



Operační systémy 1

Řízení výpočtu, volání podprogramů

Petr Krajča



Katedra informatiky
Univerzita Palackého v Olomouci

- jednotlivé operace nastavují hodnoty bitů v registru EF
- záleží na operaci, které příznaky nastavuje
- **příznaky pro řízení výpočtu** 
 - SF (sign flag) – podle toho, jestli výsledek je nezáporný (0) nebo záporný (1) 
 - ZF (zero flag) – výsledek byl nula
 - CF (carry flag) – výsledek je větší nebo menší než největší/nejmenší možné číslo
 - OF (overflow flag) – příznak přetečení znaménkové hodnoty mimo daný rozsah
- **další příznaky**
 - AF (auxiliary carry flag) – přenos ze čtvrtého do pátého bitu (BCD čísla)
 - PF (parity flag) – nastaven na jedna při sudé paritě (pouze dolních 8 bitů)
- **řídící příznaky** 
 - TF (trap flag) – slouží ke krokování
 - DF (direction flag) – ovlivňuje chování instrukcí blokového přesunu
 - IOPL (I/O privilege level) – úrověň oprávnění (2 bity, pouze jádro)
 - IF (Interrupt enable flag) – možnost zablokovat některá přerušení (pouze jádro)

- procesor zpracovává jednu instrukci za druhou (pokud není uvedeno jinak) \implies skok
- nepodmíněný skok
 - operace JMP r/m/i – ekvivalent GOTO (použití při implementaci smyček)
- není přítomná operace ekvivalentní if
- podmíněný skok je operace ve tvaru Jcc, provede skok na místo v programu, pokud jsou nastaveny příslušné příznaky
- např. JZ i (provede skok, pokud výsledek předchozí operace byl nula), dál JNZ, JS, JNS, ...

Porovnávání čísel

- srovnání čísel jako rozdíl (operace CMP r/m, r/m/i, je jako SUB, ale neprovádí přiřazení)
- JE skok při rovnosti, JNE, při nerovnosti (v podstatě operace JZ a JNZ)
- a další operace

Výpočet faktoriálu: Intel x86



00000000 <main>:

0:	8b 4c 24 04	mov	ecx, DWORD PTR [esp+0x4]
4:	b8 01 00 00 00	mov	eax, 0x1
9:	83 f9 00	cmp	ecx, 0x0
c:	0f 8e 0a 00 00 00	jle	1c <main+0x1c>
12:	f7 e9	imul	ecx
14:	83 e9 01	sub	ecx, 0x1
17:	e9 ed ff ff ff	jmp	9 <main+0x9>
1c:	c3	ret	

- příklad použití
- podmíněné skoky po porovnání neznaménkových hodnot



instrukce	alt. jméno	příznaky	podmínka
JA	JNBE	(CF or ZF) = 0	$A > B$
JAE	JNB	CF = 0	$A \geq B$
JB	JNAE	CF = 1	$A < B$
JBE	JNA	(CF or ZF) = 1	$A \leq B$



- podmíněné skoky po porovnání znaménkových hodnot



instrukce	alt. jméno	příznaky	podmínka
JG	JNLE	(SF = OF) & ZF = 0	$A > B$
JGE	JNL	(SF = OF)	$A \geq B$
JL	JNGE	(SF ≠ OF)	$A < B$
JLE	JNG	(SF ≠ OF) nebo ZF = 1	$A \leq B$

- pro snadnější implementaci cyklů byly zavedeny speciální operace
- JECXZ, JCXZ – provede skok, pokud registr ECX/CX je nulový (není potřeba explicitně testovat ECX)
- LOOP – odečte jedničku od ECX, a pokud v registru ECX není nula, provede skok

