

Grundeinstellungen

Hersteller	Graupner/SJ		
Sendertyp	mx-16		
Sender ID	30000011DF		
Firmware Version	1.722		
Datei Version	1.001		
Modelltyp	Flugzeug		
Modellname	T1		
Steueranordnung	Mode 1		
Motor an K1	kein		
Motor-Stopp	Position: -100%	Limit: 150%	Schalter: ---
Kanal 8 verzögert	ja		
Gastrimm	0%		
letzte Leerlaufposition	0%		
Leitwerk	Normal		
Querruder/Wölbklappen	2QR 2WK		
Uhren			
	Typ	Wert	Schalter
	Stoppuhr	0:00	Schalter 1 invers
Flugphasen			
	Name	Schalter	
	Phase 1	Normal	
	Phase 2	Test	Schalter 2 normal
	Phase 3	Schlepp	Schalter 3 normal
	Phase 4	Landung	Schalter 4 normal
Empfänger			
Empfängerausgang	Eingang		Ausgang
	S1	→	Ausgang 1
	S2	→	Ausgang 2
	S3	→	Ausgang 3
	S4	→	Ausgang 4
	S5	→	Ausgang 5
	S6	→	Ausgang 6
	S7	→	Ausgang 7
	S8	→	Ausgang 8
Empfänger gebunden	nein		
Empfänger ID	FFFFFFFFF		

Servoeinstellungen

Servo	Umkehr	Mitte	Weg -	Weg +
S1	←	1%	90%	91%
S2	→	2%	92%	93%
S3	→	3%	94%	95%
S4	←	4%	96%	97%
S5	→	5%	98%	99%
S6	→	6%	100%	101%
S7	←	7%	102%	103%
S8	→	8%	104%	105%

Gebereinstellungen

Eingang	Geber	Weg -	Weg +
E5	Geber 6	90%	91%
E6	Geber 7	92%	93%
E7	Geber 8	94%	95%
E8	Geber 9	96%	97%

DualRate Expo

	Dual Rate	Expo	Schalter
Phase 1: Normal			
Querruder	99% / 101%	-1% / 1%	Schalter 5 normal
Höhenruder	98% / 102%	-2% / 2%	Schalter 6 normal
Seitenruder	97% / 103%	-3% / 3%	Schalter 7 normal
Phase 2: Test			
Querruder	96% / 104%	-4% / 4%	Schalter 5 normal
Höhenruder	95% / 105%	-5% / 5%	Schalter 6 normal
Seitenruder	94% / 106%	-6% / 6%	Schalter 7 normal
Phase 3: Schlepp			
Querruder	93% / 107%	-7% / 7%	Schalter 5 normal
Höhenruder	92% / 108%	-8% / 8%	Schalter 6 normal
Seitenruder	91% / 109%	-9% / 9%	Schalter 7 normal
Phase 4: Landung			
Querruder	100% / 110%	0% / 10%	Schalter 5 normal
Höhenruder	89% / 111%	-11% / 11%	Schalter 6 normal
Seitenruder	88% / 112%	-12% / 12%	Schalter 7 normal

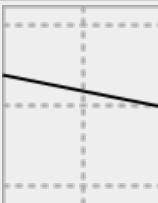

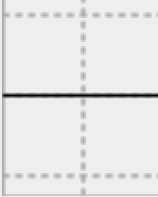
Phasentrimm

Phase	HR	QR	WK
Phase 1: Normal	3%	2%	1%
Phase 2: Test	6%	5%	4%
Phase 3: Schlepp	9%	8%	7%
Phase 4: Landung	12%	11%	10%

Flächenmix

Mischer	Wert	Schalter
Diff_Aileron	1%	Schalter 8 normal
Diff_Flap	2%	Schalter 9 normal
Mixer_Aileron_Rudder	3%	---
Mixer_Aileron_Flap	4%	---
Mixer_Brake_Elevator	5%	---
Mixer_Brake_Flap	6%	---
Mixer_Brake_Aileron	7%	---
Mixer_Elevator_Flap	8%	---
Mixer_Elevator_Aileron	9%	---
Mixer_Flap_Elevator	10%	---
Mixer_Flap_Aileron	11%	---
Diff_Reduction	12%	

Linearmischer

Mixer	Input	von → zu	Schalter	Weg -	Weg +	Offset	
LinearMix 1	Trimm	1 → 2	Geberschalter 1	20%	-20%	18%	
LinearMix 2	Normal	S → 3	---	0%	0%	0%	
LinearMix 3	Normal	2 → 3	---	0%	0%	0%	

Fail Safe

Verzögerung	0,75s							
FailSafe Prüfung	ja							
	S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7	S8
Position	34%		61%		-103%		-10%	
Hold		x		x		x		x

Telemetrie

Ansage wiederholen	17s
	Schalter 8 normal
nächste Ansage	Schalter 9 normal
Varioton	Schalter 1 invers
ausgewählte Sensoren	Receiver
aktueller Sensor	Receiver
aktuelle Sensorseite	0

Lehrer/Schüler

Kabellos	nein							
Lehrer ID	FFFFFFFFF							
Schüler ID	FFFFFFFFF							
Schalter	Schalter 9 normal							
	S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7	S8
Schüler	x		x		x		x	
Lehrer		x		x		x		x

Knüppeltrimmung

	Kanal 1	Querruder	Höhenruder	Seitenruder
Phase 1: Normal	0%	0%	0%	0%
Phase 2: Test	0%	0%	0%	0%
Phase 3: Schlepp	0%	0%	0%	0%
Phase 4: Landung	0%	0%	0%	0%

Schalter-/Geberzuordnungen

Funktion	Schalter/Geber	Typ
VoiceRepeat	Schalter 8 normal	Schalter
VoiceTrigger	Schalter 9 normal	Schalter
Clock	Schalter 1 invers	Schalter
Phase_2	Schalter 2 normal	Schalter
Phase_3	Schalter 3 normal	Schalter
Phase_4	Schalter 4 normal	Schalter
Trainer	Schalter 9 normal	Schalter
Dr_Expo_Aileron	Schalter 5 normal	Schalter
Dr_Expo_Elevator	Schalter 6 normal	Schalter
Dr_Expo_Rudder	Schalter 7 normal	Schalter
Diff_Aileron	Schalter 8 normal	Schalter
Diff_Flap	Schalter 9 normal	Schalter
Mixer_1	Geberschalter 1	Schalter
InputControl_5	Geber 6	Geber
InputControl_6	Geber 7	Geber
InputControl_7	Geber 8	Geber
InputControl_8	Geber 9	Geber
ThrottleLimit	Geber 6	Geber
VarioTone	Schalter 1 invers	Schalter