

# Grundeinstellungen

**Hersteller** Graupner/SJ

**Sendertyp** mc-32

**Sender ID** 300000591E

**Firmware Version** 1.041

**Datei Version** 1.000

**Modelltyp** Flugzeug

**Modellspeicher** 0

**Modellname** P-51D Mustang

**Steueranordnung** Mode 3

**Motor an K1** Leerlauf vorne

**Motor-Stopp** *Position: -120% Limit: 150% Schalter: SW3 invers*

**Kanal 8 verzögert** nein

**Gastrimm** 0%

**letzte Leerlaufposition** 0%

**Leitwerk** 2 Höhenruderservos

**Querruder/Wölbklappen** 2QR 2WK

Uhren	Typ	Wert	Schalter
-------	-----	------	----------

Uhr 1	0:00	---
-------	------	-----

Uhr 2	0:00	SW9 normal
-------	------	------------

Uhr 3	0:00	---
-------	------	-----

Runde	0:00	---
-------	------	-----

Oben	0:00	---
------	------	-----

Mitte	0:00	---
-------	------	-----

**Phase 0** *Name: Start Schalter: ---*

**Phase 1** *Name: Normal Schalter: ---*

**Phase 2** *Name: Landung Schalter: ---*

**Phase 3** *Name: Mot.aus Schalter: ---*

**Empfängerausgang** S1 => Ausgang 1

S2 => Ausgang 2

S3 => Ausgang 3

S4 => Ausgang 4

S5 => Ausgang 5

S6 => Ausgang 6

S7 => Ausgang 7

S8 => Ausgang 8

S9 => Ausgang 9

S10=> Ausgang 10

S11=> Ausgang 11

S12=> Ausgang 12

S13=> Ausgang 13

S14=> Ausgang 14

S15=> Ausgang 15

S16=> Ausgang 16

**Empfänger gebunden** ja

# Servoeinstellungen

Servo	Umkehr	Mitte	Weg -	Weg +
S1	=>	0%	120%	148%
S2	=>	3%	100%	100%
S3	<=	0%	100%	100%
S4	<=	0%	150%	150%
S5	=>	7%	100%	100%
S6	=>	-23%	100%	100%
S7	=>	17%	100%	100%
S8	<=	0%	100%	100%
S9	<=	0%	140%	150%
S10	=>	0%	140%	150%
S11	=>	0%	100%	100%
S12	=>	0%	100%	100%
S13	=>	0%	100%	100%
S14	=>	0%	100%	100%
S15	=>	0%	100%	100%
S16	=>	0%	100%	100%

---

# Gebereinstellungen

Eingang	Geber	Weg -	Weg +
E5	---	100%	100%
E6	---	100%	100%
E7	---	100%	100%
E8	---	100%	100%
E9	---	100%	100%
E10	---	100%	100%
E11	---	100%	100%
E12	---	100%	100%
E13	---	100%	100%
E14	---	100%	100%
E15	---	100%	100%
E16	---	100%	100%

---

# DualRate Expo

## Phase 0: Start

Dual Rate    Expo    Schalter

<b>Querruder</b>	50% / 100%	0% / 0%	SW1 invers
<b>Höhenruder</b>	50% / 100%	30% / 0%	SW1 invers
<b>Seitenruder</b>	100% / 100%	0% / 0%	SW1 invers

## Phase 1: Normal

	<b>Dual Rate</b>	<b>Expo</b>	<b>Schalter</b>
<b>Querruder</b>	50% / 100%	0% / 0%	SW1 invers
<b>Höhenruder</b>	50% / 100%	30% / 0%	SW1 invers
<b>Seitenruder</b>	100% / 100%	0% / 0%	SW1 invers

## Phase 2: Landung

	<b>Dual Rate</b>	<b>Expo</b>	<b>Schalter</b>
<b>Querruder</b>	50% / 100%	20% / 0%	SW1 invers
<b>Höhenruder</b>	50% / 100%	50% / 0%	SW1 invers
<b>Seitenruder</b>	100% / 100%	0% / 0%	SW1 invers

## Phase 3: Mot.aus

	<b>Dual Rate</b>	<b>Expo</b>	<b>Schalter</b>
<b>Querruder</b>	100% / 100%	0% / 0%	SW1 invers
<b>Höhenruder</b>	100% / 100%	0% / 0%	SW1 invers
<b>Seitenruder</b>	100% / 100%	0% / 0%	SW1 invers

