Esercizi di Gravità e Superstringhe I

Gabriele Bozzola Matricola: 882709

Settembre 2016

Esercizio 1

Testo

Si consideri un modello di inflazione con un singolo inflatone ϕ accoppiato minimalmente al campo gravitazionale, e con un potenziale quadratico $V(\phi) = \mu^2 \phi^2$. Misuriamo i tempi con il tempo proprio τ degli osservatori isotropi e chiamiamo ϕ_i il valore dell'inflatone al tempo iniziale τ_i dell'inflazione, e ϕ_f il suo valore finale al termine τ_f dell'epoca inflazionaria. Indichiamo la durata dell'inflazione con $\Delta \tau = \tau_f - \tau_i$.

- 1. Trovare i parametri di slow-roll ϵ e η per questo potenziale. Quale è la condizione che deve soddisfare l'inflatone ϕ affinché valga l'approssimazione di slow-roll?
- 2. Per quale valore ϕ_f l'evoluzione esce dal regime di slow-roll e inizia la fase di reheating?
- 3. Esprimere il numero di e-foldings $N = \ln\left(\frac{a_f}{a_i}\right)$ come funzione di ϕ_f e di ϕ_i . Come dipende il valore iniziale ϕ_i dell'inflatone da N? Quanto vale, in unità di M_P , per $N \approx 60$?
- 4. Risolvere il sistema di equazioni per l'evoluzione del fattore di scala $a(\tau)$ e dell'inflatone $\phi(\tau)$ in regime di slow-roll, e trovare la dipendenza esplicita del fattore di scala $a(\tau)$ dal tempo cosmico τ .
- 5. Come dipende la durata $\Delta \tau$ dell'inflazione da N e μ ? Calcolare $\Delta \tau$ in secondi, se l'inflatone ha massa del bosone di Higgs.
- 6. É corretto assimilare l'inflazione con una fase di espansione esponenziale di tipo de-Sitter? Su che scale di tempi si verifica una deviazione dell'evoluzione quasi de-Sitter?

Soluzione

In 3+1 dimensioni l'azione di Einstein-Hilbert accoppiata con un campo scalare reale ϕ soggetto ad un potenziale $V(\phi)$ è:

$$S = \int d^4x \sqrt{-g} \left(\frac{M_P^2}{2} R - \frac{1}{2} (\nabla \phi)^2 + V(\phi) \right)$$

con g determinante della metrica, R curvatura scalare e M_P massa di Planck ridotta, definita da $M_P = \frac{1}{8\pi G_N}$. Le equazioni del moto di questa azione sono:

$$\begin{cases} \ddot{\phi} + 3H\dot{\phi} + V'(\phi) = 0 \\ H^2 = \frac{1}{3M_P^2} \left(\frac{1}{2}\dot{\phi}^2 + V(\phi) \right) \end{cases}$$
 (2)

con H parametro di Hubble definito da $H=\dot{a}/a$. L'equazione (1) proviene dalla variazione dell'azione rispetto ϕ mentre l'equazione (2) rispetto $g^{\mu\nu}$. Specializzando queste equazioni al potenziale dell'esercizio, il quale, tra l'altro, si nota essere sempre non negativo:

$$\begin{cases} \ddot{\phi} + 3H\phi + 2\mu^2\phi = 0\\ H^2 = \frac{1}{3M_P^2} \left(\frac{1}{2}\dot{\phi}^2 + \mu^2\phi^2\right) \end{cases}$$
(3)

Affinché il campo inflatonico produca gli effetti di una costante cosmologica, quindi causi l'espansione accelerata, riducendo quindi il raggio di Hubble e risolvendo il problema della piattezza, devo poter trattare il campo come un fluido perfetto di equazione di stato $P = -\rho$. Il tensore energia-impulso dell'inflatone si dimostra essere:

$$T_{\mu\nu} = \frac{-2}{\sqrt{-g}} \frac{\delta \mathcal{L}_{\phi}}{\delta g^{\mu\nu}} \quad \rightarrow \quad T_{\tau\tau} = \frac{1}{2} \dot{\phi}^2 + V(\phi) =: \rho \qquad T_{\chi\chi} = a^2 \left(\frac{1}{2} \dot{\phi}^2 - V(\phi)\right) =: a^2 P$$

Questo non è il tensore energia-impulso di un fluido perfetto perché non vi è un'equazione di stato algebrica che lega pressione e densità, tuttavia se $\dot{\phi}^2 \ll V(\phi)$ allora $\rho \approx V(\phi)$ e $P \approx -V(\phi)$, in questo modo si ha il medesimo comportamento di una costante cosmologica, cioè un fluido perfetto con equazione di stato $P = -\rho$ e quindi la seconda equazione di Friedman diventa:

$$\frac{\ddot{a}}{a} = -\frac{1}{6M_P^2} (\rho + 3P) = -\frac{1}{3M_P^2} (\dot{\phi}^2 - V(\phi)) \approx \frac{V(\phi)}{3M_P^2}$$

Questa determina un'espansione accelerata. Affinché l'espansione duri a sufficienza il moto deve essere sovrasmorzato, cioè deve valere $\ddot{\phi} \ll 3H\phi$, senza questa richiesta il campo oscillerebbe intorno al minimo del potenziale e quindi dominerebbe l'energia cinetica, invalidando la prima assunzione. Le richieste per entrare nel regime di slow-roll sono quindi:

$$\begin{cases} \frac{1}{2}\dot{\phi} \ll \mu^2 \phi^2 \\ \ddot{\phi} \ll 3H\phi \end{cases} \tag{5}$$

Queste possono essere riscritte in termini dei parametri di slow-roll ϵ e η :

$$\epsilon = \frac{M_P^2}{2} \left(\frac{V'}{V}\right)^2 \approx \frac{M_P^2}{\phi^2} \tag{7}$$

$$\eta = M_P^2 \frac{V''}{V} \approx \frac{M_P^2}{\phi^2} \tag{8}$$

Nel quale ho soppresso fattori moltiplicativi dell'ordine dell'unità. Le condizioni di slow-roll diventano quindi:

$$\begin{cases} \varepsilon \ll 1 & \to |\phi| \gg M_P \\ \eta \ll 1 & \to |\phi| \gg M_P \end{cases} \tag{9}$$

Condizione necessaria per il regime di slow-roll è perciò $|\phi| \gg M_P^{-1}$. Qualora questa condizione smette di essere verificata si esce dal regime di slow-roll e si inizia il reheating, che avviene quindi per $|\phi(\tau_f)| \approx M_P$.

Se $N = \ln \left(\frac{a(\tau_f)}{a(\tau_i)} \right)$ è il numero di e-folds, allora:

$$N = \ln\left(\frac{a(\tau_f)}{a(\tau_i)}\right) = \int_{a(\tau_i)}^{a(\tau_f)} \frac{da}{a} = \int_{\tau_i}^{\tau_f} \frac{\dot{a}}{a} d\tau = \int_{\tau_i}^{\tau_f} H d\tau = \int_{\tau_i}^{\tau_f} \frac{H^2}{H} d\tau$$

Utilizzando le equazioni di campo in approssimazione di slow-roll riportate tra poche righe (equazioni (11) e (12)):

$$\int_{\tau_i}^{\tau_f} \frac{H^2}{H} d\tau = -\int_{\tau_i}^{\tau_f} \frac{\mu^2 \phi^2}{3M_P^2} \frac{3\dot{\phi}}{2\mu^2 \phi} d\tau = -\frac{1}{2M_P^2} \int_{\tau_i}^{\tau_f} \phi \dot{\phi} d\tau$$

Cambiando variabile di integrazione da τ a ϕ e assumendo che $\phi(\tau_f) \approx M_P$:

$$-\frac{1}{2M_P^2} \int_{\tau_i}^{\tau_f} \phi \dot{\phi} \, d\tau \approx -\frac{1}{2M_P^2} \int_{\phi(\tau_i)}^{M_P} \phi \, d\phi = \frac{\phi^2(\tau_i) - M_P^2}{4M_P^2} \stackrel{\phi^2 \gg M_P^2}{\approx} \frac{\phi^2(\tau_i)}{4M_P^2}$$

Affinché sia $N \approx 60$ deve essere $\phi(\tau_i) = \sqrt{4N} M_P \approx \sqrt{240} M_P \approx 15.5 M_P$.

Le equazioni di campo in regime di slow-roll sono:

$$\begin{cases} 3H\dot{\phi} = -V'(\phi) & \to 3H\dot{\phi} = -2\mu^2\phi \\ H^2 = \frac{V(\phi)}{3M_P^2} & \to H^2 = \frac{\mu^2\phi^2}{3M_P^2} \end{cases}$$
(11)

Dato che $H = \dot{a}/a = \frac{d}{d\tau} \ln a$ questo è un sistema di equazioni differenziali nelle funzioni $a(\tau)$ e $\phi(\tau)$. Elevo (11) al quadrato e divido per (12):

$$9H^2\dot{\phi}^2 = 4\mu^4\phi^2 \quad \xrightarrow{\text{Divisa per (12)}} \quad 3\dot{\phi}^2 = 4\mu^2 M_P^2$$

¹Questa non è una condizione sufficiente per entrare in un regime inflazionario: perché si abbia inflazione deve valere $\frac{P}{\rho} = w < -\frac{1}{3} \Leftrightarrow \frac{\dot{\phi}^2 + V(\phi)}{\dot{\phi}^2 - V(\phi)} < -\frac{1}{3}$. La quale è automaticamente soddisfatta imponendo le condizioni di slow-roll.

