

Contents

1 Data Structures

1.1 BIT - Binary Indexed Tree

```
#include <bits/stdc++.h>
#define optimize ios::sync_with_stdio(false); cin.tie(NULL); cout.tie(NULL)
#define ALL(x) x.begin(), x.end()
#define endl "\n"
#define ll long long
#define vi vector<int>
#define pii pair<int,int>
#define INF 0x3f3f3f3f
const int MAXN = 1e6 + 5;
using namespace std;

struct BIT {
    int bit[MAXN];

    void update(int pos, int val){
        for(; pos < MAXN; pos += pos & (-pos))
            bit[pos] += val;
    }

    int query(int pos){
        int sum = 0;
        for(; pos > 0; pos -= pos & (-pos))
            sum += bit[pos];
        return sum;
    }

    void init(){
        memset(bit, 0, sizeof bit);
    }
} Bit;

int main(){
    cout << "Binary Indexed Tree - Fenwick Tree" << endl;
    return 0;
}

/*
Syntax:

Bit.init(); //Seta tudo como 0
Bit.update(i, x); //Adiciona +x na posi o i da BIT
Bit.update(2, 5);
cout << Bit.query(i) << endl; //Retorna o somat rio de [0, i]

Query: O(log n)
Update: O(log n)
*/
```

1.2 BIT2D

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
```

```
const int MAXN = 1e6 + 5;

struct BIT2D {
    int bit[MAXN][MAXN];

    void update(int X, int Y, int val){
        for(int x = X; x < MAXN; x += x & (-x))
            for(int y = Y; y < MAXN; y += y & (-y))
                bit[x][y] += val;
    }

    int query(int X, int Y){
        int sum = 0;

        for(int x = X; x > 0; x -= x & (-x))
            for(int y = Y; y > 0; y -= y & (-y))
                sum += bit[x][y];

        return sum;
    }

    void updateArea(int xi, int yi, int xf, int yf, int val){
        update(xi, yi, val);
        update(xf+1, yi, -val);
        update(xi, yf+1, -val);
        update(xf+1, yf+1, val);
    }

    int queryArea(int xi, int yi, int xf, int yf){
        return query(xf, yf) - query(xf, yi-1) - query(xi-1, yf) +
            query(xi-1, yi-1);
    }

    void init(){
        memset(bit, 0, sizeof bit);
    }
} Bit;

int main(){
    cout << "Binary Indexed Tree 2D - Fenwick Tree 2D" << endl;
    return 0;
}

/*
Syntax:

Bit.init(); //Seta tudo como 0
Bit.update(x, y, v); //Adiciona +v na posi o {x, y} da BIT
Bit.query(x, y); //Retorna o somatorio do retangulo de
    inicio {1, 1} e fim {x, y}
Bit.queryArea(xi, yi, xf, yf); //Retorna o somatorio do retangulo de
    inicio {xi, yi} e fim {xf, yf}
Bit.updateArea(xi, yi, xf, yf, v); //adiciona +v no retangulo de inicio {xi
    , yi} e fim {xf, yf}

IMPORTANTE! UpdateArea N O atualiza o valor de todas as c lulas no
    ret ngulo!!! Deve ser usado para Color Update
IMPORTANTE! Use query(x, y) Para acessar o valor da posi o (x, y) quando
    estiver usando UpdateArea
IMPORTANTE! Use queryArea(x, y, x, y) Para acessar o valor da posi o (x,
    y) quando estiver usando Update Padr o

Query: O(log NM)
Update: O(log NM)

*Build: O(NM log NM)
Para consultas est ticas, sem update, o melhor usar uma Prefix Sum 2D

-> N: Numero de colunas
-> M: Numero de linhas
*/
```

*/

1.3 Prefix Sum 2D

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

const int MAXN = 1e3 + 5;
int ps [MAXN][MAXN];

void calcPS2d(){
    for (int i = 1; i < MAXN; i++) ps[0][i] += ps[0][i - 1]; //
    //inicializo a primeira linha
    for (int i = 1; i < MAXN; i++) ps[i][0] += ps[i - 1][0]; //
    //inicializo a primeira coluna

    for (int i = 1; i < MAXN; i++)
        for (int j = 1; j < MAXN; j++)
            ps[i][j] += ps[i - 1][j] + ps[i][j - 1] - ps[i - 1][j - 1];
}

inline int queryPS2d(int xi, int yi, int xf, int yf){ return ps[xf][yf] -
    ps[xf][yi-1] - ps[xi-1][yf] + ps[xi-1][yi-1]; }
//Para consultas 0-indexado adicionar um IF para verificar esse caso

int main(){
    memset(ps, 0, sizeof ps);

    //Inicializo a matriz com os valores
    ps[2][3] = 9;
    ps[5][8] = 4;
    ps[3][4] = 5;

    //Calculo a Prefix Sum
    calcPS2d();

    //Fa o consulta da soma do ret ngulo de cantos {xi, yi} e {xf, yf
    };
    cout << queryPS2d(1, 1, 10, 10) << endl;

    return 0;
}

/*****
Complexidade:

-> Calcular: O(N^2)
-> Queries: O(1)

*Se forem necess rios updates, utilizar BIT2D

*****/
```

