

# Непараметрическое оценивание. Бутстреп

Центр биоэлектрических интерфейсов, 21 ноября 2018 г.

Денис Деркач, Влад Белавин

#### Оглавление

#### Непараметрическое оценивание

Доверительная трубка для функции регрессии Многомерный случай

#### Непараметрический бутстреп

Стандартная постановка задачи Идея бутстрепа

Алгоритм

#### Параметрический бутстреп

#### Доверительное оценивание на основе бутстрепа

Нормальный интервал Центральный интервал

Метод складного ножа

# Непараметрическое

оценивание

## MSE, функция риска

Пусть в точке  $x_0$  построена оценка  $\hat{p}_n(x_0)$  плотности. Рассматривая квадратичную функцию потерь, приходим к следующему понятию.

#### Определение

Mean Square Error:

$$MSE(\hat{p}_n, p; x_0) = \mathbb{E}_p[(\hat{p}_n(x_0) - p(x_0))^2].$$

#### **MISE**

Если же построена оценка  $\hat{p}_n(x) \, \forall x \in \mathbb{R}$ , то

#### Определение

Mean Integrated Squared Error:

$$MISE(\hat{p}_n, p) = \mathbb{E}_p \left[ \int_{\mathbb{R}} (\hat{p}_n(x) - p(x))^2 dx \right].$$

#### **Bias**

#### Определение

Смещение (bias)

$$bias(x_0) = \mathbb{E}_p \hat{p}_n(x_0) - p(x_0)$$

#### Разложение ошибки

#### Лемма

$$MSE(\hat{p}_n, p, x_0) = bias^2(x_0) + Var_p \hat{p}_n(x_0)$$

#### Лемма

$$MISE(\hat{p}_n, p) = \int_{\mathbb{R}} bias^2(x)dx + \int_{\mathbb{R}} Var_p \hat{p}_n(x)dx$$

Пусть необходимо построить доверительные интервалы для p. Для этого будем использовать гистограмму  $\hat{p}_n(x)$ , определенную ранее.

Определим

$$\overline{p_n}(x)=\mathbb{E}\hat{p}_n(x)=rac{\int_{\Delta_j}p(u)du}{h}$$
 для  $x\in\Delta_j$ .  
По сути,  $\overline{p_n}$  - "гистограммное" усреднение плотности  $p$ .

#### Определение

Пара функций  $(p_-(x), p_+(x))$  является  $1 - \alpha$  доверительной областью (трубкой), если для любого x:

$$\mathbb{P}_p\left(p_-(x) \le \overline{p_n}(x) \le p_+(x)\right) \ge 1 - \alpha$$

#### Теорема

Пусть M=M(n) - число ячеек в гистограмме  $\hat{p}_n$ , причем  $M(n)\to\infty$  и  $\frac{M(n)\log(n)}{n}\to\infty$  при  $n\to\infty$ .

Определим

$$p_{-}(x) = (\max{\{\sqrt{\hat{p}_n(x)} - C, 0\}})^2, p_{+}(x) = (\sqrt{\hat{p}_n(x)} + C)^2,$$

где 
$$C=rac{1}{2}z_{rac{lpha}{2M}}\sqrt{rac{M}{n(b-a)}}$$

Тогда  $(p_-(x),p_+(x))$  является 1-lpha доверительным интервалом.

Из центральной предельной теоремы

$$\frac{\nu_j}{n} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \mathbb{I}\{x_i \in \Delta_j\} \sim \mathcal{N}\left(\int_{\Delta_j} p(x)dx, \frac{\int_{\Delta_j} p(x)dx(1-\int_{\Delta_j} p(x)dx)}{n}\right)$$

Согласно дельта-методу 
$$\sqrt{\frac{\nu_j}{n}} \sim \mathcal{N}\left(\sqrt{\int\limits_{\Delta_j} p(x)dx}, \frac{1}{4n}\right)$$
. Более того, можно показать, что  $\sqrt{\frac{\nu_j}{n}}$  приблизительно независимы. Тогда  $2\sqrt{n}\left(\sqrt{\frac{\nu_j}{n}}-\sqrt{\int\limits_{\Delta_j} p(x)dx}\right) pprox \xi_j$ , где  $\xi_0,\dots,\xi_{M-1}\sim \mathcal{N}(0,1)$ .

