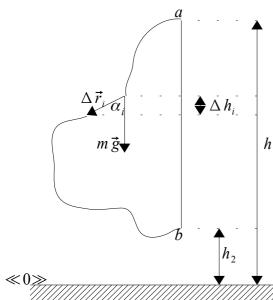
Билет 13. Работа силы тяжести, силы упругости. Потенциальная энергия. Консервативные силы. Работа силы трения. Неконсервативные силы.

Работа силы тяжести



Пусть тело массой т перемещается по произвольной траектории из точки а в точку b.

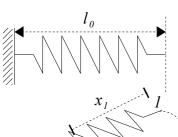
Точка а - на высоте h_1 , тока b — на высоте h_2 .

Разобьем путь на малые прямолинейные участки $\Delta \vec{r}_i$. Тогда . работа на каждом участке $\Delta A_i = mg \cdot \Delta r_i \cdot \cos \alpha_i = mg \cdot \Delta h_i$.

$$A = \sum \Delta A_i = \sum (mg \Delta h_i) = mg \cdot \sum \Delta h_i = mg (h_1 - h_2)$$

Работа силы тяжести зависит только от массы тела, начальной и





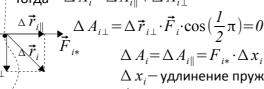
Тело закреплено на пружине жесткостью k , растянутой на x_1 . Переведем в новое положение, при котором пружина растянута на x_2 .

 L_0 — длина нерастянутой пружины.

Рассмотрим бесконечно малое перемещение пружины $\Delta \vec{r}_i$.

$$\Delta \vec{r}_i = \Delta \vec{r}_{i\parallel} + \Delta \vec{r}_{i\perp} \quad \Delta \vec{r}_{i\parallel} \| \{$$
ось пружины $\} \perp \Delta \vec{r}_{i\perp}$ Тогда $\Delta A_i = \Delta A_{i\parallel} + \Delta A_{i\perp}$

Тогда
$$\Delta\,A_i \!=\! \Delta\,A_{i\parallel} \!+\! \Delta\,A_{i\perp}$$

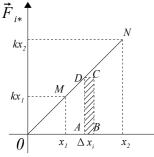


 $\Delta A_i = \Delta A_{i\parallel} = F_{i*} \cdot \Delta x_i$ $\Delta\,x_i$ — удлинение пружины на перемещении $\Delta\,ec{r}_i$

 $\vec{\hat{F}}_{i*}$ — сила упругости, действующая на пружину

 $\vec{F}_i \! = \! -\vec{F}_{i*} \! -$ сила упругости, приложеная к телу со стороны пружины $\Delta\,A_{I2} \! = \! \sum \Delta\,A_i \! = \! \sum F_i \Delta\,x_i \! = \! -\! \sum F_{i*}\,\Delta\,x_i \! = \! -\! \sum k\,x_i \! \cdot \! \Delta\,x_i$

Построим график зависимости



$$F_{i*} \Delta x_i = kx_i \Delta x_i = S_{ABCD}$$

$$A_{12} = -\sum_{i} kx_i \Delta x_i = S_{x_iMN} x_2 \qquad \Delta x_i \rightarrow 0$$

$$A_{12} = -\left(\frac{kx_1 kx_2}{2}(x_1 - x_2)\right) = \frac{kx_1^2}{2} - \frac{kx_2^2}{2}$$

$$A_{F_{ymp}} = \frac{kx_1^2}{2} - \frac{kx_2^2}{2}$$

 $rac{7}{8}$ Работа силы упругости зависит только от коэффициента жесткости, начального и конечного удлинений.

Консервативные силы (потенциальные) — силы, работа которых не зависит от формы траектории движения тел, а зависит только от начального и конечного их положений.

Консервативные силы — силы, работы которых по замкнутой траектории (пути) равна 0.

Сила тяжести и сила упругости — консервативные силы, так как их работа не зависит от траектории.

Неконсервативные силы (диссипотивные) — остальные.

Диссипотивные силы — силы, полная работа которых при движении системы всегда отрицательна.

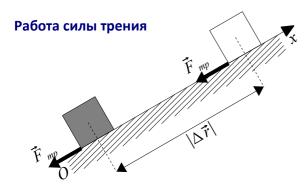
Потенциальная энергия — энергия взаимодействия тел.

Примеры: гравитационная, электромагнитная - $E_n = \frac{k \, q^2}{2}$, упругая деформация $E_n = \frac{k \, \Delta \, l^2}{2}$, в однородном поле — сила тяжести $E_n = mgh$.

Потенциальная энергия системы — функция координаты и определят только положение тела. Изменение потенциальной энергии взятое с противоположным знаком равно работе консервативных сил. $A_{\mathrm{кonc.cus}} = -\Delta E_n$

Закон изменения полной механической энергии системы тел — изменение полной механической энергии системы тел равно сумме работ всех внешних и внутренних неконсервативных сил, действующих на систему.

$$\begin{split} &\Delta \, E \! = \! A_{\text{внешн. u внутр. неконсерв. cut}} \\ &A \! = \! A_{\text{к.c}} \! + \! A_{\text{н.к.c}} \! + \! A_{\text{внешн.cut}} \\ &A \! = \! \Delta \, E_{\text{к}} \quad A_{\text{к.c}} \! = \! - \! \Delta \, E_{\text{n}} \\ &\Delta \, E_{\text{k}} \! = \! A_{\text{н.к.c}} \! - \! \Delta \, E_{\text{n}} \! + \! A_{\text{внешн.cut}} \\ &E_{\text{к кон}} \! - \! E_{\text{к нач}} \! = \! A_{\text{н.к.c}} \! + \! A_{\text{внешн.cut}} \! - \! \left(E_{\text{n кон}} \! - \! E_{\text{n нач}} \right) \\ &E_{\text{кон}} \! - \! E_{\text{нач}} \! = \! \Delta \, E \! = \! A_{\text{н.к.c}} \! + \! A_{\text{внешн.cut}} \end{split}$$



Разбили всю траекторию на прямолинейные отрезки.

$$F_{mp} = \mu N = \mu m g \cos \alpha$$
 (II закон Ньютона)

lpha - угол наклона плоскости.

Сила трения зависит от массы тела

$$A_{F_{mn}} = \vec{F}_{mp} \cdot \Delta \vec{r} = -F_{mp} \cdot |\Delta \vec{r}|$$

Работа силы трения зависит от длины траектории. Следовательно сила трения — некосервативная сила.