1.4 Segment Tree

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

const int MAXN = 1e6 + 5;
int seg[4*MAXN];

int query(int no, int l, int r, int a, int b){
    if(b < l || r < a) return 0;
    if(a <= l && r <= b) return seg[no];
```

```
int m=(l+r)/2, e=no*2, d=no*2+1;

return query(e, l, m, a, b) + query(d, m+1, r, a, b);
}

void update(int no, int l, int r, int pos, int v){
    if(pos < l || r < pos) return;
    if(l == r){seg[no] = v; return; }

    int m=(l+r)/2, e=no*2, d=no*2+1;

    update(e, l, m, pos, v);
    update(d, m+1, r, pos, v);

    seg[no] = seg[e] + seg[d];
}

void build(int no, int l, int r, vector<int> &lista){
    if(l == r){ seg[no] = lista[l-1]; return; }

    int m=(l+r)>>1, e=no*2, d=no*2+1;

    build(e, l, m, lista);
    build(d, m+1, r, lista);

    seg[no] = seg[e] + seg[d];
}

int main()
{
    cout << "Segment Tree" << endl;
    return 0;
}

/*****
-> Segment Tree com:
    - Query em Range
    - Update em Ponto

-> Chamadas padr o:
    build(1, 1, n, lista);
    query(1, 1, n, a, b);
    update(1, 1, n, i, x);

-> Em que:
    | n | o tamanho m ximo da lista
    | [a, b] | o intervalo da busca
    | i | a posi o a ser modificada
    | x | o novo valor da posi o i
    | lista | o array de elementos originais

Build: O(N)
Query: O(log N)
Update: O(log N)

*****/
```

1.5 Segment Tree Lazy

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

const int MAXN = 1e6 + 5;
int seg[4*MAXN];
int lazy[4*MAXN];

void unlazy(int no, int l, int r){
    if(lazy[no] == 0) return;
```

```

int m=(l+r)>>1, e=no*2, d=no*2+1;
seg[no] += (r-l+1) * lazy[no];

if(l != r){
    lazy[e] += lazy[no];
    lazy[d] += lazy[no];
}

lazy[no] = 0;
}

int query(int no, int l, int r, int a, int b){
    unlazy(no, l, r);
    if(b < l || r < a) return 0;
    if(a <= l && r <= b) return seg[no];

    int m=(l+r)>>1, e=no*2, d=no*2+1;
    return query(e, l, m, a, b) + query(d, m+1, r, a, b);
}

void update(int no, int l, int r, int a, int b, int v){
    unlazy(no, l, r);
    if(b < l || r < a) return;
    if(a <= l && r <= b){
        lazy[no] += v;
        unlazy(no, l, r);
        return;
    }

    int m=(l+r)>>1, e=no*2, d=no*2+1;
    update(e, l, m, a, b, v);
    update(d, m+1, r, a, b, v);
    seg[no] = seg[e] + seg[d];
}

void build(int no, int l, int r, vector<int> &lista){
    if(l == r){ seg[no] = lista[l-1]; return; }

    int m=(l+r)>>1, e=no*2, d=no*2+1;
    build(e, l, m, lista);
    build(d, m+1, r, lista);
    seg[no] = seg[e] + seg[d];
}

int main()
{
    cout << "Segment Tree - Lazy Propagation" << endl;
    return 0;
}

/*****
-> Segment Tree - Lazy Propagation com:
    - Query em Range
    - Update em Range

-> Chamadas padr o:
    build(1, 1, n, lista);
    query(1, 1, n, a, b);
    update(1, 1, n, a, b, x);

-> Em que:
    | n      | o tamanho m ximo da lista
    | [a, b] | o intervalo da busca ou update
    | x      | o novo valor a ser somada no intervalo [a, b]

