1 线性方程组 1

1 线性方程组

1.1 关键概念

n 元线性方程

$$a_1x_1 + a_2x_2 + \dots + a_nx_n = b$$

齐次线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ & \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

当上面方程组中 b_i (i = 1, 2, ..., m) 均为零时,上述方程组为线性方程组. 反之则为非齐次线性方程组.

解

线性方程组的一个解为满足该方程组的一个向量(有序数组).

$$(x_1, x_2, \ldots, x_n)$$

若该向量为零向量则称其为零解.

主元 — 主元列

阶梯形矩阵中每行的非零首元素,如下面的红色元素

$$\begin{bmatrix} 3 & 2 & 9 & 4 \\ 0 & 4 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 6 \end{bmatrix}$$

主元所在列为主元列.

在本文章中,为了书写方便,在不引起歧义的情况下,常省略不写零元素. 所以上面的矩阵亦可写作:

1 线性方程组 2

1.2 特殊矩阵

方阵

行数和列数相等的矩阵称为 n **阶矩阵**, 也称方阵.

阶梯形矩阵 (REF)

定义 — 阶梯形矩阵 满足下面两个条件的为阶梯形矩阵:

- 非零行在零行之上
- 某一行的主元在前一行元素右面

简化阶梯形矩阵 (RREF)

定义 — (行)简化阶梯形矩阵 若一个阶梯形矩阵还满足:

- 主元均为1
- 主元为该主元列中唯一的非零元素

则称其为简化阶梯形矩阵.

对角矩阵

行数等于列数(方阵), 且除对角线上的元素, 其余元素均为 0. 记作:

$$\mathbf{D} = \operatorname{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{bmatrix}$$

单位矩阵

主对角线上所有元素均为1的对角矩阵. 记作:

$$\mathbf{I} = \operatorname{diag}(1, 1, \dots, 1)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{bmatrix}$$

1 线性方程组 3

数量矩阵

$$\lambda \mathbf{I} = \operatorname{diag}(\lambda, \lambda, \dots, \lambda)$$

三角矩阵

主对角线以下元素全为 0 的为上三角矩阵, 反之为下三角矩阵.

1.3 行初等变换

互换

$$egin{bmatrix} \mathbf{A}_m \ \mathbf{A}_n \end{bmatrix} \sim egin{bmatrix} \mathbf{A}_n \ \mathbf{A}_m \end{bmatrix}$$

数乘

$$\begin{bmatrix} \vdots \\ \mathbf{A}_i \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} \vdots \\ k \cdot \mathbf{A}_i \end{bmatrix}$$

倍加

$$egin{bmatrix} \mathbf{A}_m \ \mathbf{A}_n \end{bmatrix} \sim egin{bmatrix} \mathbf{A}_m + \mathbf{A}_n \ \mathbf{A}_n \end{bmatrix}$$
 $egin{bmatrix} \mathbf{A}_m \ \mathbf{A}_n \end{bmatrix} \sim egin{bmatrix} \mathbf{A}_m + k \cdot \mathbf{A}_n \ \mathbf{A}_n \end{bmatrix}$

经行初等变换得到的矩阵等价,对于线性方程组解的情况相同.

1.4 方程组解的判定

有/无解的判定 将增广矩阵化为阶梯形矩阵, 若其中出现 $(b \neq 0)$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 & b \end{bmatrix}$$

的行,则无解. 反之有解.

解的个数判定 满足下面等价条件即有唯一解:

- 主元个数等于变量个数 (主要)
- 主元列数等于系数矩阵列数 (主要)
- 系数矩阵与增广矩阵非零行数相同

反之则有无数解.

2 矩阵代数

2.1 概念

零矩阵 每个元素都为零. 记作 $\mathbf{0}_{m \times n}$ 或 $\mathbf{0}$.

同型矩阵 行数和列数对应相等的矩阵, 形状相同.

相同矩阵 同型, 且对应元素均相等的矩阵.

2.2 矩阵的代数运算

定义:矩阵加法 同型矩阵相加,等于将对应元素相加.

$$[a_{ij}]_{m \times n} + [b_{ij}]_{m \times n} = [a_{ij} + b_{ij}]_{m \times n}$$

定义: 矩阵数乘 矩阵乘以一个常数, 等于矩阵的每一个元素乘以该常数.

$$c \cdot [a_{ij}]_{m \times n} = [c \cdot a_{ij}]_{m \times n}$$

矩阵的加法和数乘统称矩阵的线性运算.

