Sessió 19 Arbres

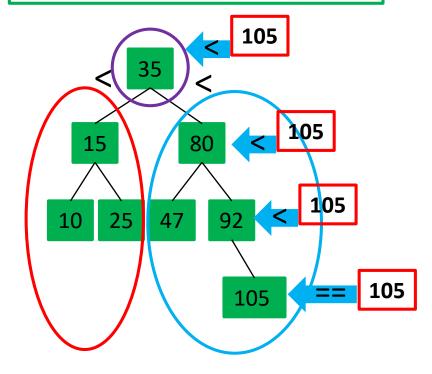
LP 2019-20

Recordem: Arbre de cerca binari

Arbre de cerca binari: Arbre binari ordenat on tot node és **major** que els nodes del seu subarbre **esquerre** i **menor** que els nodes del seu subarbre **dret**.

- Si busquem un valor mirem:
 - =arrel: trobat
 - <arrel: busquem subarbre esquerre
 - >arrel: busquem subarbre dret

Exemple: Busquem 105: Quants nodes he visitat? 4 Quants nodes té l'arbre? 8



Arbre de cerca binari

Què passaria si el nostre arbre fos com aquest?

105

Exemple:

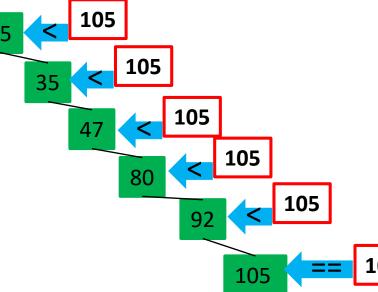
Busquem 105:

Nodes visitats:8

Nodes arbre: 8

- a) Podem afegir i treure valors com vulguem.
- b) Si l'arbre està ordenat i és complert cost de cerca : O(logn) si no O(n)

Per aconseguir-ho alçada de l'arbre ha de ser log n



Arbre equilibrat

• Arbre equilibrat: És un arbre binari de cerca amb unes restriccions que li permeten garantir una alçada log n. Per aconseguir-ho les operacions d'inserció i esborrat tenen més etapes.

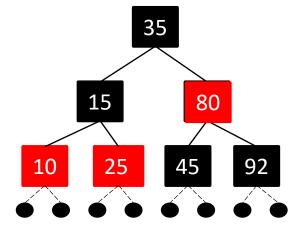
Alguns tipus:

- Arbres AVL (Adelson-Velskii i Landis, 1962 "An algorithm for the organization of information."): Per a cada node la diferència d'alçada entre els arbres esquerre i dret no pot ser superior a 1.
 - **Arbres Vermell-Negre(Red-Black):** Els nodes es classifiquen com a Vermells o Negres segons:
 - L'arrel és negra.
 - Els fills d'un node vermell són negres
 - Tot camí de l'arrel a una fulla passa pel mateix nombre de nodes negres.
- **Splay-Trees:** Cada cop que s'accedeix a un node s'eleva a l'arbre passant a ser l'arrel (equilibrat promig).
- **B-tree** (Bayer, McCreight) i **B+-tree** : arbres equilibrats usats per indexar els continguts de les bases de dades. En general, grau de l'arbre > 2.

