

# Grundeinstellungen

**Hersteller** Graupner/SJ  
**Sendertyp** mx-16  
**Sender ID** 30000011DF  
**Firmware Version** 1.722  
**Datei Version** 1.001  
**Modelltyp** Helikopter  
**Modellspeicher** 0  
**Modellname** T3  
**Steueranordnung** Mode 3  
**Taumelscheibe** 3 Servos (2 Roll)  
**Motor-Stopp** *Position:* -100%     *Limit:* 1.200% *Schalter:* ---  
**Rotor Drehrichtung** rechts  
**Pitch Minimum** vorne  
**Gastrimm** 0%  
**letzte Leerlaufposition** 0%  
**Uhren** *Stoppuhr:* 0:00     *Schalter:* G2  
**Phase 1** *Name:* Normal     *Schalter:* ---  
**Phase 2** *Name:* Schwebeflug *Schalter:* SW8 normal  
**Phase 3** *Name:* Akro 3D     *Schalter:* SW5 normal  
**Phase 4** *Name:* Autorotation *Schalter:* SW1 invers  
**Empfängerausgang** S1 => Ausgang 1  
                          S2 => Ausgang 2  
                          S3 => Ausgang 3  
                          S4 => Ausgang 4  
                          S5 => Ausgang 5  
                          S6 => Ausgang 6  
                          S7 => Ausgang 7  
                          S8 => Ausgang 8  
**Empfänger gebunden** nein  
**Empfänger ID** FFFFFFFF

---

# Servoeinstellungen

**Servo Umkehr Mitte Weg - Weg +**

S1	=>	0%	100%	100%
S2	=>	0%	100%	100%
S3	=>	0%	100%	100%
S4	=>	0%	100%	100%
S5	=>	0%	100%	100%
S6	=>	0%	100%	100%
S7	=>	0%	100%	100%
S8	=>	0%	100%	100%

---

---

# Gebereinstellungen

Eingang	Geber	Weg -	Weg +
E5	CTRL9	100%	100%
E6	CTRL10	100%	100%
E7	CTRL7	100%	100%
E8	CTRL8	100%	100%
Gaslimiter	CTRL6	100%	100%

---

## DualRate Expo

### Phase 1: Normal

	Dual Rate	Expo	Schalter
Querruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Seitenruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Höhenruder	100% / 100%	0% / 0%	---

### Phase 2: Schwebeflug

	Dual Rate	Expo	Schalter
Querruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Seitenruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Höhenruder	100% / 100%	0% / 0%	---

### Phase 3: Akro 3D

	Dual Rate	Expo	Schalter
Querruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Seitenruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Höhenruder	100% / 100%	0% / 0%	---

### Phase 4: Autorotation

	Dual Rate	Expo	Schalter
Querruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Seitenruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Höhenruder	100% / 100%	0% / 0%	---

---

## Helimix

### Phase 1: Normal

	Punkt	aktiv	Eingang	Ausgang
<b>Pitchkurve</b>	1	ja	-100	44
	2	nein		
	3	ja	0	-50
	4	nein		
	5	ja	100	18

	Punkt	aktiv	Eingang	Ausgang
<b>Gaskurve (K1 -&gt; Gas)</b>	1	ja	-100	-100
	2	nein		
	3	ja	0	-48
	4	nein		
	5	ja	100	100

	Punkt	aktiv	Eingang	Ausgang
<b>Heckrotorkurve (K1 -&gt; Heck)</b>	1	ja	-100	0
	2	nein		
	3	ja	0	32
	4	nein		
	5	ja	100	0

**Gyro** -9%

**Eingang 8** 13%

**Taumelscheibenlimit** aus

## Phase 2: Schwebeflug

	Punkt	aktiv	Eingang	Ausgang
<b>Pitchkurve</b>	1	ja	-100	-100
	2	nein		
	3	ja	0	0
	4	nein		
	5	ja	100	100

	Punkt	aktiv	Eingang	Ausgang
<b>Gaskurve (K1 -&gt; Gas)</b>	1	ja	-100	-100
	2	nein		
	3	ja	0	0
	4	nein		
	5	ja	100	100

	Punkt	aktiv	Eingang	Ausgang
<b>Heckrotorkurve (K1 -&gt; Heck)</b>	1	ja	-100	0
	2	nein		
	3	ja	0	0
	4	nein		
	5	ja	100	0

**Gyro** 0%

**Eingang 8** 0%

### Taumelscheibenlimit aus

## Phase 3: Akro 3D

	Punkt	aktiv	Eingang	Ausgang
<b>Pitchkurve</b>	1	ja	-100	-100
	2	nein		
	3	ja	0	0
	4	nein		
	5	ja	100	100
<b>Gaskurve (K1 -&gt; Gas)</b>	1	ja	-100	-100
	2	nein		
	3	ja	0	0
	4	nein		
	5	ja	100	100
<b>Heckrotorkurve (K1 -&gt; Heck)</b>	1	ja	-100	0
	2	nein		
	3	ja	0	-46
	4	nein		
	5	ja	100	0
<b>Gyro -12%</b>				
<b>Eingang 8 4%</b>				
<b>Taumelscheibenlimit 149%</b>				

## Phase 4: Autorotation

	Punkt	aktiv	Eingang	Ausgang
<b>Pitchkurve</b>	1	ja	-100	-100
	2	nein		
	3	ja	0	0
	4	nein		
	5	ja	100	100
<b>Gaskurve (K1 -&gt; Gas)</b>	1	ja	-100	-90
	2	nein		
	3	ja	0	0
	4	nein		
	5	ja	100	100
<b>Heckrotorkurve (K1 -&gt; Heck)</b>	1	ja	-100	0
	2	nein		
	3	ja	0	0
	4	nein		

5 ja 100 0  
Gyro 0%  
Eingang 8 0%  
Taumelscheibenlimit aus

---

## Freie Mixer

Mixer Typ	von	zu	Schalter	Weg -	Weg +	Offset
M1	Normal	0	0 ---	0%	0%	0%
M2	Normal	0	0 ---	0%	0%	0%
M3	Normal	0	0 ---	0%	0%	0%

---

## Taumelscheibenmischer

Pitch 52  
Roll 69  
Nick 40

---

## Fail Safe

Verzögerung 0,75s  
FlailSafe Prüfung ja

	S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7	S8
Mode	Halten	Halten	Halten	Halten	Halten	Halten	Halten	Halten
Position	-100%	0%	0%	1%	0%	0%	0%	0%

---

## Telemetrie

Ansage wiederholen 10s  
---  
nächste Ansage ---  
Varioton ---  
ausgewählte Sensoren Receiver  
aktueller Sensor Receiver  
aktuelle Sensorseite 0

---

## Lehrer/Schüler

Kabellos nein  
Lehrer ID FFFFFFFFFF

Schüler ID FFFFFFFFFF

Schalter ---							
S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7	S8
Mode	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer

---

# Schalter-/Geberzuordnungen

Funktion Schalter/Geber Typ		
Autorotation	SW1 invers	Schalter
Uhr	G2	Schalter
Phase 3	SW5 normal	Schalter
Phase 2	SW8 normal	Schalter
Geber 6	CTRL10	Geber
Geber 5	CTRL9	Geber
Geber 8	CTRL8	Geber
Geber 7	CTRL7	Geber
Gaslimiter	CTRL6	Geber