

Применение тропической математики для решения минимаксных задач размещения с прямоугольной метрикой

Плотников Павел Владимирович, гр. 522

Санкт-Петербургский государственный университет
Математико-механический факультет
Кафедра статистического моделирования

Научный руководитель — д.ф.-м.н., проф. **Кривулин Н.К.**
Рецензент: д.ф.-м.н., проф. **Чирков М.К.**



Введение

- Методы идемпотентной алгебры можно применять при решении некоторых задач размещения.
- Настоящая работа направлена на дальнейшее развитие приложений методов идемпотентной алгебры, исследованных в работе Кривулина Н.К. "Экстремальное свойство собственного значения неразложимых матриц в идемпотентной алгебре и решение задачи размещения Ролса".(Вестник СПбГУ, 2011)
- Важным отличием является то, что предлагается полное решение задачи на основе новых результатов изучения экстремальных свойств спектрального радиуса в идемпотентной алгебре.

Определения и обозначения

Идемпотентное полуполе $\mathbb{R}_{\max,+}$

- Обозначим

$$\mathbb{R}_{\max,+} = \langle \mathbb{R} \cup \{-\infty\}, -\infty, 0, \max, + \rangle.$$

- Бинарные операции: $\max = \oplus$ и $+$ $= \otimes$.
- Нулевой и единичный элементы: $0 = \mathbb{1}$ и $-\infty = \mathbb{0}$.
- Сложение идемпотентно, т.е. $x \oplus x = x$.
- Умножение обратимо, т.е. у каждого элемента $x \neq \mathbb{0}$ существует обратный элемент x^{-1} такой, что $x \otimes x^{-1} = \mathbb{1}$.
- Для любой пары $x, y \in \mathbb{R}$ определена степень x^y , значение которой соответствует арифметическому произведению xy .
- Далее операция \otimes естественным образом опускается.

Векторные операции над $\mathbb{R}_{\max,+}$

- Множество вектор-столбцов размерности n с элементами из $\mathbb{R}_{\max,+}$ будем обозначать через $\mathbb{R}_{\max,+}^n$.
- Для любых векторов $\mathbf{a} = (a_i)$ и $\mathbf{b} = (b_i)$ из $\mathbb{R}_{\max,+}^n$, а также скаляра $w \in \mathbb{R}_{\max,+}$ верны следующие покомпонентные равенства:

$$\{\mathbf{a} \oplus \mathbf{b}\}_i = a_i \oplus b_i, \quad \{w\mathbf{a}\}_i = wa_i.$$

- Вектор \mathbf{a} линейно зависит от набора векторов $\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n$, если верно равенство $\mathbf{a} = w_1\mathbf{b}_1 \oplus \dots \oplus w_n\mathbf{b}_n$ для некоторых скаляров $w_1, \dots, w_n \in \mathbb{R}_{\max,+}$.

Алгебра матриц над $\mathbb{R}_{\max,+}$

- Обозначим через $\mathbb{R}_{\max,+}^{m \times n}$ множество матриц из m строк и n столбцов, состоящих из элементов множества $\mathbb{R}_{\max,+}$.
- Если $A = (a_{ij})$, $B = (b_{ij})$ и $C = (c_{ij})$ – матрицы, а $w \in \mathbb{R}_{\max,+}$ – скаляр, то верны следующие выражения:

$$\{A \oplus B\}_{ij} = a_{ij} \oplus b_{ij}, \quad \{BC\}_{ij} = \bigoplus_k b_{ik} c_{kj}, \quad \{wA\}_{ij} = w a_{ij}.$$

- Для любой квадратной матрицы A и целого числа $p > 0$ выполнены соотношения

$$A^0 = I, \quad A^p = AA^{p-1} = A^{p-1}A.$$

- Собственный вектор и собственное число матрицы определяются естественным образом.

