

Исследование метода ветвления траекторий для оценки вероятностей редких событий

Силантьев Михаил Александрович, гр. 522

Санкт-Петербургский государственный университет
Математико-механический факультет
Кафедра статистического моделирования

Научный руководитель: д.ф.-м.н., проф. Мелас В.Б.
Рецензент: к.ф.-м.н. Шпилёв П.В.



Санкт-Петербург
2009г.

Что такое редкие события?

События, вероятность которых имеет порядок $10^{-8} - 10^{-12}$.

Когда они происходят? В каких областях?

- Катастрофы
- Компьютерные сети
- Телекоммуникации
- Страховые компании
- Теория массового обслуживания

Эффективность оценок вероятностей редких событий на основе моделирования

- Пусть A — интересующее нас маловероятное событие
- $\theta = \mathbf{P}(A)$
- T — время моделирования траектории, тогда
- Эффективность $R(\hat{\theta}) = \theta^2 / (\mathbf{E}T\mathbf{D}\hat{\theta})$

Эффективность оценок вероятностей редких событий на основе моделирования

- Пусть A — интересующее нас маловероятное событие
- $\theta = \mathbf{P}(A)$
- T — время моделирования траектории, тогда
- Эффективность $R(\hat{\theta}) = \theta^2 / (\mathbf{E}T\mathbf{D}\hat{\theta})$
- При непосредственном моделировании для малых значений θ эта величина пропорциональна θ
- В методе ветвления траекторий R пропорционально $1/(\ln(1/\theta))^3$

Эффективность оценок вероятностей редких событий на основе моделирования

- Пусть A — интересующее нас маловероятное событие
- $\theta = \mathbf{P}(A)$
- T — время моделирования траектории, тогда
- Эффективность $R(\hat{\theta}) = \theta^2 / (\mathbf{E}T \mathbf{D}\hat{\theta})$
- При непосредственном моделировании для малых значений θ эта величина пропорциональна θ
- В методе ветвления траекторий R пропорционально $1/(\ln(1/\theta))^3$
- Общее время моделирования пропорционально $\mathbf{E}T$
- В дальнейшем эффективность будем оценивать величиной $R_t(\hat{\theta}) = \theta^2 / (T_{ms} \mathbf{D}\hat{\theta})$
- где T_{ms} — общее время моделирования в миллисекундах

Постановка задачи

Решение многих практических задач приводит к СМО $GI/G/1/\infty$:

- V_i — промежутки времени между заявками
- U_i — время обслуживания заявок
- $X_i = U_i - V_i$, $\mathbf{E}X_i < 0$

Постановка задачи

Решение многих практических задач приводит к СМО $GI/G/1/\infty$:

- V_i — промежутки времени между заявками
- U_i — время обслуживания заявок
- $X_i = U_i - V_i$, $\mathbf{E}X_i < 0$
- $W_1 = 0$, $W_n = \max\{0, W_{n-1} + X_n\}$ — процесс ожидания
- $W_n \rightarrow W$ по распределению

Постановка задачи

Решение многих практических задач приводит к СМО $GI/G/1/\infty$:

- V_i — промежутки времени между заявками
- U_i — время обслуживания заявок
- $X_i = U_i - V_i$, $\mathbf{E}X_i < 0$
- $W_1 = 0$, $W_n = \max\{0, W_{n-1} + X_n\}$ — процесс ожидания
- $W_n \rightarrow W$ по распределению
- $\theta = \mathbf{P}\{W \geq x\}$
- В общем случае распределение θ не известно
- Хотим оценить θ по результатам моделирования $\{W_n\}$

Описание МВТ

- На интервале $[0, \infty)$ задана функция $\beta(z)$:
- $\beta(0) = 1$, $\beta(u) \leq \beta(t)$ при $u < t$, $\beta(t) \equiv \beta(x)$ при $t \geq x$

Описание MBT

- На интервале $[0, \infty)$ задана функция $\beta(z)$:
- $\beta(0) = 1$, $\beta(u) \leq \beta(t)$ при $u < t$, $\beta(t) \equiv \beta(x)$ при $t \geq x$
- На каждом шаге моделируем η_n траекторий $\{W_n\}$, $\eta_1 = 1$
- Пусть $W_n = t$, $W_{n+1} = u$, тогда:
 - если $u \geq t$, то образуется дополнительно $r_{t,u} - 1$ траекторий, начинающихся в u
 - если $u < t$, то моделирование траектории прекращается с вероятностью $1 - \beta(u)/\beta(t)$