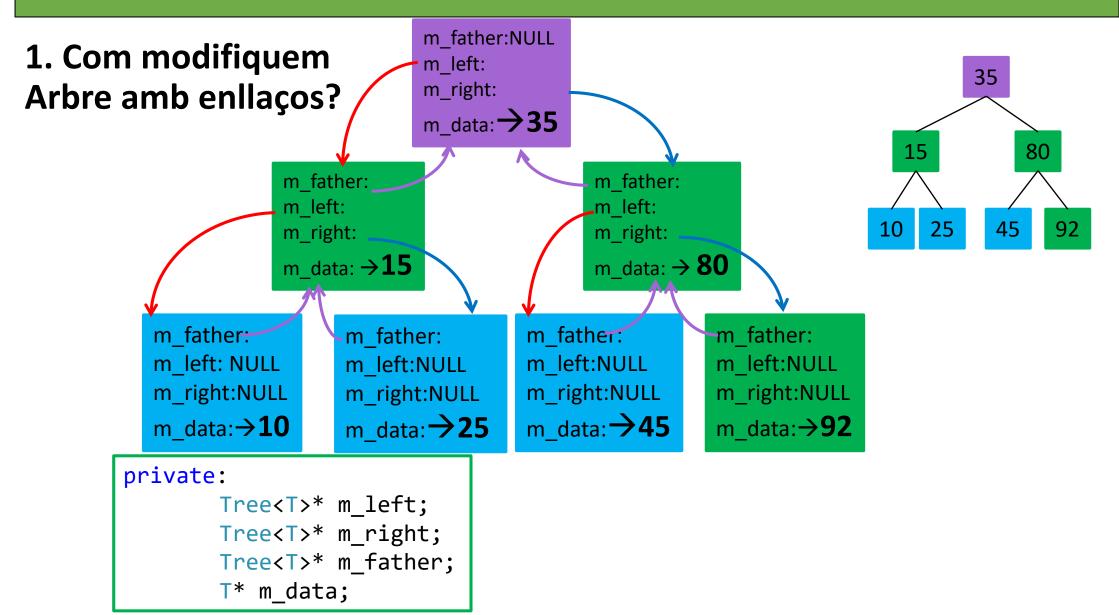
Red Black Tree

Un arbre Vermell- Negre ha de complir:

- Cada node té un color: vermell (R)/ o negre (B).
- L'arrel és negra.
- No hi pot haver dos nodes vermells consecutius a un camí. Per això un node vermell ha de tenir el pare i els fills negres.
- Qualsevol camí de l'arrel a una fulla té el mateix nombre de nodes negres.
 Considerem que els fills NULLS d'un node són nodes negres.
- Quan afegim un nou node inicialment és vermell.



Atributs Arbre Cerca Binari



Red Black Tree: Implementació

```
template <class T> class TreeRB
{ public:
       TreeRB();
       ~TreeRB();
       bool isLeave();
       bool isEmpty() const ;
       bool cerca(const T& val, TreeRB<T>* valTrobat);
       TreeRB<T>* oncle();
       bool esFillDret();
       bool esFillEsq();
       friend std::ostream& operator<<(std::ostream& out, const TreeRB<T>& t)
       void insert(T& val);
  private:
                                                  Afegim m_color als nodes
       enum COLOR { RED, BLACK };
                                                  Modifiquem constructors i operator<<
       TreeRB<T>* m left;
                                                  Per tenir en compte aquest nou atribut
       TreeRB<T>* m_right;
       TreeRB<T>* m_father;
       T* m data;
       COLOR m_color;
       void TreeRBRec(ifstream& fitxerNodes, int h, TreeRB<T>* father);
       std::ostream& coutArbreRec(int n, std::ostream& out) const;
```

Red Black Tree

Quan es pot desbalancejar un arbre Red-Black?

- Quan inserim nodes
- Quan esborrem nodes

Com rebalancegem?

- 1. Recolorejant
- 2. Rotant

Veiem-ho accedint a https://tommikaikkonen.github.io/rbtree/# i seleccionant el cas 1

Red Black Tree

> Insereix el node 35

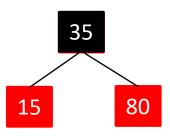
Observació: Un nou node sempre és vermell

- 1. Un node nou (x) és RED.
- 2. Si (x) és l'arrel el posem a BLACK
- > Insereix el node 15
- > Insereix el node 80

Observació: Per saber on inserir el node podem utilizar la cerca binària

- 1. Utilitzem la cerca binària per saber a on va el nou node.
- 2. Un node nou (x) és RED.
- 3. Si (x) és l'arrel el posem a BLACK
- 4. Sino
 - 1. si el pare és **BLACK** ja està

Modifiquem cerca perquè ens retorni el node on es troba el valor o últim node visitat per tal d'inserir el nou node a partir d'ell. Inserció:35 Inserció:15 Inserció:80



Red Black Tree: Modificació cerca

Modifiquem cerca perquè ens retorni node on es troba valor o últim node visitat

```
template<class T> bool TreeRB<T>::cerca(const T& val, TreeRB<T>*& valTrobat)
       if (m data != NULL)
              if (val == (*m_data)){valTrobat = this; return true; }
              else
              if (val < (*m_data))</pre>
                      if (m left != NULL)
                              return m left->cerca(val, valTrobat);
                      else valTrobat = this;
              else
                      if (m_right != NULL)
                              return (m_right->cerca(val, valTrobat));}
                             valTrobat = this;
                      else
       return false;
```

Red Black Tree: Implementació

```
template <class T> class TreeRB
{ public:
       TreeRB() { m left = NULL;
                  m_right = NULL;
                  m_father = NULL;
                  m data = NULL;
                                             Quan inserim un nou
                  m_color = RED;
                                             node és RED
       void insert(T& val);
 private:
       enum COLOR { RED, BLACK };
       TreeRB<T>* m left;
       TreeRB<T>* m_right;
       TreeRB<T>* m_father;
       T* m data;
       COLOR m_color;
       void TreeRBRec(ifstream& fitxerNodes, int h, TreeRB<T>* father);
       std::ostream& coutArbreRec(int n, std::ostream& out) const;
};
```