- След матрицы $A = (a_{ij})$ – это величина, вычисляемая следующим образом:

$$\text{tr} A = a_{11} \oplus \cdots \oplus a_{nn}.$$

- Максимальное собственное число матрицы A называется спектральным радиусом и может быть найдено по формуле

$$\lambda = \bigoplus_{m=1}^n \text{tr}^{1/m}(A^m).$$

- Для любой матрицы A размерности $n \times n$ определим матрицу (матрица Клини)

$$A^* = I \oplus A \oplus \cdots \oplus A^{n-1}.$$

Задача размещения: Минимаксная задача

Задача размещения одиночного объекта

- Задано множество точек метрического пространства.
- Найти новую точку, которая оптимизирует некоторую функцию расстояний от заданных точек до этой точки.

Минимаксная задача размещения (задача Ролса)

- Размещение по критерию максимальной справедливости.
- Минимизировать максимум расстояния до заданных точек.
- Такая проблема появляется при размещении объектов в городах с прямолинейными, перпендикулярными улицами.
- Таковыми могут являться пункты экстренной помощи населению, магазин или образовательное учреждение.

Размещение с прямоугольной метрикой

Прямоугольная метрика в \mathbb{R}^2 (Манхэттенская метрика)

- Для любой пары векторов $\mathbf{x} = (x_1, x_2)^T \in \mathbb{R}^2$ и $\mathbf{y} = (y_1, y_2)^T \in \mathbb{R}^2$ расстояние вычисляется по формуле

$$\rho(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = |x_1 - y_1| + |x_2 - y_2|.$$

- Прямоугольная метрика в терминах идемпотентного полуполя $\mathbb{R}_{\max,+}$ записывается следующим образом:

$$\rho(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = (x_1^{-1}y_1 \oplus y_1^{-1}x_1)(x_2^{-1}y_2 \oplus y_2^{-1}x_2).$$

Минимаксная задача размещения с прямоугольной метрикой

- Рассмотрим набор точек $\mathbf{r}_i = (r_{1i}, r_{2i})^T \in \mathbb{R}^2$ и чисел $w_i \in \mathbb{R}$ для $i = 1, \dots, m$.
- Требуется найти все векторы $\mathbf{x} = (x_1, x_2)^T$, которые дают

$$\min_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^2} \max_{1 \leq i \leq m} (\rho(\mathbf{r}_i, \mathbf{x}) + w_i).$$

- Существует геометрическое решение такой задачи.
- Алгебраическое решение задачи является более удобным для дальнейшего анализа и разработки приложений.
- Целью работы было получение полного решения задачи в алгебраической форме.

Преобразование задачи размещения

В идемпотентной форме задача переписывается следующим образом:

$$\min_{x \in \mathbb{R}^2} \bigoplus_{i=1}^m w_i (x_1^{-1} r_{1i} \oplus r_{1i}^{-1} x_1) (x_2^{-1} r_{2i} \oplus r_{2i}^{-1} x_2).$$

Раскрываем скобки и вводим обозначения

$$\begin{aligned} a &= \bigoplus_{i=1}^m w_i r_{1i} r_{2i}^{-1}, & b &= \bigoplus_{i=1}^m w_i r_{1i}^{-1} r_{2i}, \\ c &= \bigoplus_{i=1}^m w_i r_{1i} r_{2i}, & d &= \bigoplus_{i=1}^m w_i r_{1i}^{-1} r_{2i}^{-1}, \end{aligned}$$

задача принимает вид

$$\min_{x \in \mathbb{R}^2} (a x_1^{-1} x_2 \oplus b x_1 x_2^{-1} \oplus c x_1^{-1} x_2^{-1} \oplus d x_1 x_2).$$

Сведение задачи к известной

Введем вектор и матрицу

$$\mathbf{y} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_1^{-1} \end{pmatrix}, \quad A = \begin{pmatrix} 0 & a & 0 \\ b & 0 & c \\ 0 & d & 0 \end{pmatrix}.$$

Теперь можно записать расширенную задачу с учетом введенных матрицы и вектора

$$\min_{\mathbf{y} \in \mathbb{R}^3} \mathbf{y}^T A \mathbf{y}.$$

При этом вектор \mathbf{y} должен удовлетворять условию $y_1 = y_3^{-1}$.