## Доверительная трубка

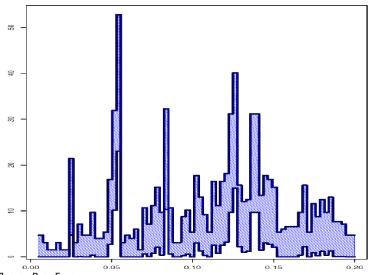
$$A = \{p_{-}(x) \le \overline{p_{n}}(x) \le p_{+}(x) \forall x\} =$$

$$= \{\sqrt{p_{-}(x)} - c \le \sqrt{\overline{p_{n}}(x)} \le \sqrt{p_{+}(x)} + c \forall x\} =$$

$$= \{\max_{x} |\sqrt{\hat{p}(x)} - \sqrt{\overline{p_{n}}(x)}| \le c\}$$

Тогда 
$$\mathbb{P}(A^c) = \mathbb{P}\{\max_x | \sqrt{\hat{p}_n(x)} - \sqrt{\overline{p_n}(x)}| > c\} = \mathbb{P}\left\{\max_{j=\overline{0,M-1}} \left| \sqrt{\frac{\nu_j}{nh}} - \sqrt{\frac{\Delta_j}{nh}} \right| > c\right\} \approx \mathbb{P}\left\{\max_{j=\overline{0,M-1}} \frac{|\xi_j|}{2\sqrt{nh}} > \frac{z_{\frac{\alpha}{2n}}}{2}\sqrt{\frac{M}{n(b-a)}}\right\} = \mathbb{P}\{\max_{j=\overline{0,M-1}} |\xi_j| > z_{\frac{\alpha}{2M}}\} \leq \sum_{j=0}^{M-1} \mathbb{P}\{|\xi_j| > z_{\frac{\alpha}{2M}}\} = \sum_{j=0}^{M-1} \frac{\alpha}{M} = \alpha,$$

т.е. для предъявленных  $p_-(x), p_+(x)$  выполнено определение доверительной трубки.



## Комментарии о доверительных трубках

- Важным условием для предыдущего вывода является наличие большого количества семплов n. В случае малого количества семплов ситуация может отличаться, в зависисости от использованного метода оценки.
- > Разные отрасли используют разные определения ширины доверительной трубки (от 68% до 100%).

#### Ядерная оценка плотности

Позволяет получить более гладкие по сравнению с гистограммной оценки, быстрее сходящиеся к плотности.

#### Определение

Ядро - функция K такая, что

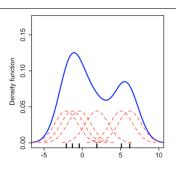
$$K(x) \ge 0, \int\limits_{\mathbb{R}} K(x)dx = 1, \int\limits_{\mathbb{R}} xK(x)dx = 0, \sigma_K^2 \equiv \int\limits_{\mathbb{R}} x^2K(x)dx$$

### Ядерная оценка плотности

#### Определение

Ядерная оценка плотности имеет вид:

$$\hat{p}_n(x) = rac{1}{nh} \sum_{i=1}^n K\left(rac{x-x_i}{h}
ight), h -$$
ширина ядра



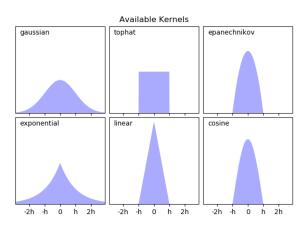
### Виды ядер

#### **Examples**

- **◄**  $K(x) = \frac{1}{2} \mathbb{I}\{|x| < 1\}$  прямоугольное ядро
- $\blacktriangleleft K(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{x^2}{2}\right)$  Гауссовское ядро
- $lacktriangledown K(x) = rac{3}{4}(1-x^2)\mathbb{I}\{|x|<1\}$  ядро Епанечникова

Далее мы будем рассматривать только гладкие ядра.

#### Примеры ядер



Вид ядерной функции K влияет на "качество" оценки не так сильно, как выбор ширины ядра h.

#### Теорема

$$MISE(\hat{p}_n, p) \approx \frac{1}{4} \sigma_K^4 h^4 \int_{\mathbb{R}} (p''(x))^2 dx + \frac{1}{nh} \int_{\mathbb{R}} (K(x))^2 dx$$

Минимум достигается при  $h = h^*$ :

$$h^* = \left(\frac{1}{n} \frac{\int\limits_{\mathbb{R}} (K(x))^2 dx}{\left(\int\limits_{\mathbb{R}} x^2 K(x) dx\right)^2 \left(\int\limits_{\mathbb{R}} p''(x))^2 dx\right)}\right)^{\frac{1}{5}}$$

При этом 
$$MISE(\hat{p}_n,p) = O\left(n^{-\frac{4}{5}}\right)$$

Воспользуемся bias-variance decomposition:

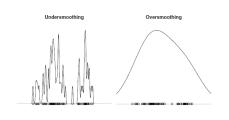
$$bias(x) = \mathbb{E}_{p}\hat{p}_{n}(x) - p(x) = \int_{\mathbb{R}} \left(\frac{1}{nh} \sum_{i=1}^{n} K(\frac{x-x_{i}}{h})\right) p(x_{1}) \dots p(x_{n}) dx_{1} \dots dx_{n} - \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \int_{\mathbb{R}} K(z) p(x) dz \approx \int_{\mathbb{R}} K(z) [-p'(x)zh + p''(x)\frac{(zh)^{2}}{2}] dz = \frac{1}{2} \sigma_{K}^{2} h^{2} p''(x)$$

$$\int_{\mathbb{R}} (bias(x))^{2} dx = \frac{1}{4} \sigma_{K}^{4} h^{4} \int_{\mathbb{R}} [p''(x)]^{2} dx$$

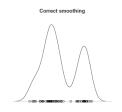
$$\int_{\mathbb{R}} \mathbb{V} ar_p \hat{p}_n(x) dx = \int_{\mathbb{R}} \mathbb{V} ar_p \left[ \frac{1}{nh} \sum_{i=1}^n K(\frac{x-x_i}{h}) dx \right] \\
\frac{1}{(nh)^2} \sum_{i=1}^n \int_{\mathbb{R}} \mathbb{V} ar_p K(\frac{x-x_i}{h}) dx \le \frac{1}{(nh)^2} \sum_{i=1}^n \int_{\mathbb{R}} \mathbb{E}_p K(\frac{x-x_i}{h})^2 dx = \\
\frac{1}{(nh)^2} \sum_{i=1}^n \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} K(\frac{x-x_i}{h})^2 p(x_i) dx_i dx = \\
\frac{1}{(nh)^2} \sum_{i=1}^n \int_{\mathbb{R}} p(x_i) \int_{\mathbb{R}} K(\frac{x-x_i}{h})^2 dx dx_i = \\
\frac{1}{(nh)^2} \sum_{i=1}^n \int_{\mathbb{R}} p(x_i) dx_i h \int_{\mathbb{R}} K^2(z) dz = \frac{1}{nh} \int_{\mathbb{R}} K^2(z) dz$$

Минимум  $MISE(\hat{p}_n,p)$  достигается в некотором  $h^*$ .

Подставляя  $h^*$  в  $\hat{p}_n$ , получаем, что  $MISE = O(n^{-\frac{4}{5}})$ , т.е. сходимость ядерной оценки лучше, чем у гистограммы. Можно показать, что при достаточно общих условиях нельзя получить скорость лучше, чем  $n^{-\frac{4}{5}}$ .



Как и в случае с гистограммной, при больших h имеет место oversmoothing, а при маленьких - undersmoothing из-за bias-variance tradeoff.



## Доверительный интервал

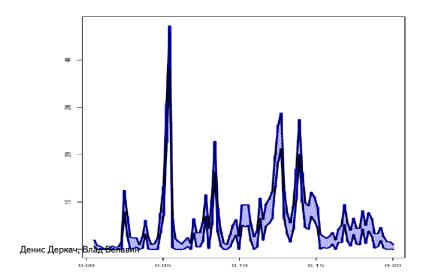
Определим  $\overline{p_n}(x)=\mathbb{E}\hat{p}_n(x)=\int\limits_{\mathbb{R}}\frac{1}{h}K(\frac{x-u}{h})p(u)du$ . Допустим, что  $supp(p)\subset (a,b)$ .

Тогда определим  $(1-\alpha)$  доверительную трубку.

$$p_{-}(x) = \hat{p}_{n}(x) - \frac{z_{\alpha}}{\sqrt{n}}s(x),$$
  
$$p_{+}(x) = \hat{p}_{n}(x) + \frac{z_{\alpha}}{\sqrt{n}}s(x).$$

Где 
$$s^2(x)=\frac{1}{n-1}\sum_{i=1}^n[Y_i(x)-\overline{Y_n}(x)]^2, Y_i(x)=\frac{1}{h}K(\frac{x-X_i}{h}),$$
  $z_{\alpha}=\Phi^{-1}\left(\frac{1+(1-\alpha)^{\frac{w}{b-a}}}{2}\right), \Phi-$  функция стандартного нормального распределения.  $w$  - эффективная ширина ядра.

## Доверительный интервал для усредненной плотности



## Ядерная оценка плотности: многомерный случай

Пусть теперь данные многомерные, то есть i-ое наблюдение - вектор размерности d:

$$X_i = [X_i^1, \dots X_i^d]^T.$$

Пусть  $h = [h_1, \dots, h_d]^T$  - вектор ширины ядра вдоль каждого измерения.