---

## Phasentrimm

<b>Phase WK</b>	<b>QR</b>	<b>HR</b>
<b>Start</b>	0%	0%
<b>Normal</b>	-100%	0%
<b>Landung</b>	100%	0%
<b>Mot.aus</b>	-100%	0%

---

## Flächenmix

	<b>Mischer Wert</b>	<b>Schalter</b>
<b>Mixer_Aileron_Rudder_Ph0</b>	0%	---
<b>Mixer_Elevator_Flap_Ph0</b>	0%	---
<b>Mixer_Flap_Elevator_Ph0</b>	0%	---
<b>Mixer_Elevator_Aileron_Ph0</b>	0%	---

---

## Freie Mixer

Mixer Typ		Input	von	zu	Schalter	Weg -	Weg +	Offset
M1	Linearmischer	Normal	0	0	---	256%	0%	0%
M2	Linearmischer	Normal	0	0	---	0%	0%	0%
M3	Linearmischer	Normal	0	0	---	0%	0%	0%
M4	Linearmischer	Normal	0	0	---	0%	0%	0%
M5	Linearmischer	Normal	0	0	---	0%	0%	0%
M6	Linearmischer	Normal	0	0	---	0%	0%	0%
M7	Linearmischer	Normal	0	0	---	0%	0%	0%
M8	Linearmischer	Normal	0	0	---	0%	0%	0%
M9	Kurvenmischer	Normal	0	0	---	Kurve		
M10	Kurvenmischer	Normal	0	0	---	Kurve		
M11	Kurvenmischer	Normal	0	0	---	Kurve		
M12	Kurvenmischer	Normal	0	0	---	Kurve		

## Fail Safe

Verzögerung 0,25s

FlailSafe Prüfung ja

	S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7	S8	S9	S10	S11	S12
Mode	Halten	Position	Position	Position	Position	Position	Position	Position	Halten	Halten	Halten	Halten
Position	---	0%	0%	0%	0%	78%	-80%	0%	---	---	---	---

## Telemetrie

Ansage wiederholen 10s Schalter: ---

nächste Ansage ---

Varioton ---

ausgewählte Sensoren Receiver GeneralAirModule GPS

aktueller Sensor GeneralAirModule

aktuelle Sensorseite 12

## Lehrer/Schüler

Kabellos nein

Lehrer ID 0

Schüler ID 0

Schalter ---

	S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7	S8	S9	S10	S11	S12	S13	S14
Mode	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehrer	Lehre

## Schalter-/Geberzuordnungen

### **Funktion Schalter/Geber Typ**

CutOff	SW3 invers	Schalter
VoiceTrigger	SW10 normal	Schalter
ToggleLow_Ctrl9_Ph0	FX invers	Geber
ToggleLow_Ctrl9_Ph1	SW4 normal	Geber
ToggleLow_Ctrl9_Ph2	FX invers	Geber
ToggleLow_Ctrl9_Ph3	FX invers	Geber
ToggleLow_Ctrl10_Ph0	FX invers	Geber
ToggleLow_Ctrl10_Ph1	SW4 normal	Geber
ToggleLow_Ctrl10_Ph2	FX invers	Geber
ToggleLow_Ctrl10_Ph3	FX invers	Geber
ToggleLow_Ctrl11_Ph0	SW3 normal	Geber
InputControl_Ctrl6_Ph0	SD2	Geber
DualRate_Aileron_Ph0	SW1 invers	Schalter
DualRate_Aileron_Ph1	SW1 invers	Schalter
DualRate_Aileron_Ph2	SW1 invers	Schalter
DualRate_Elevator_Ph0	SW1 invers	Schalter
DualRate_Elevator_Ph1	SW1 invers	Schalter
DualRate_Elevator_Ph2	SW1 invers	Schalter
DualRate_Rudder_Ph0	SW1 invers	Schalter
DualRate_Rudder_Ph1	SW1 invers	Schalter
DualRate_Rudder_Ph2	SW1 invers	Schalter
Phase_Combi_C	SW5 normal	Schalter
Phase_Combi_D	SW6 normal	Schalter
Clock_CENTER	SW9 normal	Schalter