Red Black Tree: Implementació

```
template<class T> void TreeRB<T>::insert(T& val)
   if (m_data == NULL)
   {//Arbre buit
       m data = new T;
                                        Si (x) és l'arrel el posem a BLACK
       (*m_data) = val;
       m_color = BLACK;
                                               Si no, el creem com a fill dret o
                                               esquerre segons la cerca
   else
      TreeRB<T>* ptAux=nullptr;
       bool trobat = cerca(val, ptAux);
       if (!trobat)
       {//Si no trobem valor creem node RED amb val fill de ptAux
          TreeRB<T>* nouNode = new TreeRB<T>;
           nouNode->m data = new T;
           *(nouNode->m_data) = val;
                                           //El nou valor sera fillEsq de ptAux
           nouNode->m_father = ptAux;
           if (val < *(ptAux->m_data))
                                            {ptAux->m_left= nouNode; }
           else
                                            {ptAux->m_right= nouNode;}
                                            //El nou valor sera fillDret de ptAux
```

Tornem a l'aplicació:

> Insereix el node 92

Quan tenim dos nodes **RED** seguits hem d'arreglar arbre

Què podem fer?





1. Utilitzem la cerca binària per saber on va el nou node.



2. Un node nou (x) és RED.



3. Si (x) és l'arrel el posem a BLACK

4. Sino



1. si el pare és **BLACK** ja està



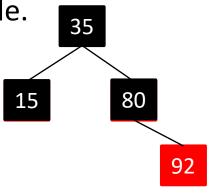
2. Sino (el pare és RED)



▶ 1. Si l'oncle és RED (avi ha de ser BLACK)



i. Canvia color de pare i oncle a **BLACK**



Quan tenim dos nodes **RED** seguits hem d'arreglar arbre

➤ Insereix els nodes 10, 45 i 105

Què ha passat?



L. Utilitzem la cerca binària per saber a on va el nou node. ¡



2. Un node nou (x) és RED.



3. Si (x) és l'arrel el posem a BLACK

4. Sino



1. si el pare és **BLACK** ja està

2. Sino (el pare és RED)

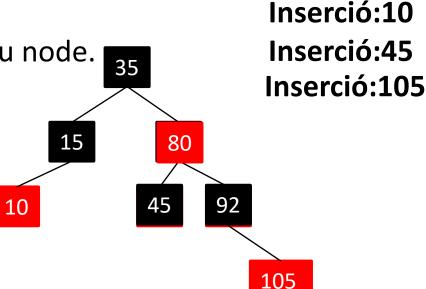
1. Si l'oncle és **RED** (avi ha de ser **BLACK**)



i. Canvia color de pare i oncle a **BLACK**



ii. Canvia color avi a RED



1. Utilitzem la cerca binària per saber a on va el nou node.

2. Un node nou (x) és RED.

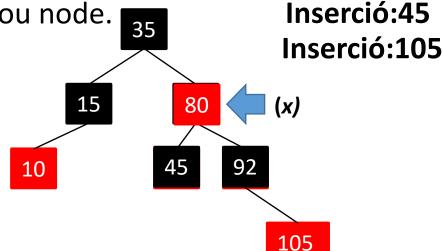
3. Si (x) és l'arrel el posem a BLACK

- 4. Sino
 - 1. si el pare és **BLACK** ja està
 - 2. Sino (el pare és RED)
 - 1. Si l'oncle és **RED** (avi ha de ser **BLACK**)
 - i. Canvia color de pare i oncle a **BLACK**
 - ii. Canvia color avi a RED



iii. Canvia (x) punt 2. per avi i repeteix procés 3.

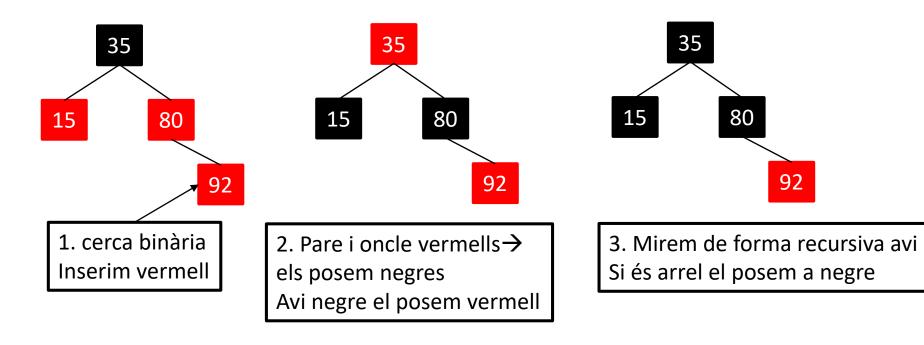
Ens hem d'assegurar que tot és correcte. Per exemple, ens podria haver quedat l'arrel vermella.



