

# Winning Space Race with Data Science

Cristian Sandoval 20/05/2025



#### Outline

- Executive Summary
- Introduction
- Methodology
- Results
- Conclusion
- Appendix

# **Executive Summary**

- Summary of methodologies
- Summary of all results

#### Introduction

- Project background and context
- Problems you want to find answers



## Methodology

#### **Executive Summary**

- Data collection methodology:
  - Describe how data was collected
- Perform data wrangling
  - Describe how data was processed
- Perform exploratory data analysis (EDA) using visualization and SQL
- Perform interactive visual analytics using Folium and Plotly Dash
- Perform predictive analysis using classification models
  - How to build, tune, evaluate classification models

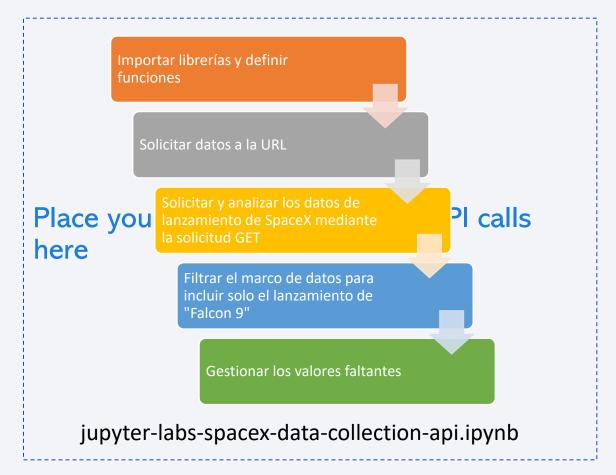
#### **Data Collection**

- Describe how data sets were collected.
- You need to present your data collection process use key phrases and flowcharts

## Data Collection - SpaceX API

 Present your data collection with SpaceX REST calls using key phrases and flowcharts

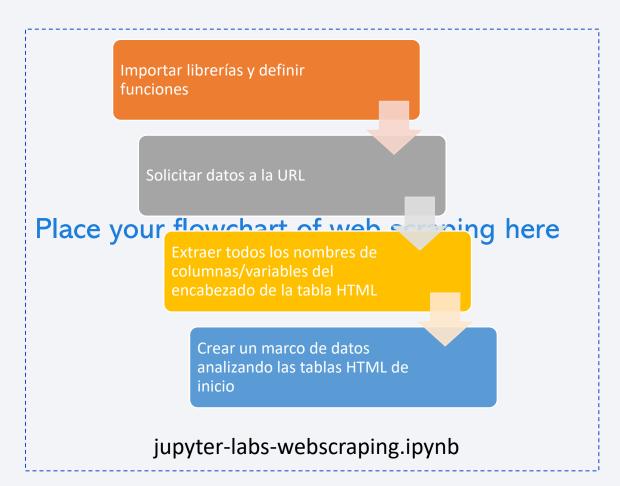
 Add the GitHub URL of the completed SpaceX API calls notebook (must include completed code cell and outcome cell), as an external reference and peer-review purpose



## **Data Collection - Scraping**

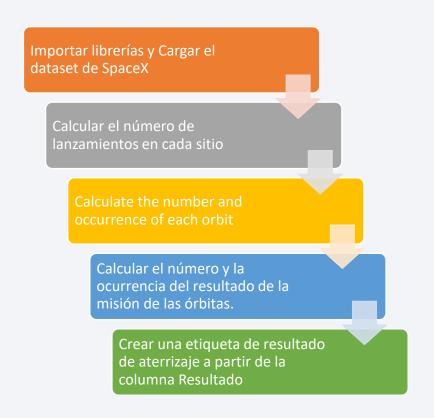
 Present your web scraping process using key phrases and flowcharts

 Add the GitHub URL of the completed web scraping notebook, as an external reference and peer-review purpose



## **Data Wrangling**

- Describe how data were processed
- You need to present your data wrangling process using key phrases and flowcharts
- Add the GitHub URL of your completed data wrangling related notebooks, as an external reference and peerreview purpose



labs-jupyter-spacex-Data wrangling.ipynb

#### **EDA** with Data Visualization

- Summarize what charts were plotted and why you used those charts
- Add the GitHub URL of your completed EDA with data visualization notebook, as an external reference and peer-review purpose

El primer grafico de puntos: el número de vuelo frente a la masa de la carga útil y superponer el resultado del lanzamiento. A medida que aumenta el número de vuelo, la primera etapa tiene más probabilidades de aterrizar con éxito. La masa de la carga útil también parece ser un factor; incluso con cargas más pesadas, la primera etapa suele regresar con éxito.