Poznámky

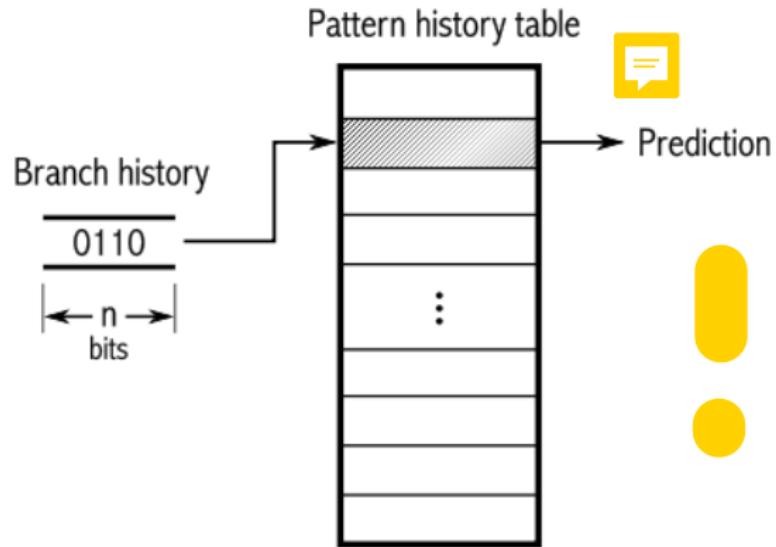
- uvádí se, že složené operace jsou pomalejší než jednotlivé kroky
- (obecně) podmíněné skoky zpomalují běh programu \implies zrušení výpočtu v pipeline
- procesory implementují různé heuristiky pro odhad, jestli daný skok bude proveden
 - statický přístup (např. u skoků zpět se předpokládá, že budou provedeny)
 - dynamický přístup (na základě historie skoků se rozhodne)
 - návod poskytnutá programátorem (příznak v kódu)

Odhad skoků (Branch Prediction)



- procesory používají kombinace výše zmíněných metod (hlavně dynamický odhad); různé metody
- čtyřstavové počítadlo:
- při každém průchodu procesor ukladá do Branch Prediction Buffer (2b příznak, jestli byl skok proveden, nebo ne) a postupně přechází mezi čtyřmi stavami:
 - 11 – strongly taken
 - 10 – weakly taken
 - 01 – weakly not taken
 - 00 – strongly not taken
- až na stav 00 předpokládá, že skok bude proveden
- velikost BPB a počáteční stav počítadla se mezi procesory liší
- problém: pravidelné střídání úspěšnosti \Rightarrow dvouúrovňový odhad (vzor chování)





- pro každý vzor existuje odhad založený na výše zmíněném přístupu
- velikost vzoru závisí na procesoru
- globální vs. lokální tabulka



- procesor má vyčleněný úsek paměti pro zásobník (LIFO) \Rightarrow pomocné výpočty, návratové adresy, lokální proměnné, ...
- vyšší prog. jazyky obvykle neumožňují přímou manipulaci se zásobníkem (přesto má zásadní úlohu)
- procesory i386 mají jeden zásobník, který roste shora dolů
- registr ESP ukazuje na vrchol zásobníku (`mov eax, [esp]` načte hodnotu na vrcholu zásobníku)
- uložení/odebrání hodnot pomocí operací:

PUSH r/m/i	<i>; sub esp, 4</i>
	<i>; mov [esp], op1</i>

POP r/m	<i>; mov op, [esp]</i>
	<i>; add esp, 4</i>
- registr ESP musí vždy obsahovat číslo, které je násobek čtyř

Operace pro volání podprogramů/funkcí



- k volání podprogramu se používá instrukce CALL r/m/i \Rightarrow uloží na zásobník hodnotu registru IP a provede skok

```
push eip          ;; tato operace neexistuje  
jmp <addr>
```



- k návratu z funkce se používá instrukce RET \Rightarrow odebere hodnotu ze zásobníku a provede skok na adresu danou touto hodnotou

```
add esp, 4  
jmp [esp - 4]
```

- použití zásobníku umožňuje rekurzi

Proces volání podprogramů/funkcí



- předání parametrů
- vytvoření lokálních proměnných
- provedení funkce
- odstranění informací ze zásobníku
- návrat z funkce, předání výsledku

- způsob, jakým jsou předávány argumenty funkčím, jsou jen konvence (specifické pro překladač, i když často součástí specifikace ABI OS)
- předávání pomocí registrů (dohodnou se urč. registry), příp. zbývající argumenty se uloží na zásobník
- předávání argumentů čistě přes zásobník
- kdo odstraní předané argumenty ze zásobníku? (volaná funkce nebo volající?)
- Konvence C (cdecl)
 - argumenty jsou předané čistě přes zásobník
 - zprava doleva
 - argumenty ze zásobníku odstraňuje volající
 - umožňuje funkce s proměnlivým počtem parametrů
- Konvence Pascal (pascal)
 - argumenty jsou předané čistě přes zásobník
 - zleva doprava
 - argumenty ze zásobníku odstraňuje volaný
 - neumožňuje funkce s proměnlivým počtem parametrů



■ Konvence fastcall (fastcall, msfastcall)