Тогда:

$$\hat{p}_n(x) = \frac{1}{nh_1 \cdot \dots \cdot h_d} \sum_{i=1}^n \left[ \prod_{j=1}^d K\left(\frac{x_j - X_i^j}{h_j}\right) \right],$$

где  $x = [x_1, \dots, x_d]^T$  — произвольная точка в  $\mathbb{R}^d$ 

## Ядерная оценка плотности: многомерный случай

Для такой оценки риск

$$\begin{split} MISE(\hat{p}_n,p) \approx \\ \frac{1}{4}\sigma_K^4 \left[ \sum_{j=1}^d h_j^4 \int\limits_{\mathbb{R}^d} p_{jj}^2(x) dx + \sum_{j \neq k} h_j^2 h_k^2 \int\limits_{\mathbb{R}^d} p_{jj}(x) p_{kk}^2(x) dx \right] + \\ \frac{\left( \int\limits_{\mathbb{R}^d} K^2(x) dx \right)^d}{n h_1 \cdot \ldots \cdot h_d}, \\ \text{где } p_{jj}(x) = \frac{\partial^2 p(x)}{\partial x_j^2} \end{split}$$

Оптимальная ширина ядра  $h_i^* \approx c n^{-\frac{1}{4+d}}$ 

При этом риск имеет порядок:  $MISE(\hat{p}_n, p) = O(n^{-\frac{4}{4+d}})$ .

## Проклятие размерности

Оптимальный порядок риска  $O(n^{-\frac{4}{4+d}})$ , т.е. наблюдаем "проклятье размерности" - при росте d скорость сходимости к истинной плотности падает.

Рассмотрим таблицу объёмов выборки, необходимых для того, чтобы средний квадрат ошибки в нуле был меньше 0.1 в зависимости от размерности наблюдений в случае многомерной нормальной плотности и оптимальной ширины ядра:

d	1	2	3	4	5	6	7	8	9
n	4	19	67	223	768	2790	10700	43700	187000

где d — размерность данных, n — необходимый объём выборки.

Пусть имеется n наблюдений:  $(X_1, Y_1) \dots (X_n, Y_n)$ , сгенерированных из совместной плотности p(x, y).

Наблюдения связаны соотношением:

$$Y_i = r(X_i) + \varepsilon_i, \varepsilon_i - i.i.d, \mathbb{E}\varepsilon_i = 0, \mathbb{V}ar\varepsilon_i = \sigma^2$$

Необходимо оценить функцию регрессии:

$$r(x) = \mathbb{E}(Y|X=x) = \int\limits_{\mathbb{R}} y p(y|x) dy = \int\limits_{\mathbb{R}}^{\int\limits_{\mathbb{R}} y p(x,y) dy} = \int\limits_{\mathbb{R}} y p(x,y) dy} = \int\limits_{\mathbb{R}} y p(x,y) dy}$$
.

#### Определение

Пусть  $\hat{p}_n(x)$  и  $\hat{p}_n(x,y)-$  ядерные оценки плотностей по выборкам  $\{X_1,\ldots,X_n\}$  и  $\{(X_1,Y_1)\ldots,(X_n,Y_n)\}$  соответственно с ядром K. Тогда, если  $\hat{p}_n(x)\neq 0$ , то

$$\hat{r}_n(x) = \frac{\int\limits_{\mathbb{R}} y \hat{p}_n(x, y) dy}{\hat{p}_n(x)}$$

.

Для оценки r(x) используется оценка Надарая-Ватсона:

#### Определение

$$\hat{r}_n^{NW} = \sum_{i=1}^n w_i(x) Y_i$$
, где  $w_i = \frac{K(\frac{x-X_i}{h})}{\sum\limits_{j=1}^n K(\frac{x-X_j}{h})}$ ,  $K$  заданная ядерная функция

Таким образом, это взвешенная сумма  $Y_i$ , где точки близкие к х имеют больший вес.

NB: оценку Надарая-Ватсона можно применять и в случае, когда  $X_i$  — фиксированные и детерминированные числа (например,  $X_i = \frac{i}{n}$ ).

Перейдём к риску и выбору ширины ядра.

#### Теорема

$$\begin{split} MISE(\hat{r}_n^{NW},r) \approx \\ \approx & \frac{h^4}{4} (\int\limits_{\mathbb{R}} x^2 K^2(x) dx)^4 \int (r''(x) + 2r'(x) \frac{p'(x)}{p(x)})^2 dx + \\ \frac{1}{h} \int\limits_{\mathbb{R}} \frac{\sigma^2 \int\limits_{\mathbb{R}} K^2(x) dx}{np(x)} dx \end{split}$$

Оптимальная ширина ядра:  $h^* = cn^{-\frac{1}{5}}$ 

Порядок риска при этой ширине:  $MISE(\hat{r}_{n}^{NW},r)=O(n^{-\frac{4}{5}})$ 

Опять же,  $h^*$  нельзя выписать на практике, так как она зависит от неизвестных r(x), p(x).