```

| lista | o array de elementos originais

Build: $O(N)$
 Query: $O(\log N)$
 Update: $O(\log N)$
 Unlazy: $O(1)$

*****/

2 Graph

2.1 Dinic

```

#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

#define ll long long

struct Aresta {
    int u, v; ll cap;
    Aresta(int u, int v, ll cap) : u(u), v(v), cap(cap) {}
};

struct Dinic {
    int n, source, sink;
    vector<vector<int>> adj;
    vector<Aresta> arestas;
    vector<int> level, ptr; //pointer para a pr xima aresta n o
                           saturada de cada v rtice

    Dinic(int n, int source, int sink) : n(n), source(source), sink(
        sink) { adj.resize(n); }

    void addAresta(int u, int v, ll cap)
    {
        adj[u].push_back(arestas.size());
        arestas.emplace_back(u, v, cap);

        adj[v].push_back(arestas.size());
        arestas.emplace_back(v, u, 0);
    }

    ll dfs(int u, ll flow = 1e9){
        if(flow == 0) return 0;
        if(u == sink) return flow;

        for(int &i = ptr[u]; i < adj[u].size(); i++){
            int atual = adj[u][i];
            int v = arestas[atual].v;

            if(level[u] + 1 != level[v]) continue;

            if(ll got = dfs(v, min(flow, arestas[atual].cap)) )
            {
                arestas[atual].cap -= got;
                arestas[atual^1].cap += got;
                return got;
            }
        }

        return 0;
    }
};

```

```

bool bfs() {
    level = vector<int> (n, n);
    level[source] = 0;

    queue<int> fila;
    fila.push(source);

    while(!fila.empty())
    {
        int u = fila.front();
        fila.pop();

        for(auto i : adj[u]) {
            int v = arestas[i].v;

            if(arestas[i].cap == 0 || level[v] <= level[u] + 1) continue;

            level[v] = level[u] + 1;
            fila.push(v);
        }
    }

    return level[sink] < n;
}

bool inCut(int u) { return level[u] < n; }

ll maxFlow() {
    ll ans = 0;

    while( bfs() ) {
        ptr = vector<int> (n+1, 0);

        while(ll got = dfs(source)) ans += got;
    }

    return ans;
}

};

int main() {
    cout << "Dinic - Max Flow Min Cut" << endl;
    return 0;
}

/*****
Algoritmo de Dinic ou Dinitz para encontrar
o Fluxo Máximo e Corte Mínimo em um grafo

Complexity:
O( V^2 * E )    -> Para grafos gerais
O( sqrt(V) * E ) -> Para grafos com capacidade = 1 para todos os
    vértices:

* Informa es:

    Crie o Dinic:
        Dinic dinic(n, source, sink);

    Adicione as Arestas:
        dinic.addAresta(u, v, capacity);

    Para calcular o Fluxo Máximo:
        dinic.maxFlow()

```

Para saber se um vértice U está no Corte Mínimo:
`dinic.inCut(u)`

* Sobre o Código:

`vector<Aresta> arestas;` -> Guarda todas as arestas do grafo e do grafo residual

`vector<vector<int>> adj;` -> Guarda em `adj[u]` os índices de todas as arestas saindo de u

`vector<int> ptr;` -> Pointer para a próxima aresta ainda não visitada de cada vértice

`vector<int> level;` -> Distância em vértices a partir do Source. Se igual a N o vértice não foi visitado.

A BFS retorna se Sink alcançável de Source. Se não porque foi atingido o Fluxo Máximo

A DFS retorna um possível aumento do Fluxo

IMPORTANTE! O algoritmo está 0-indexado

*****/

2.2 Dijkstra

```

#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

#define INF 0x3f3f3f3f
#define vi vector<int>
#define pii pair<int,int>

const int MAXN = 1e6 + 5;

vector<pii> grafo [MAXN];

vi dijkstra(int s) {
    vi dist (MAXN, INF);

    priority_queue<pii, vector<pii>, greater<pii>> fila;
    fila.push({0, s});
    dist[s] = 0;

    while(!fila.empty())
    {
        auto [d, u] = fila.top();
        fila.pop();

        if(d > dist[u]) continue;

        for(auto [v, c] : grafo[u])
            if( dist[v] > dist[u] + c )
            {
                dist[v] = dist[u] + c;
                fila.push({dist[v], v});
            }
    }

    return dist;
}

int main() {
    cout << "Dijkstra - Shortest Paths from Source" << endl;