Assumendo il campo positivo e la sua derivata negativa:

$$\dot{\phi} = -\frac{2}{\sqrt{3}} M_P \mu \quad \rightarrow \quad \phi(\tau) = \phi(\tau_i) - \frac{2}{\sqrt{3}} M_P \mu (\tau - \tau_i)$$

Sostituendo in (11) si ottiene:

$$H = \frac{\sqrt{3}}{3} \frac{\mu}{M_P} \phi(\tau_i) - \frac{2}{3} \mu^2 (\tau - \tau_i) \quad \to \quad \frac{d}{d\tau} \ln a(\tau) = \frac{\sqrt{3}}{3} \frac{\mu}{M_P} \phi(\tau_i) - \frac{2}{3} \mu^2 (\tau - \tau_i)$$

Rinominando le costanti di integrazione in modo da mettere in evidenza il valore iniziale del fattore di scala:

 $a(\tau) = a(\tau_i) e^{\phi(\tau_i)(\tau - \tau_i) - \frac{\sqrt{3}}{3} M_P \mu(\tau - \tau_i)^2}$

Si può esplicitare la dipendenza della durata dell'inflazione dal numero di e-foldings, da μ e dal valore iniziale dell'inflatone:

$$N = \ln\left(\frac{a(\tau_f)}{a(\tau_i)}\right) = \phi(\tau_i)(\tau_f - \tau_i) - \frac{\sqrt{3}}{3}M_P\mu(\tau_f - \tau_i)^2$$

Ponendo il valore iniziale del campo $\phi(\tau_i) = 2\sqrt{N}M_P$ e approssimando $\frac{\sqrt{3}}{3} \approx 1$ si ottiene l'equazione di secondo grado:

$$M_P \mu \left(\Delta \tau\right)^2 - 2\sqrt{N} M_P \Delta \tau + N = 0 \quad \to \quad \left(\Delta \tau\right)^2 - \frac{2\sqrt{N}}{\mu} \Delta \tau + \frac{N}{M_P \mu} = 0 \tag{13}$$

Alcune osservazioni dimensionali: nel sistema di unità di misura di Planck l'unica dimensione rilevante è la massa e $\hbar=1,\ c=1$ e G=1. I tempi hanno dimensione in massa -1, in quanto $\hbar=[E][T]$, ma [E]=[M] dato che $E=mc^2$, e siccome \hbar non ha dimensioni $[T]=[M]^{-1}$. L'equazione (13) risulta quindi avere le dimensioni corrette: M_P e μ hanno dimensioni in massa 1, mentre $\Delta \tau$ ha dimensioni -1 quindi tutti i termini sono adimensionali omogenei. Risolvendo l'equazione (13):

$$\Delta \tau = \frac{\sqrt{N}}{\mu} \pm \sqrt{\frac{N}{\mu^2} - \frac{N}{M_P \mu}}$$

Siccome $M_P \gg \mu$ è possibile trascurare il secondo termine sotto la radice rispetto al primo, in questo modo ottengo due risultati $\Delta \tau = 0$ e $\Delta \tau = \frac{\sqrt{N}}{\mu}$. Se esprimo μ in GeV ottengo $\Delta \tau$ con dimensioni $[E]^{-1}$, ma nelle unità di Planck posso moltiplicare il numeratore per $\hbar = 1$, che nelle consuete unità di misura ha dimensioni di [E][T], ripristinando così le giuste dimensioni di tempo:

$$\Delta \tau = \frac{\sqrt{60}\,\hbar}{125\,\text{GeV}} \approx 10^{-26}\,\text{s}$$

Se non avessi trascurato il secondo termine, la soluzione con il segno negativo sarebbe stata inferiore al tempo di Planck, e quindi inaccettabile.

L'inflazione è assimilabile ad un'espansione del tipo de-Sitter, solo per piccoli tempi, quando vale $(\Delta \tau)^2 \ll \Delta \tau$, quando la crescita è esponenziale.

Esercizio 2

Testo

Si consideri la varietà quadridimensionale \mathcal{M} dotata della metrica:

$$ds^{2} = \frac{8mw^{2}}{2m + vw} dv^{2} + 8m dv dw + (2m + vw)^{2} (d\theta^{2} + \sin^{2}\theta d\varphi^{2})$$
(14)

dove m > 0 è una costante. Si mostra che questa metrica è una soluzione delle equazioni di Einstein nel vuoto, ha un singolarità di curvatura in vw = -2m, ed è regolare per vw > -2m.

1. Mostrare che l'applicazione ϕ_{λ} da $\mathbb{R} \times \mathcal{M}$ in \mathcal{M} tale che, fissato $\lambda \in \mathbb{R}$, sia data da:

$$\phi_{\lambda}: \mathcal{M} \to \mathcal{M}$$

$$(v, w, \theta, \varphi) \mapsto \left(e^{\frac{\lambda}{4m}}v, e^{-\frac{\lambda}{4m}}w, \theta, \varphi\right)$$

è un gruppo a un parametro di isometrie per la metrica (14), e che il campo vettoriale che lo genera è dato da

$$\xi = \frac{1}{4m} \left(v \frac{\partial}{\partial v} - w \frac{\partial}{\partial w} \right) \tag{15}$$

Dedurre che ξ è un campo vettoriale di Killing per la metrica (14).

- 2. Si consideri la famiglia di ipersuperfici $\{w = \cos t\}$. Trovare il generico campo vettoriale n^{μ} normale a queste ipersuperfici. Mostrare che $\mathcal{N} = \{w = 0\}$ è un'ipersuperficie nulla.
- 3. Mostrare che \mathcal{N} è un'orizzonte di Killing per il campo vettoriale di Killing ξ , e calcolare la gravità superficiale.
- 4. Sia $\mathcal{A}(v,w)$ l'area delle sfere con (v,w) costante. Definire una coordinata di Schwarzschild $r=\sqrt{\frac{\mathcal{A}(v,w)}{4\pi}}$ per la metrica (14) e passare alle coordinate (v,r,θ,φ) . Trovare una riparametrizzazione v=v(u) della coordinata v tale che gli elementi metrica (14) in coordinate (u,r,θ,φ) siano indipendenti da u. Riconoscete la metrica in queste coordinate? Potevate aspettarvelo prima di effettuare il cambiamento di coordinate?
- 5. Esprimere il campo vettoriale ξ nelle coordinate (u, r, θ, φ) e confermare così che si tratta di un campo vettoriale di Killing.
- 6. Tracciare l'analogo del diagramma di Krustal per la metrica (14) in coordinate (u, w, θ, φ) evidenziando le curve con r costante, la singolarità di curvatura, l'orizzonte di Killing di ξ , e le orbite del campo vettoriale di Killing ξ . Di che natura (spazio, tempo, o luce) sono le rette con v costante e quelle con w costante? Quale è il vantaggio del diagramma di Kruskal rispetto al diagramma in coordinate (v, w)?

Soluzione

Per mostrare che ϕ_{λ} è un gruppo a un parametro di isometrie verifico inizialmente che queste trasformazioni formano un gruppo, cioè soddisfano:

1.
$$\phi_{\lambda} \circ \phi_{\Lambda} = \phi_{\lambda + \Lambda} \quad \forall \lambda, \Lambda \in \mathbb{R}$$

2.
$$\phi_0 = \mathbb{I}$$
.

Ma:

1. Applicando le due trasformazioni:

$$(v,w,\theta,\varphi) \overset{\phi_{\lambda}}{\mapsto} \left(\mathrm{e}^{\frac{\lambda}{4m}}v,\mathrm{e}^{-\frac{\lambda}{4m}}w,\theta,\varphi\right) \overset{\phi_{\Lambda}}{\mapsto} \left(\mathrm{e}^{\frac{\lambda+\Lambda}{4m}}v,\mathrm{e}^{-\frac{(\lambda+\Lambda)}{4m}}w,\theta,\varphi\right)$$

il quale ovviamente corrisponde all'azione di $\phi_{\lambda+\Lambda}$ sul punto di partenza.

2. Triviale.

Verifico ora che per ogni λ reale la trasformazione ϕ_{λ} è un'isometria verificando che ϕ_{λ} manda d s^2 in d s^2 , per far ciò noto che:

$$dv \mapsto e^{\frac{\lambda}{4m}} dv$$

$$dw \mapsto e^{-\frac{\lambda}{4m}} dw$$

$$d\theta \mapsto d\theta$$

$$d\varphi \mapsto d\varphi$$

Da cui:

$$dv \ dw \mapsto dv \ dw$$
$$vw \mapsto vw$$
$$w \ dv \mapsto w \ dv$$

Per cui risulta che $ds^2 \mapsto ds^2 \ \forall \lambda \in \mathbb{R}$, quindi le trasformazioni sono isometrie. Considero ora l'azione di $e^{\lambda \xi}$:

$$e^{\lambda \xi} = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{\lambda^k}{k!} \xi^k = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{\lambda^k}{k!} \left(\frac{1}{4m} \right)^k \left(v \frac{\partial}{\partial v} - w \frac{\partial}{\partial w} \right)^k$$

Sul generico punto (v, w, θ, φ) l'operatore differenziale $\left(v\frac{\partial}{\partial v} - w\frac{\partial}{\partial w}\right)^k$ agisce come l'identità $\forall k \in \mathbb{N}$, quindi:

$$e^{\lambda \xi} : (v, w, \theta, \varphi) \mapsto \left(e^{\frac{\lambda}{4m}} v, e^{-\frac{\lambda}{4m}} w, \theta, \varphi \right)$$

Questa è esattamente la trasformazione ϕ_{λ} . Siccome ξ genera un gruppo a un parametro di isometrie allora è un vettore di Killing.

