

Análise de *Speedup* em diferentes implementações do *merge sort*

Henrique Juchem, Lucas S Wolschik, Pedro Roussos e Santiago Firpo Viegas Vieira da Cunha,

¹Escola Politécnica – Pontifícia Universidade Católica do Rio Grande do Sul (PUC-RS) Porto Alegre – RS – Brasil

1. Problema escolhido

Foi escolhido o algoritmo *merge sort* para a análise de *speedup*. Foram implementadas três versões do algoritmo: uma sequencial, uma paralela e outra paralela *in-place* (a cópia só é feita uma vez, ao invés de múltiplas cópias intermediárias.) Também foi utilizado como referência de performance o *StableSortFunc*, da biblioteca Padrão do *Go*.

2. Detalhes da implementação

Ambas as versões paralelas possuem um mecanismo de troca para a versão sequencial a partir de um certo limite de granularidade, pois a partir desse ponto, o custo de sincronização acaba sendo maior do que o ganho. Atualmente, esse limite é 1000 elementos, mas pode ser ajustado a partir de experimentação.

A maior diferença entre ambas as implementações paralelas é a quantidade de cópias. Enquanto a versão *in-place* realiza apenas uma alocação para o *array* de resultado, e apenas cria *slices* derivadas do mesmo *array*, a implementação tradicional aloca *arrays* de resultados da esquerda e direita para cada instância do algoritmo.

Na implementação *in-place*, estão sendo utilizados os *wait groups* para a sincronização, pois estes transmitem a necessidade de espera inerente ao *merge sort* de forma mais idiomática.

3. Resultados

Para os testes de performance, foi utilizado um processador AMD Ryzen 5 3600. Esse processador possui 6 núcleos, e 12 threads lógicas, por meio de *hyperthreading*. Os testes foram realizados com 1, 2, 3, 4, 5, 6 e 12 *threads*. No entanto, o caso de 12 *threads*. Está utilizando *threads* lógicas, e não 12 núcleos dedicados. Abaixo estão os gráficos de *speedup*, em relação à versão sequencial e ao número de núcleos utilizados.