```

```

    return 0;
}

/*****
Algoritmo para encontrar o caminho
minimo de um vertice u para todos os
outros vertices de um grafo qualquer

Complexity:
O(N Log N)

dijkstra(s)          -> s : Source, Origem. As
    distancias serao calculadas com base no vertice s
grafo[u] = {v, c};    -> u : Vertice inicial, v : Vertice final, c :
    Custo da aresta
priority_queue<pii, vector<pii>, greater<pii>> -> Ordena pelo menor custo
    -> {d, v} -> d : Distancia, v : Vertice
*****/

```

2.3 Tarjan - Pontes

```

#include <bits/stdc++.h>
#define ll long long
#define pii pair<int,int>
#define INF 0x3f3f3f3f
using namespace std;

const int MAXN = 1e6 + 5;

vector<int> grafo [MAXN];
int pre[MAXN], low[MAXN], clk=0;

vector<pair<int, int>> pontes;
vector<int> cut;

void tarjan(int u, int p = -1){
    pre[u] = low[u] = clk++;

    bool any = false;
    int chd = 0;

    for(auto v : grafo[u]){
        if(v == p) continue;

        if(pre[v] == -1)
        {
            tarjan(v, u);

            low[u] = min(low[v], low[u]);

            if(low[v] > pre[u]) pontes.emplace_back(u, v);

            if(low[v] >= pre[u]) any = true;

            chd++;
        }
        else
            low[u] = min(low[u], pre[v]);
    }

    if(p == -1 && chd >= 2) cut.push_back(u);
    if(p != -1 && any) cut.push_back(u);
}

int main(){
    memset(pre, -1, sizeof pre);

    cout << "Tarjan - Pontes e Pontos de Articula o" << endl;

```

```

    return 0;
}

/*****
Algoritmo para encontrar todas as pontes
e vrtices de articula o, ou vrtice de
corte, de um grafo.

Complexity:
O(V + E)

*** Variaveis e explica es ***

pre[u] = "Altura", ou, x- simo elemento visitado na DFS. Usado para saber
a posi o de um vrtice na rvore de DFS
low[u] = Low Link de U, ou a menor aresta de retorno (mais pr xima da raiz
) que U alcan a entre seus filhos

chd = Children. Quantidade de componentes filhos de U. Usado para saber se
a Raiz Ponto de Articula o.
any = Marca se alguma aresta de retorno em qualquer dos componentes filhos
de U n o ultrapassa U. Se isso for verdade, U Ponto de
Articula o.

if(low[v] > pre[u]) pontes.emplace_back(u, v); -> se a mais alta aresta de
retorno de V (ou o menor low) estiver abaixo de U, ent o U-V
pontes
if(low[v] >= pre[u]) any = true; -> se a
mais alta aresta de retorno de V (ou o menor low) estiver abaixo de U
ou igual a U, ent o U Ponto de Articula o

*****/

```

2.4 LCA

```

#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

const int MAXN = 1e4 + 5;
const int MAXLG = 16;

vector<int> grafo [MAXN];

int bl [MAXLG] [MAXN], lvl [MAXN];
int N;

void dfs(int u, int p, int l=0){
    lvl[u] = l;
    bl[0][u] = p;

    for(auto v : grafo[u])
        if(v != p)
            dfs(v, u, l+1);
}

void buildBL(){
    for(int i=1; i<MAXLG; i++)
        for(int u=0; u<N; u++)
            bl[i][u] = bl[i-1][bl[i-1][u]];
}

int lca(int u, int v){
    if(lvl[u] < lvl[v]) swap(u, v);

    for(int i=MAXLG-1; i>=0; i--)

```

```

        if(lvl[u] - (1<<i) >= lvl[v])
            u = bl[i][u];

    if(u == v) return u;

    for(int i=MAXLG-1; i>=0; i--)
        if(bl[i][u] != bl[i][v])
            u = bl[i][u],
            v = bl[i][v];

    return bl[0][u];
}

int main(){
    cout << "LCA - Lowest Common Ancestor - Binary Lifting" << endl;
    return 0;
}

/*****
Algoritmo para encontrar o menor ancestral
comum entre dois vrtices U e V em uma rvore
enaizada

Complexity:
dfs()      ->  O(V+E)
buildBL()  ->  O(N Log N)
lca()      ->  O(Log N)

* Informa es
    -> Monte o grafo na lista de adjacncias
    -> chame dfs(root, root) para calcular o pai e a altura de cada
        vrtice
    -> chame buildBL() para criar a matriz do Binary Lifting
    -> chame lca(u, v) para encontrar o menor ancestral comum

    bl[i][u] -> Binary Lifting com o (2^i)-simo pai de u
    lvl[u]    -> Altura ou level de U na rvore

* Em LCA o primeiro FOR iguala a altura de U e V
* E o segundo anda at o primeiro vrtice de U que n o ancestral de V
* A resposta o pai desse vrtice

IMPORTANTE! O algoritmo est 0-indexado

*****/