实数拥有的运算规则对于矩阵的线性运算仍然成立.

定义: 线性组合 定义矩阵 $\mathbf{M}_1, \mathbf{M}_2, \ldots, \mathbf{M}_n$ 和数 c_1, c_2, \ldots, c_n . 经线性运算得到的:

$$\sum_{i=1}^{n} c_i \mathbf{M}_i = c_1 \mathbf{M}_1 + c_2 \mathbf{M}_2 + \dots + c_n \mathbf{M}_n$$

称为以上矩阵的**线性组合**. 其中: c_1, c_2, \ldots, c_n 称为**权**.

定义: 矩阵乘法 定义矩阵 $\mathbf{C}_{m \times p} = \mathbf{A}_{m \times n} \mathbf{B}_{n \times p}$.

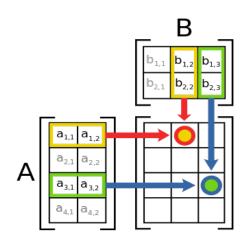
 \mathbf{C}_{ii} 为 **A** 的第 i 行与 **B** 的第 j 列对应元素相乘再相加.

把 **A** 的第 i 行和 **B** 的第 j 列看成向量,则将其点乘,所得结果即为 $(\mathbf{AB})_{ij}$.用公式表示:

$$(\mathbf{AB})_{ij} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} b_{kj}$$

可见 A 的列数应和 B 的行数一致.

图解:



矩阵乘法的性质

- 一般不满足交换律: AB ≠ BA
- 结合律: (AB)C = A(BC)
- 左分配律: $(\mathbf{A} + \mathbf{B})\mathbf{C} = \mathbf{A}\mathbf{C} + \mathbf{B}\mathbf{C}$
- 右分配律: A(B+C) = AB + AC
- $\lambda(\mathbf{AB}) = (\lambda \mathbf{A})\mathbf{B} = \mathbf{A}(\lambda \mathbf{B})$

若 AB = BA, 则称 A, B 可交换, 典型的例子有:

- 对角矩阵相乘: $\operatorname{diag}(a_i)\operatorname{diag}(b_i) = \operatorname{diag}(b_i)\operatorname{diag}(a_i) = \operatorname{diag}(a_ib_i)$
- 与单位或数量矩阵或零矩阵相乘: MI = IM, M0 = 0M = 0
- 方块矩阵相乘为单位矩阵或数量矩阵: $AB = \lambda I \Leftrightarrow BA = \lambda I$

2.3 方阵的幂

2.3.1 单位矩阵与数量矩阵

对角线全是 1 而其他位置全是 0 的方阵为单位方阵, n 阶单位方块矩阵记为 \mathbf{I}_n . $\lambda \mathbf{I}$ 为数量矩阵. 单位矩阵为方块矩阵的单位元, 好比数的单位元 1; 而 $\lambda \mathbf{I}$ 类比数字的 λ .

$$\mathbf{I}_3 = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & 1 \end{bmatrix} \qquad \lambda \mathbf{I}_3 = \begin{bmatrix} \lambda & & \\ & \lambda & \\ & & \lambda \end{bmatrix}.$$

2.3.2 性质

$$IM = M$$
 $MI = M$

注意: I 的阶数由 M 决定. 更准确的写法: $I_n M_{n \times p} = M$.

$$\mathbf{I}^n = \mathbf{I}$$

2.3.3 方块矩阵的幂及性质

定义: 方块矩阵的幂 设 \mathbf{M} 为 n 阶矩阵, 则有限个 \mathbf{M} 的乘积 $\mathbf{M}\mathbf{M} \cdot \mathbf{M}$ 有意义, 记作:

$$\mathbf{M}^k = \underbrace{\mathbf{M}\mathbf{M}\cdots\mathbf{M}}_{k \uparrow}.$$

非方块矩阵没有幂.

