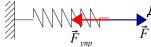
## Билет 7. Сила упругости, закон Гука. Вес. Невесомость.

Сила — количественная мера действия тел друг на друга, в результате которого тела получают ускорение. Силы упругости — электромагнитные силы.

Сила упругости — сила, возникающая в упруго-деформированном теле, и стремящаяся вернуть телу исходную форму. Приложена к месту приложения деформирующей силы и противонаправлена ей.



- Деформация изменение формы или размера тела  $\vec{F}$  Упругие деформации деформации, которые исчезают после того, как на тело перестают действовать внешние силы
  - Пластические деформации деформации, которые остаются либо полностью, либо частично после прекращения действия внешних сил

### Природа сил упругости

При растяжении (сжатии) тела расстояния между молекулами увеличивается (уменьшается), силы притяжения (отталкивания) превосходят по модулю силы отталкивания (притяжения). Между молекулами действуют силы притяжения (отталкивания) и препятствуют растяжению (сжатию) тела.

# Деформации

- Растяжение Примеры: резина, пружина.
- Сжатие Примеры: мяч при ударе, пружина.
- Сдвиг
- Изгиб (неоднородное растяжение сжатие)
- Кручение (неоднородный сдвиг)

#### Закон Гука

Величина деформации прямопропорциональна приложенной силе.

(1) 
$$F_{ynp} = k \cdot |\Delta l| \quad k - \varkappa e c m \kappa o c m b \quad [k] = \frac{H}{M}$$

Закон Гука выполняется при малых растяжениях.

(2) Механическое напряжение — физическая величина, численно равная отношению силы упругости к площади сечения, к которой он приложена.

Механическое напряжение характеризует состояние деформированного тела.

$$\sigma = \frac{F_{ynp}}{S}$$
  $S = Cevenue \ \kappa$  которому  $[\sigma] = \Pi a = \frac{H}{M^2}$ 

Пусть на стержень длиной  $l_0$  и площадью поперечного сечения S подвергся растяжению на величину  $\Delta \, l$  под действием силы  $\, F \,$  . В теле возникает нормальное напряжение  $\, \sigma \,$  .

Тогда относительное удлинение  $\varepsilon = \frac{|\Delta l|}{l}$  .

Закон Гука трактуется так: механическое напряжение, возникающее в теле при упругой деформации растяжения (сжатия), прямопропорционально относительному удлинению (сжатию).

$$\sigma = E \varepsilon = E \frac{|\Delta l|}{l_0}$$
  $E$  – модуль Юнга (упругости)

 $|E| = \Pi a$  Модуль Юнга — постоянная величина для вещества.

Рассмотрим тело, которое мы растягиваем.

Построим график зависимости механического напряжения от относительной деформации.

ОА — участок, где выполняется закон Гука.

А — предел пропорциональности.

AB — закон не выполняется, длина восстанавливается.

В — предел упругости.

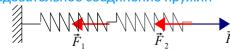
ВС — удлинение не требует увеличения внешнего напряжения.

 D — предел прочности, образуется узкая часть некоторого сечения, которая рвется и при меньшем растяжении.

Е — тело рвется.

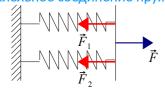
$$rac{F_{ynp}}{S}$$
  $=$   $E rac{|\Delta \, l|}{l_0}$  Вывод формулы  $k = rac{SE}{l}$   $F_{ynp} = rac{SE}{l_0} \cdot |\Delta \, l|$   $rac{F}{|\Delta \, l|} = k = rac{SE}{l_0}$ 

# Последовательное соединение пружин



$$\vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 \quad \Rightarrow \quad k \Delta l = k_1 \Delta l_1 + k_2 \Delta l_2$$

 $\vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 \implies k \ \Delta \ l = k_1 \Delta \ l_1 + k_2 \Delta \ l_2$  Получили уравнение от одной переменной k; тогда оно имеет одно решение. Подставим  $\frac{1}{k} = \frac{1}{k_1} + \frac{1}{k_2}$  . Все сходится. +



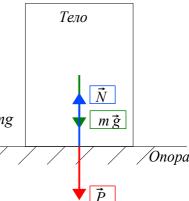
$$\vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 \quad \Rightarrow \quad k \Delta l = k_1 \Delta l + k_2 \Delta l$$

$$k = k_1 + k_2$$

#### Bec

Вес тела — сила, с которой тело, вследствие его притяжения Землей, действует на опору или растягивает подвес.

1. Тело и опора неподвижны или движутся без ускорения Опора действует на тело с силой  $\vec{N} \to$ По 3-му закону Ньютона тело действует на опору с силой  $\vec{P}$  и  $\vec{P} = -\vec{N}$ Тело не движется или движется без ускорения  $\rightarrow N = mg \rightarrow N = P = mg$ Если a=0 , P=mg



2. Тело и опора движутся с ускорением  $\vec{a}$ 

. Тело и опора движутел с ускоро	
Вертикально вверх	Вертикально вниз
$\vec{r}$	$\vec{N}$ $\vec{d}$ $\vec{P}$ $m\vec{g}$
По второму закону Ньютона $m  \vec{a} = \vec{N} + m  \vec{g}$ $ma = N - mg$ $N = mg + ma = P$	По второму закону Ньютона $m  \vec{a} = \vec{N} + m  \vec{g}$ $ma = -N + mg$ $N = mg - ma = P$
Вес тела больше, чем без ускорения	Вес тела меньше, чем без ускорения
	Если $\vec{a} = \vec{g}$ , $P = 0$ Тело не давит на опору Такое состояние тела называется невесомостью.

Когда космический корабль во время запуска набирает скорость с ускорением в N раз превышающим g, их вес становиться в N+1 раз больше обычного. Они испытывают «перегрузку».

Коэффициент перегрузки — отношение веса тела к весу в нормальных условиях.

Например, на поверхности Юпитера ускорение свободного падения в 2,5 раз больше земного. Такая же ситуация будет происходить при подъеме в лифте на Земле с ускорением 1,5 g.