```

2.5 DSU Persistente

```

#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

const int MAXN = 1e6 + 5;

int pai[MAXN], sz[MAXN], tim[MAXN], t=1;

inline int find(int u, int q = INT_MAX){
    if( pai[u] == u || pai[u] == -1 || q < tim[u] ) return u;
    return find(pai[u], q);
}

inline void join(int u, int v){
    u = find(u);
    v = find(v);

```

```

    if(u == v) return;
    if(sz[v] > sz[u]) swap(u, v);

    pai[v] = u;
    tim[v] = t++;
    sz[u] += sz[v];
}

inline void resetDSU(){
    memset(pai, -1, sizeof pai);
    for(int i=0; i<MAXN; i++) sz[i] = 1;
    memset(tim, 0, sizeof tim);
}

int main(){
    resetDSU();
    cout << "Persistent Disjoint Set Union - Persistent Union Find" <<
        endl;
    return 0;
}

/*****
-> Complexity:

    - Find: O( Log N )

    find(u, q) -> Retorna o representante do conjunto de U no tempo Q

    * N o poss vel utilizar Path Compression
    * tim -> tempo em que o pai de U foi alterado
*****/

```

2.6 Euler Path - Directed

```

#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

//C digo pra grafo Direcionado

const int MAXN = 1e6 + 5;

vector<pair<int, int>> grafo[MAXN];
vector<int> path, pathId;
int in[MAXN], out[MAXN], idx[MAXN];
int N, startVertex, noEdge, ida=0;

void addEdge(int u, int v){
    grafo[u].push_back({v, ida++});
    out[u]++;
    in[v]++;
}

bool isConnected(int s){
    vector<bool> vis (N, false);
    queue<int> fila;

    fila.push(s);
    vis[s] = true;
    int cnt = 1;

    while(!fila.empty()){
        int u = fila.front();
        fila.pop();

```

```

        for(auto v : grafo[u])
            if(!vis[v.first])
            {
                vis[v.first] = true;
                fila.push(v.first);
                cnt++;
            }
        }

        return cnt == N - noEdge;
    }

bool hasEuler()
{
    int start = -1, end = -1;

    for(int i=0; i<N; i++)
    {
        if(!in[i] && !out[i]) noEdge++;
        if(in[i] == out[i]) continue;

        if(in[i] - out[i] == -1 && start == -1) start = i;
        else
        if(in[i] - out[i] == 1 && end == -1) end = i;
        else
            return false;
    }

    if(start == -1 && end != -1) return false;
    if(start != -1 && end == -1) return false;

    if(start == -1) while(out[++start] == 0 && start < N-1);
    startVertex = start;

    if(!isConnected(startVertex)) return false;

    return true;
}

void findPath(int u)
{
    while(idx[u] < grafo[u].size()){
        auto v = grafo[u][idx[u]++];
        findPath(v.first);
        pathId.push_back(v.second);
    }

    path.push_back(u);
}

```

```

int main(){
    cout << "Hierholzer - Euler Path in a DIRECTED Graph" << endl;
    return 0;
}

/*****
Algoritmo de Hierholzer para encontrar caminho
Euleriano (Euler Path) em um grafo direcionado

Complexity:
O(V + E)

* Informa es
addEdge(u, v) -> Adiciona uma aresta de U para V
hasEuler() -> Retorna se existe um Euler Path

```

isConnected() -> Retorna se o grafo conexo (chamado dentro do hasEuler())
 findPath(startVertex) -> dfs que encontra o caminho Euleriano a partir do {startVertex}

vi path -> Lista de vrtices do Euler Path na ordem REVERSA a que s o visitados
 vi pathId -> id das Arestas do Euler Path na ordem REVERSA a que s o visitadas
 in[u] -> Quantidade de vrtices que chegam em U
 out[u] -> Quantidade de vrtices que saem de U
 idx[u] -> Para a DFS do findPath() saber qual o prximo vrtice a ser visitado para cada U
 startVertex -> Vrtice Inicial do Euler Path. Pega o elemento de in cio obrigatrio se houver ou o primeiro com arestas de sa da
 noEdge -> Quantidade de vrtices que n o possuem arestas. Essa quantidade descontada na verifica o de conectividade
 ida -> id de cada aresta adicionada no addEdge

