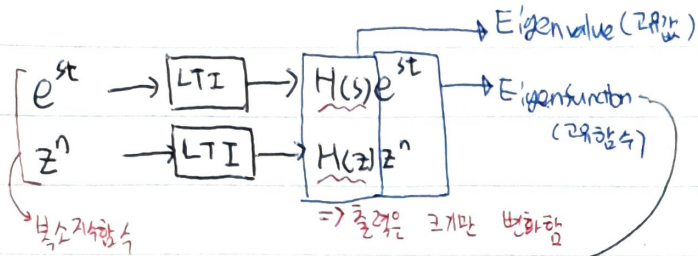


### [3.2] 복소지수함수의 LTI 시스템의 응답



→ **핵심**

$$y(t) = h(t) * x(t)$$

$$= e^{st} \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) e^{-s\tau} d\tau \quad \rightarrow \text{라플라스 변환}$$

상수  $H(s) \rightarrow$  시간과 무관

$$y[n] = h[n] * x[n]$$

$$= z^n \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k] z^{-k} \quad \rightarrow \text{z 변환}$$

상수  $H(z)$

\* 선형성을 가지기 때문에, Linear combination 가능.

**정리**

$x(t) = e^{st}$	$x[n] = z^n$
$y(t) = H(s)e^{st}$	$y[n] = H(z)z^n$
$H(s) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) e^{-s\tau} d\tau$	$H(z) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k] z^{-k}$

$s, z \in \mathbb{C}$

$$x(t) = \sum a_k e^{s_k t} \rightarrow y(t) = \sum a_k H(s_k) e^{s_k t}$$

$$x[n] = \sum a_k z_k^n \rightarrow y[n] = \sum a_k H(z_k) z_k^n$$

\* Fourier series

$$s_k = j\omega, \quad z = e^{-j\omega} \text{ 일 때}$$

→ 크기가 1인 순허수 (복소수) 사용

### [3.3] CT 주기신호의 푸리에 급수 표현

① 고조파들의 선형조합으로 표현

$$\phi_k(t) = e^{jk\omega_0 t} = e^{jk(\frac{2\pi}{T})t} \quad (k=0, \pm 1, \pm 2, \dots)$$

**Fourier series (1)**

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{jk\omega_0 t} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{jk(\frac{2\pi}{T})t}$$

1)  $x(t)$ 의 주기:  $T$

2)  $k=0$ : DC 성분만 남음

$k=1$ : Fundamental frequency

$k=\pm N$ :  $N$ 번째 하모닉

\*  $x(t) \in \mathbb{R} \rightarrow$  대역별의 신호는 실수신호

$$x(t) = x^*(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k^* e^{-jk\omega_0 t}$$

$\downarrow k \rightarrow -k$

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k^* e^{-jk\omega_0 t} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_{-k}^* e^{jk\omega_0 t}$$

$$\rightarrow a_k = a_{-k}^*, \quad a_k^* = a_{-k}$$

$$x(t) = a_0 + \left[ \sum_{k=1}^{\infty} a_k e^{jk\omega_0 t} + \sum_{k=1}^{\infty} a_{-k} e^{-jk\omega_0 t} \right]$$

$$= a_0 + \sum_{k=1}^{\infty} (a_k e^{jk\omega_0 t} + a_{-k} e^{-jk\omega_0 t})$$

$z + z^* = 2\text{Re}\{z\}$

$$x(t) = a_0 + \sum_{k=1}^{\infty} 2\text{Re}\{a_k e^{-jk\omega_0 t}\}$$

✓  $a_k \in \mathbb{C}$  이므로, 극좌표 형식으로 표현가능

$$a_k = A_k e^{j\theta_k} \quad (x(t) \text{는 실수지만 } a_k \text{는 복소수 가능})$$

$$\hookrightarrow x(t) = a_0 + \sum_{k=1}^{\infty} 2 \operatorname{Re}\{A_k e^{j(k\omega_0 t + \theta_k)}\}$$

↓

Fourier series (2)

$$x(t) = a_0 + 2 \sum_{k=1}^{\infty} A_k \cos(k\omega_0 t + \theta_k)$$

✓ 또한, 직교좌표 형식으로 표현가능  $a_k = B_k + jC_k$

$$x(t) = a_0 + \sum_{k=1}^{\infty} 2 \operatorname{Re}\{(B_k + jC_k)(\cos k\omega_0 t + j \sin k\omega_0 t)\}$$

Fourier series (3)

$$x(t) = a_0 + 2 \sum_{k=1}^{\infty} (B_k \cos k\omega_0 t - C_k \sin k\omega_0 t)$$

(1), (2), (3) → Fourier series

(3): Original form

## ② 푸리에 급수 표현의 결정

⇒  $a_k$  결정

↳ 푸리에 급수 계수  
↳ 극좌표 계수

↓ 과장생략

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{-jk\omega_0 t} \quad \text{알기!}$$

$$a_k = \frac{1}{T} \int_T x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt$$

↳  $k=0$  일때,

$$a_0 = \frac{1}{T} \int_T x(t) dt$$

↳  $a_0$ 는  $x(t)$ 의 극좌표평균 (전체평균)

$$x(t) = a_0 + \sum_{k=1}^{\infty} (b_k \cos k\omega_0 t + c_k \sin k\omega_0 t)$$

$$a_0 = \frac{1}{T} \int_T x(t) dt$$

$$b_k = 2 \operatorname{Re}\{a_k\} = \frac{2}{T} \int_T x(t) \cos k\omega_0 t dt$$

$$c_k = -2 \operatorname{Im}\{a_k\} = \frac{2}{T} \int_T x(t) \sin k\omega_0 t dt$$

~~~~~ ⇒  $a_k$  알고있을때

~~~~~ ⇒ 이렇게 구해줌