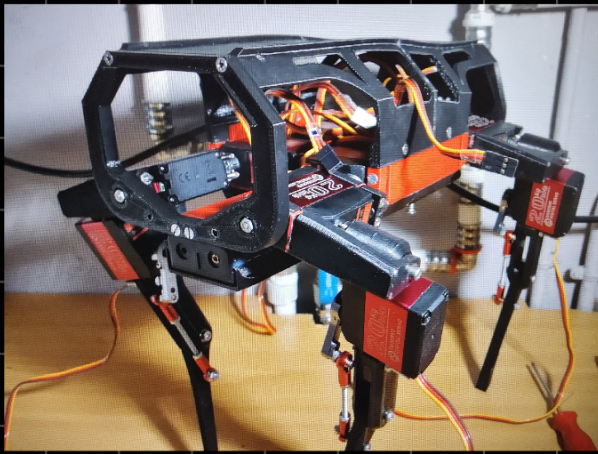


Objetivo:



¿Por qué hacerlo?

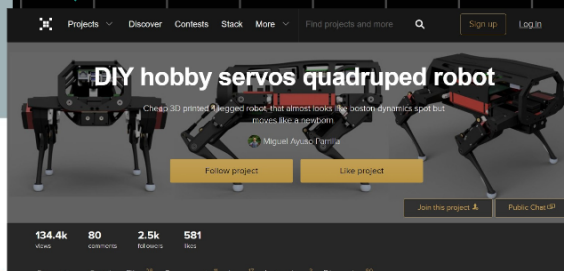


¿Con qué empezar?

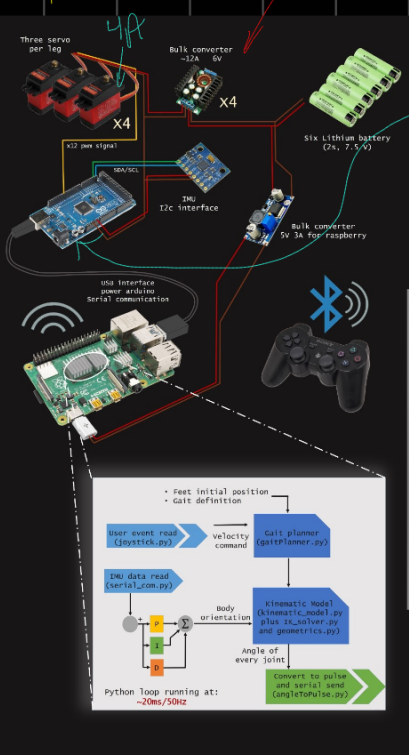
Repositorio



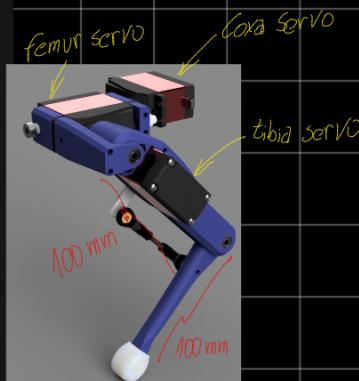
Miguel Ayuso Parrilla
Maker.
Madrid, Comunidad de Madrid, España · [Información de contacto](#)
39 contactos



Esquema



Se usa Arduino para acelerar lectura/escritura de señales



¿Qué componentes necesito?

QUANTITY		COMPONENT NAME
12	×	Servo DS3218 PRO version. (3/pata) 20 kg/cm torque and 0.1 s/60°
12	×	Metal horns for the servos. Plastic one are not a choose, as they generate play
3	×	2x 18650 battery holders in serie (7.4 V)
20	×	8x3x4 mm bearings (outer x inner x width)
1	×	MPU6050 IMU. (Acelerómetro) accelerometer + gyroscope
1	×	Arduino Mega.
1	×	Raspberry Pi 4. 1Gb RAM.
1	×	Remote Controller (PS4 DualShock) In my case original ps3 controller DualShock 3
1	×	Bulk converter. 5V 3A for raspberry pi power.
4	×	HENG UBEC 8A/12A peak with 5V - 6V - 7.4V selectable.
6	×	18650 LITIO batteries With BMS.



¿Qué necesito aprender / reforzar?

- ☐ Control PID
- ☐ Cinemática Inversa
- ☐ Electrónica básica
- ☐ Diseño Mecánico
- ☐ Programación Python

