



# Álgebra Lineal I Semana 10

---

Diana Avella Alaminos



Revisa el video

### Video 1

**1. Sean  $K = \mathbb{R}$ ,  $V = \mathbb{R}^3$ ,  $W = \mathbb{R}^2$ , con bases**  
 $B = ((1,2,3), (1,0, -1), (0,2,1)), \Gamma = ((-1,4), (1,3))$ .  
**Considera  $T, S \in \mathcal{L}(V, W)$  dadas por**  
 $T(x, y, z) = (x + z, y + z), S(x, y, z) = (x, y)$ .

- a) Encuentra  $[T]_B^\Gamma, [S]_B^\Gamma$  y  $5 [S]_B^\Gamma + [T]_B^\Gamma$ .
- b) Encuentra  $[5S + T]_B^\Gamma$  y compara con  $5 [S]_B^\Gamma + [T]_B^\Gamma$ .

Revisa el video

### Video 2







**2. Sean  $K = \mathbb{R}$ ,  $V = W = \{a + bx \mid a, b \in \mathbb{R}\}$ , con bases  $B = (5 - x, 2 + 3x)$ ,  $\Gamma = (1 + x, 1 - x)$ . Considera  $T, S \in \mathcal{L}(V, W)$  tales que**

$$[T]_B^\Gamma = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad [S]_B^\Gamma = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -4 & 0 \end{pmatrix}$$

**Encuentra  $[-3S + 6T]_B^\Gamma$ .**

**Revisa los videos**

**Video 3**

**Video 4**

**3. Sean  $V$  un espacio de dimensión 2 con base ordenada  $B$  y  $T \in \mathcal{L}(V, V)$ . Si  $[T]_B^B = (a_{ij}) = A$**

**a) Calcula  $A^2 - (a_{11} + a_{22})A + (a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21})I_2$ .**

**b) Si  $T^2 = T \circ T$  ¿qué puedes concluir de la transformación  $T^2 - (a_{11} + a_{22})T + (a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21})id_V$ ?**



Revisa el video

### Video 5

4. Sean  $K = \mathbb{R}$ ,  $V = \{a + bx \mid a, b \in \mathbb{R}\}$ ,  $W = \mathbb{R}^3$ , con bases  $B = (3 + 2x, -2 + x)$ ,  $\Gamma = ((1,2,3), (1,0, -1), (0,2,1))$ . Encuentra  $T \in \mathcal{L}(V, W)$  tal que

$$[T]_B^\Gamma = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -2 & -1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$$

Revisa el video

### Video 6

5. Sean  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix}$

$K = \mathbb{R}$ ,  $V = W = \{a + bx \mid a, b \in \mathbb{R}\}$ ,  $B = (x,1)$  y  $\Gamma = (1, x)$ . Describe  $T \in \mathcal{L}(V, V)$  tal que  $[T]_B^\Gamma = A$  y encuentra bases para su núcleo y su imagen.







Revisa el video

Video 7

6. Encuentra una base para el espacio  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^2)$ .

Video 8

7. Sea  $R_\theta$  la rotación del plano  $\theta$  grados. Encuentra  $[R_\theta]_B^B$  con  $B = (e_1, e_2)$ .

a) Calcula  $[R_{\theta_1}]_B^B [R_{\theta_2}]_B^B$

b) ¿Cómo es  $R_{\theta_1} \circ R_{\theta_2}$ ? ¿ $R_{\theta_1}$  y  $R_{\theta_2}$  conmutan?

c) Verifica que  $\|R_\theta(v)\| = \|v\|$  para toda  $v \in \mathbb{R}^2$ .

Revisa el video

Video 9





8. Siguiendo la notación del ejercicio anterior calcula  $[(R_\theta)^{-1}]_B^B$  y determinaron ello cómo es  $(R_\theta)^{-1}$ .

9. Sean  $K = \mathbb{R}$ ,  $V = W = \mathbb{R}^3$ ,  $B = (e_1, e_2, e_3)$ . Considera  $T \in \mathcal{L}(V, W)$  dada por  $T(x, y, z) = (2x + z, y + 3z, x + y + z)$

a) Encuentra  $[T]_B^B$ .

b) Encuentra  $([T]_B^B)^{-1}$ .

c) Encuentra  $T^{-1}$ .

