1 微分形式初步

注: 本文中向量使用圆括号或尖括号表示, 如: (x,y) 和 $\langle 2,3 \rangle$.

1.1 微分

定义 1 (微分). 对于一元函数 y = f(x) 定义域中一点 x, 有 $\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0) = A\Delta x + o(\Delta x)$, 其中 A 是不依赖于 Δx 的常数, 则称 f 在 x_0 可微. 并记 f 的微分等于其线性主部:

$$df(x_0) = A\Delta x.$$

定理 1 (微分与导数). 若 f 在 x_0 可导,则 f 在 x_0 处可微,则 $df(x_0) = f'(x_0)\Delta x = f'(x_0) dx$. 若 f 在定义域内每一点均可微,则 df = f'(x) dx.

微分可推广到多元函数和向量函数上:

定义 2 (多元函数微分). 设 $f(x_1,\ldots,x_n):\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}$, 则

$$df = f_{x_1} dx_1 + \dots + f_{x_n} dx_n = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} dx_i.$$

设向量函数 $\mathbf{F} = \langle F_1, F_2, \dots, F_n \rangle$, 其中每个分量 F_i 均同为一元或多元标量函数, 则

$$d\mathbf{F} = \langle dF_1, dF_2, \dots, dF_n \rangle.$$

上面内容阐述了: 对向量(函数)求导/微分, 即是对其分量分别求导/微分.

例.
$$\mathbf{F}(x) = \langle x, x^2, x^3 \rangle$$
,则 $d\langle x, x^2, x^3 \rangle = \langle dx, d(x^2), d(x^3) \rangle = \langle dx, 2x \, dx, 3x^2 \, dx \rangle$
 $\mathbf{F}(x,y) = \langle xy, x+y \rangle$,则 $d\langle xy^2, x+y \rangle = \langle d(xy^2), d(x+y) \rangle = \langle y^2 \, dx + 2xy \, dy, dx + dy \rangle$

同样, 对向量函数求导原理相同, 也有:

$$\mathbf{F}(x) = \langle x, x^2, x^3 \rangle, \ \mathbb{M} \ \frac{d\mathbf{F}(x)}{dx} = \langle (x)', (x^2)', (x^3)' \rangle = \langle x, 2x, 3x^2 \rangle$$

事实上, 对一个标量函数 f 微分, 得到的 f'dx 便是微分形式. 而积分 $\int f dx$, 重积分 $\iint_D f dx dy$, 标量场/向量场中的曲线/曲面积分中, 积分的对象也是微分形式.

1.2 微分形式定义

以二元函数 $f(x,y) = \cos x^2 + \sin y^2$ 为例, 求其微分:

$$df = f_x dx + f_y dy = -2x \sin x^2 \frac{dx}{dx} + 2y \cos y^2 \frac{dy}{dy}.$$

上面出现的 dx, dy 就是最简单的微分形式.

定义 3 (微分形式). 把 \mathbb{R}^n 中的 dx_1, dx_2, \ldots, dx_n 叫做基本1-形式.

同时, 在其上定义一种乘法运算 — 楔积, 让其满足反交换律:

$$dx_i \wedge dx_j = -dx_j \wedge dx_i.$$

像这样, 两个基本1-形式的楔积 $dx_i \wedge dx_j$ 被称为基本2-形式. 类似地, 还有基本3-形式:

$$dx_i \wedge dx_i \wedge dx_k$$
.

一个函数与基本k-微分形式相乘就得到单项式k-形式, 如:

 $2xy dx \wedge dy$ (单项式2-形式)

$$(x-z) dx \wedge dz \wedge dy$$
 (单项式3-形式)

函数定义为次数为 0 的微分形式.

多个单项式k-形式相加就得到k-形式, 如:

$$dx + 2x dy - xyz dz$$
 (1-形式)

$$-dx \wedge dy + xy \, dy \wedge dz - yz^2/x \, dz \wedge dx \qquad (2-形式)$$

将楔积看作一种乘法, 微分形式的次数就好比是关于基本1-形式 dx_i 的多项式的次数.

1.2.1 楔积

楔积∧满足如下性质:

1. 反交换律: ω₁, ω₂ 分别为 k-, l-形式

$$\omega_2 \wedge \omega_1 = (-1)^{kl} \, \omega_2 \wedge \omega_1$$

2. 分配律:

$$\omega \wedge (f+g) = \omega \wedge f + \omega \wedge g$$

$$(f+g) \wedge \omega = f \wedge \omega + g \wedge \omega$$

3. 结合律:

$$\omega_1 + (\omega_2 + \omega_3) = (\omega_1 + \omega_2) + \omega_3$$

推论:

$$\omega \wedge \omega = 0$$

$$dx_i \wedge dx_j = -dx_j \wedge dx_i$$

2 微分形式的微分

设 ω 是一个 k-形式, 定义对其的微分运算 $d\omega$, 微分后产生一个 (k+1)-形式, 这一运算也称外微分. 现有微分形式 ω 和 η , 外微分 d 满足:

- 1. 若 f 为函数(即 0-形式), df 就是 f 的微分
- 2. 线性:

3.

$$d(d\omega) = 0$$

4. 乘法(ω 的次数为 deg ω):

$$d(\omega \wedge \eta) = d\omega \wedge \eta + (-1)^{\deg \omega} \omega \wedge d\eta$$

例. 对于单项式k-微分形式 $f\omega = f dx_1 \wedge \cdots \wedge dx_k$, 其中 f 为函数:

$$d(f\omega) = d(f \wedge \omega) = df \wedge \omega + (-1)^{0} f \wedge d\omega$$
$$= df \wedge \omega + f \wedge d\omega$$
$$= df \wedge \omega + f \wedge d(dx_{1} + \dots + dx_{k})$$

由归纳法可以证明: $d(dx_1 + \cdots + dx_k) = 0$, 所以单项式k-形式的微分:

$$d(f \wedge dx_1 \wedge \cdots dx_k) = df \wedge dx_1 \wedge \cdots dx_k$$

此时再通过一元函数微分或全微分公式, 将 df 展开, 利用楔积的性质化简,

根据外微分的线性性质,对任意 k-形式微分,总可以拆分为几个单项式 k-形式的微分,而单项式形式的微分由上面的例子很容易求得.

例. 对于二元函数 P(x,y), Q(x,y). 计算 d(Pdx + Qdy):

$$d(P dx + Q dy) = d(P dx) + d(Q dy) = dP \wedge dx + dQ \wedge dy$$

由全微分公式:

$$dP \wedge dx + dQ \wedge dy = (P_x dx + P_y dy) \wedge dx + (Q_x dx + Q_y dy) \wedge dy$$

$$= P_x dx \wedge dx + P_y dy \wedge dx + Q_x dx \wedge dy + Q_y dy \wedge dy$$

$$= P_y dy \wedge dx + Q_x dx \wedge dy$$

$$= -P_y dx \wedge dy + Q_x dx \wedge dy$$

$$= \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y}\right) dx \wedge dy.$$

3 微分形式的应用

在曲线/曲面积分中, 微分1-形式 dx, dy, dz 被理解为**有向长度**. 2-形式 $dx \wedge dy$, $dy \wedge dz$, $dz \wedge dx$ 被理解为**有向面积**.

在二重积分

$$\iint_D f(x,y) \, dx \, dy$$

中, 我们定义 *Oxy* 平面上方的体积为正, 平面下方的体积为负. 在一元函数定积分中也有相似定义. 这里就已经出现定向的概念, 我们把 *XY* 平面上方定为正向, 下方定位负向, 所以才有二重积分中体积正负的定义.

类比叉乘的定义,dx, dy 看作是 x 轴, y 轴正向的向量, $dx \wedge dy$ 得到的向量垂直于 dx, dy 张成的平面(方向 z 轴正向). 因此我们将 $dx \wedge dy$ 即 z 轴正向作为投影正负的 判断. 例如,对于 $dx \wedge dy$,取曲面上侧为正向,则将曲面投影至 Oxy 平面后,法向量 朝上,与 $dx \wedge dy$ 方向相同,所以投影面积为正;取曲面下侧为正向,投影后,法向量朝下,与 $dx \wedge dy$ 方向相反,所以投影面积为负。由此可以将二重积分写成

$$\iint_D f \, dx \, dy = \iint_D f \, dx \wedge dy$$

如果写成 $dy \wedge dx$, 则表示 XY 上方体积为负, 下方体积为正:

$$\iint_D f \, dy \wedge dx = -\iint_D f \, dx \, dy$$

3.1 计算向量场中的曲面积分

设向量场 $\mathbf{F} = (P, Q, R)$, 可定向曲面 \mathbf{S} . 计算 $\iint_{\mathbf{S}} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S}$:

已知面积向量 $d\mathbf{S} = (dy \wedge dz, dz \wedge dx, dx \wedge dy)$, 改写曲面积分形式:

$$I = \iint_{\mathbf{S}} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iint_{\mathbf{S}} P \, dy \wedge dz + Q \, dz \wedge dx + R \, dx \wedge dy,$$

此时, x, y, z 轴正向为投影面积的正向. 将 x, y, z 参数化, 此处以 (x, y, z(x, y)) 为例, 由全微分及楔积的性质:

$$I = \pm \iint_{\mathbf{S}} P \, dy \wedge (z_x \, dx + z_y \, dy) + Q \, (z_x \, dx + z_y \, dy) \wedge dx + R \, dx \wedge dy$$

$$= \pm \iint_{D_{xy}} P z_x \, dy \wedge dx + Q z_y \, dy \wedge dx + R \, dx \wedge dy$$

$$= \pm \iint_{D_{xy}} (-P z_x - Q z_y + R) \, dx \wedge dy$$

$$= \pm \iint_{D_{xy}} (-P z_x - Q z_y + R) \, dx \, dy$$

注意: $dx \wedge dy$ 和前面的正负号 ± 说明, 若曲面在 Oxy 面投影为正(法向量朝 z 轴正向), 则积分取正: 投影为负(法向量朝 z 轴负向), 则积分计算完毕后还要取负.