Описание MBT

- На интервале $[0, \infty)$ задана функция $\beta(z)$:
- $\beta(0) = 1$, $\beta(u) \leq \beta(t)$ при $u < t$, $\beta(t) \equiv \beta(x)$ при $t \geq x$
- На каждом шаге моделируем η_n траекторий $\{W_n\}$, $\eta_1 = 1$
- Пусть $W_n = t$, $W_{n+1} = u$, тогда:
 - если $u \geq t$, то образуется дополнительно $r_{t,u} - 1$ траекторий, начинающихся в u
 - если $u < t$, то моделирование траектории прекращается с вероятностью $1 - \beta(u)/\beta(t)$
- Все траектории моделируются до попадания в нулевое состояние, если они не обрываются в ходе указанного процесса

Описание МВТ

- На интервале $[0, \infty)$ задана функция $\beta(z)$:
- $\beta(0) = 1$, $\beta(u) \leq \beta(t)$ при $u < t$, $\beta(t) \equiv \beta(x)$ при $t \geq x$
- На каждом шаге моделируем η_n траекторий $\{W_n\}$, $\eta_1 = 1$
- Пусть $W_n = t$, $W_{n+1} = u$, тогда:
 - если $u \geq t$, то образуется дополнительно $r_{t,u} - 1$ траекторий, начинающихся в u
 - если $u < t$, то моделирование траектории прекращается с вероятностью $1 - \beta(u)/\beta(t)$
- Все траектории моделируются до попадания в нулевое состояние, если они не обрываются в ходе указанного процесса
- Обозначим $d = \lfloor \beta(u)/\beta(t) \rfloor$ и $q = \beta(u)/\beta(t) - d$
- Определим $r_{t,u}$ как случайную величину:

$$r_{t,u} = \begin{cases} d & \text{с вероятностью } 1 - q, \\ d + 1 & \text{с вероятностью } q. \end{cases} \quad (1)$$

Продолжение

На каждом шаге перенумеруем существующие траектории $\alpha = 1, 2, \dots, \eta_n$. Промоделируем вышеописанную процедуру m раз, положим

$$\tilde{\theta}_\beta = \frac{\sum_{i=1}^m \tilde{b}_{\beta,i}^{(1)}}{\sum_{i=1}^m \tilde{b}_{\beta,i}^{(2)}} \quad (2)$$

$$\tilde{b}_{\beta,i}^{(1)} = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{\alpha=1}^{\eta_n} \frac{\chi(W_n^{(i,\alpha)} \geq x)}{\beta(x)}, \quad \tilde{b}_{\beta,i}^{(2)} = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{\alpha=1}^{\eta_n} \frac{1}{\beta(W_n^{(i,\alpha)})} \quad (3)$$

где $W_n^{(i,\alpha)}$ — одна из траекторий, образуемых в i -м цикле, каждый цикл начинается с $\eta_1 = 1$, $W_1^{(i)} = 0$ и обрывается после обрыва всех траекторий.

Случайное блуждание Бернулли

Пример

Оценим этим методом вероятность того, что значение случайного блуждания Бернулли с параметром p когда-нибудь достигнет значения 10:

p	Теор. ответ	Числ. ответ	относ. погр.(%)	время (мс)	кол-во шагов	эфф.
0.15	2.93e-8	2.88e-08	6	376	2.17e5	0.68
0.2	9.54e-7	9.62e-07	6	328	2.26e5	0.90
0.25	1.69e-5	1.67e-05	5	374	2.32e5	0.96
0.3	2.09e-4	2.14e-04	6	389	2.43e5	0.82
0.35	2.05e-3	1.94e-03	6	360	2.33e5	0.89

Показательные распределения

Пример

Та же самая задача для случайного блуждания с разностью показательных распределений с параметрами $\lambda = 2$ и μ :

μ	Теор. ответ	Числ. ответ	относ. погр.(%)	время (мс)	кол-во шагов	эфф.
2.5	5.39e-3	5.52e-03	5	2453	1.16e6	0.16
3	3.03e-5	3.01e-05	5	2281	1.11e6	0.17
3.5	1.75e-7	1.80e-07	6	2655	1.24e6	0.10
4	1.03e-9	1.02e-09	7	2609	1.30e6	0.08