性质

$$\mathbf{M}^0 = \mathbf{I}$$
 $\mathbf{M}^a \mathbf{M}^b = \mathbf{M}^{a+b} \qquad (\mathbf{M}^a)^b = \mathbf{M}^{ab}$
 $(\mathbf{A}\mathbf{B})^n = \mathbf{A}\mathbf{B}\mathbf{A}\mathbf{B} \cdots \mathbf{A}\mathbf{B} \neq \mathbf{A}^n \mathbf{B}^n$
 $(\mathbf{A}\mathbf{B})^n = \mathbf{A}(\mathbf{B}\mathbf{A})^{n-1} \mathbf{B}$
 $(\lambda \mathbf{I})^n = \lambda^n \mathbf{I}$

2.3.4 *双重求和

单个求和符号可以看成一维的求和:

$$\sum_{i=1}^{n} a_i = a_1 + a_2 + a_3 + \dots + a_{n-1} + a_n.$$

双重求和可看成二维的求和:

$$\sum_{j=1}^{m} \sum_{i=1}^{n} a_i b_j = a_1 b_1 + a_2 b_1 + a_3 b_1 + \dots + a_n b_1 + a_1 b_2 + a_2 b_2 + a_3 b_2 + \dots + a_n b_2 + a_1 b_3 + a_2 b_3 + a_3 b_3 + \dots + a_n b_3 + \vdots$$

$$\vdots$$

$$a_1 b_m + a_2 b_m + a_3 b_m + \dots + a_n b_m$$

可以看出: 水平方向是对 a_i 的求和展开, 竖直方向是对 b_j 的求和展开. 图注:

有限项双重求和具有如下性质:

分配率:

$$\sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{n} a_i b_j = \sum_{i=1}^{m} a_i \sum_{j=1}^{n} b_j$$

可交换:

$$\sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{n} a_i b_j = \sum_{j=1}^{n} \sum_{i=1}^{m} a_i b_j$$

关于分配率的简证: 当对 b_i 求和时, a_i 视作常量, 提到求和号外:

$$\sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{n} (a_i b_j) = \sum_{i=1}^{m} \left(a_i \sum_{j=1}^{n} b_j \right),$$

括号内, $\sum_{j=1}^{n} b_j$ 为常量, 对 a_i 求和时提出:

$$\sum_{i=1}^{m} \left(a_i \sum_{j=1}^{n} b_j \right) = \sum_{j=1}^{n} b_j \sum_{i=1}^{m} a_i.$$

关于可交换: 参考上面的图注, 先展开求和 a_i 后 b_j , 或先展开 b_j 后 a_i 对结果无影响.

2.4 逆矩阵

若两实数乘积为 1 (乘法单位元), 一个数可称另一数的乘法逆元. 类似的,

定义: 逆矩阵 设 **A** 为一个 n 阶矩阵, 若存在 n 阶矩阵 **B**, 使得

$$AB = BA = I$$
.

则称 \mathbf{A} 可逆, \mathbf{B} 为 \mathbf{A} 的逆矩阵, 简称逆. \mathbf{A} 的逆是唯一的, 可记为 \mathbf{A}^{-1} . 类似于矩阵的幂, 只有方块矩阵才可能有逆.

性质

- $\bullet \left(\mathbf{A}^{-1}\right)^{-1} = \mathbf{A} \quad (k\mathbf{A})^{-1} = \frac{1}{k} \cdot \mathbf{A}^{-1}$
- 若 \mathbf{A} , \mathbf{B} 可逆, \mathbf{A}^{-1} , $k\mathbf{A}$ $(k \neq 0)$, \mathbf{A}^k 以及 $\mathbf{A}\mathbf{B}$ 也可逆.
- $(\mathbf{A}_1 \mathbf{A}_2 \cdots \mathbf{A}_{k-1} \mathbf{A}_k)^{-1} = \mathbf{A}_k^{-1} \mathbf{A}_{k-1}^{-1} \cdots \mathbf{A}_2^{-1} \mathbf{A}_1^{-1}$
- $\bullet \left(\mathbf{A}^{-1}\right)^k = \left(\mathbf{A}^k\right)^{-1} = \mathbf{A}^{-k}$

定义: 初等变换 互换 $\mathbf{P}(i,j)$, 倍乘 $\mathbf{P}(i(k))$, 倍加: 将一行(列)的常数倍加到另一行(列)上 $\mathbf{P}(i,j(k))$ 统称初等变换. 矩阵初等变换可施加在行或列上.

将单位矩阵进行一次初等得到的矩阵叫初等矩阵, 记作上面的 P.

性质

矩阵 M 左乘初等矩阵,等价于对 M 施加该初等矩阵对应的行变换. 矩阵 M 右乘初等矩阵,等价于对 M 施加该初等矩阵对应的列变换.

