

Séance 7:

Pendant cette séance, je me suis principalement occupé de notre code Arduino. J'ai écrit un code qui permet au vers de revenir à sa position initiale. Cependant, on m'a conseillé de créer une seule fonction « bouger » qui permet de faire avancer le vers d'un certain nombre de degrés puis après de le faire revenir. Ensuite, étant donné que les module Bluetooth ne marche pas avec les iPhone, j'ai ajouté à notre programme un serial print qui demande à l'utilisateur de choisir une boisson en entrant un numéro. Avec cette méthode, on pourra commander ce qu'on souhaite sans avoir besoin du Bluetooth. Malheureusement, on aura besoin d'un ordinateur et pas d'un téléphone.

Un des problèmes qu'on avait, c'était la longueur des câbles. En effet, ils étaient trop courts et quand le support de notre vers tournait, ils s'emmêlaient et se détachaient. J'ai donc rallongé les câbles et on va les attacher à notre socle qui supporte les bouteilles. Cependant, certains fils continuaient de se décrocher, je les ai scotchés le temps de trouver une solution.

Je me suis également rendu compte que lorsque la pièce blanche se lève pour appuyer sur la pompe, celle-ci retombe sur le côté (on le voit sur la vidéo test) et la boisson ne coulera pas. On va devoir refaire cette pièce en découpant un carré avec trois côtés arrondis :