3.2 格林/高斯/斯托克斯公式的统一

由第二节, 当 $\omega = P dx + Q dy$ 时:

$$d\omega = \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y}\right) dx \wedge dy.$$

同理可以算得, 当 $\omega = P dy \wedge dz + Q dz \wedge dx + R dx \wedge dy$ 时:

$$d\omega = \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z}\right) dx \wedge dy \wedge dz.$$

当 $\omega = P dx + Q dy + R dz$ 时:

$$d\omega = \begin{vmatrix} dy \wedge dz & dz \wedge dx & dx \wedge dy \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix}.$$

所以三个公式可以统一为:

$$\int_{\partial M} \omega = \int_{M} d\omega.$$

其中, ∂M 表示区域 M 的边界.

3.3 路径无关

定理 2 (梯度定理). f 是一个多元标量函数, $\gamma[\mathbf{p},\mathbf{q}]$ 是一段曲线, 位置向量 \mathbf{p} , \mathbf{q} 分别指向起点和终点:

$$f(\mathbf{q}) - f(\mathbf{p}) = \int_{\gamma} \nabla f(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{r}.$$

这一定理说明了, 如果向量场 \mathbf{F} 为(某一标量场的)梯度场, 即: $\mathbf{F} = \nabla G$, 则这个向量场中的曲线积分是路径无关的, 等于终点 \mathbf{b} , 起点 \mathbf{a} 处的原函数函数值之差:

$$\int_{\mathbf{a}}^{\mathbf{b}} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = G(\mathbf{b}) - G(\mathbf{a})$$

一个场是路径无关的,则也称其为保守场.

定理 3. 曲线积分 $\int_{C} P dx + Q dy$ 与路径无关的的充分必要条件是:

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}.$$

3.4 全微分形式

若 \mathbb{R}^2 中的 P dx + Q dy 能写成某个二元函数的全微分, 则称 P dx + Q dy 是完全的. 那么给定一个 P dx + Q dy 如何判断是否存在对应的 f 使得 df = P dx + Q dy 呢?

定理 4. 若函数 P(x,y) 和 Q(x,y) 在 D 内具有一阶连续偏导数,则 Pdx + Qdy 在 D 内能写成 f(x,y) 全微分的充分必要条件为:

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}.$$

如果 $P_y = Q_x$, 则 P dx + Q dy 能写成全微分形式, 于是曲线积分

$$\int_{\mathbf{a}}^{\mathbf{b}} P \, dx + Q \, dy = \int_{\mathbf{a}}^{\mathbf{b}} \frac{\partial f}{\partial x} \, dx + \frac{\partial f}{\partial y} \, dy = \int_{\mathbf{a}}^{\mathbf{b}} df = f(\mathbf{b}) - f(\mathbf{a}).$$

这与上一个定理 $(P_y = Q_x \Leftrightarrow$ 路径无关)对应.

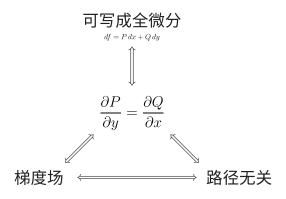
如何寻找对应的 $df=P\,dx+Q\,dy$? 既然能写成全微分形式,则 $P_y=Q_x$,所以 $\int_{\mathbf{C}} P\,x+Q\,dy$ 是路径无关的,其积分值就等于 f 在终点处的值减去起点处的值. 故取任意一个起点 (x_0,y_0) ,求此处到 (x,y) 的任意路径积分

$$\int_{(x_0,y_0)}^{(x,y)} P \, dx + Q \, dy = f(x,y) - f(x_0,y_0),$$

即找到了 f(x,y). 通常为计算方便, 取水平和竖直的折线路径 $(x_0,y_0) \rightarrow (x,y_0) \rightarrow (x,y)$, 此时:

$$\int_{(x_0,y_0)}^{(x,y)} P dx + Q dy = \int_{x_0}^{x} P(u,y_0) du + \int_{y_0}^{y} Q(x,v) dv \qquad (\text{£ } x \text{ fi } y)$$
$$= \int_{y_0}^{y} Q(x_0,v) dv + \int_{x_0}^{x} P(u,y) du. \qquad (\text{£ } y \text{ fi } x)$$

总结一下, 对于
$$\int_{\mathbf{C}} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_{\mathbf{C}} P \, dx + Q \, dy$$
:



以上四种命题均可任意互相推导.