Il tensore metrico per (14) è:

$$g_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} \frac{8mw^2}{2m+vw} & 4m & 0 & 0\\ 4m & 0 & 0 & 0\\ 0 & 0 & (2m+vw)^2 & 0\\ 0 & 0 & 0 & (2m+vw)^2 \sin^2\theta \end{pmatrix}$$

Il suo inverso è il tensore:

$$g^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{4m} & 0 & 0\\ \frac{1}{4m} & -\frac{w^2}{4m^2 + 2mvw} & 0 & 0\\ 0 & 0 & (2m + vw)^{-2} & 0\\ 0 & 0 & 0 & (2m + vw)^{-2}\sin^{-2}\theta \end{pmatrix}$$

Il generico vettore normale alle ipersuperfici di equazione $K(v, w, \theta, \varphi) = 0$ ha la forma:

$$n^{\mu}(v, w, \theta, \varphi) = h(v, w, \theta, \varphi)g^{\mu\nu}\nabla_{\nu}K \tag{16}$$

Nel caso considerato $K(v, w, \theta, \varphi) = w$ quindi l'unico contributo proviene da $\nu = w$, cioè:

$$n^{\mu}(v, w, \theta, \varphi) = h(v, w, \theta, \varphi)g^{\mu w}$$

Da cui:

$$n(v, w, \theta, \varphi) = h(v, w, \theta, \varphi) \left(\frac{1}{4m} \frac{\partial}{\partial v} - \frac{1}{2m} \frac{w^2}{2m + vw} \frac{\partial}{\partial w} \right)$$

Ridefinendo opportunamente la funzione di normalizzazione h:

$$n(v, w, \theta, \varphi) = h(v, w, \theta, \varphi) \left(\frac{\partial}{\partial v} - \frac{2w^2}{2m + vw} \frac{\partial}{\partial w} \right)$$

Il modulo di questo vettore è:

$$n^{\mu}n_{\mu} = n^{\mu}n^{\nu}g_{\mu\nu} = n^{\nu}n^{\nu}g_{\nu\nu} + 2n^{\nu}n^{w}g_{\nu w} + n^{w}n^{w}g_{ww} =$$

$$= h^{2}\frac{8mw^{2}}{2m + vw} - h^{2}\frac{16mw^{2}}{2m + vw} = -h^{2}\frac{8mw^{2}}{2m + vw}$$

Tale modulo si annulla per w=0, per questo \mathcal{N} è un'ipersuperficie nulla. Inoltre siccome $h^2\geq 0, \ m>0, \ 2m+vw>0$ e $w^2\geq 0$ si nota che il vettore normale ha sempre modulo negativo (ad eccezione di w=0), quindi le superfici a $w=\cos t$ sono tutte di tipo spazio. Il vettore di killing ξ sull'ipersuperficie definita da w=0 assume la forma:

$$\xi = \frac{1}{4m} v \frac{\partial}{\partial v}$$

Mentre il vettore normale n:

$$n = h \frac{\partial}{\partial v}$$

Questi sono paralleli, quindi ξ è un vettore normale a una ipersuperficie nulla, che quindi è un'orizzonte di Killing. Cerco h in modo che n sia il vettore tangente ad una geodetica parametrizzata affinemente. Si dimostra che tale h deve soddisfare:

$$n^{\mu}n^{\alpha}\partial_{\alpha}\ln h + \frac{1}{2}\partial^{\mu}n^2 = 0$$

Infatti usando la definizione di vettore normale $n^{\mu} = hg^{\mu\nu}\nabla_{\nu}K$:

$$\begin{split} n^{\alpha}\nabla_{\alpha}n^{\mu} &= g^{\mu\nu}\partial_{\nu}n^{\alpha}\partial_{\alpha}K + g^{\mu\nu}hn^{\rho}\nabla_{\rho}\partial_{\nu}K = \\ &= n^{\mu}n^{\alpha}\partial_{\alpha}\ln h + g^{\mu\nu}hn^{\rho}\nabla_{\nu}\nabla_{\rho}K = \\ &= n^{\mu}n^{\alpha}\partial_{\alpha}\ln h - n^{2}\partial^{\mu}\ln h + \frac{1}{2}\partial^{\mu}n^{2} \end{split}$$

La geodetica è parametrizzata affinemente se:

$$n^{\alpha} \nabla_{\alpha} n^{\mu} = 0 \Leftrightarrow n^{\mu} n^{\alpha} \partial_{\alpha} \ln h + \frac{1}{2} \partial^{\mu} n^{2} = 0$$

In questo caso scegliendo $h=\cos t$ il primo termine è sempre nullo mentre il secondo termine è ovunque proporzionale a w, e quindi valutato sull'ipersuperficie si annulla. Scelgo $h=\frac{1}{4m}$. La gravità superficiale è definita a partire dalla funzione di proporzionalità ζ tra il vettore di Killing e il quello normale n all'orizzonte tale che sia tangente ad un generatore, cioè ad una geodetica nulla parametrizzata affinemente, cioè la funzione ζ tale che $\xi=\zeta n$. Generalmente si utilizza la convenzione di scegliere la normalizzazione di ξ in modo che all'infinito $\xi^{\mu}\xi_{\nu}-1$, ma in questo caso il modulo del vettore di Killing ξ vale:

$$\xi^{2} = \xi^{\mu} \xi^{\nu} g_{\mu\nu} = (\xi^{v})^{2} g_{vv} + 2\xi^{v} \xi^{w} g_{vw} = \frac{v^{2}}{16m^{2}} \frac{8mw^{2}}{2m + vw} - \frac{8mvw}{16m^{2}} =$$

$$= \frac{vw}{2m} \left(\frac{vw}{2m + vw} - 1 \right) = vw \left(\frac{vw - 2m - vw}{2m + vw} \right) = -\frac{vw}{2m + vw} =$$

$$= -\frac{r - 2m}{r} \xrightarrow{r \to +\infty} -1$$

Quindi il modulo si annulla su r=2m, che equivale a w=0 o v=0 e il vettore di Killing è correttamente normalizzato per poter calcolare la gravità superficiale. Per questo la gravità superficiale κ di questo orizzonte vale:

$$\kappa = \xi^{\nu} \partial_{\nu} \ln \zeta |_{\mathcal{N}} = \frac{v}{4m} \partial_{v} \ln v = \frac{1}{4m}$$

Per quanto riguarda le ipersuperfici definite $v = \cos t$, se il vettore normale è s, utilizzando ancora l'espressione (16) l'unico contributo proviene da $\nu = v$, per cui:

$$s^{\mu}(v, w, \theta, \varphi) = f(v, w, \theta, \varphi)g^{\mu v} \quad \to \quad s(v, w, \theta, \varphi) = f(v, w, \theta, \varphi) \frac{1}{4m} \frac{\partial}{\partial w} \frac{\partial}{\partial w$$

Rinominando f:

$$s(v, w, \theta, \varphi) = f(v, w, \theta, \varphi) \frac{\partial}{\partial w}$$

Il modulo di questo vettore è:

$$s^{\mu}s_{\mu} = s^{\mu}s^{\nu}g_{\mu\nu} = s^{w}s^{w}g_{ww} = 0$$

Per questo motivo tutte le ipersuperfici definite da $v = \cos t$ sono nulle. Il vettore di Killing ξ in v=0 vale $\xi=-\frac{1}{4m}w\frac{\partial}{\partial w}$, ed è quindi proporzionale a s. Come per il caso precedente, cerco f in modo che s sia il vettore tangente ad una

geodetica nulla parametrizzata affinemente, tale funzione è quella che soddisfa:

$$s^{\mu}s^{\alpha}\partial_{\alpha}\ln f + \frac{1}{2}\partial^{\mu}s^{2} = 0$$

 Ma $s^2=0$ ovunque quindi questa equazione è soddisfatta da ognif costante. Fisso f in modo che $s=\frac{1}{4m}\partial_w$, in questo modo la funzione di proporzionalità tra $s\in\xi$ è esattamente $\zeta = w$. La gravità superficiale vale perciò:

$$\kappa = \xi^{\nu} \partial_{\nu} \ln \zeta |_{\mathcal{N}'} = -\frac{w}{4m} \partial_{w} \ln w = -\frac{1}{4m}$$

L'orizzonte di Killing per il campo ξ è quindi l'orizzonte biforcato ottenuto con $\mathcal{N} \cup \mathcal{N}'$, e la loro intersezione è una 2-sfera in v=w=0, dove $\xi=0$ ed è un punto fisso per le trasformazioni ϕ . Si nota che è verificata le legge zero della dinamica dei buchi neri in quanto $\kappa^2 = 1/16m^2$ è costante su tutto l'orizzonte.

Sulle sfere a v, w costanti:

$$\mathcal{A} = \int \sqrt{g_{\theta\theta}g_{\varphi\varphi}} \,d\theta \,d\varphi = \int (2m + vw)^2 \sin\theta \,d\theta \,d\varphi = 4\pi (2m + vw)^2$$

Definendo la coordinata radiale $r = \sqrt{\frac{\mathcal{A}(v,w)}{4\pi}} = (2m + vw)$.

$$r = 2m + vw$$
 \rightarrow $w = \frac{r - 2m}{v}$ \rightarrow $dw = \frac{dr}{v} - \frac{r - 2m}{v^2} dv$

Con cui:

$$dv dw = \frac{dv dr}{v} - \frac{r - 2m}{v^2} dv^2$$

Così facendo la metrica assume la forma

$$ds^{2} = \frac{8m}{r} \left(\frac{r-2m}{v}\right)^{2} dv^{2} + 8m \left(\frac{dv dr}{v} - \frac{r-2m}{v^{2}} dv^{2}\right) + r^{2} d\Omega^{2} =$$

$$= \frac{8m(r-2m)}{v^{2}} \left[\frac{r-2m}{r} - 1\right] dv^{2} + \frac{8m}{v} dv dr + r^{2} d\Omega^{2} =$$

$$= -\frac{16m^{2}(r-2m)}{rv^{2}} dv^{2} + \frac{8m}{v} dv dr + r^{2} d\Omega^{2} =$$

$$= -16m^{2} \left(1 - \frac{2m}{r}\right) \frac{dv^{2}}{v^{2}} + 8m \frac{dv}{v} dr + r^{2} d\Omega^{2}$$

Possibili cambi di variabili per eliminare la dipendenza di v sono:

$$4m\frac{\mathrm{d}v}{v} = \pm du \quad \to \quad v(u) \propto \mathrm{e}^{\pm \frac{u}{4m}}$$

In questo modo l'elemento di linea diventa:

$$ds^{2} = -\left(1 - \frac{2m}{r}\right)du^{2} \pm 2\,du\,dr + r^{2}\,d\Omega^{2}$$
(17)