Поэтому минимизируют по h оценку риска

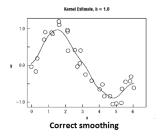
$$\hat{\mathcal{J}}(h) = \sum_{i=1}^{n} (Y_i - \hat{r}_{(-i)}^{NW}(X_i))^2,$$

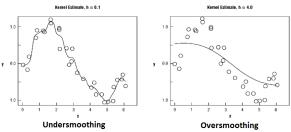
где  $\hat{r}^{NW}_{(-i)}$  - оценка Надарайя-Ватсона, построенная по выборке, из которой удалено наблюдение  $(X_i,Y_i)$ 

#### Теорема

$$\hat{\mathcal{J}}(h) = \sum_{i=1}^{n} \left( Y_i - \hat{r}_n^{NW}(X_i) \right)^2 \frac{1}{\left( 1 - \frac{K(0)}{\sum_{j=1}^{n} K\left(\frac{X_i - X_j}{h}\right)} \right)^2}$$

Как и в случае с гистограммной и ядерной оценкой плотности, наблюдается bias-variance tradeoff: при больших h имеет место oversmoothing - оценка слишком сглажена, а при маленьких h имеет место undersmoothing - оценка излишне подстроилась под данные.





#### Непараметрическое оценивание

#### Доверительная трубка для функции регрессии

Многомерный случай

#### Непараметрический бутстреп

Стандартная постановка задачи Идея бутстрепа Алгоритм

#### Параметрический бутстреп

#### Доверительное оценивание на основе бутстрепа

Нормальный интервал Центральный интервал

#### Метод складного ножа

## Доверительная трубка для функции регрессии

Построим доверительную область. Сначала оценим  $\sigma^2$ . Пусть  $X_i$  упорядочены по возрастанию. Предполагая, что r(x) - гладкая функция, получаем  $r(X_{i+1}) - r(X_i) \approx 0$ . Тогда:

$$Y_{i+1} - Y_i = [r(X_{i+1}) + \varepsilon_{i+1}] - [r(X_i) + \varepsilon_i] \approx \varepsilon_{i+1} - \varepsilon_i$$

$$\mathbb{V}ar(Y_{i+1} - Y_i) \approx \mathbb{V}ar(\varepsilon_{i+1} - \varepsilon_i) = \mathbb{V}ar\varepsilon_{i+1} + \mathbb{V}ar\varepsilon_i = 2\sigma^2$$

$$\Rightarrow \hat{\sigma}^2 = \frac{1}{2(n-1)} \sum_{i=1}^{n-1} (Y_{i+1} - Y_i)^2$$

Будем строить доверительную область для сглаженной версии  $\overline{r}_n(x)=\mathbb{E}(\hat{r}_n^{NW}(x))$  настоящей функции регрессии r.

## Доверительная трубка для функции регрессии

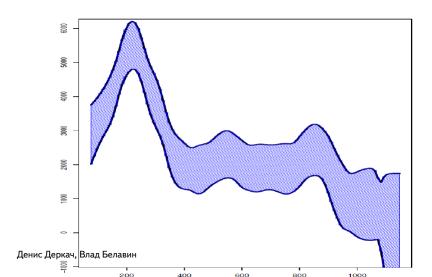
Приближенный  $(1-\alpha)$  доверительный интвервал для  $\overline{r}_n(X)$  имеет вид:

$$r_{-}(x) = \hat{r}_n^{NW}(x) - C$$
  
$$r_{+}(x) = \hat{r}_n^{NW}(x) + C,$$

Где  $\hat{\sigma}, w_i$  - определены выше,  $C = z_{\alpha} \hat{\sigma} \sqrt{\sum_{i=1}^n w_i^2(x)}$ ,

 $z_lpha=\Phi^{-1}\left(rac{1+(1-lpha)^{rac{b^w}{b^-a}}}{2}
ight), \Phi$  — функция стандартного нормального распределения, w - эффективная ширина ядра,  $X_1,\dots,X_n\in(a;b)$ 

## Доверительная трубка для функции регрессии



#### Непараметрическое оценивание

Доверительная трубка для функции регрессии

Многомерный случай

#### Непараметрический бутстреп

Стандартная постановка задачи Идея бутстрепа Алгоритм

#### Параметрический бутстреп

#### Доверительное оценивание на основе бутстрепа

Нормальный интервал Центральный интервал

#### Метод складного ножа

## Непараметрическая регрессия: многомерный случай

Если  $X=[X_1,\dots,X_n]^T$ , то из-за проклятия размерности бесполезно обобщать оценку Надарайя-Ватсона аналогично способу, как мы делаем в ядерной оценке плотности. Вместо этого можно рассмотреть аддитивную модель