El gráfico de puntos de dispersión de masa de carga útil versus lugar de lanzamiento muestra que para el sitio de lanzamiento VAFB-SLC no hay cohetes lanzados para una masa de carga útil pesada (superior a 10 000).

El siguiente gráfico muestra que, con cargas útiles pesadas, la tasa de aterrizajes exitosos o positivos es mayor en la Estación Polar, la LEO y la ISS. Sin embargo, para la GTO, es difícil distinguir entre aterrizajes exitosos y fallidos, ya que ambos resultados están presentes.

El siguiente gráfico lineal muestra que la tasa de éxito desde 2013 siguió aumentando hasta 2020

labs-jupyter-spacex-Data wrangling.ipynb

#### **EDA** with SQL

- Using bullet point format, summarize the SQL queries you performed
- Add the GitHub
   URL of your
   completed EDA
   with SQL
   notebook, as an
   external reference
   and peer-review
   purpose

- Primero se carga la extensión SQL y establezcamos una conexión con la base de datos
- El primer objetivo es mostrar los nombres de los sitios de lanzamiento únicos de la misión espacial.
- Mostrar 5 registros donde los sitios de lanzamiento comienzan con la cadena 'CCA'
- Mostrar la masa total de carga útil transportada por los propulsores lanzados por la NASA (CRS)
- Mostrar la masa promedio de carga útil transportada por la versión F9 v1.1 del propulsor
- Enumerar la fecha en la que se logró el primer aterrizaje exitoso en la plataforma de tierra.
- Enumerar los nombres de los propulsores que tienen éxito en los barcos no tripulados y tienen una masa de carga útil mayor a 4000 pero menor a 6000
- Enumerar el número total de resultados de misiones exitosas y fallidas
- Enumerar todas las booster\_versions que han transportado la carga útil máxima. Use una subconsulta.
- Enumerar los registros que mostrarán los nombres de los meses, los resultados de los aterrizajes fallidos en el barco no tripulado, las versiones de refuerzo y el sitio de lanzamiento para los meses del año 2015.
- Clasificar el recuento de resultados de aterrizaje (como Fracaso (nave no tripulada) o Éxito (plataforma de tierra)) entre la fecha del 4 de junio de 2010 y el 20 de marzo de 2017, en orden descendente.

## Build an Interactive Map with Folium

- Summarize what map objects such as markers, circles, lines, etc. you created and added to a folium map
- Explain why you added those objects
- Add the GitHub URL of your completed interactive map with Folium map, as an external reference and peerreview purpose

Se importan las librerías incluyendo Folium Se utilizan para crear mapas interactivos, definiendo lugares específicos a través de coordenadas

Primero: Marcar todos los sitios de lanzamiento en un mapa Segundo: Marcar los lanzamientos exitosos/fallidos de cada sitio en el mapa Tercero: Calcular las distancias entre un sitio de lanzamiento y

lab jupyter launch site location.ipynb

sus proximidades

## Build a Dashboard with Plotly Dash

lanzamientos.

- Summarize what plots/graphs and interactions you have added to a dashboard
- Explain why you added those plots and interactions
- Add the GitHub URL of your completed Plotly Dash lab, as an external reference and peer-review purpose