Questa è la metrica di Schwarzschild nelle coordinate di Eddington-Finkelstein anticipate o ritardate a seconda della scelta del segno. In effetti numerosi erano gli indizi che portavano a sospettare che la metrica (14) fosse parente della soluzione di Schwarzschild, tra questi vi sono: la simmetria sferica, il ruolo speciale del punto r=2m e i valori della gravità superficiale sugli orizzonti. In particolare tuttavia si osserva che per r>2m il vettore di Killing ha modulo negativo, e la metrica è invariante rispetto alle trasformazioni ϕ , che posso essere interpretatate come traslazioni temporali, in quanto generate da un vettore di tipo tempo, quindi per il teorema di Birkhoff ci si aspetta una soluzione di Schwarzschild. Ponendo d $u=\mathrm{d}t\pm\frac{\mathrm{d}r}{1-\frac{2m}{r}}$ si ritorna alla consueta forma:

$$ds^{2} = -\left(1 - \frac{2m}{r}\right)dt^{2} + \frac{dr^{2}}{1 - \frac{2m}{r}} + r^{2}d\Omega^{2}$$

Complessivamente il cambio di coordinate è:

$$\begin{cases} r = 2m + vw \\ u = \pm 4m \ln v \end{cases}$$

Sotto questo cambio di coordinate le i vettori ∂_v e ∂_w trasformano in questo modo:

$$\frac{\partial}{\partial v} = \frac{\partial r}{\partial v} \frac{\partial}{\partial v} + \frac{\partial u}{\partial v} \frac{\partial}{\partial u} = w \frac{\partial}{\partial r} \pm \frac{4m}{v} \frac{\partial}{\partial u}$$
$$\frac{\partial}{\partial w} = \frac{\partial r}{\partial v} \frac{\partial}{\partial w} + \frac{\partial u}{\partial w} \frac{\partial}{\partial u} = v \frac{\partial}{\partial r}$$

Per cui il vettore di Killing ξ :

$$\xi = \frac{1}{4m} \left(v \frac{\partial}{\partial v} - w \frac{\partial}{\partial w} \right) = \frac{1}{4m} \left(v w \frac{\partial}{\partial r} \pm 4m \frac{\partial}{\partial u} - v w \frac{\partial}{\partial r} \right) = \pm \frac{\partial}{\partial u}$$

Siccome la metrica (17) non dipende esplicitamente da u, questo è effettivamente un vettore di Killing.

Una rappresentazione grafica di questa metrica è riportata nella figura 1, dove ogni punto è una 2-sfera di raggio (2m + vw). Le singolarità di curvatura sono indicate con linee ondulate e sono definite dall'equazione vw = 2m, mentre le iperboli a $r = \cos t$, definite dall'equazione vw = r - 2m, sono riportate colorate, in rosso se r > 2m, in blu in caso contrario. La sfera di biforcazione è formata dai punti fissi sotto l'azione del campo di

Killing, quindi dalla 2-sfera \mathcal{B} di raggio 2m in v=w=0. L'orizzonte di Killing è formato dagli assi aventi per equazioni w=0 e v=0, come dimostrato nelle pagine precedenti. Si nota che l'azione dell'isometria generata dal vettore di Killing mantiene inalterato il prodotto vw, quindi il campo di Killing agisce mandando le iperboli a $r=\cos t$ in sé stesse, dato che r=vw-2m. Per tracciare le orbite di ξ conviene partire osservando l'azione del campo di Killing sulle curve con w=0 o con v=0 in quanto su queste si riduce ad una dilatazione, ad esempio su w=0 o su v=0 l'isometria agisce come:

$$(v,0) \mapsto (K_{\lambda}v,0) \qquad (0,w) \mapsto (0,\frac{w}{K_{\lambda}})$$

con K_{λ} costante. Assumendo $K_{\lambda} > 1$ ($\Leftrightarrow \lambda > 0$) si ottiene l'azione del campo sugli assi: per continuità si ottiene l'azione sulle curva con $r = \cos t$. Come già evidenziato le superfici a $v = \cos t$ sono tutte nulle, mentre quelle a $w = \cos t \neq 0$ sono di tipo spazio. Questo porta ad una differenza sostanziale rispetto al diagramma di Kruskal, in quanto la figura 1 non ha la struttura causale del Minkowski, mentre il diagramma di Kruskal è conformemente piatto.

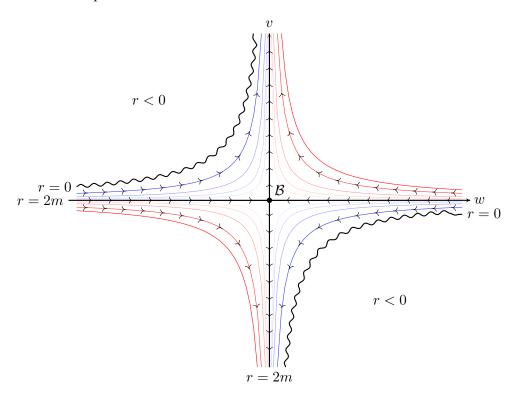


Figura 1: Diagramma di Kruskal per la metrica (14). Le iperboli rosse sono curve a raggio costante con r > 2m, quelle blu con r < 2m. \mathcal{B} è il punto di biforcazione dell'orizzonte di Killing del campo ξ . Le isometrie ϕ_{λ} consistono in rotazioni iperboliche lungo le curve a $r = \cos t$. In questa rappresentazione i coni luce non sono gli stessi del Minkowski.

Esercizio 3

Testo

Si consideri uno spaziotempo d+1-dimensionale con la metrica

$$d\hat{s}_{d+1}^2 = e^{2\alpha\Phi} ds_d^2 + e^{2\beta\Phi} (dz + A)^2$$
(18)

dove $z \sim z + 2\pi L$ e

$$\alpha^{2} = \frac{1}{2(d-1)(d-2)}, \quad \beta = -(d-2)\alpha$$

Il dilatone Φ , il campo di Maxwell $A = A_{\mu}dx^{\mu}$ e la metrica d-dimensionale ds_d^2 non dipendono dalla coordinata z. μ, ν, \ldots sono indici curvi in d dimensioni, mentre M, N, \ldots si riferiscono a d+1 dimensioni.

Si dimostri che l'equazione di Klein-Gordon

$$\partial_M \left(\hat{g}^{MN} \sqrt{-\hat{g}} \partial_N \hat{\phi} \right) = 0 \tag{19}$$

dà luogo all'equazione

$$\left(\nabla_{\mu} - \frac{in}{L} A_{\mu}\right) \left(\nabla^{\mu} - \frac{in}{L} A^{\mu}\right) \phi_n = e^{2(d-1)\alpha \Phi} \frac{n^2}{L^2} \phi_n, \tag{20}$$

dove ϕ_n denota il componente di Fourier nello sviluppo:

$$\hat{\phi}(x^{\mu}, z) = \sum_{n} \phi_n(x^{\mu}) e^{\frac{inz}{L}}$$

Quali sono la massa e la carica del campo ϕ_n ?

Soluzione

In quello che segue si utilizza la convenzione sui cappucci e sugli indici per spazi d e d+1-dimensionali: i cappucci e le lettere latine maiuscole si riferiscono a grandezze nello spazio d+1-dimensionale, mentre le lettere greche e l'assenza di cappucci a quelle nello spazio d-dimensionale. Per prima cosa dimostro che l'equazione (19) è effettivamente l'equazione di Klein-Gordon in background curvilineo: $\hat{\nabla}_M \hat{\nabla}^M \hat{\phi} = 0$. Per far ciò utilizzo un paio di lemmi:

Lemma 1. Vale che:

$$\Gamma^{\mu}_{\mu\nu} = \partial_{\nu}\sqrt{-g} \tag{21}$$

Dimostrazione. Dalla relazione che lega i simboli di Cristhoffel alla metrica:

$$\Gamma^{\mu}_{\mu\nu} = \frac{1}{2}g^{\mu\alpha}(\partial_{\nu}g_{\alpha\mu} + \partial_{\mu}g_{\nu\alpha} - \partial_{\alpha}g_{\mu\nu}) = \frac{1}{2}\left(g^{\mu\alpha}\partial_{\nu}g_{\alpha\mu} + \partial^{\alpha}g_{\nu\alpha} - \partial^{\mu}g_{\mu\nu}\right) = \frac{1}{2}g^{\mu\alpha}\partial_{\nu}g_{\mu\alpha}$$

Nel quale ho utilizzato nel secondo passaggio che la metrica è simmetrica. Ma vale anche che:

$$\partial_{\nu} \ln \sqrt{-g} = \frac{1}{\sqrt{-g}} \partial_{\nu} \sqrt{-g} = \frac{1}{2} g^{\mu\alpha} \partial_{\nu} g_{\mu\alpha}$$

Da cui per confronto risulta la (21).

Utilizzando il lemma 1 dimostro un secondo utile risultato:

Lemma 2. Sia A un vettore, allora:

$$\nabla_{\mu}A^{\mu} = \frac{1}{\sqrt{-g}}\partial_{\mu}(\sqrt{-g}A^{\mu})$$

Dimostrazione. Dalla definizione di derivata covariante:

$$\nabla_{\mu}A^{\mu} = \partial_{\mu}A^{\mu} + \Gamma^{\mu}_{\mu\nu}A^{\nu} \stackrel{(21)}{=} \partial_{\mu}A^{\mu} + \frac{1}{\sqrt{-g}}\partial_{\mu}\sqrt{-g}A^{\mu} = \frac{1}{\sqrt{-g}}\partial_{\mu}\left(\sqrt{-g}A^{\mu}\right)$$

Dove nell'ultimo passaggio ho riconosciuto la derivata di un prodotto.