Решение экстремальной задачи

Пусть $\mathbf{x} \in \mathbb{R}_{\max,+}^n$ и $A \in \mathbb{R}_{\max,+}^{n \times n}$. Рассмотрим экстремальную задачу, сформулированную в терминах идемпотентной математики

$$\min_{\mathbf{x} \in \mathbb{X}^n} \mathbf{x}^- A \mathbf{x}.$$

Теорема (Об экстремальном свойстве спектрального радиуса, Н.К. Кривулин 2013)

Пусть A — матрица со спектральным радиусом λ и $A_\lambda = \lambda^{-1}A$. Тогда минимум в задаче равен λ . Общее решение имеет вид

$$\mathbf{x} = A_\lambda^* \mathbf{v}, \quad \mathbf{v} \in \mathbb{R}_{\max,+}^n.$$

Основной результат

- Доказана теорема, которая полностью решает задачу размещения точечного объекта на плоскости.
- Сначала сформулируем теорему в терминах идемпотентной алгебры.

Теорема

Минимум $\lambda = (ab \oplus cd)^{1/2}$ в экстремальной задаче достигается тогда и только тогда, когда

$$x = \begin{pmatrix} \lambda^{1-2\alpha} (a^\alpha b^{\alpha-1} c^\alpha d^{\alpha-1})^{1/2} \\ (a^{-\alpha} b^{1-\alpha} c^\alpha d^{\alpha-1})^{1/2} \end{pmatrix}, \quad 0 \leq \alpha \leq 1.$$

Переменные a, b, c, d имеют тот же смысл, что и раньше.

Перейдем к стандартным обозначениям.

Следствие

Минимум $\lambda = \max(a + b, c + d)/2$ в экстремальной задаче достигается тогда и только тогда, когда

$$x = \begin{pmatrix} (1 - 2\alpha)\lambda + \alpha(a + c)/2 + (\alpha - 1)(b + d)/2 \\ \alpha(c - a)/2 + (\alpha - 1)(d - b)/2 \end{pmatrix},$$

при $0 \leq \alpha \leq 1$, где

$$a = \max_{1 \leq i \leq m} (w_i + r_{1i} - r_{2i}), \quad b = \max_{1 \leq i \leq m} (w_i - r_{1i} + r_{2i}),$$

$$c = \max_{1 \leq i \leq m} (w_i + r_{1i} + r_{2i}), \quad d = \max_{1 \leq i \leq m} (w_i - r_{1i} - r_{2i}).$$

Обзор доказательства

- Доказательство сводится к поиску всех возможных векторов $\mathbf{y} = (y_1, y_2, y_3)^T$, являющимися решениями задачи $\min_{\mathbf{y} \in \mathbb{R}^3} \mathbf{y}^T A \mathbf{y}$, при $y_1 = y_3^{-1}$.
- Вычисляется значение $\lambda = (ab \oplus cd)^{1/2}$.
- Применением теорему о спектральном радиусе и удаляем линейно зависимый столбец.
- Тогда \mathbf{y} – решение системы для любого $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^2$

$$y_1 = v_1 \oplus \lambda^{-2} a c v_2,$$

$$y_2 = \lambda^{-1} b v_1 \oplus \lambda^{-1} c v_2,$$

$$y_3 = \lambda^{-2} b d v_1 \oplus v_2.$$

- Условие на первую и третью координаты вектора \mathbf{y} , можно записать

$$(\lambda^{-2} b d v_1 \oplus v_2)(v_1 \oplus \lambda^{-2} a c v_2) = 1.$$

- Раскрываем скобки и приводим подобные слагаемые, тогда задача сводится к системе неравенств

$$\begin{aligned}v_1 &\leq \lambda b^{-1/2} d^{-1/2}, \\v_1 v_2 &\leq 1, \\v_2 &\leq \lambda a^{-1/2} c^{-1/2},\end{aligned}$$

при этом по крайней мере одно является равенством.