- Agregar un Componente de Entrada de Menú Desplegable para Sitios de Lanzamiento. Tenemos cuatro sitios de lanzamiento diferentes y nos gustaría ver primero cuál tiene la mayor cantidad de éxitos. Luego, nos gustaría seleccionar un sitio específico y verificar su tasa de éxito detallada (clase=0 vs. clase=1).
- Agrega una función de callback para renderizar success-pie-chart basado en el sitio seleccionado del menú desplegable
   La idea general de esta función de callback es obtener el sitio de lanzamiento seleccionado del site-dropdown y renderizar un gráfico de pastel que visualice los conteos de éxito de
- Agregar un Control deslizante de rango para seleccionar la carga útil Averiguar si la variable carga útil está correlacionada con el resultado de la misión. Desde el punto de vista de un panel de control, queremos poder seleccionar fácilmente diferentes rangos de carga útil y ver si podemos identificar algunos patrones visuales.
- Agrega una función de callback para renderizar el gráfico de dispersión success-payloadscatter-chart

Trazar un gráfico de dispersión con el eje x como la carga útil y el eje y como el resultado del lanzamiento (es decir, la columna class). De esta manera, podemos observar visualmente cómo la carga útil puede estar correlacionada con los resultados de la misión para el(los) sitio(s) seleccionado(s).

## Predictive Analysis (Classification)

- Summarize how you built, evaluated, improved, and found the best performing classification model
- You need present your model development process using key phrases and flowchart
- Add the GitHub URL of your completed predictive analysis lab, as an external reference and peer-review purpose

- Crear una matriz NumPy a partir de la columna Class en datos, aplicando el método to\_numpy().
- Estandarizar los datos en X y luego reasignelos a la variable X
- Usar la función train\_test\_split para dividir los datos X e Y en datos de entrenamiento y de prueba. Establezca el parámetro test\_size en 0.2 y random\_state en 2.
- Crear un objeto de regresión logística y luego cree un objeto GridSearchCV logreg\_cv con cv = 10.
- Calcular la precisión de los datos de prueba
- Crear un objeto de máquina de vectores de soporte y luego cree un objeto GridSearchCV svm cv con cv = 10.
- Crear un objeto clasificador de árbol de decisión y luego cree un objeto GridSearchCV tree cv con cv = 10.
- Calcule la precisión de tree\_cv en los datos de prueba
- Crear un objeto de k vecinos más cercanos y luego cree un objeto GridSearchCV knn\_cv con cv = 10.
- Encuentra el método que funciona mejor

#### Results

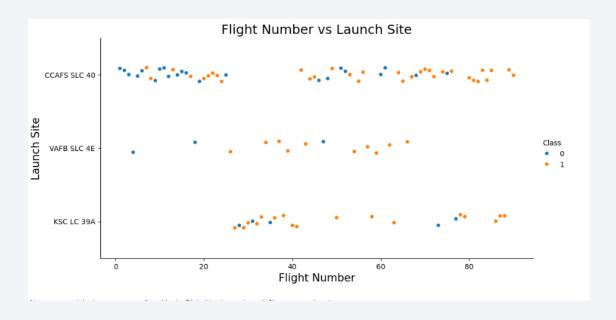
- Exploratory data analysis results
- Interactive analytics demo in screenshots
- Predictive analysis results



## Flight Number vs. Launch Site

 Show a scatter plot of Flight Number vs. Launch Site

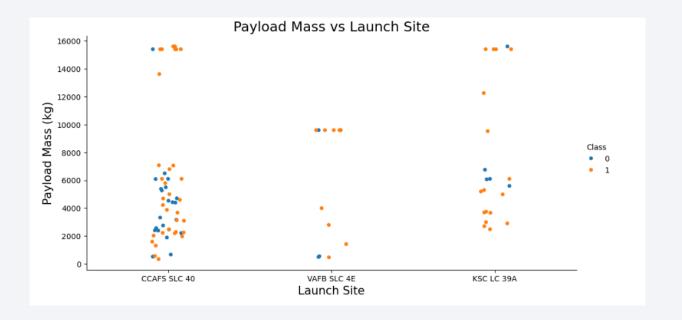
 Show the screenshot of the scatter plot with explanations



