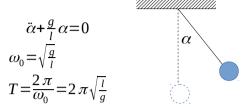
- 1. Колебания (определение) процессы, обладающие повторяемостью во времени.
- 2. **Механические колебания** (определение) движения, которые точно или приблизительно точно повторяются через определенные интервалы времени.
- 3. **Электромагнитные колебания** (определение) изменения заряда, силы тока и напряжения, которые точно или приблизительно точно повторяются через определенные интервалы времени.
- 4. **Период** (определение)  $T = \frac{t}{N} = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{1}{v}$  минимальный интервал времени, через который происходит повторение движения тела (изменения q, I, U).
- 5. Период математического маятника (формула с выводом)

$$\frac{mv^2}{2}$$
+ $mgl(1-\cos\alpha)$ = $const$   $\frac{m\dot{\alpha}^2l^2}{2}$ + $mgl-mgl\cos\alpha$ = $const$   $v=\omega l=\dot{\alpha}l$   $\dot{\alpha}\ddot{\alpha}ml^2+\dot{\alpha}mgl\sin\alpha$ = $0$   $\alpha$ -Mало $\Rightarrow\sin\alpha\sim\alpha$   $\ddot{\alpha}+\frac{g}{l}\sin\alpha$ = $0$ 



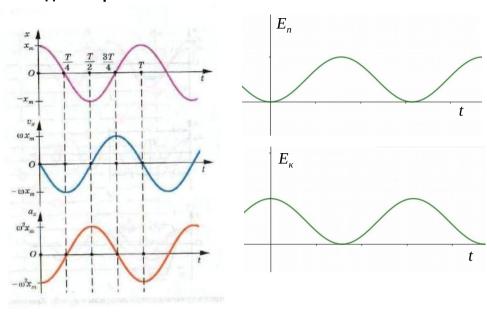
6. Период пружинного маятника (формула с выводом)

$$\frac{mv^2}{2} + \frac{kx^2}{2} = const \qquad m\ddot{x} + kx = 0 \qquad \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$$
$$\frac{m\dot{x}^2}{2} + \frac{kx^2}{2} = 0 \qquad \frac{k}{m}x + \ddot{x} = 0 \qquad T = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$$

- 7. **Частота** (определение)  $v = \frac{1}{T} = \frac{N}{t} = \frac{\omega}{2\pi}$  физическая величина, обратная периоду колебаний, показывающая, сколько колебаний совершается за 1 секунду.
- 8. Амплитуда (определение) максимальное отклонение от положения равновесия за 1 период.
- 9. **Фаза** (определение)  $\omega_0 t + \varphi_0$  физическая величина, характеризующая состояние колебательной системы в данный момент времени.
- 10. **Начальная фаза** (определение)  $\varphi_0$  физическая величина, характеризующая состояние колебательной системы в начальный момент времени.
- 11. Свободные колебания (определение) колебания, совершаемые под действием внутренних сил системы, после вывода ее из состояния равновесия.
- 12. **Вынужденные колебания** (определение) колебания, происходящие под действием внешних периодически изменяющихся сил.
- 13. **Автоколебания** (определение) незатухающие колебания, которые могут существовать в системе без воздействия на на нее внешних периодических сил.
- 14. Условия существования свободных колебаний
  - 1) наличие устойчивого состояния и сил возвращающих в него
  - 2) отсутствие трения
- 15. **Гармонические колебания** (определение) колебания, которые описываются гармоническим законом (синусоидальным, косинусоидальным).
- 16. Уравнение гармонических колебаний в общем виде (формула)  $x = x_{max} \cos{(\omega_0 t + \varphi_0)}$
- 17. **Уравнение координаты, скорости, ускорения, заряда, напряжения, тока при свободных гармонических колебаниях** (из координаты получить уравнение скорость и ускорение, из заряда уравнение напряжение и тока)

Уравнение координаты	$x = A\cos\left(\omega_0 t + \varphi_0\right)$
Уравнение скорости	$v = -A \omega_0 \sin(\omega_0 t + \varphi_0) = A \omega_0 \cos(\omega_0 t + \varphi_0 + \frac{\pi}{2})$
Уравнение ускорения	$a = -A \omega_0^2 \cos(\omega_0 t + \varphi_0) = A \omega_0^2 \sin(\omega_0 t + \varphi_0 - \frac{\pi}{2})$
Уравнение заряда	$q = q_{max} \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$
Уравнение силы тока	$I = -q_{max} \omega_0 \sin(\omega_0 t + \varphi_0) = q_{max} \omega_0^2 \cos(\omega_0 t + \varphi_0 + \frac{\pi}{2})$
Уравнение напряжения	$U\!=\!rac{q}{c}\!=\!rac{q_{ extit{max}}}{c}\omega_0\cos(\omega_0t\!+\!arphi_0)$ $c$ - максимальное напряжение

18. Графики координаты, скорость, ускорение, кинетической и потенциальной энергии при свободных гармонических колебаниях



19. Метод векторных диаграмм для вывода амплитуды вынужденных колебаний (вывод)