- Общая задача разбивается на случаи, когда λ принимает различные значения. ($\lambda^2 = ab$ или $\lambda^2 = cd$)
- Затем выделяются подслучаи соответствующие равенствам на месте каждого из неравенств.
- Все результаты приводится к одинаковому виду введением параметра $0 \leq \alpha \leq 1$.

Численный пример

Результатом для примера с девятью точками и нулевыми весами является отрезок, представленный на рисунке.

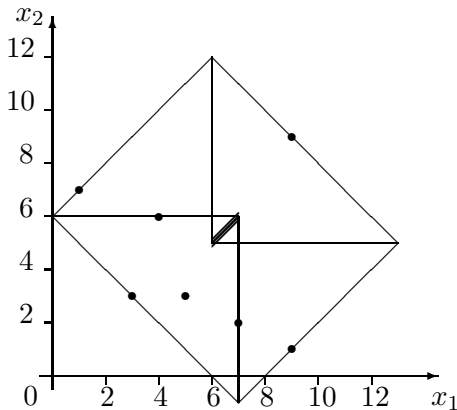


Рис.1 Результат для примера в случае $w_i = 0$

Рассмотрим набор ненулевых весов. Результат представлен на рисунке.

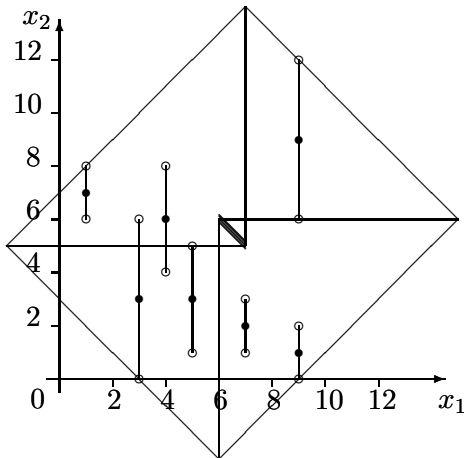


Рис.2 Результат для примера в случае $w_i \neq 0$

Результат работы программы с нулевыми весами и ненулевыми представлены на рисунках.

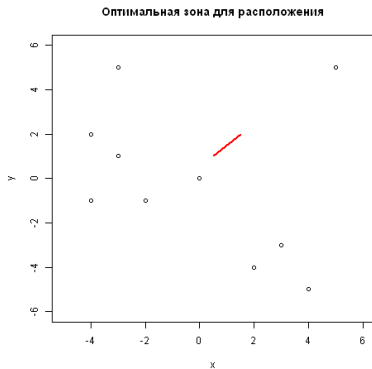


Рис.3 Случай $w_i = 0$

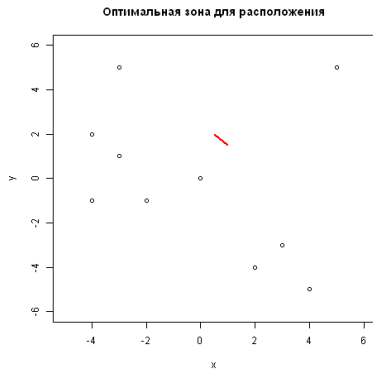


Рис.4 Случай $w_i \neq 0$

Итоги

- Исследована минимаксная задача размещения объекта на плоскости с прямоугольной метрикой и дано представление задачи в терминах идемпотентной математики.
- Дано полное решение задачи. Результат сформулирован в виде теоремы. Предложено её доказательство.
- Представлены примеры численного решения задач размещения и приведены графические иллюстрации полученных результатов.
- Разработана процедура на языке R для решения практических задач размещения и визуализации результатов.

Спасибо за внимание!