## Payload vs. Launch Site

 Show a scatter plot of Payload vs. Launch Site

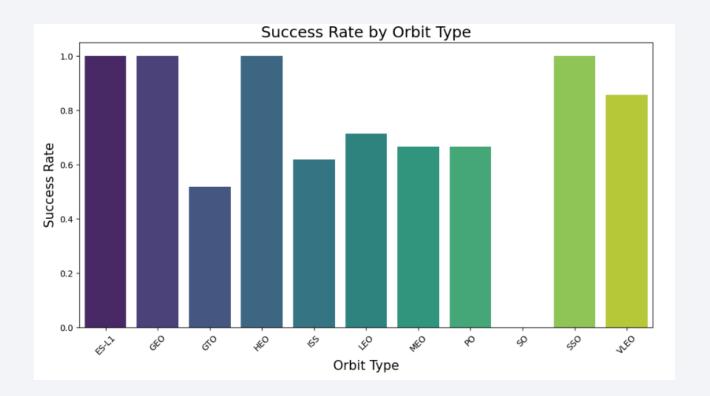
 Show the screenshot of the scatter plot with explanations



## Success Rate vs. Orbit Type

 Show a bar chart for the success rate of each orbit type

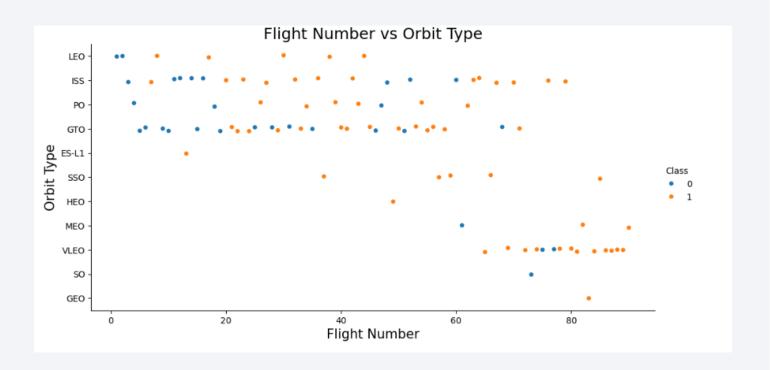
• Show the screenshot of the scatter plot with explanations



# Flight Number vs. Orbit Type

 Show a scatter point of Flight number vs. Orbit type

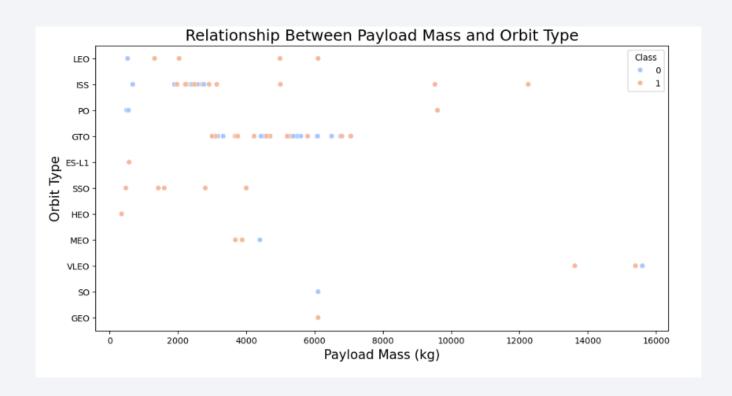
 Show the screenshot of the scatter plot with explanations



## Payload vs. Orbit Type

 Show a scatter point of payload vs. orbit type

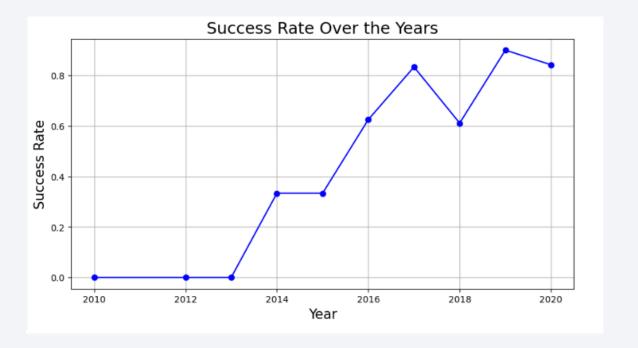
 Show the screenshot of the scatter plot with explanations



## Launch Success Yearly Trend

 Show a line chart of yearly average success rate

• Show the screenshot of the scatter plot with explanations



#### All Launch Site Names

- Find the names of the unique launch sites
- Present your query result with a short explanation here