Inserció:10

Recapitulem

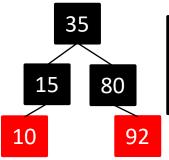
1. Inserció:92



92

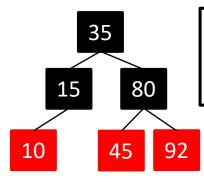
Recapitulem

1. Inserció:10



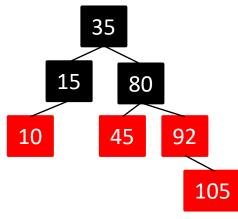
- 1. cerca binària.
- Inserim vermell
- 3. Si pare és negre ja està

2. Inserció:45



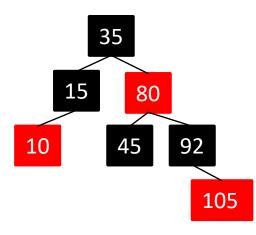
- 1. cerca binària.
- 2. Inserim vermell
- 3. Si pare és negre ja està

3. Inserció:105



15 80 10 45 92 105

35



- 1. Cerca binària.
- 2. Inserim vermell

- 3. Pare i oncle vermells → els posem negres
- 4. Avi negre el posem vermell
- 5. Mirem de forma recursiva avi
- 6. Si pare és negre ja està

Red Black Tree: Implementació

```
template<class T> void TreeRB<T>::insert(T& val)
    if (m_data == NULL)
   {//Arbre buit
       m data = new T;
                                         Controlem si l'arbre és buit
       (*m_data) = val;
       m color = BLACK;
                                               Cerquem la posició on inserir el node
   else
      TreeRB<T>* ptAux=nullptr;
       bool trobat = cerca(val, ptAux);
       if (!trobat)
       {//Si trobem el valor no fem res, si no creem node RED amb val fill de ptAux
          TreeRB<T>* nouNode = new TreeRB<T>;
           nouNode->m data = new T;
           (*nouNode->m_data) = val;
                                           //El nou valor sera fillEsq de ptAux
           nouNode->m_father = ptAux;
           if (val < (*ptAux->m data))
                                            {ptAux->m_left= nouNode; }
           else
                                            {ptAux->m_right= nouNode;}
                                            //El nou valor sera fillDret de ptAux
   arreglaREDRED(nouNode);
```

Exercici

Implementa mètode:

template<class T>

void TreeRB<T>::arreglaREDRED(TreeRB<T>* houNode

- 1. Utilitzem la cerca binària per saber a on va el nou node.
- 2. Un node nou (x) és RED.
- 3. Si (x) és l'arrel el posem a **BLACK**
- 4. Sino
 - 1. si el pare és **BLACK** ja està
 - 2. Sino (el pare és RED)
 - 1. Si l'oncle és RED (avi ha de ser BLACK)
 - i. Canvia color de pare i tiet a **BLACK**
 - ii. Canvia color avi a RED
 - iii. Canvia (x) punt 2. per avi i repeteix procés 3.

nouNode és (x) Mètode recursiu

Necessitem implementar mètode oncle

Exercici

```
Implementa mètodes:
template<class T>
TreeRB<T>* TreeRB<T>::oncle();

template<class T>
bool TreeRB<T>::esFillDret();

template<class T>
bool TreeRB<T>::esFillEsq();
```

Exercici

Implementa mètode:

```
template < class T>
void TreeRB < T > :: arreglaREDRED(TreeRB < T > * houNode)
```

- 1. Utilitzem la cerca binària per saber a on va el nou node.
- 2. Un node nou (x) és RED.
- 3. Si (x) és l'arrel el posem a **BLACK**
- 4. Sino
 - 1. si el pare és **BLACK** ja està
 - 2. Sino (el pare és RED)
 - 1. Si l'oncle és RED (avi ha de ser BLACK)
 - i. Canvia color de pare i tiet a **BLACK**
 - ii. Canvia color avi a RED
 - iii. Canvia (x) punt 2. per avi i repeteix procés 3.

nouNode és (x) Mètode recursiu