初等矩阵的逆矩阵

$$\mathbf{P}^{-1}(i,j) = \mathbf{P}(i,j)$$

$$\mathbf{P}^{-1}(i(k)) = \mathbf{P}\left(i\left(\frac{1}{k}\right)\right)$$

$$\mathbf{P}^{-1}(i,j(k)) = \mathbf{P}(i,j(-k))$$

例: $\mathbf{P}(2,4)\mathbf{M}_{4\times5}$ 等价于将 **M** 的 2, 4 行交换. $\mathbf{MP}(1,3(t))$ 等价于将 **M** 第 3 行的 t 倍加到第 1 行上.

初等矩阵法求逆矩阵 **A** 可逆 \Rightarrow **Ax** = **0** 只有零解(**A** 为方阵, 主元列数等于未知数个数, 主元位置一定在对角线上) \Rightarrow **A** \sim **I**. 若 **A** 能经有限次行初等变换得到 **I**, 即与单位矩阵等价, 则 **A** 可逆.

$$\begin{aligned} (\mathbf{P}_k \mathbf{P}_{k-1} \cdots \mathbf{P}_1) \mathbf{A} &= \mathbf{I} \\ (\mathbf{P}_k \mathbf{P}_{k-1} \cdots \mathbf{P}_1)^{-1} (\mathbf{P}_k \mathbf{P}_{k-1} \cdots \mathbf{P}_1) \mathbf{A} &= (\mathbf{P}_k \mathbf{P}_{k-1} \cdots \mathbf{P}_1)^{-1} \mathbf{I} \\ \mathbf{A} &= (\mathbf{P}_k \mathbf{P}_{k-1} \cdots \mathbf{P}_1)^{-1} \\ \mathbf{A}^{-1} &= (\mathbf{P}_k \mathbf{P}_{k-1} \cdots \mathbf{P}_1) \mathbf{I} \end{aligned}$$

故将 \mathbf{A} 和 \mathbf{I} 拼合为一个矩阵 $(\mathbf{A} \mid \mathbf{I})$, 对其做行初等变换, 当 \mathbf{A} 化为 \mathbf{I} 时, \mathbf{I} 就 变为 \mathbf{A}^{-1} .

$$\mathbf{P}(\mathbf{A} \mid \mathbf{I}) = (\mathbf{P}\mathbf{A} \mid \mathbf{P}\mathbf{I}) = (\mathbf{I} \mid \mathbf{A}^{-1})$$
$$(\mathbf{A} \mid \mathbf{I}) \sim (\mathbf{I} \mid \mathbf{A}^{-1})$$

常见逆矩阵:

$$\mathbf{A}^{-1} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}^{-1} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$$

对于三阶矩阵 $\mathbf{A}_{3\times3}$ (\mathbf{C}_{ij} 为代数余子式):

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \begin{bmatrix} \mathbf{C}_{11} & -\mathbf{C}_{12} & \mathbf{C}_{13} \\ -\mathbf{C}_{21} & \mathbf{C}_{22} & -\mathbf{C}_{23} \\ \mathbf{C}_{31} & -\mathbf{C}_{32} & \mathbf{C}_{33} \end{bmatrix}^{\top} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \begin{bmatrix} \mathbf{C}_{11} & -\mathbf{C}_{21} & \mathbf{C}_{31} \\ -\mathbf{C}_{12} & \mathbf{C}_{22} & -\mathbf{C}_{32} \\ \mathbf{C}_{13} & -\mathbf{C}_{23} & \mathbf{C}_{33} \end{bmatrix}$$

3 特殊(方块)矩阵

3.1 对角矩阵

对角矩阵具有特殊性, 计算较简单:

$$\operatorname{diag}(a_i) \pm \operatorname{diag}(b_i) = \operatorname{diag}(a_i \pm b_i)$$
$$\operatorname{diag}(a_i) \cdot \operatorname{diag}(b_i) = \operatorname{diag}(a_i b_i)$$
$$\operatorname{diag}^n(a_i) = \operatorname{diag}(a_i^n)$$
$$\operatorname{diag}^{-1}(a_i) = \operatorname{diag}(a_i^{-1})$$

单位矩阵和数量矩阵为特殊的对角矩阵.