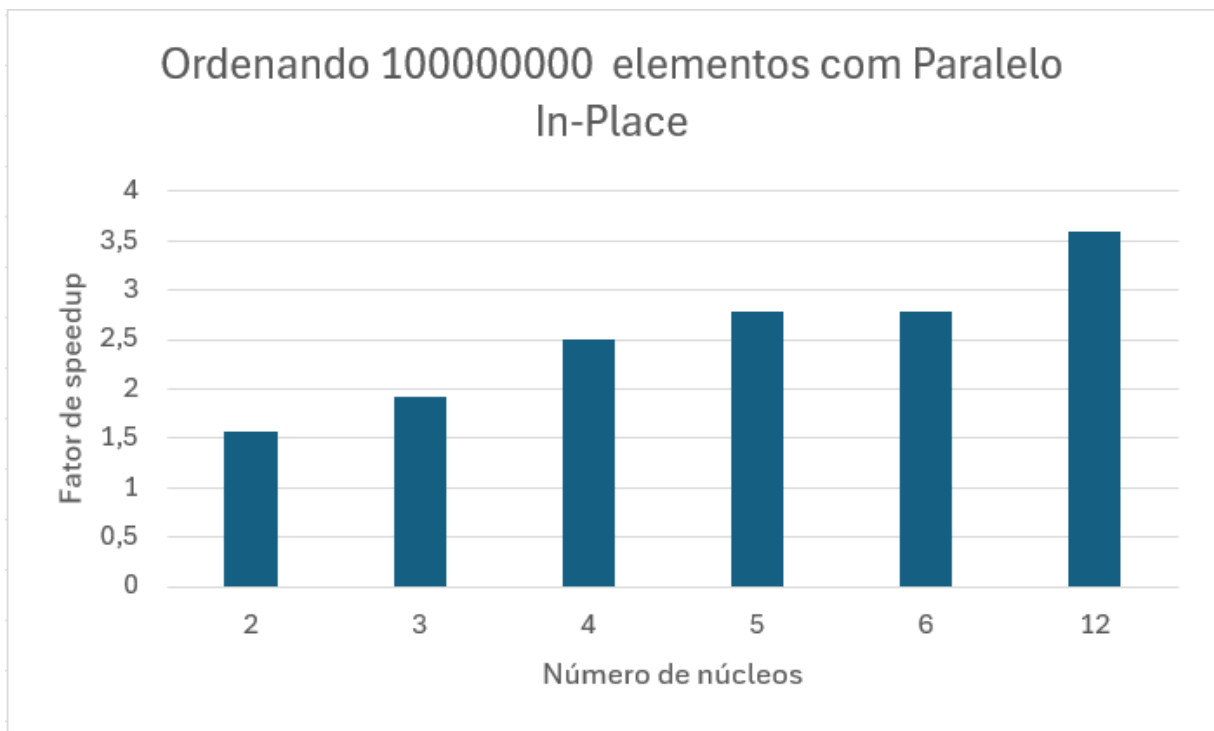


Figura 1: fator de *speedup*. Fonte: autores

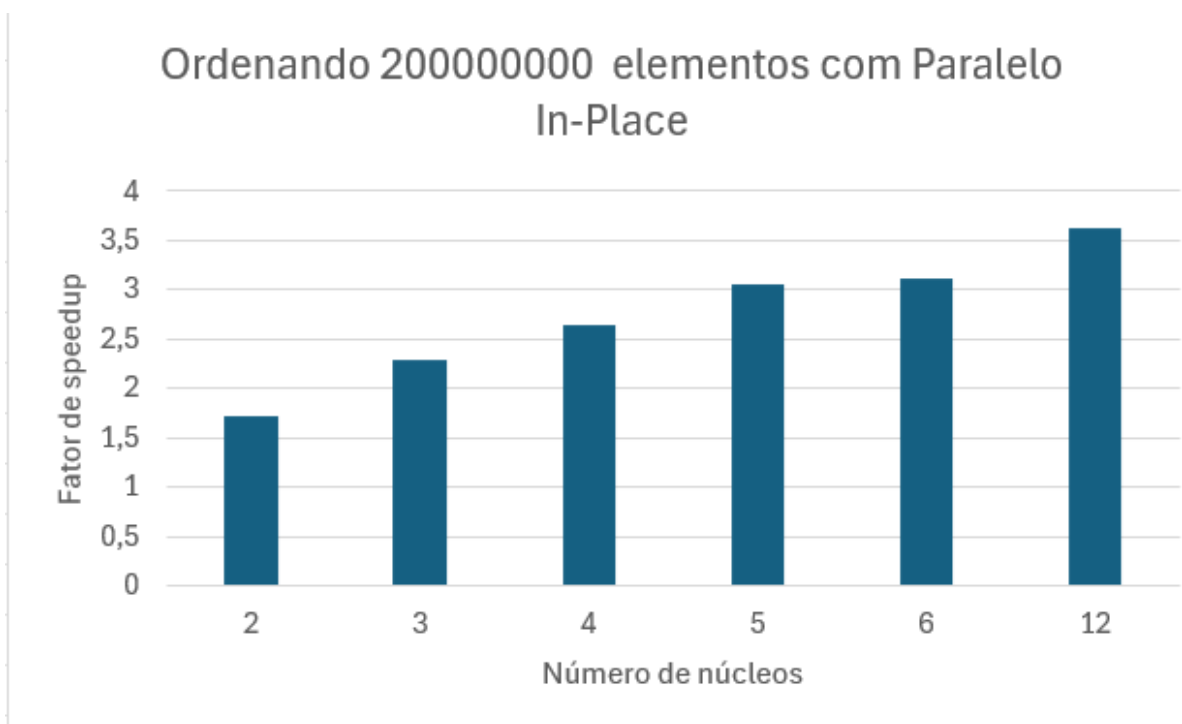


Figura 2: fator de *speedup*. Fonte: autores

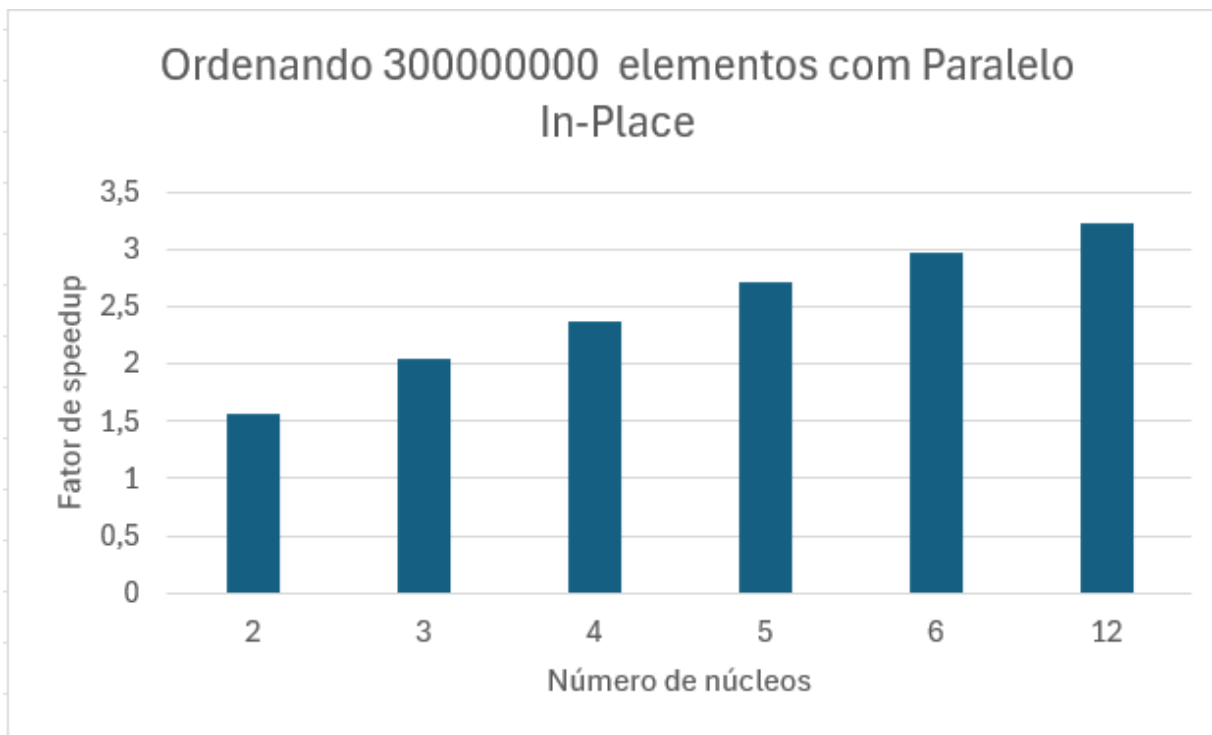


Figura 3: fator de *speedup*. Fonte: autores

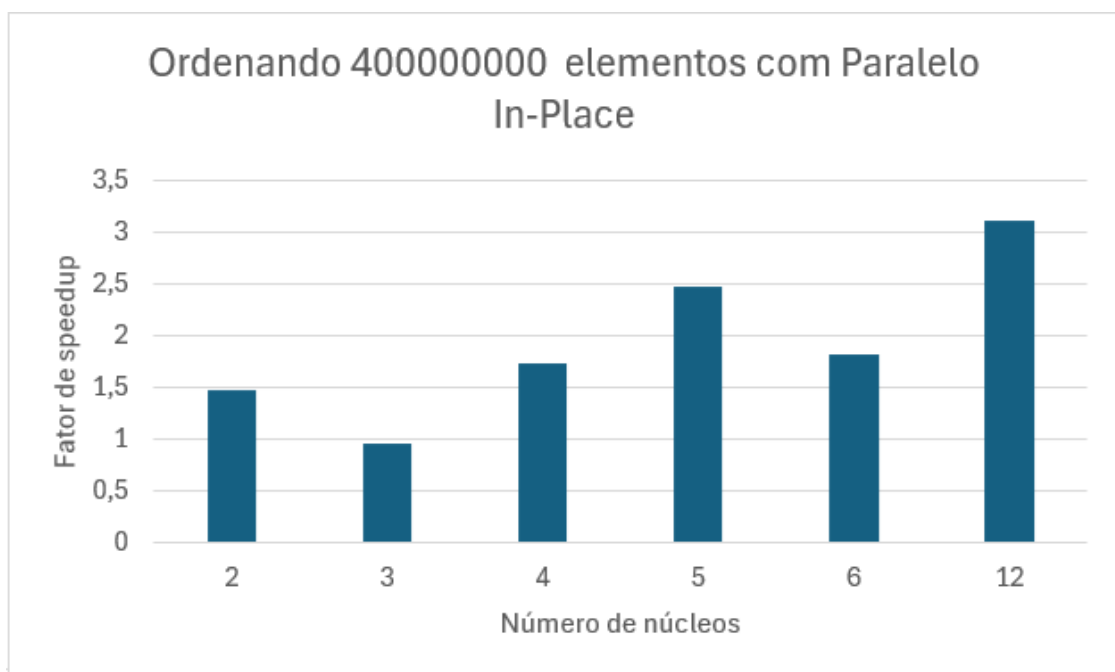


Figura 4: fator de *speedup*. Fonte: autores

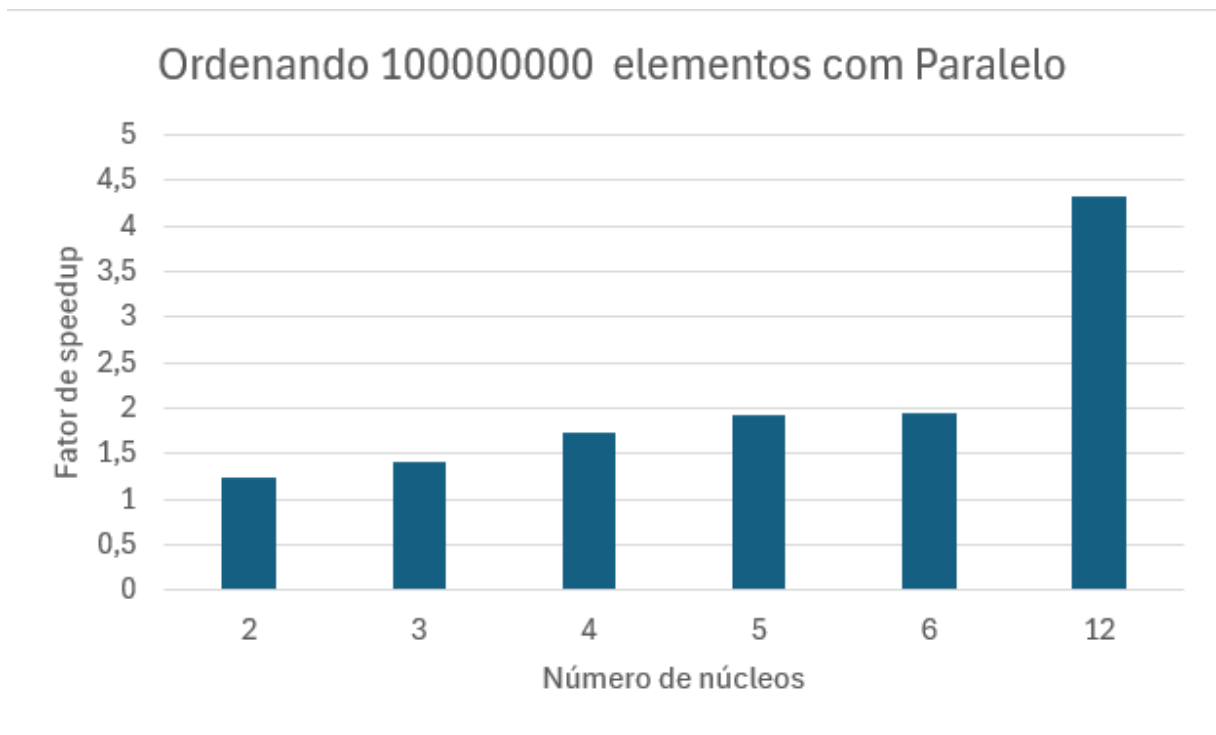


Figura 5: fator de *speedup*. Fonte: autores

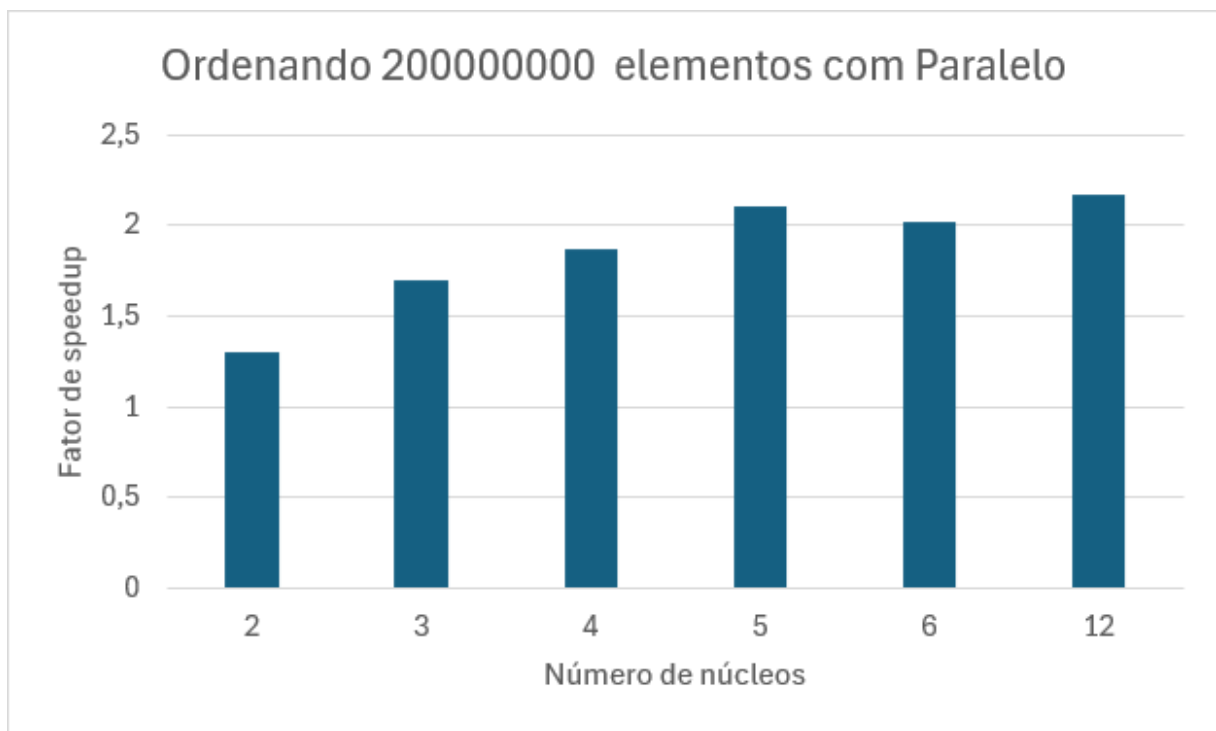


