módulo L298N ó tambiém se lo conoce como el nombre de doble puente H.

Tiene la capacidad de controlar hasta dos motores de corriente continua y un motor paso a paso bipolar estos pueden ser de 5 a 35 voltios y de dos amperios como máximo pueden utilizarlo con cualquier microcontrolador

3 pines; 12 voltios GND y 5 voltios tiene dos formas de alimentarse dependiendo del voltaje que necesiten nuestros motores para funcionar y para escoger estas formas usamos un jumper que controla el regulador;

- la primera sería con el jumper puesto lo que significa que el regulador está funcionando sirve para controlar motores de entre 5 a 12 voltios esto significa que si nuestro motor funciona con 9 voltios entonces conectamos dicho voltaje en el pin 12 voltios conectamos GND de al pin GND y por último el pin 5 voltios funciona de salida o sea que podemos alimentar otro componente como Arduino.

- la segunda forma de alimentarse sería sin el jumper lo que significa que el regulador no está funcionando sirve para controlar motores de entre 12 voltios a 35 voltios esto significa que si nuestro motor funciona con 20 voltios conectamos dicho voltaje en el pin 12 voltios conectamos a GND y ya que el regulador está desactivado conectar 5 voltios en el pin 5 voltios para alimentar la parte lógica del driver o sea que con el jumper puesto este pin nos sirve de salida y nos proporciona 5 voltios para poder alimentar lo que necesitemos y sin el jumper este pin funciona de entrada o sea que nosotros necesitamos proporcionarles 5 voltios para que alimente a la parte lógica del driver nunca conecten 5 voltios en el pin 5 voltios con el jumper puesto generarían un corte y quemarían el integral.

Dos bomberas de 2 pines cada una son para conectar los dos motores de corriente continua o un motor paso a paso y son controlados por estos 4 pines cada uno está marcado por números

tenemos un 1, 2, 3 y 4 en los pines de las vulnera para conectar los motores también encontramos marcas por números que son out 1 out2 out 3 y out 4