▶ 
$$Y = \sum_{j=1}^d r_j(X^j) + \alpha + \varepsilon$$
 или

$$Y = \sum_{j=1}^{d} r_j(X^j) + \sum_{j < k} r_{jk}(X^j X^k) + \alpha + \varepsilon$$

## Непараметрическая регрессия: многомерный случай

Подготовка первой аддитивной модели:

#### Algorithm (Backfitting)

Инициализация :  $\hat{\alpha} = \overline{Y_n}; \hat{r}_1, \dots \hat{r}_d$ 

Пока не стабилизируется  $\hat{r}_1,\ldots,\hat{r}_d$  повторять;

- Для всех  $j = 1, \ldots, d$ :
  - 1. Вычислить  $\widetilde{\varepsilon}_i = Y_i \hat{\alpha} \sum_{k \neq i} \hat{r}_k(X_i^k), i = 1, \dots, n$
  - 2. Получить  $\hat{r}_j(X^j)$  функцию регрессии  $\widetilde{\varepsilon}_i$  на j-ую компоненту  $X^j$  (то есть в качестве наблюдений имеем  $\{(X_1^j,\widetilde{\varepsilon}_1),\dots,(X_n^j,\widetilde{\varepsilon}_n)\}$

денис Дерка
$${f 3}$$
 владовлажить  $\hat{r}_j := \hat{r}_j - rac{1}{n} \sum_{i=1}^n \hat{r}_j(X_i^j)$ 

Непараметрический

бутстреп

### Стандартная постановка задачи

- > Модель:
  - > Имеем конечную простую выборку  $\{X_i\}_{i=1}^n \subset \mathbb{R}$ , порожденную распределением вероятности F.
  - > Задана некоторая статистика  $T_n = T_n(X_1, \dots, X_n)$ .
- > Задача: оценить дисперсию  $\mathbb{V}ar_F(T_n)$ , которая зависит от неизвестного распределения F.

#### Пример

Пусть 
$$T_n=\overline{X}_n$$
. Тогда  $\mathbb{V}ar_F(T_n)=\sigma^2/n$ , где  $\sigma^2=\int (x-\mu)^2dF(x)$  и  $\mu=\int xdF(x)$ . Таким образом, дисперсия  $T_n$  есть функция  $F$ .

## Эмирическая оценка функции распределения

#### Определение

Если есть выборка  $X_i \sim F$  iid, то эмпирическая (выборочная) функция распределения:  $\widehat{F}_n(x) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \theta(x-X_i)$ 

#### Лемма

#### Гливенко-Кантелли

 $\lim_{n \to \infty} \sup_x (\widehat{F}_n(x) \to F(x)) = 0$  почти наверняка.

## Идея бутстрепа

- Шаг 1. Оценить  $\mathbb{V}ar_F(T_n)$  с помощью  $\mathbb{V}ar_{\widehat{F}_n}(T_n)$ .
- Шаг 2. Приблизить  $\mathbb{V}ar_{\widehat{F}_{\mathbf{x}}}(T_n)$  при помощи моделирования.

#### Пример

- > Для  $T_n=\overline{X}_n$ ,  $\mathbb{V}ar_{\widehat{F}_n}(T_n)=\widehat{\sigma}^2/n$ , где  $\widehat{\sigma}^2=n^{-1}\sum_{i=1}^n(X_i-\overline{X}_n)^2.$
- > В данном случае шага 1 достаточно.
- > Однако зачастую не удаётся выписать явно  $\mathbb{V}ar_{\widehat{F}_n}(T_n)$ . В таком случае прибегают к шагу 2.

### Оценка дисперсии на основе бутстрепа

Предположим, что  $Y_1, \dots, Y_B$  — реализации і. і. d.случайных величин с функцией распределения G. Согласно закону больших чисел,

$$\overline{Y}_n = \frac{1}{B} \sum_{j=1}^B Y_j \xrightarrow{P} \int y dG(y) = \mathbb{E}Y, \quad B \to \infty.$$

Таким образом, мы можем использовать  $\overline{Y}_n$  при достаточно больших B для приближения  $\to Y$ . Более того, для любой функции h с конечным мат. ожиданием имеем:

$$\frac{1}{B} \sum_{j=1}^{B} h(Y_j) \xrightarrow{P} \int h(y) dG(y) = \mathbb{E}(h(Y)), \quad B \to \infty.$$

## Оценка дисперсии на основе бутстрепа

В частности, это означает, что мы можем моделировать и дисперсию:

$$\frac{1}{B} \sum_{j=1}^{B} (Y_j - \overline{Y}_n)^2 = \frac{1}{B} \sum_{j=1}^{B} (Y_j)^2 - \left(\frac{1}{B} \sum_{j=1}^{B} Y_j\right)^2 \xrightarrow{P}$$

$$\rightarrow P \int y^2 dG(y) - \left(\int y dG(y)\right)^2 = \mathbb{V}ar(Y), \quad B \rightarrow \infty.$$

Это означает, что мы можем использовать выборку для оценки дисперсии. Данная процедура позволяет нам находить  $\mathbb{V}ar_{\widehat{F}_n}(T_n)$  — «дисперсию  $T_n$  при данных, распределённых по  $\widehat{F}_n$ ».

