

Clase teórica de la semana del 4-4

Mario Garelik

Sección 13.5 - Componentes tangencial y normal de la aceleración.

- Ejercitación sugerida (pp. 738-739): 1 al 14 // 17 al 28.
- Breve introducción al marco **TNB** (marco de Frenet).
- Definición del vector binormal **B**. Comprobación que **B** es unitario.
- Orientación de mano derecha para el sistema de referencia **TNB**.
- Deducción de las componentes a_T y a_N .
- Observar que el vector **a** está *siempre* en el plano **TN**, que es ortogonal a **B**. Interpretar qué dicen a_T y a_N .
 - Pequeña incongruencia entre la interpretación de Thomas acerca de lo que mide a_N y lo que se deduce a partir de la definición de κ .
 - Convención de reconciliación.
- El plano determinado por los vectores **T** y **N** se llama *Plano osculador*.
- El plano determinado por los vectores **B** y **N** se llama *Plano normal*.
- El plano determinado por los vectores **T** y **B** se llama *Plano de rectificación*.
- Fórmula para hallar el componente normal a_N de la aceleración, una vez conseguido a_T .
- Definición de τ (*torsión de una curva suave*): $\tau = -\frac{d\mathbf{B}}{ds} \cdot \mathbf{N}$.

Sección 14.1 - Funciones de varias variables.

- Ejercitación propuesta (pp. 753 - 755): 1 - 68.
- Definiciones iniciales de función de valores reales y variable vectorial o campo escalar: dominio, variables independientes y dependientes.
- Si bien trabajamos en simultáneo con R^2 y R^3 , la visualización de la gráfica (superficie) sólo será posible para $f : R^2 \rightarrow R$.
- Dominios y rangos: sin mucho para decir que sea distinto a lo conocido.
 - Ambos se deducen de la estructura de la ley funcional.
 - En el caso del dominio, puede venir explicitado o no.

- Si está implícito se toma como tal al mayor conjunto posible para el cual la expresión funcional toma sentido.
- Ahora en el dominio se mide con *norma* y ya no con valor absoluto como en el caso de las funciones vectoriales.
- Topología básica de R^2 (extendible a R^3 , con bolitas en vez de discos):
 - Las distancias ahora (en R^2 o R^3) se miden con el operador $||\cdot||$ (norma o magnitud) y ya no con $|\cdot|$ (valor absoluto).
 - Disco abierto. Diferencia entre *círculo* y *disco*.
 - Punto interior, exterior y frontera.
 - Conjunto interior y frontera.
 - Región abierta y cerrada.
 - Región acotada.
- Ejemplito 2 para visualizar.
- En R^2 : Curvas de nivel y curvas de contorno: diferencias.
- En R^3 : Superficies de nivel.

Sección 14.2 - Límites y continuidad en dimensiones superiores.

- Ejercitación propuesta (pp. 761 - 764): 1 al 59.
 - Error en el ejercicio 54 - p.763: donde dice: Si $(x_0, y_0) = 3$, debe decir: Si $f(x_0, y_0) = 3$.
- Intro general.
- La definición $\epsilon - \delta$ de límite: analogías con Cálculo 1 y la medición con normas en el dominio (discos o bolas).
- Propiedades de los límites.
- No trabajaremos con la verificación de la definición en práctica.
- Técnicas para el cálculo de límites:
 - Sustitución directa del punto de acumulación en la expresión de la función (sin indeterminación). Ver ejemplo 1.
 - Utilización de alguna técnica básica: racionalización de numeradores/denominadores, factorización de polinomios, alguna relación trigonométrica, etc. Ver ejemplo 2.
 - El Teorema de compresión: ejercicio 55 - p. 763 (corregir error en el libro).
- Ver ejemplos 1 y 2. El ejemplo 3 no, ya que busca un δ , a partir de un ϵ dado (no nos enfocamos en la verificación de la definición).
- No existencia de límite: para ver la no existencia de un límite en un punto, se puede usar:
 - La no independencia de la trayectoria como causa. Ver ejemplos 4 y 5.

– **Coordenadas polares:** ver material de repaso en *Material de estudio* en la página:

* La propiedad que analiza el texto en el ejercicio 60 - p. 763 expresa:

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = L \Rightarrow \lim_{r \rightarrow 0} f(r \cos \theta, r \sin \theta) = L \quad (*)$$

* Uso del ejemplo 3 como caso de visualización del uso de la propiedad.

* Sólo aplicable si el punto de acumulación es $(0,0)$.

* No sirve de mucho, porque ya se conoce que el límite existe y su valor, esto es, brinda una condición necesaria para la existencia de límite, pero no suficiente.

* Mostrar que el recíproco es falso.

* La propiedad sólo es útil, en consecuencia, por su contrarrecíproco, *para probar la no existencia* de un límite.

– Uso del contrarrecíproco de la propiedad (*) para probar la no existencia de un límite:

* Mirar en detalle el ejercicio resuelto 60 (p. 764) cuando toma en polares el camino $y=0$, el límite le da cero. Pero cuando toma el camino $y = x^2$ (en polares $r \sin \theta = r^2 \cos^2 \theta$), el límite le da 1.

- Definición de continuidad.
- Función discontinua en un punto: la inexistencia de límite en él. Ver ejemplo 6.
- Álgebra de continuas. La continuidad de la composición.
- Terminología: continuidad, x-continuidad, y-continuidad.
- Las nociones de límite y continuidad se extienden a funciones de más de dos variables, sólo que ya no es posible la visualización ni la interpretación en términos de bolas.
- Valores extremos de funciones continuas en regiones cerradas y acotadas: el Teorema de Weierstrass visto en Cálculo 1, vale también para funciones definidas en R^2 y R^3 .