# Clase teórica de la semana del 23-5

#### Mario Garelik

### Misceláneas previas.

- No damos la sección 15.6 de Thomas.
- Comenzamos con el texto Cálculo en varias variables de D. Zill.

# Sección 15.7 (Thomas) - Integrales triples en coordenadas cilíndricas y esféricas.

- Ejercitación propuesta (pág. 875):
  - 1 al 10 (para hacer solos)
  - 11a) 12a)
  - 13 al 20
  - 21 al 30 (para hacer solos)
  - 31a) 32a)
  - -33, 37, 38
  - 39 al 41
  - 43 al 66.

#### • Coordenadas cilíndricas.

- Breve comentario intro: es un mix entre coordenadas polares en  $R^2$ , dejando la tercer coordenada, z, en rectangular, que permite ubicar puntos en  $R^3$  de modo alternativo al cartesiano.
- Ecuaciones de la relación entre las coordenadas cilíndricas y rectangulares ( $r \ge 0$  y  $0 \le \theta \le 2\pi$ ).
- Lugares geométricos particulares: r = a,  $\theta = \theta_0$  (corregir error acerca del lugar geométrico que representa) y  $z = z_0$ . Ver figura en p. 876.
- Situaciones que sugieren el uso de coordenadas cilíndricas (por resultar en ecuaciones constantes en estas coordenadas):
  - \* Para describir cilindros con eje sobre el eje z.
  - \* Semiplanos que inician en el eje z.
  - \* Planos perpendiculares al eje z.
- Rapidito: la partición en cuñas, norma, sumas de Riemann, integral triple sobre una región polar como límite de sumas de Riemann.

\* Recordar que

$$\Delta V_k = \Delta A_k \cdot \Delta z_k = \Delta z_k \cdot r_k \cdot \Delta r_k \cdot \Delta \theta_k$$

donde:  $\Delta A_k = r_k \cdot \Delta r_k \cdot \Delta \theta_k$  es el área de la cuña en el plano  $r\theta$ .

- Las integrales triples en cilíndricas también se evalúan a partir de integrales iteradas.
- Pasos sugeridos para integrar usando cilíndricas.
- Ver **ejemplo 1**. NO el ejemplo 2, que trata con centroide.

#### • Coordenadas esféricas.

- Idea: identificar cada punto del espacio utilizando dos ángulos y una distancia.
- Qué miden  $\rho$ ,  $\theta$  y r (corregir error).  $\rho \geq 0$ ,  $0 \leq \phi \leq \pi$  y  $0 \leq \theta \leq 2\pi$ .
- **Lugares geométricos** particulares:  $\rho = a$ ,  $\phi = \phi_0$  (aclarar lo de cono generalizado) y  $\theta = \theta_0$ . Ver figura en p. 879.
- Ecuaciones de la relación entre las coordenadas esféricas y rectangulares. Apoyarse en la figura 15.47 de la p. 879. Ver bien de dónde se deducen las relaciones
- Rapidito: la partición en cuñas, norma, sumas de Riemann, integral triple sobre una región polar como límite de sumas de Riemann.
- Volumen de una cuña esférica (no vemos la demo de esto... aceptarlo así).

$$\Delta V_k = \rho_k^2 \cdot \sin \phi_k \cdot \Delta \rho_k \cdot \Delta \phi_k \cdot \Delta \theta_k$$

- A partir de lo anterior, el **diferencial de volumen** resulta:

$$\Delta V = \rho^2 \cdot \sin \phi \cdot \Delta \rho \cdot \Delta \phi \cdot \Delta \theta$$

- Las integrales triples en esféricas también se evalúan a partir de integrales iteradas.
- Vale Fubini: cálculo de la integral en esféricas a través de iteradas y consideraciones sobre el cambio del orden.
- Por lo general, integraremos primero con respecto a  $\rho$ . Luego  $\phi$  y  $\theta$ .
- Nos enfocamos a regiones definidas por sólidos de revolución en torno del eje z, con límites  $\theta$  y  $\phi$  constantes.
- Pasos sugeridos para integrar usando esféricas.
- Ejemplo 5. El ejemplo 6 no lo vemos

