

INSTITUTO TECNOLÓGICO DE TIJUANA

SUBDIRECCIÓN ACADÉMICA

DEPARTAMENTO DE SISTEMAS Y COMPUTACIÓN

SEMESTRE ENERO JUNIO - 2024

INGENIERÍA EN SISTEMAS COMPUTACIONALES

LENGUAJES DE INTERFAZ

PROYECTO FINAL - DOCUMENTACIÓN

JULIO ALEJANDRO HERNÁNDEZ LEÓN - 21211963
SANTY FRANCISCO MARTINEZ CASTELLANOS - 21211989
LUIS ROBERTO LEAL LUA - 21211970

RENÉ SOLIS REYES

Índice

Código Utilizado y Descripción	3
Código en Processing	
Fotografías	
Captura de fotografías	

Código Utilizado y Descripción

```
// OV767X - Captura de bytes crudos de la cámara
// Team Debian
// Proyecto Final
// Martinez Castellanos Santy Francisco
// Leal Lua Luis Roberto
// Hernandez Leon Julio Hernandez
#include <Arduino OV767X.h> // Incluye la librería para controlar la cámara
OV767X
int bytesPerFrame; // Variable para almacenar el número de bytes por cuadro
// Array para almacenar los datos de la imagen capturada
// Tamaño QVGA (320x240) X 2 bytes por píxel (formato RGB565)
byte data[176 * 144 * 2]; // El tamaño se ajusta a QCIF (176x144)
void setup() {
 Serial.begin(460800); // Inicializa la comunicación serie a 460800 baudios
 while (!Serial); // Espera a que se establezca la comunicación serie
 // Inicializa la cámara con resolución QCIF, formato RGB565 y sin escalado
 if (!Camera.begin(QCIF, RGB565, 1)) {
  Serial.println("Failed to initialize camera!"); // Mensaje de error si la cámara no
se inicializa
  while (1); // Detiene la ejecución en caso de error
 }
 // Calcula los bytes por cuadro: ancho x alto x bytes por píxel
 bytesPerFrame = Camera.width() * Camera.height() * Camera.bytesPerPixel();
```

```
Camera.testPattern(); // Establece un patrón de prueba en la cámara para verificar su funcionamiento
}

void loop() {
    Camera.readFrame(data); // Lee un cuadro de la cámara y lo almacena en el array data

Serial.write(data, bytesPerFrame); // Envía los datos de la imagen capturada a través del puerto serie
}
```

```
Código en Processing
//Proyecto Final
//Team Debian
//Integrantes:
//Santy Francisco Martinez Castellanos - 21211989
//Julio Alejandro Hernández León -21211963
//Luis Roberto Leal Lua - 21211970
import processing.serial.*; // Importa la biblioteca para la comunicación serial
import java.nio.ByteBuffer; // Importa ByteBuffer para manejar los bytes de
manera eficiente
import java.nio.ByteOrder; // Importa ByteOrder para especificar el orden de los
bytes
Serial myPort; // Crea un objeto Serial para gestionar la comunicación serial
// Constantes para especificar las dimensiones y formato de los datos de la
imagen
final int cameraWidth = 176; // Ancho de la imagen capturada por la cámara
final int cameraHeight = 144; // Alto de la imagen capturada por la cámara
final int cameraBytesPerPixel = 2; // Bytes por pixel, RGB565 utiliza 2 bytes
final int bytesPerFrame = cameraWidth * cameraHeight * cameraBytesPerPixel;
// Total de bytes por imagen
Plmage mylmage; // Imagen donde se mostrarán los datos
byte[] frameBuffer = new byte[bytesPerFrame]; // Buffer para almacenar los
datos de un frame completo
```

size(320, 240); // Establece el tamaño de la ventana de la aplicación

void setup() {

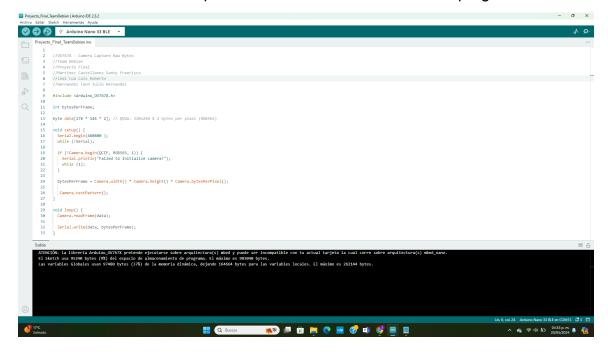
```
// Inicializa el puerto serial para comunicarse con la cámara
  myPort = new Serial(this, "COM13", 460800); // Configura el puerto y la
velocidad de transmisión
 // Configura el buffer de serial para que espere recibir un frame completo de
bytes
 myPort.buffer(bytesPerFrame);
 // Crea un objeto Plmage con el tamaño especificado y formato de color RGB
 mylmage = createImage(cameraWidth, cameraHeight, RGB);
}
void draw() {
 image(mylmage, 0, 0); // Dibuja la imagen en la ventana de la aplicación
}
void serialEvent(Serial myPort) {
 // Lee los bytes recibidos por el puerto serial al buffer de frame
 myPort.readBytes(frameBuffer);
 // Prepara el ByteBuffer para manipular los bytes del frame
 ByteBuffer bb = ByteBuffer.wrap(frameBuffer);
    bb.order(ByteOrder.BIG ENDIAN);
                                        // Especifica que los bytes más
significativos vienen primero
 int i = 0; // Índice para iterar sobre los píxeles de la imagen
 // Mientras haya bytes restantes en el buffer
 while (bb.hasRemaining()) {
  // Lee un píxel en formato RGB565
  short p = bb.getShort();
```

```
// Convierte RGB565 a RGB888 para obtener los valores de color en 8 bits int r = ((p >> 11) & 0x1f) << 3; // Extrae y convierte el componente rojo int g = ((p >> 5) & 0x3f) << 2; // Extrae y convierte el componente verde int b = ((p & 0x1f) << 3); // Extrae y convierte el componente azul // Asigna el color al píxel correspondiente en la imagen mylmage.pixels[i++] = color(r, g, b); } // Actualiza la imagen con los nuevos píxeles procesados mylmage.updatePixels();
```

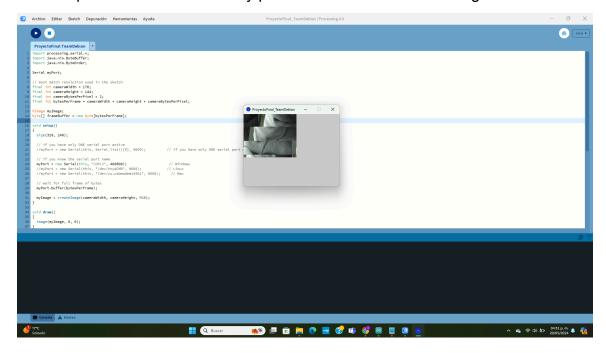
}

Fotografías

Funcionalidad del arduino para el funcionamiento correcto del programa.



Captura de pantalla de programa Processing en el cuál se despliega otra ventana para mostrar la cámara y poder hacer la toma de la fotografía



Captura de fotografías

En la primer imágen se muestran los integrantes Julio Hernández (Izquierda) y Luis Lua (Derecha)



En la segunda imágen se muestran los integrantes Julio Hernández (Izquierda) y Luis Lua (Derecha)



En la tercer imágen se muestra al integrante Santy Martinez