Utilizzando questo lemma sull'equazione di Klein-Gordon in un background curvo:

$$\hat{\nabla}_M \hat{\nabla}^M \hat{\phi} = \hat{\nabla}_M \partial^M \hat{\phi} = \frac{1}{\sqrt{-\hat{g}}} \left(\sqrt{-\hat{g}} \partial^N \hat{\phi} \right) = \frac{1}{\sqrt{-\hat{g}}} \left(\hat{g}^{MN} \sqrt{-\hat{g}} \partial_N \hat{\phi} \right)$$

E quindi ho riscritto nella forma dell'esercizio l'equazione di Klein-Gordon. Manipolo quindi l'espressione:

$$\partial_{M}(\hat{g}^{MN}\sqrt{-\hat{g}}\partial_{N}\hat{\phi}) = \partial_{\mu}(\hat{g}^{\mu\nu}\sqrt{-\hat{g}}\partial_{\nu}\hat{\phi}) + \partial_{\mu}(\hat{g}^{\mu z}\sqrt{-\hat{g}}\partial_{z}\hat{\phi}) + \partial_{z}(\hat{g}^{z\mu}\sqrt{-\hat{g}}\partial_{\mu}\hat{\phi}) + \partial_{z}(\hat{g}^{zz}\sqrt{-\hat{g}}\partial_{z}\hat{\phi})$$

$$\partial_{z}(\hat{g}^{zz}\sqrt{-\hat{g}}\partial_{z}\hat{\phi})$$

Sviluppando con l'ansatz di Kaluza-Klein:

$$\hat{g}^{\mu\nu} = e^{-2\alpha\Phi}g^{\mu\nu}$$
 $\hat{g}^{\mu z} = -e^{-2\alpha\Phi}A^{\mu}$ $\hat{g}^{zz} = A_{\mu}A^{\mu}e^{-2\alpha\Phi} + e^{-2\beta\Phi}$

Da cui:

$$\sqrt{-\hat{q}} = e^{\beta + d\alpha} \sqrt{-q}$$

Ma $\beta = -(d-2)\alpha$, quindi $\sqrt{-\hat{g}} = e^{2\alpha\Phi}\sqrt{-g}$. Si ottiene perciò:

$$\begin{split} &= \partial_{\mu}(\mathrm{e}^{-2\alpha\Phi}g^{\mu\nu}\mathrm{e}^{2\alpha\Phi}\sqrt{-g}\partial_{z}\hat{\phi}) + \partial_{\mu}(-\mathrm{e}^{-2\alpha\Phi}A^{\mu}\mathrm{e}^{2\alpha\Phi}\sqrt{-g}\partial_{z}\hat{\phi}) + \partial_{z}(-\mathrm{e}^{-2\alpha\Phi}A^{\mu}\mathrm{e}^{2\alpha\Phi}\sqrt{-g}\partial_{\mu}\hat{\phi}) \\ &+ \partial_{z}\left((A_{\mu}A^{\mu}\mathrm{e}^{-2\alpha\Phi} + \mathrm{e}^{2(d-2)\alpha\phi})\mathrm{e}^{2\alpha\Phi}\sqrt{-g}\partial_{z}\hat{\phi}\right) = \partial_{\mu}(g^{\mu\nu}\sqrt{-g}\partial_{\nu}\hat{\phi}) - \partial_{\mu}(A^{\mu}\sqrt{-g}\partial_{z}\hat{\phi}) \\ &- \partial_{z}(A^{\mu}\sqrt{-g}\partial_{\mu}\hat{\phi}) + \partial_{z}(A_{\mu}A^{\mu}\sqrt{-g}\partial_{z}\hat{\phi}) + \partial_{z}(\mathrm{e}^{2(d-1)\alpha\Phi}\sqrt{-g}\partial_{z}\hat{\phi}) = \end{split}$$

Utilizzando il fatto che le grandezze con indici greci non dipendono da z:

$$= \partial_{\mu}(g^{\mu\nu}\sqrt{-g}\partial_{\nu}\hat{\phi}) - \partial_{\mu}(A^{\mu}\sqrt{-g}\partial_{z}\hat{\phi}) - A^{\mu}\sqrt{-g}\partial_{z}\partial_{\mu}\hat{\phi} + A^{2}\sqrt{-g}\partial_{z}^{2}\hat{\phi} + e^{2(d-1)\alpha\Phi}\sqrt{-g}\partial_{z}^{2}\hat{\phi}$$

Questa espressione è uguale a zero per ipotesi, dividendo quindi tutto per $\sqrt{-g}$:

$$= \frac{1}{\sqrt{-g}} \partial_{\mu} (g^{\mu\nu} \sqrt{-g} \partial_{\nu} \hat{\phi}) - \frac{1}{\sqrt{-g}} \partial_{\mu} (A^{\mu} \sqrt{-g} \partial_{z} \hat{\phi}) - A^{\mu} \partial_{z} \partial_{\mu} \hat{\phi} + A^{2} \partial_{z}^{2} \hat{\phi} + e^{2(d-1)\alpha \Phi} \partial_{z}^{2} \hat{\phi}$$

Facendo agire la derivata sul secondo termine:

$$=\frac{1}{\sqrt{-g}}\partial_{\mu}(g^{\mu\nu}\sqrt{-g}\partial_{\nu}\hat{\phi})-\frac{1}{\sqrt{-g}}\partial_{\mu}(A^{\mu}\sqrt{-g})\partial_{z}\hat{\phi}-2A^{\mu}\partial_{z}\partial_{\mu}\hat{\phi}+A^{2}\partial_{z}^{2}\hat{\phi}+\mathrm{e}^{2(d-1)\alpha\Phi}\partial_{z}^{2}\hat{\phi}$$

Utilizzando il lemma 2 e scambiando l'ordine delle derivate nel terzo termine:

$$\nabla^{\mu}\nabla_{\mu}\hat{\phi} - \nabla_{\mu}A^{\mu}\partial_{z}\hat{\phi} - 2A^{\mu}\partial_{\mu}\partial_{z}\hat{\phi} + \left(A^{2} + e^{2(d-1)\alpha\Phi}\right)\partial_{z}^{2}\hat{\phi} = 0$$

Inserendo lo sviluppo di Fourier:

$$\nabla^{\mu}\nabla_{\mu}\sum_{n}\phi_{n}e^{\frac{inz}{L}} - 2A^{\mu}\partial_{\mu}\partial_{z}\sum_{n}\phi_{n}e^{\frac{inz}{L}} - \nabla_{\mu}A^{\mu}\partial_{z}\sum_{n}\phi_{n}e^{\frac{inz}{L}} + (A^{2} + e^{2(d-1)\alpha})\partial_{z}^{2}\sum_{n}\phi_{n}e^{\frac{inz}{L}} = 0$$

Sviluppando tendendo in considerazione che ∇_{μ} agisce solo sulle coordinate greche:

$$\sum_{n} (\nabla^{\mu} \nabla_{\mu} \phi_{n}) e^{\frac{inz}{L}} - 2A^{\mu} \sum_{n} \partial_{\mu} \phi_{n} \frac{in}{L} e^{\frac{inz}{L}} - \nabla_{\mu} A^{\mu} \frac{in}{L} \sum_{n} \phi_{n} e^{\frac{inz}{L}} - \frac{n^{2}}{L^{2}} (A^{2} + e^{2(d-1)\alpha\Phi}) \sum_{n} \phi_{n} e^{\frac{inz}{L}} = 0$$

Siccome $\{f_n(z) = e^{\frac{inz}{L}}\}_{n \in \mathbb{N}}$ è una base di Fourier, per n distinti queste funzioni sono linearmente indipendenti quindi la seguente relazione deve essere vera per ogni $n \in \mathbb{N}$:

$$\nabla^{\mu}\nabla_{\mu}\phi_{n} - 2A^{\mu}\partial_{\mu}\phi_{n}\frac{in}{L} - \nabla_{\mu}A^{\mu}\frac{in}{L}\phi_{n} - \frac{n^{2}}{L^{2}}(A^{2} + e^{2(d-1)\alpha\Phi})\phi_{n} = 0$$

Considerando che $\nabla_{\mu}\phi=\partial_{\mu}\phi$ l'equazione si riscrive equivalentemente come:

$$\left(\nabla_{\mu} - \frac{in}{L} A_{\mu}\right) \left(\nabla^{\mu} - \frac{in}{L} A^{\mu}\right) \phi_n = e^{2(d-1)\alpha\Phi} \frac{n^2}{L^2} \phi_n,$$

Che è esattamente l'equazione (20). Questa è un'equazione di Klein-Gordon per un campo carico massivo.

In uno spaziotempo piatto si introduce l'interazione elettromagnetica rendendo locale la simmetria di gauge U(1), questo significa introdurre una derivata covariante della forma $D_{\mu} = \partial_{\mu} + iqA_{\mu}$. L'accoppiamento minimale con il campo elettromagnetico si ottiene allo stesso modo anche in un bakground curvo, nel quale si definisce la derivata totalmente covariante (cioè covariante rispetto a diffeomorfismi e a trasformazioni di gauge U(1) locali) $D_{\mu} = \nabla_{\mu} + iqA_{\mu}$. Per confronto con $D_{\mu} = \nabla_{\mu} - \frac{in}{L}A_{\mu}$ si trova che la carica del modo n-esimo è $q = -\frac{n}{L}$. Inoltre definendo $\Box = D_{\mu}D^{\mu}$ l'equazione (20) diventa:

$$\left(\Box - e^{2(d-1)\alpha\Phi} \frac{n^2}{L^2}\right) \phi_n = 0$$

Confrontando con l'equazione di Klein-Gordon per un campo massivo:

$$\left(\Box - m^2\right)\phi = 0$$

si ottiene che la massa dell'
n-esimo modo è $m=\mathrm{e}^{(d-1)\alpha\Phi}\frac{n}{L}.$

Esercizio 4

Testo

A lezione abbiamo visto che usando l'ansatz di Kaluza-Klein (18) e l'indipendenza della metrica dalla coordinata z, l'azione di Einstein-Hilbert in 5 dimensioni si riduce a:

$$S = \frac{1}{16\pi} \int d^4x \left(R - \frac{1}{2} (\partial \Phi)^2 - \frac{1}{4} e^{-\sqrt{3}\Phi} F^2 \right)$$
 (22)

