1 行列式

1.1 行列式定义

定义 1.1.1 (行列式). 矩阵 **A** 的行列式为一个确定的数, 记作 $\det \mathbf{A}$ 或 $|\mathbf{A}|$. 对 $n \times n$ 矩阵 **A**, 其行列式可由下面方式定义:

$$\det \mathbf{A} = \sum_{\sigma} \left[(-1)^{\tau(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n)} \prod_{1 \le i \le n} a_{i, \sigma_i} \right]$$

其中, σ 为列角标的排列, τ 为 σ 排列的逆序数.

性质.

- 两行(列)<u>互换</u>, 行列式变号.
- 一行(列)元素全为 0, 行列式的值为 0.
- 某一行(列)有**公因子** k, 则可以提出 k.
- ▼ 某一行(列)的每个元素是两数之和,则此行列式可拆分为两个相加的行列式。
- 有两行(列)对应成比例或相同,则此行列式的值为 0.
- 将一行(列)的常数倍加进另一行(列)里, 行列式的值不变.

行列式转置,值不变:

$$|\mathbf{A}| = |\mathbf{A}^{\mathrm{T}}|.$$

方块矩阵的乘积的行列式等于行列式的乘积:

$$\det(\mathbf{AB}) = \det \mathbf{A} \cdot \det \mathbf{B}$$

A 为 n 阶矩阵, c 为常数:

$$|c\mathbf{A}| = c^n |\mathbf{A}|$$

$$|\mathbf{A}^{-1}| = \frac{1}{|\mathbf{A}|}$$

萨吕法则. 对于 2 或 3 阶行列式:

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc$$

三角矩阵的行列式为主对角线上元素的乘积:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ 0 & 0 & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = \prod_{i=1}^{n} a_{ii}$$

使用上述性质, 应用初等变换将行列式化为三角形式, 便可求得其值. 次对角线上的三角矩阵行列式等于次对角线乘积乘 -1 的 $\frac{n(n-1)}{2}$ 次方:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2,n-1} \\ \vdots & \cdots & & \\ a_{n1} & & & \end{vmatrix} = (-1)^{n(n-1)/2} \prod_{i+j=n+1} a_{ij}$$

定义 1.1.2 (余子式). 将某个元素 a_{ij} 所在行和列删去, 剩余元素组成的行列式为 a_{ij} 的余子式, 记作 M_{ij} . 例:

$$M_{23} = \begin{vmatrix} \blacksquare & \blacksquare & \square \\ \square & \square & \square \\ \blacksquare & \blacksquare & \square \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \blacksquare & \blacksquare \\ \blacksquare & \blacksquare \end{vmatrix}$$

定义 1.1.3 (代数余子式). 余子式前带上符号, 就成为代数余子式

$$C_{ij} = (-1)^{i+j} M_{ij}$$

定义 1.1.4 (余子矩阵). 若矩阵 \mathbf{C} 里每一个元素都是 \mathbf{A} 对应元素的代数余子式,则 \mathbf{C} 称为 \mathbf{A} 的余子矩阵. 即:

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} & \cdots \\ C_{21} & C_{22} & \cdots \\ \vdots & \vdots & \ddots \end{bmatrix}$$

定理 1.1.1 (拉普拉斯展开). 矩阵 $\mathbf{A}_{n\times n}$ 可按任意一行或列展开, 得到 n 个 (n-1) 阶方阵之和. 沿第 i 行展开的表达式:

$$\det \mathbf{A} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} C_{ik}.$$

其中, C_{ik} 为 a_{ik} 的代数余子式. 按列展开同理

定义 1.1.5 (范德蒙德行列式). 形如:

$$V = \begin{vmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ x_1 & x_2 & \cdots & x_n \\ x_1^2 & x_2^2 & \cdots & x_n^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & \cdots & x_n^{n-1} \end{vmatrix}$$

的行列式称为范德蒙德行列式. 其值有:

$$V = \prod_{1 \le j < i \le n} (x_i - x_j)$$

1.2 行列式应用

定义 1.2.1 (伴随矩阵). 将 $\bf A$ 的余子矩阵转置,得到的矩阵为伴随矩阵,记作: $adj \, \bf A$ 或 $\bf A^*$. 即:

$$\mathbf{A}^* = \mathbf{C}^{\mathrm{T}}$$
.

定义 1.2.2 (伴随矩阵与逆矩阵). n 阶矩阵 A 和其伴随矩阵 A^* 有如下关系:

$$\mathbf{A}\mathbf{A}^* = |\mathbf{A}|\mathbf{I}_n.$$

所以有:

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{\mathbf{A}^*}{|\mathbf{A}|}.$$

伴随矩阵与逆矩阵的行列式. A 为 $n \times n$ 矩阵, 则:

$$|\mathbf{A}^*| = |\mathbf{A}|^{n-1}$$

$$|\mathbf{A}^{-1}| = \left| \frac{\mathbf{A}^*}{|\mathbf{A}|} \right| = \frac{1}{|\mathbf{A}|^n} |\mathbf{A}^*| = \frac{|\mathbf{A}|^{n-1}}{|\mathbf{A}|^n} = \frac{1}{|\mathbf{A}|}$$