## Launch Site Names Begin with 'CCA'

- Find 5 records
   where launch sites
   begin with `CCA`
- Present your query result with a short explanation here

#### **Total Payload Mass**

- Calculate the total payload carried by boosters from NASA
- Present your query result with a short explanation here

```
Task 3
Display the total payload mass carried by boosters launched by NASA (CRS)

[12]: %sql SELECT SUM("PayloadMass") AS Total_Payload_Mass FROM SPACEXTABLE WHERE "Mission" LIKE '%NASA (CRS)%';

* sqlite:///my_data1.db
Done.

[12]: Total_Payload_Mass

None
```

## Average Payload Mass by F9 v1.1

- Calculate the average payload mass carried by booster version F9 v1.1
- Present your query result with a short explanation here

## First Successful Ground Landing Date

- Find the dates of the first successful landing outcome on ground pad
- Present your query result with a short explanation here

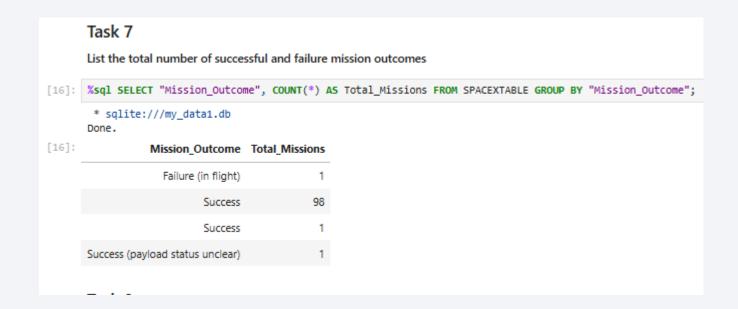
#### Successful Drone Ship Landing with Payload between 4000 and 6000

 List the names of boosters which have successfully landed on drone ship and had payload mass greater than 4000 but less than 6000

 Present your query result with a short explanation here

#### Total Number of Successful and Failure Mission Outcomes

- Calculate the total number of successful and failure mission outcomes
- Present your query result with a short explanation here



# **Boosters Carried Maximum Payload**

- List the names of the booster which have carried the maximum payload mass
- Present your query result with a short explanation here

#### 2015 Launch Records

 List the failed landing\_outco mes in drone ship, their booster versions, and launch site names for in year 2015

 Present your query result with a short explanation here

#### Rank Landing Outcomes Between 2010-06-04 and 2017-03-20

 Rank the count of landing outcomes (such as Failure (drone ship) or Success (ground pad)) between the date 2010-06-04 and 2017-03-20, in descending order

 Present your query result with a short explanation here



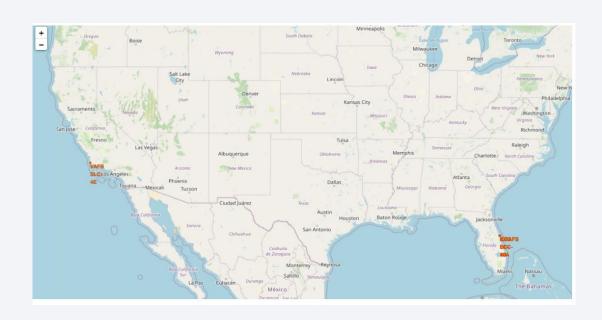


#### Launch sites location markers on a global map

Replace <Folium map screenshot</li>
 1> title with an appropriate title

 Explore the generated folium map and make a proper screenshot to include all launch sites' location markers on a global map

 Explain the important elements and findings on the screenshot



Lugares de lanzamiento de SpaceX

#### Launch outcomes on the map

Replace <Folium map screenshot</li>
 2> title with an appropriate title

 Explore the folium map and make a proper screenshot to show the color-labeled launch outcomes on the map

 Explain the important elements and findings on the screenshot



#### Launch site to its proximities

- Replace <Folium map screenshot 3> title with an appropriate title
- Explore the generated folium map and show the screenshot of a selected launch site to its proximities such as railway, highway, coastline, with distance calculated and displayed