- první dva parametry jsou předány pomocí ECX, EDX
- zbylé argumenty jsou na zásobníku zprava doleva
- argumenty ze zásobníku odstraňuje volaný
- mírně komplikuje funkce s proměnlivým počtem parametrů
- pod tímto jménem mohou existovat různé konvence
- návratová hodnota se na i386 obvykle předává pomocí registru EAX, příp. EDX:EAX
- větší hodnoty předávané odkazem

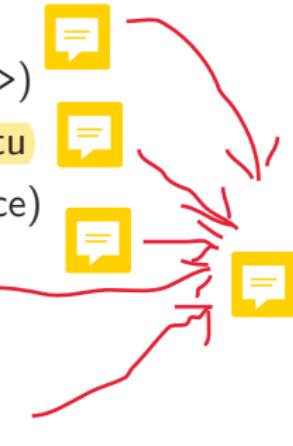


Rámec funkce (stack frame)

- při volání funkcí se na zásobníku vytváří tzv. rámec (stack frame)
- obsahuje předané argumenty, adresu návratu, příp. lokální proměnné
- k přístupu k tomuto rámcovi se používá registr EBP

Volání funkce

- 1 na zásobník jsou uloženy parametry funkce zprava doleva (push <arg>)
- 2 zavolá se funkce (call <adresa>), na zásobník se uloží adresa návratu
- 3 funkce uloží obsah registru EBP na zásobník (adresa předchozího rámce)
- 4 funkce uloží do registru EBP obsah ESP (začátek nového rámce)
- 5 vytvoří se na zásobníku místo pro lokální proměnné
- 6 na zásobník se uloží registry, které se budou měnit (push <reg>)



Návrat z funkce

- 1 obnovíme hodnoty registrů (které byly umístěny na zásobník pop <reg>)
- 2 odstraníme lokální proměnné (lze k tomu použít obsah EBP)
- 3 obnovíme hodnotu EBP
- 4 provedeme návrat z funkce ret
- 5 odstraníme argumenty ze zásobníku (lze použít přičtení k ESP)



	...
	argument n
	...
EBP + 12	--> argument 2
EBP + 8	--> argument 1
	návratová adresa
	původní EBP
EBP - 4	--> první lokální proměnná
EBP - 8	--> druhá lokální proměnná
	...
ESP	--> poslední lokální proměnná



Volání funkce s konvencí cdecl (3/4)

Volání funkce

```
push arg2      ; druhý argument
push arg1      ; první argument
call func
add esp, 8     ; odstrani oba argumenty ze zasobniku
```

Tělo funkce

```
push ebp
mov ebp, esp
sub esp, n      ; vytvorí místo pro lokální promené
push ...        ; uloží obsah používaných registrů
...             ; tělo funkce
pop ...         ; vrátí hodnoty registru do původního stavu
mov esp, ebp    ; odstrani lokální promené
pop ebp
ret
```

Volání funkce s konvencí cdecl (4/4)

- první argument leží na adrese [ebp + 8], druhý na [ebp + 12], atd.
- první lokální proměnná na [ebp - 4], druhá na [ebp - 8], atd.

Uchovávání registrů

- uchovávání všech použitých registrů na začátku každé funkce nemusí být efektivní
- používá se konvence, kdy se registry dělí na
 - *callee-saved* – o uchování hodnot se stará volaný (EBX, ESI, EDI)
 - *caller-saved* – o uchování hodnot se stará volající (EAX, ECX, EDX)  ↗
- po návratu z funkce mohou registry EAX, ECX a EDX obsahovat cokoliv

- mechanismus umožňující reagovat na asynchronní události
- nejčastěji vyvolané vnějším zařízením (např. stisk klávesnice, příchod síťového paketu), které vyžaduje CPU
- pokud vznikne přerušení (Interrupt Request – IRQ; testuje se po provedení instrukce), činnost procesoru je zastavena a je vyvolána *obsluha přerušení*
- po skončení obsluhy přerušení program pokračuje tam, kde byl přerušen
- obslužné rutiny – velice podobné běžným funkcím
- procesor ví, kde jsou uloženy obslužné rutiny přerušení \Rightarrow číslo přerušení \Rightarrow vektor přerušení (pole adres)
- souběh více přerušení \Rightarrow řadič přerušení
 - přerušení je možné přerušit
 - přerušení nelze přerušit (řazení přerušení)
 - systém priorit (přerušení s nižší prioritou nemůže přerušit, pokud již běží přerušení s vyšší a musí počkat)
- maskovatelné a nemaskovatelné přerušení (lze/nelze blokovat)