## Un ejemplo de cilíndricas con la variable y cartesiana.

Calcular el volumen de la región limitada por los planos  $y=0,\,y=1$  y los conos  $x^2+z^2=y^2$  y  $x^2+z^2=4y^2$ 

Solución. Utilizando coordenadas cilíndricas,

$$x = r \cdot \sin \theta$$
,  $z = r \cdot \sin \theta$ ,  $y = y$ ,

tenemos que:

$$x^2 + z^2 = r^2.$$

Las ecuaciones de los conos en coordenadas cilíndricas vienen dadas por

$$r^2 = y^2 \implies r = y$$

у

$$r^2 = 4y^2 \implies r = 2y$$

Cuando y varía desde y=0 hasta y=1, el radio varía desde r=y hasta r=2y, por lo que el volumen pedido es:

$$V = \int_0^{2\pi} \int_0^1 \int_y^{2y} r \cdot dr \, dy \, d\theta$$

$$=\pi$$
 (comprobar ésto)

## Sección 15.1 (Dennis Zill) - Integrales de línea.

- Práctica sección 15.1 (pág. 807-808): 1 35.
- Breve intro: la integral sobre una curva como extensión del concepto de integral sobre un intervalo.
- Lo desarrollado para  $\mathbb{R}^2$  es naturalmente extendible  $\mathbb{R}^3$  (p. 806).
- Terminología de base para una curva C parametrizada por  $\mathbf{r}(t) = x(t)\mathbf{i} + y(t)\mathbf{j}$   $a \le t \le b$ : curva suave, suave por partes, simple, cerrada, cerrada simple.
- Orientación positiva de una curva no cerrada: corresponde a valores crecientes del parámetro t.
- Construcción del concepto de integral de línea como límite de sumas de Riemann:
  - la partición del intervalo de variación del parámetro

$$a = t_0 < t_1 < t_2 < \cdots < t_n = b$$

induce una partición en subarcos en la curva C

$$A = P_0 < P_1 < P_2 < \cdots < P_n = b$$

donde  $P_k = (x(t_k), y(t_k)).$ 

Norma de una partición.

- Sea f una función de dos (o tres) variables definida en una región de  $R^2$  (o  $R^3$ ) que contiene una curva suave C. Se define **integral de línea con respecto a x,** con respecto a y y con respecto a la longitud de arco s:  $\int_C f(x,y) \ dx$ ,  $\int_C f(x,y) \ ds$ .
- La continuidad como condición suficiente para la integrabilidad. En adelante todo integrando se supondrá continuo en la región de integración.
- Interpretación geométrica. Supuesto de no negatividad de f(x,y) sobre la curva C.
- Evaluación de integrales de línea. Las integrales de línea se evalúan de dos maneras diferentes, según la curva C esté definida paramétricamente o mediante una función explícita. en ambos casos, la idea es convertir la integral de línea en una integral definida.
  - 1. Si C está parametrizada:  $C: \mathbf{r}(t) = x(t)\mathbf{i} + y(t)\mathbf{j}$ . Recordar que  $s'(t) = ||\mathbf{v}(t)||$ .
  - 2. Si C está definida por y = g(x). En este caso, hay que tener en cuenta que como y = g(x), entonces dy = g'(x)dx y también  $ds = \sqrt{1 + g'(x)^2}dx$ .
- Escritura de las integrales de línea en la forma

$$\int_{C} P(x,y)dx + Q(x,y)dy$$

donde P(x, y) y Q(x, y) son campos escalares.

- Ejemplos.
- Propiedades.
  - 1. Integral de línea a lo largo de una curva suave por partes  $C = C_1 \cup C_2 \cup \cdots \cup C_n$ .
  - 2. Independencia de la parametrización de la curva, pero todas las parametrizaciones con igual orientación.
  - 3. Orientación positiva.
  - 4.  $\int_{-C} = -\int_{C}$