 Explain the important elements and findings on the screenshot



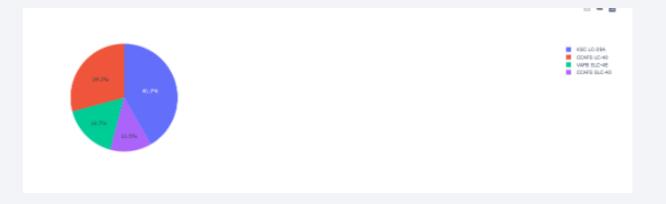


#### Launch success count for all sites

 Replace <Dashboard screenshot 1> title with an appropriate title

 Show the screenshot of launch success count for all sites, in a piechart

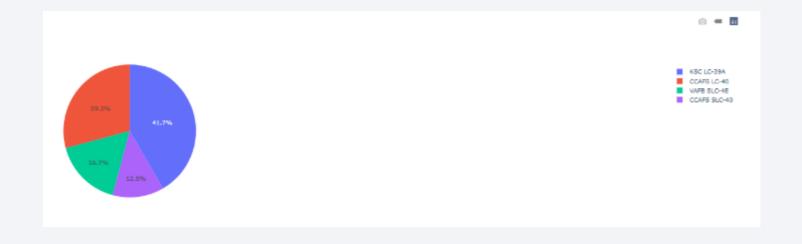
 Explain the important elements and findings on the screenshot



## Launch site with highest launch success ratio

 Replace <Dashboard screenshot 2> title with an appropriate title

 Show the screenshot of the piechart for the launch site with highest launch success ratio



• Explain the important elements and findings on the screenshot

#### Payload vs. Launch Outcome scatter plot for all sites

- Replace < Dashboard screenshot</li>
   3> title with an appropriate title
- Show screenshots of Payload vs.
   Launch Outcome scatter plot for
   all sites, with different payload
   selected in the range slider
- Explain the important elements and findings on the screenshot, such as which payload range or booster version have the largest success rate, etc.





## **Classification Accuracy**

 Visualize the built model accuracy for all built classification models, in a bar chart

 Find which model has the highest classification accuracy

```
Best parameters: {'C': 0.01, 'penalty': '12', 'solver': 'lbfgs'}

We output the GridSearchCV object for logistic regression. We display the best parameters using the data attribute best_params_ and the accuracy on the validation data using the data attribute best_score_.

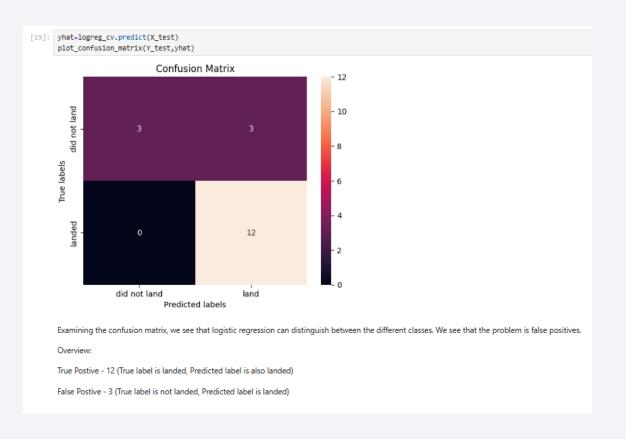
7]: print("tuned hpyerparameters :(best parameters) ",logreg_cv.best_params_)

tuned hpyerparameters :(best parameters) {'C': 0.01, 'penalty': '12', 'solver': 'lbfgs'}

accuracy : 0.8464285714285713
```

#### **Confusion Matrix**

• Show the confusion matrix of the best performing model with an explanation



#### **Conclusions**

- El Skill Network Labs es una herramienta muy interesante para aprender, sin embargo, en algunos momentos presenta caidas que impiden lograr los resultados esperados.
- Es trabajo ha permitido aprender sobre Data collection, scraping, wrangling, EDA, Folium, dashboard y predictive analysis.
- Ha sido possible obtener, distintos tipos de gráficos, mapas y ubicaciones, anális predictivos y búsqueda de información

# **Appendix**

• Proyecto trabajado a través de laboratorio Skills Network, con apoyo de Copilot IA