IMPORTANTE! O algoritmo est 0-indexado
 IMPORTANTE! Lembre de dar reverse(path.begin(), path.end()) ap s chamar o findPath()
 IMPORTANTE! findPath() deve ser chamado a partir do startVertexv
 *****/

/******

Para saber se um grafo possui um Caminho Euleriano:

Undirected graph:

- Cada vrtice deve ter um n mero par de arestas (circuito); OU
- Exatamente dois vrtices devem ter um n mero mpar de arestas (caminho);

Directed graph:

- Cada vrtice deve ter a mesma quantidade de arestas de entrada e de sa da (circuito); OU
- Exatamente um vrtice deve ter uma aresta de entrada a mais e exatamente um vrtice deve ter uma aresta de sa da a mais (caminho);

* Circuito -> Sai do vrtice U e retorna ao mesmo vrtice no final
 * Caminho -> Sai de um vrtice U e chega em um vrtice V no final
 *****/

3 Dynamic Programming

3.1 Longest Common Subsequence

```

#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

const int MAXN = 5*1e3 + 5;
int memo[MAXN][MAXN];

string s, t;

inline int LCS(int i, int j)
{
    if(i == s.size() || j == t.size()) return 0;
    if(memo[i][j] != -1) return memo[i][j];

    if(s[i] == t[j]) return memo[i][j] = 1 + LCS(i+1, j+1);

```

```

        return memo[i][j] = max(LCS(i+1, j), LCS(i, j+1));
    }

inline int LCS_It()
{
    for(int i=s.size()-1; i>=0; i--)
        for(int j=t.size()-1; j>=0; j--)
        {
            if(s[i] == t[j])
                memo[i][j] = 1 + memo[i+1][j+1];
            else
                memo[i][j] = max( memo[i+1][j], memo[i][j+1] );
        }

    return memo[0][0];
}

inline string RecoverLCS(int i, int j)
{
    if(i == s.size() || j == t.size()) return "";

    if(s[i] == t[j]) return s[i] + RecoverLCS(i+1, j+1);

    if(memo[i+1][j] > memo[i][j+1]) return RecoverLCS(i+1, j);

    return RecoverLCS(i, j+1);
}

int main() {
    cin >> s >> t;

    cerr << "Max size: " << LCS_It() << endl;

    cout << RecoverLCS(0, 0) << endl;

    return 0;
}

/*****
LCS - Longest Common Subsequence

Complexity: O(N^2)

* Recursive:
memset(memo, -1, sizeof memo);
LCS(0, 0);

* Iterative:
LCS_It();

* RecoverLCS
Complexity: O(N)
Recover one of all the possible longest
common subsequence.
Return a String.

*****/
```

3.2 Longest Increasing Subsequence

```

#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

int LIS(vector<int>& nums)
```

```

{
    vector<int> lis;

    for(auto x : nums)
    {
        auto it = lower_bound(lis.begin(), lis.end(), x);

        if(it == lis.end()) lis.push_back(x);
        else *it = x;
    }

    return (int) lis.size();
}

int main() {
    //sequence reading
    int n; cin >> n;
    vector<int> num (n);
    for(auto &x : num) cin >> x;

    cout << LIS(num) << endl;

    return 0;
}

/*****
LIS - Longest Increasing Subsequence

Complexity: O(N Log N)

* For INCREASING sequence, use lower_bound()
* For NON DECREASING sequence, use upper_bound()

To recover the answer, add an array that holds
the index of the added element. (Replace and add
indexes the same way you do with the LIS)

*****/
```

4 String

4.1 Hash

```

#include <bits/stdc++.h>
#define ll long long
using namespace std;

const int MAXN = 1e6 + 5;

const ll MOD = 1200000961; //WA? Muda o MOD e a base
const ll base = 153;

ll expBase[MAXN];

void precalc() {
    expBase[0] = 1;
    for(int i=1; i<MAXN; i++)
        expBase[i] = (expBase[i-1]*base)%MOD;
}

struct StringHash {
    vector<ll> hsh;
    int size;
```



```

StringHash(string &_s){
    hsh = vector<ll>(_s.size()+1, 0);
    size = _s.length();
    for(int i=0; i<_s.size(); i++)
        hsh[i+1] = ((hsh[i]*base) % MOD + _s[i]) % MOD;
}

ll gethash(int l, int r){
    return (MOD + hsh[r+1] - (hsh[l]*expBase[r-l+1]) % MOD) % MOD;
}

};

int main(){
    cout << "String Hash" << endl;
    return 0;
}

/*****
String Hash

Complexidade:
precalc()    -> O(N)
StringHash() -> O(|S|)
gethash()    -> O(1)

StringHash hash(s);    -> Cria uma struct de StringHash para a string s
hash.gethash(l, r); -> Retorna o hash do intervalo L R da string (0-Indexado)

IMPORTANTE! Chamar precalc() no in cio do c digo

const ll MOD = 12'501'968'177; -> Big Prime Number
const ll base = 127;           -> Random number larger than the
    Alphabet

*****/

/*****
Some Big Prime Numbers:
127
157
1201
37139213
127065427
131807699
*****/