Figura 6: fator de *speedup*. Fonte: autores

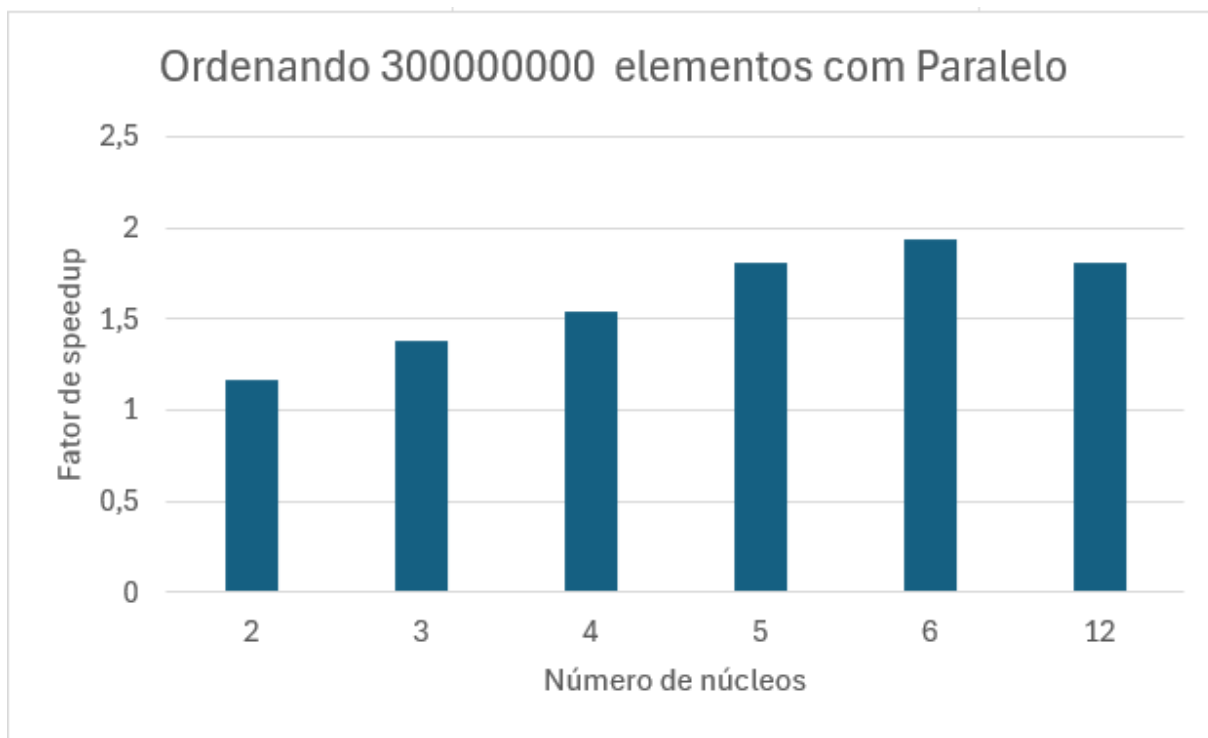


Figura 7: fator de *speedup*. Fonte: autores

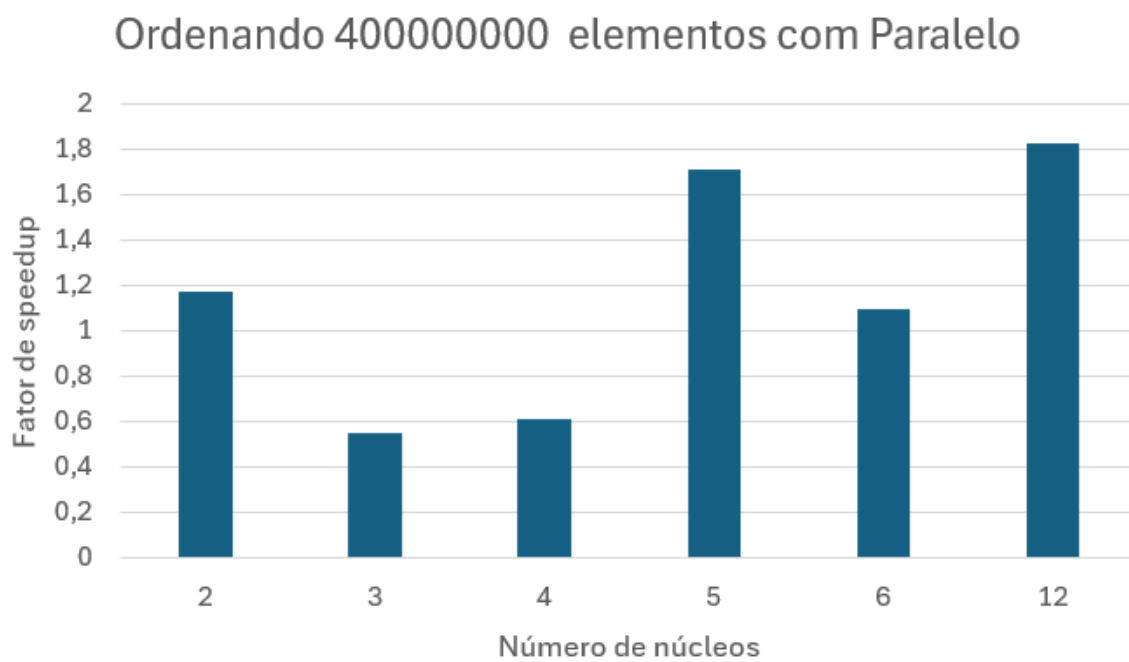


Figura 8: fator de *speedup*. Fonte: autores

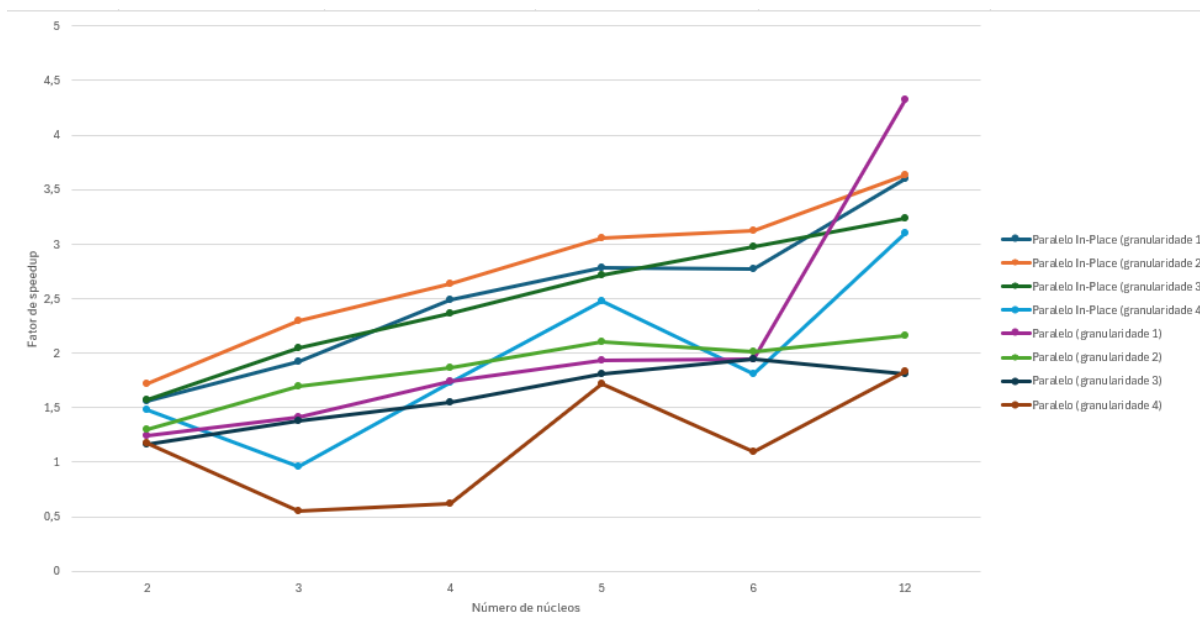


Figura 9: coletânea das análises de *speedup*. Fonte: autores

É possível afirmar que a quantidade de núcleos disponíveis fez uma diferença significativa no fator de *speedup*. As implementações paralelas, inclusive, foram em geral mais eficientes do que a *StableSortFunc*, implementação da biblioteca padrão do Go. No entanto, a curva de *speedup* não é linearmente proporcional ao número de núcleos dedicados utilizados. Além disso, os resultados da granularidade de 400 milhões de elementos não foram lineares. Ambas as observações podem ser explicadas por alguns motivos. O custo das trocas de contexto, maior quantidade de *cache misses* e impossibilidade de *prefetching* devido à natureza não linear das instruções, volatilidade da memória utilizada, custo de criação de *goroutines*, ainda que mínimo, entre outros.

Por fim, um dos principais fatores é a natureza do problema. Aqui, a computação de comparação entre inteiros em si não é intensiva. Portanto, se acaba tendo uma situação em que inúmeros processos estão sendo criados, mas cada um possui uma quantidade pequena de trabalho computacional puro. Isso resulta em um peso maior para o custo de sincronização e para o *overhead* de trocas de contexto e perda de eficiência no acesso ao *cache* da CPU e do *prefetching* de instruções, pois *misses* serão mais comuns.

Idealmente, seria possível manualmente fixar as *threads* e definir as afinidades aos núcleos, assim como esquematizar o problema de forma que as *threads* recebam uma quantidade adequada de trabalho. Desta forma, o custo das trocas de contexto é reduzido, e a execução paralela é preservada.

Com isso, é possível afirmar que somente ter um problema trivialmente paralelizável, e mais de um núcleo, não significa que o fator de *speedup* é equivalente ao número de núcleos utilizados. Fatores como trocas de contexto, *scheduling* e granularidade das tarefas concorrentes podem ter um impacto significativo.

REFERÊNCIAS

Cormen, Thomas H.; Leiserson, Charles E.; Rivest, Ronald L.; Stein, Clifford (2009) [1990]. Introduction to Algorithms

W3SCHOOLS. **DAS Merge Sort**. Disponível em https://www.w3schools.com/dsa/dsa_algo_mergesort.php. Acesso em 30 junho 2024

GO. **runtime package**. Disponível em <https://pkg.go.dev/runtime>. Acesso em 30 junho 2024