Tema: Modelos de programación lineal

Subtema: Modelos de programación lineal: características, estructuras, formulación de modelos matriciales

I.2.- PLANTEAMIENTO MATEMATICO DEL PROBLEMA DE PROGRAMACION LINEAL

El problema general de Programación Lineal consiste en la búsqueda del óptimo (mínimo o máximo) de una función lineal de n variables ligadas por relaciones (ecuaciones o inecuaciones) lineales llamadas condiciones.

La traducción algebraica de la definición anterior es:

El problema de programación lineal I.1. lo podemos escribir también de la forma siguiente:

 $a_{m1}X_1 + a_{m2}X_2 \dots a_{mn}X_n <= b_m$

Las hipótesis son las características que debe reunir cualquier problema para que este pueda ser formulado como un Problema de Programación Lineal y por lo tanto las tomaremos como definiciones características de la Programación Lineal.

- 1º.- El sistema bajo consideración debe poder descomponerse en funciones elementales llamadas actividades.
- 2º.- Cada actividad puede ser descrita por una variable a la cual llamaremos nivel de actividad y que representa cuanto de esta actividad va a realizarse
- 3º.- Además las realizaciones de cada actividad implica la existencia de un flujo de artículos.

Por otro lado, cada sistema debe satisfacer las siguientes propiedades:

- a) No negatividad; esto quiere decir que el nivel de actividad es no negativo
- b) Linealidad
- b.1.) Homogeneidad; esto quiere decir que el flujo de artículos a partir de la actividad es proporcional al nivel de dicha actividad.
- b.2.) Aditividad, cada artículo está caracterizado por una ecuación o desigualdad lineal llamada balance.

 c) Existencia de una función lineal objetivo. Esta función expresa que alguno de los artículos es especialmente deseable. La cantidad de este artículo va a ser maximizada o minimizada

Un problema que satisface esta hipótesis será llamado un Problema de Programación Lineal.

I.3.-MODELO EN FORMA MATRICIAL. - El problema I.2 lo podemos escribir en forma matricial de la siguiente forma:

(I.3.)-----
$$\begin{cases} \text{Optimizar Z} = \text{CX} \\ \text{S.A.} & \text{AX} \leq \text{b} \\ & \text{X} \geq 0 \end{cases}$$

donde:

$$C = (c1, c2, c.....cn)$$

A es una matriz m x n

(matriz de los coeficientes de las restricciones)

B es un m-vector columna (vector de disponibilidad)

C es un n-vector fila (vector de costos)

X es un n-vector columna (variables o actividades)