```

4.2 Double Hash

```

#include <bits/stdc++.h>
#define ll long long
using namespace std;

const int MAXN = 1e6 + 5;

const ll MOD1 = 1200000961;
const ll MOD2 = 1227090031;
const ll base = 157;

ll expBase1[MAXN];
ll expBase2[MAXN];

void precalc(){
    expBase1[0]=1;
    expBase2[0]=1;

```

```

    for (int i=1;i<MAXN;i++)
    {
        expBase1[i] = ( expBase1[i-1]*base ) % MOD1;
        expBase2[i] = ( expBase2[i-1]*base ) % MOD2;
    }
}

struct StringHash{
    vector<pair<ll,ll>> hsh;
    int size;

    StringHash(string& _s)
    {
        hsh = vector<pair<ll,ll>> (_s.size()+1, {0,0});
        size = _s.size();

        for (int i=0;i<_s.length();i++)
        {
            hsh[i+1].first  = ( (hsh[i].first *base) % MOD1 + _s[i] ) % MOD1;
            hsh[i+1].second = ( (hsh[i].second*base) % MOD2 + _s[i] ) % MOD2;
        }
    }

    pair<ll,ll> getKey(int a,int b)
    {
        auto h1 = (MOD1 + hsh[b+1].first - ( hsh[a].first *expBase1[b-a+1] ) % MOD1) % MOD2;
        auto h2 = (MOD2 + hsh[b+1].second - ( hsh[a].second*expBase2[b-a+1] ) % MOD2) % MOD2;
        return {h1, h2};
    }
};

int main(){
    cout << "String Hash - Double Hash" << endl;
    return 0;
}

/*****
String Hash

Complexidade:
precalc()    -> O(N)
StringHash() -> O(|S|)
gethash()    -> O(1)

StringHash hash(s);    -> Cria uma struct de StringHash para a string s
hash.gethash(l, r); -> Retorna um pair com os dois hashes do intervalo L R da string (0-Indexado)

IMPORTANTE! Chamar precalc() no in cio do c digo

const ll MOD1 = 12'501'968'177; -> Big Prime Number for hash 1
const ll MOD2 = 1'227'090'031; -> Big Prime Number for hash 2
const ll base = 127;           -> Random number larger than the
    Alphabet

*****/

/*****
Some Big Prime Numbers:
127
157
1201
37139213
127065427
131807699
*****/

```

4.3 Z-Function

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

#define vi vector<int>

vi Zfunction(string &s)
{
    int n = s.size();
    vi z (n, 0);

    for(int i=1, l=0, r=0; i<n; i++)
    {
        if(i <= r) z[i] = min(z[i-l], r-i+1);

        while(z[i] + i < n && s[z[i]] == s[i+z[i]]) z[i]++;

        if(r < i+z[i]-1) l = i, r = i+z[i]-1;
    }

    return z;
}

int main(){
    cout << "Z-Function" << endl;
    return 0;
}

/*****
Complexidade: O(N)
*****/
```

4.4 Manacher

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

#define vi vector<int>

vi manacher(string &st)
{
    string s = "$_";
    for(char c : st){ s += c; s += "_"; }
    s += "#";

    int n = s.size()-2;

    vi p(n+2, 0);
    int l=1, r=1;

    for(int i=1, j; i<=n; i++)
    {
        p[i] = max(0, min(r-i, p[l+r-i])) ; //atualizo o valor
        //atual para o valor do palindromo espelho na string ou
        //para o total que est contido

        while( s[i-p[i]] == s[i+p[i]] ) p[i]++;

        if( i+p[i] > r ) l = i-p[i], r = i+p[i];
    }

    for(auto &x : p) x--; //o valor de p[i] igual ao tamanho do
    //palindromo + 1

    return p;
}
```

```
}

int main(){
    cout << "Manacher" << endl;
    return 0;
}

/*****
Complexidade: O(N)
*****/
```

