

# Grundeinstellungen

**Hersteller** Graupner/SJ  
**Sendertyp** mx-16  
**Sender ID** 30000011DF  
**Firmware Version** 1.722  
**Datei Version** 1.001  
**Modelltyp** Flugzeug  
**Modellspeicher** 0  
**Modellname** T2  
**Steueranordnung** Mode 1  
**Motor an K1** kein invers  
**Motor-Stopp** *Position: -100% Limit: 150% Schalter: ---*  
**Kanal 8 verzögert** ja  
**Gastrimm** 0%  
**letzte Leerlaufposition** 0%  
**Leitwerk** V-Leitwerk  
**Querruder/Wölbklappen** 1QR 1WK  

Uhren	Typ	Wert	Schalter
	Stoppuhr	0:00	SW5 normal
<b>Phase 1</b>	Name: Normal		Schalter: ---
<b>Phase 2</b>	Name: Start		Schalter: ---
<b>Phase 3</b>	Name: Speed		Schalter: ---
<b>Phase 4</b>	Name: Landung		Schalter: ---

  
**Empfängerausgang** S1=> Ausgang 1  
S2=> Ausgang 2  
S3=> Ausgang 3  
S4=> Ausgang 4  
S5=> Ausgang 5  
S6=> Ausgang 6  
S7=> Ausgang 7  
S8=> Ausgang 8  
  
**Empfänger gebunden** nein  
**Empfänger ID** FFFFFFFF

---

# Servoeinstellungen

**Servo Umkehr Mitte Weg - Weg +**

S1	=>	0%	100%	100%
S2	=>	0%	100%	100%
S3	=>	0%	100%	100%
S4	=>	0%	100%	100%
S5	=>	0%	100%	100%
S6	=>	0%	100%	100%

S7	=>	0%	100%	100%
S8	=>	0%	100%	100%

---

## Gebereinstellungen

### Eingang Geber Weg - Weg +

E5	---	100%	100%
E6	---	100%	100%
E7	---	100%	100%
E8	---	100%	100%
E9	---	100%	100%

---

## DualRate Expo

### Phase 1: Normal

	Dual Rate	Expo	Schalter
Querruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Höhenruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Seitenruder	100% / 100%	0% / 0%	---

### Phase 2: Start

	Dual Rate	Expo	Schalter
Querruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Höhenruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Seitenruder	100% / 100%	0% / 0%	---

### Phase 3: Speed

	Dual Rate	Expo	Schalter
Querruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Höhenruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Seitenruder	100% / 100%	0% / 0%	---

### Phase 4: Landung

	Dual Rate	Expo	Schalter
Querruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Höhenruder	100% / 100%	0% / 0%	---
Seitenruder	100% / 100%	0% / 0%	---

---

# Phasentrimm

Phase WK QR HR			
Normal	0%	0%	0%
Start	0%	0%	0%
Speed	0%	0%	0%
Landung	0%	0%	0%

---

# Flächenmix

Mischer Wert Schalter			
Diff_Aileron	0%	---	
Diff_Flap	0%	---	
Mixer_Aileron_Rudder	0%	---	
Mixer_Aileron_Flap	0%	---	
Mixer_Brake_Elevator	0%	---	
Mixer_Brake_Flap	0%	---	
Mixer_Brake_Aileron	0%	---	
Mixer_Elevator_Flap	0%	---	
Mixer_Elevator_Aileron	0%	---	
Mixer_Flap_Elevator	0%	---	
Mixer_Flap_Aileron	0%	---	
Diff_Reduction	0%	---	

---

# Freie Mixer

Mixer Typ	Input	von	zu	Schalter	Weg -	Weg +	Offset
M1	Linearmischer	Normal	0	0	---	0%	0%
M2	Linearmischer	Normal	0	0	---	0%	0%
M3	Linearmischer	Normal	0	0	---	0%	0%

---

# Fail Safe

Verzögerung 0,75s								
FlailSafe Prüfung nein								
	S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7	S8
Mode	Halten	Halten	Halten	Halten	Halten	Halten	Halten	Halten
Position	---	---	---	---	---	---	---	---

---

# Telemetry

**Ansage wiederholen** 10s *Schalter*: ---

**nächste Ansage** ---

**Varioton** ---

**ausgewählte Sensoren** Receiver

**aktueller Sensor** Receiver

**aktuelle Sensorseite** 0

---

## Lehrer/Schüler

**Kabellos** nein

**Lehrer ID** FFFFFFFFFF

**Schüler ID** FFFFFFFFFF

**Schalter** ---

**S1**    **S2**    **S3**    **S4**    **S5**    **S6**    **S7**    **S8**

**Mode** Lehrer Lehrer Lehrer Lehrer Lehrer Lehrer Lehrer Lehrer

---

## Schalter-/Geberzuordnungen

**Funktion Schalter/Geber Typ**

Clock    SW5 normal    Schalter

Phase\_2    SW6 normal    Schalter

Phase\_3    SW7 normal    Schalter

Phase\_4    SW8 normal    Schalter

InputControl\_5    CTRL10    Geber

ThrottleLimit    CTRL6    Geber