Nonostante la complicatezza delle equazioni del moto che seguono dalla (22) esiste una semplice tecnica per generare delle soluzioni. Partiamo con lo spazio prodotto tra la metrica di Schwarzschild in 4 dimensioni e una linea con la metrica dz^2 ,

$$d\hat{s}_{5}^{2} = -\left(1 - 2mr^{-1}\right)dt^{2} + \left(1 - 2mr^{-1}\right)^{-1}dr^{2} + r^{2}d\Omega^{2} + dz^{2}$$
(23)

che è ovviamente una soluzione delle equazioni del moto in 5 dimensioni (perché?). Facciamo poi un boost lungo z con parametro γ (scrivere la trasformazione delle coordinate t, z!), compattifichiamo z su un cerchio e paragoniamo con la (18). Si dimostri che in questo modo si ottiene per la metrica in 4 dimensioni

$$ds_4^2 = \Delta^{-\frac{1}{2}} \left(1 - 2mr^{-1} \right) dt^2 + \Delta^{\frac{1}{2}} \left[\left(1 - 2mr^{-1} \right)^{-1} dr^2 + r^2 d\Omega^2 \right]$$
 (24)

con $\Delta = 1 + 2mr^{-1}\sinh^2\gamma$. Si faccia vedere inoltre che il dilatone e il campo di gauge sono dati da

$$e^{\frac{2\Phi}{\sqrt{3}}} = \Delta \qquad A = \frac{m \sinh 2\gamma}{r\Delta} dt$$
 (25)

Calcolare la carica elettrica del buco nero definita da:

$$Q = \frac{1}{4\pi} \int e^{-\sqrt{3}\Phi \star} F \tag{26}$$

dove * è il duale di Hodge di F, e si integra su una 2-sfera per $r \to +\infty$. Dimostrare che

$$Q = m \sinh 2\gamma \tag{27}$$

La massa M del buco nero può essere ottenuta dal termine leading dello sviluppo asintotico di g_{tt} . Far vedere che questo dà:

$$M = \frac{m}{2} \left(2 + \sinh^2 \gamma \right) \tag{28}$$

Facoltativo: Calcolare la temperatura T del buco nero richiedendo l'assenza di singolarità coniche nella sezione euclidea, e dimostrare che vale la prima legge

$$dM = T dS + \phi dQ \tag{29}$$

con $S = A_{\text{orizz.}}/4$ l'entropia di Bekenstein-Hawking ($A_{\text{orizz.}}$: area dell'orizzonte) e $\phi = A_t|_{\text{orizz.}}$ il potenziale elettrico.

Altro compito facoltativo: Motivare la (26).

Soluzione

In quello che segue si utilizza la convenzione sui cappucci e sugli indici per spazi d e d+1-dimensionali: i cappucci e le lettere latine maiuscole si riferiscono a grandezze nello spazio d+1-dimensionale, mentre le lettere greche e l'assenza di cappucci a quelle nello spazio d-dimensionale. La metrica (23) risolve le equazioni di Einstein nel vuoto perché il tensore di Ricci è a blocchi, infatti:

$$\hat{g}_{MN}(x,z) = \begin{pmatrix} g_{\mu\nu}(x) & 0\\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Siccome il tensore metrico è diagonale a blocchi è immediato calcolare l'inverso:

$$\hat{g}^{MN} = \begin{pmatrix} g^{\mu\nu}(x) & 0\\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Calcolando i simboli di Cristhoffel:

$$\hat{\Gamma}_{NO}^{M} = \frac{1}{2}\hat{g}^{MP} \left(\partial_{O}\hat{g}_{NZ} + \partial_{N}\hat{g}_{PO} - \partial_{P}\hat{g}_{ON}\right)$$

Qualora uno tra M,N e O sia z allora il simbolo è nullo in quanto nessun componente del tensore metrico dipende da z e tutti i componenti di \hat{g} che contengono l'indice z sono costanti, quindi quando derivati si annullano. A questo punto calcolando il tensore di curvatura:

$$\hat{R}_{NOP}^{M} = \partial_{O}\hat{\Gamma}_{PN}^{M} + \partial_{P}\hat{\Gamma}_{ON}^{M} + \hat{\Gamma}_{PN}^{R}\hat{\Gamma}_{OR}^{M} + \hat{\Gamma}_{OP}^{R}\hat{\Gamma}_{PR}^{M}$$

Siccome i simboli di Cristhoffel sono nulli quando un indice è z anche le compoeneti del tensore di Riemann sono nulle quando uno dei suoi indici è z. Dato che il tensore di Ricci è $R_{MN} = R_{MPN}^P$ quando uno dei suoi indici è z allora quella componente è nulla, ciò significa che il Ricci è a blocchi con il blocco corrispondente a z nullo:

$$\hat{R}_{MN} = \begin{pmatrix} R_{\mu\nu} & 0\\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Siccome $R_{\mu\nu} = 0$ perché la metrica in quattro dimensioni è quella di Schwarzschild vale che $\hat{R}_{MN} = 0$, cioè sono soddisfatte le equazioni di Einstein in cinque dimensioni nel vuoto.

Eseguo un boost di rapidità γ :

$$\begin{pmatrix} t' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cosh \gamma & -\sinh \gamma \\ -\sinh \gamma & \cosh \gamma \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t \\ z \end{pmatrix}$$

L'inverso di questa trasformazione è, utilizzando le proprietà gruppali delle trasformazioni di Lorentz:

$$\begin{pmatrix} t \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cosh \gamma & \sinh \gamma \\ \sinh \gamma & \cosh \gamma \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t' \\ z' \end{pmatrix}$$

Da cui:

$$\begin{cases} dt = \cosh \gamma \ dt' + \sinh \gamma \ dz' \\ dz = \sinh \gamma \ dt' + \cosh \gamma \ dz' \end{cases}$$

E quindi:

$$\begin{cases} dt^2 = \cosh^2 \gamma \ dt'^2 + \sinh^2 \gamma \ dz'^2 + 2 \sinh \gamma \cosh \gamma \ dt' \ dz' \\ dz^2 = \sinh^2 \gamma \ dt'^2 + \cosh^2 \gamma \ dz'^2 + 2 \sinh \gamma \cosh \gamma \ dt' \ dz' \end{cases}$$

Questa trasformazione è un diffeomorfismo, quindi la metrica che si ottiene è ancora soluzione delle equazioni di Einstein in cinque dimensioni. Riscrivendo (23) con questo cambio di coordinate e sopprimendo per comodità i primati:

$$d\hat{s}_{5}^{2} = -\left(1 - \frac{2m}{r}\right)dt^{2} + \left(1 - \frac{2m}{r}\right)^{-1}dr^{2} + r^{2}d\Omega^{2} + dz^{2} = [\dots] =$$

$$= -\left(1 - \frac{2m}{r}\cosh^{2}\gamma\right)dt^{2} + \frac{dr^{2}}{1 - \frac{2m}{r}} + r^{2}d\Omega^{2} + \frac{2m}{r}\sinh 2\gamma dt dz + \left(1 + \frac{2m}{r}\sinh^{2}\gamma\right)dz^{2}$$

Nel quale chiaramente si è posto con abuso di notazione $\sinh 2\gamma = \sinh(2\gamma)$ e si è utilizzata la relazione trigonometrica iperbolica $\sinh 2\gamma = 2\sinh\gamma\cosh\gamma$. Si nota che per $\gamma = 0$, cioè per un boost a velocità nulla (ovvero una trasformazione di identità) la metrica torna ad essere (23).

La metrica in cinque dimensioni è già indipendente da z, quindi la riduzione consiste nel porre, in accordo con l'ansatz di Kaluza-Kelin:

$$\begin{cases} \hat{g}_{\mu\nu} = e^{2\alpha\Phi} g_{\mu\nu} + e^{2\beta\Phi} A_{\mu} A_{\nu} \\ \hat{g}_{\mu z} = e^{2\beta\Phi} A_{\mu} \\ \hat{g}_{zz} = e^{2\beta\Phi} \end{cases}$$

Cioè porre $d\hat{s}_{5}^{2} = e^{2\alpha\Phi} ds_{4}^{2} + e^{2\beta\Phi} (dz + A)^{2}$. Sviluppando la teoria generale della riduzione dimensionale di Kaluza-Kelin si scopre che una scelta furba per i parametri α e β è:

$$\alpha = \frac{1}{\sqrt{2(d-1)(d-2)}} = \frac{1}{2\sqrt{3}}$$
 $\beta = -(d-2)\alpha = -\frac{1}{\sqrt{3}}$

Tale scelta consente di ottenere l'azione di Einstein-Hilbert e del campo scalare con le normalizzazioni consuete.

x A questo punto si identifica il prefattore di d z^2 con e $^{-\frac{2}{\sqrt{3}}\Phi}$:

$$e^{-\frac{2}{\sqrt{3}}\Phi} = 1 + \frac{2m}{r}\sinh^2\gamma$$

Si definisce tale grandezza Δ , come richiede il testo dell'esercizio:

$$\Delta := 1 + \frac{2m}{r} \sinh^2 \gamma = e^{-\frac{2}{\sqrt{3}}\Phi}$$

Si nota che $\Delta \to 1$ se $\gamma \to 0$. Con questa identificazione è possibile trovare anche il campo di gauge ricostruendo il termine $\Delta (A_{\mu} dx^{\mu} + dz)^2$. Siccome l'unico doppio prodotto che compare nella metrica è dt dz, significa che A ha solo la componente temporale. Aggiungendo e sottraendo dalla metrica il termine $\Delta \left(\frac{m \sinh 2\gamma}{r\Delta}\right)^2 dt^2$ si ricostruisce il quadrato desiderato:

$$\Delta \left[\left(\frac{m \sinh 2\gamma}{r\Delta} \right)^2 dt^2 + \frac{2m \sinh 2\gamma}{r\Delta} dt dz + dz^2 \right]$$