### Оценка дисперсии на основе бутстрепа

Теперь ситуация выглядит следующим образом.

> С точки зрения реальности:

$$F \Rightarrow X_1, \dots, X_n \Rightarrow T_n = g(X_1, \dots, X_n)$$

> С точки зрения бутстрепа:

$$\widehat{F}_n \Rightarrow X_1^*, \dots, X_n^* \Rightarrow T_n^* = g(X_1^*, \dots, X_n^*)$$

- > Проблема: как получить  $X_1^*,\dots,X_n^*$  из  $\widehat{F}_n$ ?
- > Решение: при подсчёте мат. ожидания с помощью  $\widehat{F}_n$  мы использовали одинаковую массу  $\frac{1}{n}$ . Это значит, что получение наблюдения из  $\widehat{F}_n$  эквивалентно выбору случайной точки из исходной выборки.

### Алгоритм: оценка дисперсии

Приведём алгоритм оценки дисперсии с помощью бутстрепа:

- 1. Выбираем  $X_1^*,\dots,X_n^*\sim \widehat{F}_n$
- 2. Вычисляем  $T_n^* = g(X_1^*, \dots, X_n^*)$
- 3. Повторяем шаги 1 и 2 пока не получим  $T_{n,1}^*, \dots, T_{n,B}^*$
- 4. Положим

$$v_{boot} = \frac{1}{B} \sum_{b=1}^{B} (T_{n,b}^* - \frac{1}{B} \sum_{r=1}^{B} T_{n,r}^*)^2$$

В итоге получаем:

$$\mathbb{V}ar_F(T_n) \approx \mathbb{V}ar_{\widehat{F}}(T_n) \approx v_{boot}$$

## Количество выборок B

Количество B зависит от необходимой точности (и компьютерного времени). Скорее всего для оценки дисперсии необходимо достаточно будет поставить 50 < B < 200. Более точная оценка:

#### Лемма

 $\mathbb{V}ar_BT_n=(\mathbb{V}ar_{B o\infty}^2\widehat{T}_n+rac{E(\Delta)+2}{4B})^{rac{1}{2}}$ , где  $\Delta$  зависит от распредения F и пропорциональная коэффициенту эксцесса.

### Алгоритм: оценка смещения

Приведём алгоритм оценки смещения с помощью бутстрепа:

- 1. Выбираем  $X_1^*,\ldots,X_n^*\sim \widehat{F}_n$
- 2. Вычисляем  $T_n^*=g(X_1^*,\ldots,X_n^*)$
- 3. Повторяем шаги 1 и 2 пока не получим  $T_{n,1}^*,\dots,T_{n,B}^*$
- 4. Положим оценку бустрепом смещения:

$$b_{boot} = \frac{1}{B} \sum_{r=1}^{B} T_{n,r}^* - \widehat{T}$$

### Проблемы подхода

Для выборки  $X_1, \ldots X_n \sim U[0, heta]$ , оценим  $\widehat{\theta} = \max\{x_1, \ldots x_n\}$ 

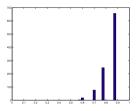
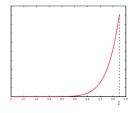


Figure: Histogram of the nonparametric bootstrap replications  $\theta^*$  with n=10, B=1000,  $\theta=0.8722$ . The maximum peak is at  $\theta=0.8722$  with a probability of  $\mathcal{P}(\theta\in\mathbf{x}^*)=0.6560\approx 1-(1-1/n)^n=0.6513$ .



**Figure:** Theoretical results (extreme values) says that  $\mathcal{P}(\hat{\theta}^*) = n \frac{(\hat{\theta}^*)^{n-1}}{\hat{\theta}^n}$ .

Проблемы происходят из-за того, что  $\widehat{F_n}$  неточно воспроизводит F: нужно сгладить.

Параметрический

бутстреп

## Параметрический бутстреп

- > Предположим, что  $F(x) \in \{F(x,\theta) : \theta \in \Theta \subset \mathbb{R}^d\}$ .
- > Тогда с помощью максимизации правдоподобия найдем параметр  $\theta$ , а именно:

$$\theta = \operatorname*{arg\,max}_{\theta \in \Theta} \mathcal{L}(\vec{X}, \theta)$$

- Вместо ОМП можно использовать метод моментов.
- Далее действуем по описанной схеме непараметрического бутстрепа.
- (+) Непрерывная выборка, в маленькой выборке, как правило, недооценка разброса.
- (-) Произвольная модель и оценка параметров.
  - Обычно выборки с менее чем 10 элементами считаются ненадежными для непараметрического бутстрепа.