Метод расщепления

- $M + 1$ барьеров $0 < B_1 < B_2 < \dots < B_M < B_{M+1} = x$
- Первый шаг:
- Из нуля выходит N_1 частиц

Метод расщепления

- $M + 1$ барьеров $0 < B_1 < B_2 < \dots < B_M < B_{M+1} = x$
- Первый шаг:
- Из нуля выходит N_1 частиц
- Когда частица достигает первого барьера, она расщепляется на R_1 частиц
- Когда частица достигает второго барьера, она расщепляется на R_2 частиц и так далее до последнего барьера

Метод расщепления

- $M + 1$ барьеров $0 < B_1 < B_2 < \dots < B_M < B_{M+1} = x$
- Первый шаг:
- Из нуля выходит N_1 частиц
- Когда частица достигает первого барьера, она расщепляется на R_1 частиц
- Когда частица достигает второго барьера, она расщепляется на R_2 частиц и так далее до последнего барьера
- $P_i = \frac{\text{число частиц, достигших } B_i}{\text{число частиц, вышедших из } B_{i-1}}$
- Пересчитываем R_i по формуле: $R_i = \sqrt{\frac{1-P_{i+1}}{P_i P_{i+1} (1-P_i)}}$

Метод расщепления

- $M + 1$ барьеров $0 < B_1 < B_2 < \dots < B_M < B_{M+1} = x$
- Первый шаг:
- Из нуля выходит N_1 частиц
- Когда частица достигает первого барьера, она расщепляется на R_1 частиц
- Когда частица достигает второго барьера, она расщепляется на R_2 частиц и так далее до последнего барьера
- $P_i = \frac{\text{число частиц, достигших } B_i}{\text{число частиц, вышедших из } B_{i-1}}$
- Пересчитываем R_i по формуле: $R_i = \sqrt{\frac{1-P_{i+1}}{P_i P_{i+1} (1-P_i)}}$
- Начинаем второй шаг аналогично первому с числом частиц $N_2 \gg N_1$
- $\tilde{\theta} = \frac{\text{число частиц, достигших точки } x}{N_2 R_1 \dots R_M}$

Сравнение с методом ветвления

Пример $p(\mu)$	Метод	Теор. ответ	Числ. ответ	отн. п. (%)	время (мс)	кол-во шагов	эфф.
Берн 0.15	В	2.93e-08	2.98e-08	6.5	250	2.24e5	0.96
Берн 0.15	Р	2.93e-08	2.88e-08	4.3	515	2.42e6	1.06
Берн 0.2	В	9.54e-07	9.86e-07	5.9	250	2.30e5	1.16
Берн 0.2	Р	9.54e-07	9.78e-07	3.8	516	2.31e6	1.34
Ехр 3.5	В	1.75e-07	1.78e-07	5.9	1641	1.19e6	0.17
Ехр 3.5	Р	1.75e-07	1.70e-07	3.2	3407	8.92e6	0.28
Ехр 4	В	1.03e-09	1.00e-09	7.1	1593	1.24e6	0.12
Ехр 4	Р	1.03e-09	1.03e-09	3.9	4266	1.18e7	0.16

В МВТ из 250 мс 100 мс занимает вычисление $\beta(z) = e^{\lambda_0 z}$, но в большинстве задач вычисление X_n намного более трудоёмко, чем вычисление $\beta(z)$

Вывод

Оба метода вполне практичны и имеют примерно одинаковую эффективность

Применение к задаче о разорении страховой компании

- Страховые компании получают страховые премии от заключения договоров
- Страховые компании выплачивают страховые выплаты, когда происходят страховые случаи

Применение к задаче о разорении страховой компании

- Страховые компании получают страховые премии от заключения договоров
- Страховые компании выплачивают страховые выплаты, когда происходят страховые случаи
- В начальный момент капитал страховой компании равен U_0
- Изменение капитала — случайный процесс

Применение к задаче о разорении страховой компании

- Страховые компании получают страховые премии от заключения договоров
- Страховые компании выплачивают страховые выплаты, когда происходят страховые случаи
- В начальный момент капитал страховой компании равен U_0
- Изменение капитала — случайный процесс
- Когда капитал становится меньше либо равен нулю, то происходит разорение
- Хотим оценить вероятность разорения