Identificando $A = \frac{m \sinh 2\gamma}{r\Delta} dt$ si ottiene esattamente $e^{-\frac{2}{\sqrt{3}}\Phi} (A + dz)^2$. Nella metrica rimangono i termini:

$$-\left(1 - \frac{2m}{r}\cosh^2\gamma\right)dt^2 + \frac{dr^2}{1 - \frac{2m}{r}} + r^2d\Omega^2 - \frac{4m^2\sinh^2\gamma\cosh^2\gamma}{r^2\Delta}dt^2$$

Si nota che $e^{2\alpha\Phi} = e^{\frac{1}{\sqrt{3}}\Phi} = \Delta^{-\frac{1}{2}}$, per questo raccogliendo $\Delta^{-\frac{1}{2}}$ si produce il corretto prefattore davanti a ds_4^2 :

$$\Delta^{-\frac{1}{2}} \left[-\Delta^{\frac{1}{2}} \left(1 - \frac{2m}{r} \cosh^2 \gamma \right) dt^2 + \Delta^{\frac{1}{2}} \left(\frac{dr^2}{1 - \frac{2m}{r}} + r^2 d\Omega^2 \right) - \frac{4m^2 \sinh^2 \gamma \cosh^2 \gamma}{r^2 \Delta^{\frac{1}{2}}} dt^2 \right]$$

Manipolo i termini con i dt^2 moltiplicando a numeratore e a denominatore del primo termine $\Delta^{\frac{1}{2}}$:

$$\begin{split} &-\frac{\Delta}{\Delta^{\frac{1}{2}}}\left(1-\frac{2m}{r}\cosh^{2}\gamma\right)-\frac{4m^{2}\sinh^{2}\gamma\cosh^{2}\gamma}{r^{2}\Delta^{\frac{1}{2}}}=\\ &=-\Delta^{-\frac{1}{2}}\left[\left(1+\frac{2m}{r}\sinh^{2}\gamma\right)\left(1-\frac{2m}{r}\cosh^{2}\gamma\right)+\frac{4m^{2}\sinh^{2}\gamma\cosh^{2}\gamma}{r^{2}}\right]\\ &=-\Delta^{-\frac{1}{2}}\left(1-\frac{2m}{r}\right) \end{split}$$

Per cui complessivamente:

$$\mathrm{d} s_4^2 = -\frac{1}{\Delta^{\frac{1}{2}}} \left(1 - \frac{2m}{r} \right) \mathrm{d} t^2 + \Delta^{\frac{1}{2}} \left(\frac{\mathrm{d} r^2}{1 - \frac{2m}{r}} + r^2 \, \mathrm{d} \Omega^2 \right)$$

Introducendo la lapse-function $N^2 = \Delta^{-\frac{1}{2}} \left(1 - \frac{2m}{r}\right)$ la metrica assume la forma:

$$ds_4^2 = -N^2 dt^2 + \frac{dr^2}{N^2} + \Delta^{\frac{1}{2}} r^2 d\Omega^2$$
(30)

Cerco ora la carica del buco nero con la formula del testo dell'esercizio (26):

$$Q = \frac{1}{4\pi} \int e^{-\sqrt{3}\Phi \star} F$$

Definendo $\tilde{F} = e^{-\sqrt{3}\Phi}F = \Delta^{\frac{3}{2}}F$, dopo aver dimostrato che * $\tilde{F} = e^{-\sqrt{3}\Phi}*F$ la carica del buco nero è:

$$Q = \frac{1}{4\pi} \int {}^{\star} \tilde{F}$$

Il campo di gauge è:

$$A = \frac{\frac{m}{r}\sinh 2\gamma}{1 + \frac{2m}{r}\sinh^2\gamma} \,\mathrm{d}t$$

Mentre il tensore di Faraday:

$$F = dA = -\frac{m \sinh 2\gamma}{(r + 2m \sinh^2 \gamma)^2} dr \wedge dt$$

Mostro ora che * $\tilde{F} = e^{-\sqrt{3}\Phi *}F$.

Lemma 3. Vale che
$${}^{\star}\tilde{F}_{\mu\nu} = e^{-\sqrt{3}\Phi \star}F_{\mu\nu} = \Delta^{\frac{3}{2}}\frac{\sqrt{-g}}{2}\varepsilon_{\mu\nu\rho\sigma}F^{\rho\sigma}$$
.

Dimostrazione. Sia $\omega = \frac{1}{p!}\omega_{\mu_1\mu_2...\mu_p} dx^{\mu_1} \wedge dx^{\mu_2} \wedge ... dx^{\mu_p} \in \Lambda_p$ una *p*-forma, allora il suo duale di Hodge in Λ_{q-p} è definito da:

$$^*\omega = \frac{\sqrt{\sigma}}{p!(q-p)!} \omega_{\mu_1 \mu_2 \dots \mu_p} \varepsilon^{\mu_1 \mu_2 \dots \mu_p}_{\nu_{p+1} \dots \nu_q} dx^{\nu_1} \wedge dx^{\nu_2} \wedge \dots dx^{\nu_q}$$

Dove σ è il determinante della metrica indotta. Nel caso considerato p=2 e q=4 e $\omega=F$:

$${}^{\star}F = \frac{\sqrt{\sigma}}{4} F^{\mu\nu} \varepsilon_{\mu\nu\rho\sigma} \, \mathrm{d}x^{\rho} \wedge \mathrm{d}x^{\sigma} \quad \mathrm{e} \quad {}^{\star}\tilde{F} = \frac{\sqrt{\sigma}}{4} \tilde{F}^{\mu\nu} \varepsilon_{\mu\nu\rho\sigma} \, \mathrm{d}x^{\rho} \wedge \mathrm{d}x^{\sigma}$$

Ma $\tilde{F}^{\mu\nu} = \Delta^{\frac{3}{2}} F^{\mu\nu}$, quindi:

$${}^{\star}\tilde{F} = \frac{\sqrt{\sigma}}{4} \Delta^{\frac{3}{2}} F^{\mu\nu} \varepsilon_{\mu\nu\rho\sigma} \, \mathrm{d}x^{\rho} \wedge \mathrm{d}x^{\sigma} = \Delta^{\frac{3}{2}} {}^{\star}F = \Delta^{\frac{3}{2}} \frac{\sqrt{\sigma}}{4} F^{\mu\nu} \varepsilon_{\mu\nu\rho\sigma} \, \mathrm{d}x^{\rho} \wedge \mathrm{d}x^{\sigma}$$

Sostanzialmente ho mostrato che l'operazione di dualità si comporta bene rispetto alla moltiplicazione di una 0-forma.

Calcolo ${}^\star \tilde{F}$ su una 2-sfera a t e r costanti. La metrica indotta è:

$$d\sigma^2 = \Delta^{\frac{1}{2}} r^2(r) d\Omega^2$$

Inoltre noto che $F^{rt} = -F_{rt}$ infatti:

$$F^{rt} = g^{r\alpha}g^{t\beta}F_{\alpha\beta} = g^{rr}g^{tt}F_{rt} = -N^{-2}N^2F_{rt} = -F_{rt}$$

Utilizzando la formula appena ricavata:

$$\stackrel{\star}{\tilde{F}} = \Delta^{\frac{3}{2}}(r) \frac{\sqrt{\sigma}}{4} F^{\mu\nu} \, \varepsilon_{\mu\nu\rho\sigma} \, \mathrm{d}x^{\rho} \wedge \mathrm{d}x^{\sigma} = -\Delta^{\frac{3}{2}}(r) \sqrt{\sigma} F^{rt} \, \mathrm{d}\theta \, \mathrm{d}\phi = \\
\stackrel{(\star)^{1}}{=} \Delta^{\frac{3}{2}}(r) \sqrt{\sigma} F_{rt} \, \mathrm{d}\theta \, \mathrm{d}\phi = \Delta^{2}(r) r^{2} \sin\theta \frac{m \sinh 2\gamma}{r^{2} \Delta^{2}(r)} \, \mathrm{d}\theta \, \mathrm{d}\phi \stackrel{r \to +\infty}{\longrightarrow} m \sin\theta \sinh 2\gamma \, \mathrm{d}\theta \, \mathrm{d}\phi$$

In cui nel primo passaggio il fattore 4 viene eliminato dall'antisimmetria di $F^{\mu\nu}$ e di $\mathrm{d} x^{\rho} \wedge \mathrm{d} x^{\sigma}$. Per cui:

$$Q = \frac{1}{4\pi} \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} m \sin \theta \sinh 2\gamma \, d\theta \, d\phi = m \sinh 2\gamma$$

Una giustificazione di perché la carica ha questa forma si ottiene osservando le equazioni del moto di questa azione:

$$\begin{cases} G_{\mu\nu} = \frac{1}{2} \left(\nabla_{\mu} \Phi \nabla_{\nu} \Phi - \frac{1}{2} \nabla_{\alpha} \Phi \nabla^{\alpha} \Phi g_{\mu\nu} \right) + \frac{1}{2} e^{-\sqrt{3}\Phi} \left(F_{\mu\rho} F_{\nu}^{\ \rho} - \frac{1}{4} F^2 g_{\mu\nu} \right) \\ \nabla_{\mu} \left(e^{-\sqrt{3}\Phi} F^{\mu\nu} \right) = 0 \\ \Box \Phi = -\frac{\sqrt{3}}{4} e^{-\sqrt{3}\Phi} F^2 \end{cases}$$

Questo è un sistema di Einstein-Maxwell-scalare. Considerando una teoria puramente elettromagnetica, cioè descritta dall'azione

$$S = \int d^4 \sqrt{-g} \frac{1}{4} F_{\mu\nu} F^{\mu\nu}$$

Questa azione conduce alle equazioni del moto $\nabla_{\mu}F^{\mu\nu}=0$. Per aggiungere le correnti si accoppia l'azione con un termine del tipo $4\pi A_{\mu}J^{\mu}$ e ciò porta alle equazioni del moto: $\nabla_{\mu}F^{\mu\nu}=4\pi J^{\nu}$; on shell esiste quindi una relazione tra le correnti e il tensore elettromagnetico. La carica contenuta in volume V di bordo ∂V con elemento di volume orientato $\mathrm{d}S_{\mu}$ è:

$$Q = \int_V J^{\mu} \, \mathrm{d}S_{\mu}$$

Utilizzando l'equazione del moto:

$$Q = \frac{1}{4\pi} \int_{V} \nabla_{\nu} F^{\nu\mu} \, \mathrm{d}S_{\mu}$$

Con il teorema della divergenza, indicando con $dS_{\mu\nu}$ l'elemento di superficie orientata, ovvero l'antisimmetrizzazione tra i versori normali a ∂V :

$$Q = \frac{1}{8\pi} \oint_{\partial V} F^{\nu\mu} \, \mathrm{d}S_{\mu\nu} = -\frac{1}{8\pi} \oint_{\partial V} F_{\mu\nu} \, \mathrm{d}S^{\mu\nu}$$