方块)矩阵 10

对角矩阵与其它矩阵相乘, 就是将对角矩阵主对角线上的元素, 依次乘到另一矩阵的 对应行上 (推广见广义排列矩阵). 举例:

$$\begin{bmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \mu & 0 \\ 0 & 0 & \phi \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & b & c & d \\ e & f & g & h \\ i & j & k & l \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda a & \lambda b & \lambda c & \lambda d \\ \mu e & \mu f & \mu g & \mu h \\ \phi i & \phi j & \phi k & \phi l \end{bmatrix}$$

3.2 严格三角矩阵

若一个三角矩阵的主对角线上元素全为零,则称其为严格三角矩阵.严格三角矩阵为 幂零矩阵.

$$\mathbf{U} = \begin{bmatrix} 0 & a & b & c \\ & 0 & d & e \\ & & 0 & f \\ & & & 0 \end{bmatrix}$$

如上, 主对角线右上方的一条线(a, d, f 所在的线)为超对角线.

3.3 幂零矩阵

对于一矩阵 M, 若能满足:

$$\mathbf{M}^k = \mathbf{0}$$

即为幂零矩阵. 举例:

随着次数增大,超对角线不断向右上角移动,直到完全消失,得到零矩阵.严格下三角矩阵同理.

注意上面的答案是怎么来的, *abcd*: 从这个位置, 向左向下作水平和竖直的线, 交超对角线于两个元素 *a*, *d*, 将这两个元素及其之间的元素乘起来, 得到 4 次方后该位置的元素. 所以经 6 次方后, 仅右上角有唯一非零元素 *abcde f*, 经 7 次方后, 称为零矩阵.

像上面第一条超对角线外全为 0 的 n 阶矩阵, 其 n 次方为零矩阵.

4 矩阵转置 11

3.4 广义排列矩阵(Generalized Permutation Matrix)

每行(列)有且仅有一个 1 (非零元素)的方阵为排列矩阵(广义排列矩阵). 一个矩阵左乘排列矩阵, 就是将该矩阵的行重新排列. 若是广义排列矩阵, 还要乘以一个系数. 类似的, 一个矩阵右乘排列矩阵, 就是将该矩阵的列重新排列.

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A_1 & A_2 \\ B_1 & B_2 \\ C_1 & C_2 \\ D_1 & D_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_1 & C_2 \\ A_1 & A_2 \\ B_1 & B_2 \\ D_1 & D_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} A_1 & B_1 & C_1 & D_1 \\ A_2 & B_2 & C_2 & D_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_1 & A_1 & B_1 & D_1 \\ C_2 & A_2 & B_2 & D_2 \end{bmatrix}$$

广义排列矩阵的逆 为对该矩阵中所有非零元素取逆, 再将所得矩阵转置. 记 $(g_{ij})_{n\times n}$ 为广义排列矩阵, 于是:

$$(g_{ij})_{n\times n}^{-1} = \left(g_{ij}^{-1}\right)_{n\times n}^{\top}$$

3.5 方块矩阵的迹

方块矩阵 M 的主对角线元素之和称为它的迹, 记作 tr M. 方阵的迹具有如下性质:

对 $\mathbf{A}_{m \times n}$ 和 $\mathbf{B}_{n \times m}$,尽管矩阵的乘法不满足交换律, 方阵相乘时交换顺序会导致乘积变化, 但乘积的迹不会变, 故有:

$$\operatorname{tr}(\mathbf{AB}) = \operatorname{tr}(\mathbf{BA})$$

转置后, 迹不变:

$$\operatorname{tr}(\mathbf{M}) = \operatorname{tr}(\mathbf{M}^{\top})$$

4 矩阵转置

定义:转置 把矩阵 M 的行写成列,或者说把列写作行,得到新的矩阵:

$$(a_{ij})_{m \times n} \Rightarrow (a_{ji})_{n \times m}$$

该过程称为转置, 得到的新矩阵记为 \mathbf{M}^{T} .

5 分块矩阵 12

性质

- $\bullet \ \left(\mathbf{M}^\top \right)^\top = \mathbf{M}$
- $\bullet \ (\mathbf{A} \pm \mathbf{B})^{\top} = \mathbf{A}^{\top} \pm \mathbf{B}^{\top}$
- $\bullet \ (c\mathbf{M})^{\top} = c\mathbf{M}^{\top}$
- $\bullet \ (\mathbf{M}_1\mathbf{M}_2\cdots\mathbf{M}_k)^\top = \mathbf{M}_k^\top\mathbf{M}_{k-1}^\top\cdots\mathbf{M}_1^\top$

5 分块矩阵

方块矩阵加法: 原矩阵尺寸一致, 分块尺寸一致.

分块矩阵乘法: AB 需满足 A 列的分法和 B 行的分法一样.