Модель динамики капитала

- Промежутки времени между страховыми случаями независимы и имеют показательное распределение с параметром λ

Модель динамики капитала

- Промежутки времени между страховыми случаями независимы и имеют показательное распределение с параметром λ
- Размер страховых выплат не зависит от промежутков времени между страховыми случаями и имеет показательное распределение с параметром μ

Модель динамики капитала

- Промежутки времени между страховыми случаями независимы и имеют показательное распределение с параметром λ
- Размер страховых выплат не зависит от промежутков времени между страховыми случаями и имеет показательное распределение с параметром μ
- Размер страховых премий за время t равен ct

Модель динамики капитала

- Промежутки времени между страховыми случаями независимы и имеют показательное распределение с параметром λ
- Размер страховых выплат не зависит от промежутков времени между страховыми случаями и имеет показательное распределение с параметром μ
- Размер страховых премий за время t равен ct
- Получаем рассмотренную выше задачу о превышении случайным блужданием с разностью показательных распределений определённого значения

Примеры

- Промежутки времени между страховыми случаями имеют гамма-распределение с параметрами k_λ и λ
- Размер страховых выплат имеет гамма-распределение с параметрами k_μ и μ

Примеры

- Промежутки времени между страховыми случаями имеют гамма-распределение с параметрами k_λ и λ
- Размер страховых выплат имеет гамма-распределение с параметрами k_μ и μ
- Возьмём $c = 1$, $U_0 = 10$, $k_\mu = 1$, $\mu = 4$ и будем менять k_λ и λ таким образом, чтобы матожидание (оно равно k_λ/λ) оставалось постоянным:

k_λ	λ	Вер. разор.	относ. погр.(%)	время (мс)	кол-во шагов	эфф.
0.2	0.4	3.34e-04	3.4	5470	1.64e6	0.14
0.4	0.8	2.49e-06	4.6	4766	1.57e6	0.12
0.6	1.2	7.49e-08	5.2	4079	1.42e6	0.10
0.8	1.6	6.54e-09	6.9	3515	1.30e6	0.06
1	2	1.03e-09	8.2	1922	1.36e6	0.09

При постоянном матожидании получаем оценки, отличающиеся на порядки

Примеры

Теперь сделаем то же самое с k_μ и μ при $k_\lambda = 1$, $\lambda = 2$:

k_μ	μ	Вер. разор.	относ. погр.(%)	время (мс)	кол-во шагов	эфф.
0.6	2.4	3.22e-07	7.2	2219	7.76e5	0.06
0.8	3.2	1.30e-08	8.5	2875	1.08e6	0.04
1	4	1.03e-09	6.6	1765	1.23e6	0.12
2	8	1.69e-13	6.4	3093	1.88e6	0.09
3	12	1.56e-15	6.3	4579	2.33e6	0.06

При постоянном матожидании тоже получаем оценки, отличающиеся на порядки

Многоэтапная процедура метода ветвления траекторий

- Пусть $0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{M-1} < x$
- На первом этапе положим $\beta(z) \equiv 1$
- N_1 вычислений обычным МВТ для случая $x = x_1$

Многоэтапная процедура метода ветвления траекторий

- Пусть $0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{M-1} < x$
- На первом этапе положим $\beta(z) \equiv 1$
- N_1 вычислений обычным МВТ для случая $x = x_1$
- Получим оценку величины $\theta = W(x)$, обозначим ее $\tilde{\theta}$
- Положим $\lambda_1 = -\ln(\tilde{\theta})/x_1$

Многоэтапная процедура метода ветвления траекторий

- Пусть $0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{M-1} < x$
- На первом этапе положим $\beta(z) \equiv 1$
- N_1 вычислений обычным МВТ для случая $x = x_1$
- Получим оценку величины $\theta = W(x)$, обозначим ее $\tilde{\theta}$
- Положим $\lambda_1 = -\ln(\tilde{\theta})/x_1$
- На втором этапе N_2 вычислений обычным МВТ, полагая $\beta(z) = e^{\lambda_1 z}$, $x = x_2$
- На следующих шагах действуем аналогично и на M -ом шаге получаем оценку $\theta = W(x)$

Пример

Задача о разорении с гамма-распределениями:

- пусть $k_\lambda = 1.2$, $\lambda = 2.4$, $k_\mu = 0.8$, $\mu = 3.2$
- $x = 10$, $M = 10$, $x_i = i$, $N_i = i * 200$ при $1 \leq i \leq 9$,
 $N_{10} = 40000$, получаем
- $\tilde{\theta}_\beta = 4.65e-9$, ср. кв. откл. $3.8e-10$, эффективность 0.017

Пример

Задача о разорении с гамма-распределениями:

- пусть $k_\lambda = 1.2$, $\lambda = 2.4$, $k_\mu = 0.8$, $\mu = 3.2$
- $x = 10$, $M = 10$, $x_i = i$, $N_i = i * 200$ при $1 \leq i \leq 9$,
 $N_{10} = 40000$, получаем
- $\tilde{\theta}_\beta = 4.65\text{e-}9$, ср. кв. откл. $3.8\text{e-}10$, эффективность 0.017
- Теперь возьмём опять одноэтапный алгоритм с оптимальным $\lambda_0 = -\ln(\tilde{\theta}_\beta)/x$,
 $m = N_1 + N_2 + \dots + N_{10} = 49000$ и получаем
- $\tilde{\theta}_\beta = 4.57\text{e-}9$, ср. кв. откл. $3.5\text{e-}10$, эффективность 0.025

Пример

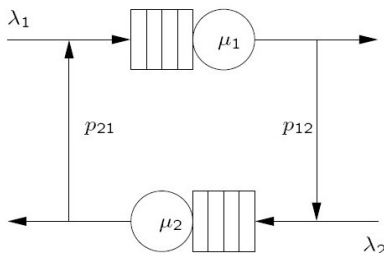
Задача о разорении с гамма-распределениями:

- пусть $k_\lambda = 1.2$, $\lambda = 2.4$, $k_\mu = 0.8$, $\mu = 3.2$
- $x = 10$, $M = 10$, $x_i = i$, $N_i = i * 200$ при $1 \leq i \leq 9$,
 $N_{10} = 40000$, получаем
- $\tilde{\theta}_\beta = 4.65\text{e-}9$, ср. кв. откл. $3.8\text{e-}10$, эффективность 0.017
- Теперь возьмём опять одноэтапный алгоритм с оптимальным $\lambda_0 = -\ln(\tilde{\theta}_\beta)/x$,
 $m = N_1 + N_2 + \dots + N_{10} = 49000$ и получаем
- $\tilde{\theta}_\beta = 4.57\text{e-}9$, ср. кв. откл. $3.5\text{e-}10$, эффективность 0.025

Вывод

Многоэтапная процедура имеет лишь немного меньшую эффективность чем одноэтапный алгоритм с использованием идеального приближения

Рассмотрим такую сеть Джексона:



Найдём вероятность того, что суммарное количество заявок в сети достигнет определённого значения k . При $\lambda_1 = \lambda_2 = 0.1$, $\mu_1 = \mu_2 = 0.4$, $p_{12} = p_{21} = 0.5$ получаются такие результаты:

k	Теор. ответ	Числ. ответ	относ. погр.(%)	время (с)	кол-во шагов
25	6.98e-7	6.95e-7	4	8.7	6.2e6
100	7.76e-29	7.61e-29	9	35.6	2.35e7

Выводы

- Время вычислений в рассмотренных примерах составляло несколько секунд или даже доли секунды
- Следовательно, оба метода вполне практичны

Выводы

- Время вычислений в рассмотренных примерах составляло несколько секунд или даже доли секунды
- Следовательно, оба метода вполне практичны
- Метод ветвления более универсален и может применяться в моделях с общим множеством состояний
- Метод расщепления в том виде, в котором он описан в литературе по моделированию, пригоден только для случая, когда множество состояний является подмножеством вещественной оси

Выводы

- Время вычислений в рассмотренных примерах составляло несколько секунд или даже доли секунды
- Следовательно, оба метода вполне практичны
- Метод ветвления более универсален и может применяться в моделях с общим множеством состояний
- Метод расщепления в том виде, в котором он описан в литературе по моделированию, пригоден только для случая, когда множество состояний является подмножеством вещественной оси
- Метод ветвления траекторий является весьма универсальным и эффективным методом решения задач, в которых требуется оценить вероятность редких событий