Assumendo che anche in una teoria Maxwell-scalare valgano le stesse conclusioni con $F \mapsto \tilde{F}$, vale che:

$$Q = -\frac{1}{8\pi} \oint_{\partial V} \tilde{F}_{\mu\nu} \, \mathrm{d}S^{\mu\nu}$$

Se mostro che $\tilde{F}_{\mu\nu} dS^{\mu\nu} = -2^* \tilde{F}$ ottengo che la carica si calcola con la relazione (26). Ma:

$$dS^{\mu\nu} = (v^{\mu}u^{\nu} - u^{\mu}v^{\nu})\sqrt{\sigma} d\theta d\phi \quad \text{con} \quad u = N^{-1}\partial_t v = N\partial_r$$

L'unica componente di interesse è:

$$dS^{rt} = \sqrt{\sigma} d\theta d\phi = -dS^{tr}$$

 $^{^{1}}$ Il simbolo \star è stato inserito per riferirsi successivamente a questo passaggio.

Ma:

$$\tilde{F}_{\mu\nu} \, \mathrm{d}S^{\mu\nu} = \tilde{F}_{rt} \, \mathrm{d}S^{rt} + \tilde{F}_{tr} \, \mathrm{d}S^{tr} = 2\tilde{F}_{rt} \, \mathrm{d}S^{rt} = 2\Delta^{\frac{3}{2}} F_{rt} \sqrt{\sigma} \, \mathrm{d}\theta \, \mathrm{d}\phi$$

Questo è esattamente $2(\star)$, dove (\star) indica l'espressione contrassegnata nel calcolo di ${}^\star \tilde{F}$. Si è dimostrato quello che si voleva dimostrare a meno di un segno di differenza. In effetti questo ragionamento permette di identificare la carica a meno di una costante moltiplicativa, in quanto le equazioni del moto della teoria Maxwell-scalare sono invarianti per trasformazioni $F \mapsto \lambda F$, e questo porta all'ambiguità, la quale, in fondo, deriva dal fatto che se Q è una carica conservata sulle soluzioni dell'equazione del moto anche λQ lo è. Questo potrebbe spiegare i mismatch tra i segni. Una seconda possibilità non trascurabile per spiegare questo mismatch sono errori di calcolo.

Per calcolare la massa al posto di calcolare un integrale di Komar posso imporre che la metrica in gravità debole si riconduca al giusto limite Newtoniano. Per far ciò osservo il moto di una particella di test nella regione asintotica. L'equazione delle geodetiche è:

$$\frac{\mathrm{d}^2 x^{\mu}}{\mathrm{d}\tau^2} + \Gamma^{\mu}_{\rho\sigma} \frac{\mathrm{d}x^{\rho}}{\mathrm{d}\tau} \frac{\mathrm{d}x^{\sigma}}{\mathrm{d}\tau} = 0$$

In approssimazione classica, ovvero nel limite di velocità molto più piccole di quelle della luce, vale che $(\dot{x}^{\rho}) \approx (1,0,0,0)$ e che $\tau \approx t$, quindi l'equazione delle geodetiche diventa:

$$\frac{\mathrm{d}^2 x^{\mu}}{\mathrm{d}t^2} = -\Gamma^{\mu}_{tt} = -\frac{1}{2}g^{\mu\alpha}(\partial_t g_{\alpha t} + \partial_t g_{t\alpha} - \partial_\alpha g_{tt})$$

Siccome la metrica non dipende esplicitamente dal tempo le derivate temporali sono nulle:

$$\frac{\mathrm{d}^2 x^{\mu}}{\mathrm{d}t^2} = \frac{1}{2} g^{\mu i} \partial_i g_{tt} \quad \to \quad \frac{\mathrm{d}^2 x^i}{\mathrm{d}t^2} = \frac{1}{2} g^{ij} \partial_j g_{tt}$$

Fermando lo sviluppo ai termini di ordine $\mathcal{O}(\frac{1}{r})$ si trova $g_{tt} = -1 + \frac{m}{r}(2 + \sinh^2 \gamma)$, da cui:

$$\frac{\mathrm{d}^2 x^i}{\mathrm{d}t^2} = \frac{1}{2} \partial_i \left(\frac{m}{r} (2 + \sinh^2 \gamma) \right)$$

In meccanica classica il moto di una massa in un campo gravitazionale generato da una massa puntiforme è descritto da:

$$\frac{\mathrm{d}^2 x^i}{\mathrm{d}t^2} = \partial_i \frac{M}{r}$$

Per cui l'identificazione $M = \frac{m}{2} \left(2 + \sinh^2 \gamma \right)$.

Utilizzando la metrica nella forma (30) calcolo la temperatura passando alla sezione euclidea, cioè mandando $t \to -i\tau$:

$$ds_E^2 = N^2 d\tau^2 + \frac{dr^2}{N^2} + \Delta^{\frac{1}{2}} r^2 d\Omega^2$$

L'orizzonte è definito da $N(r_H)=0$, quindi si ottiene $r_H=2m$, per il quale si nota che $\Delta(r_H)=1+\frac{2m}{r_H}\sinh^2\gamma=\cosh^2\gamma$. Sviluppando N^2 vicino all'orizzonte r_H :

$$N^{2} = N^{2}(r_{H}) + \frac{\mathrm{d}N^{2}}{\mathrm{d}r} \bigg|_{r_{H}} (r - r_{H}) + \dots \approx \alpha (r - r_{H})$$

Nella quale si è definita la costante $\alpha=\frac{\mathrm{d}N^2}{\mathrm{d}r}|_{r_H}$. Definendo anche $\rho^2=r-r_H$ si ha:

$$dr = 2\rho d\rho \quad \to \quad dr^2 = 4\rho^2 d\rho^2$$

Sostituendo lo sviluppo nella metrica:

$$\mathrm{d}s_E^2 = \alpha \,\mathrm{d}\tau^2 + \frac{4\rho^2 \,\mathrm{d}\rho^2}{\alpha} + \Delta^{\frac{1}{2}}(r_H)r_H^2 \,\mathrm{d}\Omega^2$$

Considerando solo i termini singolari:

$$\mathrm{d}s_E^2 \to \frac{4}{\alpha} \left[\mathrm{d}\rho^2 + \rho^2 \, \mathrm{d} \left(\frac{\alpha \tau}{2} \right)^2 \right]$$

La metrica non presenta singolarità coniche se:

$$\tau \sim \tau + \frac{4\pi}{\alpha}$$

Quindi:

$$\beta = \frac{1}{T} = \frac{4\pi}{\alpha}$$

Ma:

$$\alpha = \left. \frac{\mathrm{d}N^2}{\mathrm{d}r} \right|_{r_H} = \left. \frac{m \left(2r + (2m+r) \sinh^2 \gamma \right)}{r^2 (r + 2m \sinh^2 \gamma) \sqrt{1 + \frac{2m \sinh^2 \gamma}{r}}} \right|_{r_H} = \frac{1}{2m \cosh \gamma}$$

Quindi la temperatura vale:

$$T = \frac{1}{8\pi m \cosh \gamma}$$

L'area dell'orizzonte r_H è:

$$\mathcal{A}_{\text{orizz.}} = \int \sqrt{g_{\theta\theta}g_{\phi\phi}} r^2 \sin\theta \, d\theta \, d\phi = 4r_H^2 \pi \Delta^{\frac{1}{2}}(r_H) = 16m^2 \pi \cosh\gamma$$

Da cui si ottiene l'entropia di Bekenstein-Hawking:

$$S = \frac{A}{4} = 4m^2\pi \cosh \gamma$$

Il potenziale elettrico invece è:

$$\phi = A_t|_{\text{orizz.}} = \frac{m \sinh 2\gamma}{r_H \Delta(r_H)} = \frac{\cosh \gamma \sinh \gamma}{\cosh^2 \gamma} = \tanh \gamma$$

Ricapitolando le proprietà elettro-termomeccaniche del buco nero:

$$M = m \left(1 + \frac{1}{2} \sinh^2 \gamma \right)$$

$$T = \frac{1}{8\pi m \cosh \gamma}$$

$$S = 4\pi m^2 \cosh \gamma$$

$$\phi = \tanh \gamma$$

$$Q = 2m \cosh \gamma \sinh \gamma$$

Da cui si può verificare la legge di Smarr $M=2TS+\frac{1}{4}\phi Q$. Questa legge ha una forma inattesa, in quanto ci si aspettava $M=2TS+\phi Q$, che riflette il fatto che l'entropia ha dimensioni $[M]^2$ mentre la carica [M]. Se si ridefinisce o la carica o il potenziale con un fattore 4 correttivo si verifica esplicitamente la prima legge delle meccanica dei buchi peri:

$$\mathrm{d}M = \mathrm{d}m \left(1 + \frac{1}{2} \sinh^2 \gamma \right)$$

$$T \, \mathrm{d}S + \phi \, \mathrm{d}Q = \frac{1}{8\pi m \cosh \gamma} 8\pi m \cosh \gamma \, \mathrm{d}m + \frac{1}{4} \frac{\sinh}{\cosh} \cosh \gamma \sinh \gamma \, \mathrm{d}m = \mathrm{d}m \left(1 + \frac{1}{2} \sinh^2 \gamma \right)$$

Da cui:

$$dM = T dS + \phi dQ$$