- na x86 256 přerušení (prvních 32 speciální určení pro výjimky)
- adresa tabulky přerušení (IDT – Interrupt Descriptor Table) uložena v registru IDTR
- při přerušení se na zásobník uloží aktuální adresa (CS+EIP) + EFLAGS 
- obslužná rutina obvykle ukládá i ostatní registry
- provede se obsluha přerušení
- návrat z obsluhy přerušení je realizovaný operací IRET

Další užití systému přerušení

- ošetření výjimek (dělení nulou, neplatná operace)
- debugování (krokování, breakpointy)
- explicitní vyvolání přerušení operace INT \implies systémové volání

Vector	Description
0	Division by zero
6	Invalid instruction
7	No coprocessor
8	Double fault
14	Page fault
32	IRQ0: Timer
33	IRQ1: Keyboard
34	IRQ2: PIC cascading
38	IRQ6: Floppy
46	IRQ14: Disk controller
128 (0x80)	System call (Linux defined)
129-238	External inputs
239	Local APIC timer interrupt
251-253	Interprocessor interrupts



Aktivní čekání

- procesor pracuje se zařízením přímo (instrukce `in`, `out` – zápis/čtení hodnoty z portu)
- výpočetně náročné (obzvlášť přenosy velkých dat); omezené na speciální operace (jen zápis/čtení)

DMA

- řadič DMA dostane požadavek: čtení/zápis + adresu v paměti 
- předá požadavek řadiči zařízení (např. disku) 
- zapisuje/čte data z/do paměti 
- dokončení je označeno řadiči DMA
- DMAC vyvolá přerušení 
- př. Tan p.277



Sdílení paměťového prostoru

- zařízení mají přímý přístup k operační paměti

- od operačního systému očekáváme:
 - správu a sdílení procesoru (možnost spouštět více procesů současně)
 - správu paměti (procesy jsou v paměti odděleny)
 - komunikaci mezi procesy (IPC)
 - obsluhu zařízení a organizaci dat (souborový systém, síťové rozhraní, uživatelské rozhraní)
- není žádoucí, aby:
 - každý proces implementoval tuto funkcionality po svém
 - každý proces měl přístup ke všem možnostem hardwaru
- ⇒ jádro operačního systému ⇒ sdílení funkcionality, zajištění bezpečnosti/konzistence systému 
- CPU různé režimy práce:
 - privilegovaný (kernel mode) – běží v něm jádro OS (umožňuje vše)
 - neprivilegovaný (user mode) – běží v něm aplikace (některé funkce jsou omezeny)
- existují i další módy, moc se nepoužívají; x86 má čtyři módy označované jako ring 0-3; (OS/2 používá tři úrovně oprávnění, VMS čtyři – kernel, executive, supervisor a user)

- přepnutí do režimu jádra přes výjimku, přerušení nebo systémové volání
- **systémové volání:** komunikace aplikace s jádrem OS pomocí přesně definovaného rozhraní
- přepnutí do režimu jádra by mělo být co nejrychlejší
- různé metody

SW přerušení

- OS má definované číslo přerušení obsluhující systémová volání (Linux: 0x80, Windows NT: 0x2e, MS-DOS: 0x21)
- je zvolen jeden registr (na i386 typicky EAX), který udává číslo požadavku (např. otevření souboru, atd.)
- ostatní registry slouží k předání argumentů (příp. se použije zásobník)
- je vyvoláno SW přerušení

Speciální instrukce

- pro zrychlení systémových volání bývají do ISA začleněny speciální instrukce
- i386: SYSENTER/SYSCALL, SYSEXIT/SYSRET

Volací brány (call gates)

- zvláštnost x86
- volá se specifická funkce, která se postará o přechod z jednoho módu do druhého
- využívá se mechanizmus spojený se segmentací
- možnost přecházet mezi různými úrovněmi oprávnění
- používaly jej Windows NT (přesun ke specializovaným instrukcím)

Poznámka

- procesory x86 mají možnost běžet v několika režimech
- pro jednoduchost uvažujeme pouze *chráněný mód* (*protected mode*), kde je výše zmíněná funkciálnita k dispozici
- ve starším *realním módu* není možné od sebe oddělit jádro a aplikace
- podobně i u dalších jednodušších procesorů



MS-DOS

- poskytoval své služby pod přerušením 0x21
- aplikace i OS ve stejném režimu \Rightarrow vše povoleno



BIOS

- zajišťuje základní operace počítače (rodina PC)
- obslužné rutiny BIOSu navázány na přerušení (0x10 – obrazovka, 0x13 – práce s diskem, 0x16 klávesnice)
- současné OS jej převážně ignorují