4.5 KMP

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

vector<int> pi(string &t){
    vector<int> p(t.size(), 0);

    for(int i=1, j=0; i<t.size(); i++)
    {
        while(j > 0 && t[j] != t[i]) j = p[j-1];

        if(t[j] == t[i]) j++;

        p[i] = j;
    }

    return p;
}

vector<int> kmp(string &s, string &t){
    vector<int> p = pi(t), occ;

    for(int i=0, j=0; i<s.size(); i++)
    {
        while( j > 0 && s[i] != t[j]) j = p[j-1];

        if(s[i]==t[j]) j++;

        if(j == t.size()) occ.push_back(i-j+1), j = p[j-1];
    }

    return occ;
}

int main()
{
    cout << "KMP - Pattern Searching" << endl;

    return 0;
}

/*****
K n u t h MorrisPratt Algorithm / KMP
Complexity: O(|S|+|T|)

S -> String
T -> Pattern
*****/
```

4.6 Trie

```
#include <bits/stdc++.h>
```

5 Outros

5.1 Hungaro

```
using namespace std;

const int MAXS = 1e5 + 10;
const int sigma = 26;

int trie[MAXS][sigma], terminal[MAXS], z = 1;

void insert(string &p)
{
    int cur = 0;
    for(int i=0; i<p.size(); i++){
        int id = p[i] - 'a';
        if(trie[cur][id] == -1 ){
            memset(trie[z], -1, sizeof trie[z]);
            trie[cur][id] = z++;
        }
        cur = trie[cur][id];
    }
    terminal[cur]++;

int count(string &p)
{
    int cur = 0;
    for(int i=0; i<p.size(); i++)
    {
        int id = (p[i] - 'a');
        if(trie[cur][id] == -1) return 0;
        cur = trie[cur][id];
    }
    return terminal[cur];

void init(){
    memset(trie[0], -1, sizeof trie[0]);
    z = 1;
}

int main(){
    cout << "Trie - rvore de Prefixos" << endl;
    return 0;
}

/*****

Complexidade:

insert(P) - O(|P|)
count(P) - O(|P|)

MAXS - Soma do tamanho de todas as Strings
sigma - Tamanho do alfabeto

*****/
```

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

typedef int TP;

const int MAXN = 1e3 + 5;
const TP INF = 0x3f3f3f3f;

TP matrix[MAXN][MAXN];
TP row[MAXN], col[MAXN];
int match[MAXN], way[MAXN];

TP hungarian(int n, int m){
    memset(row, 0, sizeof row);
    memset(col, 0, sizeof col);
    memset(match, 0, sizeof match);

    for(int i=1; i<=n; i++)
    {
        match[0] = i;
        int j0 = 0, j1, i0;
        TP delta;

        vector<TP> minv (m+1, INF);
        vector<bool> used (m+1, false);

        do {
            used[j0] = true;
            i0 = match[j0];
            j1 = -1;
            delta = INF;

            for(int j=1; j<=m; j++){
                if(!used[j]){
                    TP cur = matrix[i0][j] - row[i0] - col[j];

                    if( cur < minv[j] ) minv[j] = cur,
                        way[j] = j0;
                    if(minv[j] < delta) delta = minv[j]
                        , j1 = j;
                }
            }

            for(int j=0; j<=m; j++){
                if(used[j]){
                    row[match[j]] += delta,
                    col[j] -= delta;
                }else
                    minv[j] -= delta;
            }

            j0 = j1;
        } while(match[j0]);

        do {
            j1 = way[j0];
            match[j0] = match[j1];
            j0 = j1;
        } while(j0);

    }

    return -col[0];
}

vector<pair<int, int>> getAssignment(int m){
    vector<pair<int, int>> ans;
```

```

    for(int i=1; i<=m; i++)
        ans.push_back(make_pair(match[i], i));
    return ans;
}

int main(){
    cout << "Hungarian Algorithm - Assignment Problem" << endl;
    return 0;
}

/*****
Algoritmo para o problema de atribui o m nima.
Complexity:

```

```

O(N^2 * M)

hungarian(int n, int m); -> Retorna o valor do custo m nimo
getAssignment(int m) -> Retorna a lista de pares <linha, Coluna> do
    Minimum Assignment

n -> N mero de Linhas
m -> N mero de Colunas

IMPORTANTE! O algoritmo l-indexado
IMPORTANTE! O tipo padr o est como int, para mudar para outro tipo
    altere | typedef <TIPO> TP; |

Extra: Para o problema da atribui o m xima, apenas multiplique os
    elementos da matriz por -1
*****/

```