#### Оценка смещения

- 1. Строим  $\widehat{F_n}$  используя свои знания о системе
- 2. Выбираем  $X_1^*,\ldots,X_n^*\sim \widehat{F}_n$
- 3. Вычисляем  $T_n^* = g(X_1^*, \dots, X_n^*)$
- 4. Повторяем шаги 1 и 2 пока не получим  $T_{n,1}^*,\dots,T_{n,B}^*$
- 5. Положим оценку бустрепом смещения:

$$b_{boot} = \frac{1}{B} \sum_{r=1}^{B} T_{n,r}^* - \widehat{T}$$

# Доверительное

на основе бутстрепа

оценивание

### Нормальный интервал

 Если предположить, что данные распределены нормально, то имеет смысл рассмотреть следующий доверительный интервал:

$$(T_n - z_{\alpha/2}\widehat{se}_{boot}, T_n + z_{\alpha/2}\widehat{se}_{boot}),$$

> При этом  $z_{\alpha}: F_{N(0,1)}(z_{\alpha}) = 1 - \alpha$ ,  $\widehat{se}_{boot} = \sqrt{v_{boot}}$ .

## Центральный интервал

- > Пусть  $\theta = T(F)$  и  $\widehat{\theta}_n = T(\widehat{F}_n)$ .
- > Пусть  $\widehat{\theta}_{n,1}^*,\dots,\widehat{\theta}_{n,B}^*$  получены итерированием шагов 1 и 2 алгоритма бутстрепа.
- > Пусть  $\theta_{\beta}^*$  обозначает  $\beta$ -квантиль для  $(\theta_{n,1}^*,\dots,\theta_{n,B}^*).$
- ightarrow Тогда центральный (1-lpha)-доверительный интервал :

$$C_n = (2\widehat{\theta}_n - \widehat{\theta}_{1-\alpha/2}^*, 2\widehat{\theta}_n - \widehat{\theta}_{\alpha/2}^*).$$

## Центральный интервал

#### Теорема

При некоторых несильных условия на T(F),

$$P_F(T(F) \in C_n) \to 1 - \alpha, \quad n \to \infty,$$
  
 $C_n = (2\widehat{\theta}_n - \widehat{\theta}_{1-\alpha/2}^*, 2\widehat{\theta}_n - \widehat{\theta}_{\alpha/2}^*)$ 

## Общие проблемы параметрического и непараметрического бутстрепа

- > неполные данные;
- > скоррелированные данные;
- > большое количество выбросов.

Метод складного ножа

#### Мотивация

Непараметрический бутстреп производит семплирование из некоторого  $F^*$  построенного по результатам данных. Кроме того, в принципе, непараметрический бутстреп может занимать довольно много времени.

## Метод складного ножа (jackknife)

- $\rightarrow$  Пусть  $T_n = (X_1, \dots, X_n)$ .
- $\rightarrow$  Рассмотрим n подвыборок:

$$X_{(-i)} = \{X_1, \dots X_{i-1}, X_{i+1} \dots X_n\}$$

- > Пусть  $\overline{T}_n = n^{-1} \sum_{i=1}^n T_{(-i)}$ .
- > Построим следующую оценку  $\mathbb{V}ar(T_n)$ :

$$v_{jack} = \left(\frac{n-1}{n} \sum_{i=1}^{n} (T_{(-i)} - \overline{T}_n)^2\right)^{\frac{1}{2}}$$

> Аналогично:

$$b_{jack} = (n-1)(\sum_{i=1}^{n} T_{(-i)} - \overline{T}_n)$$

#### delete-d складной нож

- метод складного ножа может быть улучшен за счёт изымания большего количества примеров из выборки.
- > в этом случае оценки будут выглядеть:

$$v_{delete-d} = \frac{r}{\binom{n}{d}} \sum_{k} (T_{(-k)} - \overline{T}_n)^2$$

где  $X_{(-k)}$  - выборка без d элементов,  $\overline{T}_n = \frac{\sum T_{(-k)}}{\binom{n}{d}}$ ,  $n = r \cdot d$ .

> Для состоятельности медианной оценки при  $n \to \infty$ , нужно выбирать  $\sqrt{n} < d < n$ .

#### Метод складного ножа

- > delete-d складной нож аппроксимация бутстрепа.
- Бутстреп разные результаты, метод складного ножа всегда одинаковые.
- Метод складного ножа проще применять для сложных схем семплирования.