

Séance 6:

Durant cette séance, le code de notre servomoteur ne marchait toujours pas. Un autre professeur a essayé de m'aider, mais on n'a pas réussi à résoudre le problème. À cause du délai que je voulais mettre entre la position à 0 degré et à 90 degrés, notre moteur ne tournait pas ou alors, il ralentissait à chaque fois qu'on augmentait le délai. Je l'ai donc complètement changé.

Après avoir programmé notre servomoteur, j'ai commencé à rassembler nos deux codes (moteur pas à pas et servomoteur). J'ai programmé d'abord pour seulement 6 boissons sans mélanges, malheureusement, je n'ai pas eu le temps de tester s'il marche. Pour le faire, j'ai repris le brouillon de la semaine dernière. Je sais déjà que je vais devoir le modifier, car une fois que le vers est servi, il doit revenir à la position initiale (je ne l'ai pas encore programmé). Pour le coder, j'ai déclaré 6 variables correspondant aux 6 boissons. Puis j'ai fait 6 boucles et en fonction de chaque valeur, le moteur pas à pas devra avancer d'un certain nombre de degrés puis j'ai utilisé la fonction servir qui active le servomoteur.