 $2\gamma A\Omega$ 

 $A \Omega^2$ 

$$\ddot{x} + 2 \dot{y} \dot{x} + \omega_o^2 x = f_m \cos \Omega t$$

$$x = A\cos(\Omega t + \varphi)$$

$$\dot{x} = -A\sin(\Omega t + \varphi)$$

$$\ddot{x} = -A\cos(\Omega t + \varphi)$$

$$f_{m}\cos(\Omega t) = A\Omega^{2}\cos(\Omega t + \varphi + \pi) + 2\gamma A\Omega\cos(\Omega t + \varphi + \frac{\pi}{2}) + A\omega_{0}^{2}\cos(\Omega t + \varphi)$$

$$f_m^2 = A^2 (\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4 \gamma^2 A^2 \Omega^2$$

$$f_{m}^{2} = A^{2} (\omega_{0}^{2} - \Omega^{2})^{2} + 4 \gamma^{2} A^{2} \Omega^{2}$$

$$A = \frac{f_{m}^{2}}{(\omega_{0}^{2} - \Omega^{2}) + 4 \gamma^{2} \Omega^{2}} tg \varphi = \frac{2 \gamma \Omega}{\omega_{0}^{2} - \Omega^{2}}$$

$$tg\,\varphi = \frac{2\,\mathcal{Y}\Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}$$

20. Импеданс при последовательном соединение (вывод)

$$\begin{split} U_0^2 &= (U_{0L} - U_{0C})^2 + U_{0R}^2 = (I_0 \omega L - \frac{I_0}{\omega C})^2 + I_0^2 R^2 = I_0^2 ((\omega L - \frac{1}{\omega C})^2 + R^2) \\ Z &= \frac{I_0}{U_0} = \frac{1}{\sqrt{(\omega L - \frac{1}{\omega C})^2 + R^2}} \end{split}$$

21. Импеданс при параллельном соединение (вывод)

$$I_{0}^{2} = (I_{0C} - I_{0L})^{2} + I_{0R}^{2} = (U_{0} \omega C - \frac{U_{0}}{\omega L})^{2} + \frac{U_{0}^{2}}{R} = U_{0}^{2} ((\omega C - \frac{1}{\omega L})^{2} + \frac{1}{R^{2}})$$

$$Z = \frac{I_{0}}{U_{0}} = \sqrt{(\omega C - \frac{1}{\omega L})^{2} + \frac{1}{R^{2}}}$$

22. Действующие значения тока и напряжения (формула) —

$$I_{\partial e\check{u}} = \frac{I_{max}}{\sqrt{2}}; \quad U_{\partial e\check{u}} = \frac{U_{max}}{\sqrt{2}}$$

23. График координаты затухающих колебаний



- 24. Трансформатор (определение) устройство для повышения или понижения напряжения.
- 25. Потери энергии в трансформаторе возникают за счет:
  - а. выделения тепла при нагревании обмоток (Ag, Cu)
  - b. нагревания сердечника из-за токов Фуко (изолированные пластины стали)
  - с. потерь перемагничивания сердечника пропорциональных площади петли гистерезиса (трансформаторная сталь)
- 26. **Закон Фарадея** при изменении магнитного потока в проводящем контуре возникает ЭДС индукции  $\xi_{ind}$  , равная скорости изменения магнитного потока через поверхность, ограниченную контуром, взятой со знаком минус.

$$\xi_{ind} = -\frac{d\Phi}{dt}$$

27. Холостой ход трансформатора (вывод)

$$\xi_{\scriptscriptstyle 1} \! - \! N_{\scriptscriptstyle 1} \frac{d \, \varPhi}{d \, t} \! pprox \! U_{\scriptscriptstyle 1} \! (\, ext{Ecли не учитывать сопротивлениe})$$

$$\xi_2 - N_2 \frac{d \Phi}{dt} pprox U_2$$
(Если не учитывать сопротивление)  $k$  - коэффициент трансформации

$$\frac{U_2}{U_1} \approx \frac{\xi_2}{\xi_1} = \frac{N_2}{N_1} = \frac{1}{k}$$

28. Рабочий ход трансформатора и кпд трансформатора (вывод)

$$U_{2} = \xi_{2} - ir_{2} = \xi_{2} - \frac{\xi_{2}r_{2}}{r_{2} + R}$$

$$U_{1} \approx \xi_{1}$$

$$\frac{U_{1}}{U_{2}} = \frac{\xi_{1}}{\xi_{1}(1 - \frac{r_{2}}{r_{2} + R})} = k \frac{r_{2} + R}{R}$$

29. Потери тепла при передаче электроэнергии по ЛЭП (вывод)

$$P=UI\cos\varphi$$

Тогда мощность, теряемая в проводах  $P_1 = I^2 R_{np} = I^2 \rho \frac{l}{S} = \frac{P^2}{U^2 \cos^2 \omega} \rho \frac{l}{S}$ 

- 30. **Мощность цепи переменного тока** произведение действующих силы тока и напряжения и коэффициента мощности.  $\langle p \rangle = I_{\partial} U_{\partial} \cos \phi_c$
- 31. Волна (определение) процесс распространения колебаний в среде.
- 32. Звук (определение) волны, воспринимаемые человеческим ухом.
- 33. **Продольная волна** (определение) волна, направление колебаний которой совпадает с направлением распределения (сжатие, растяжение).
- 34. **Поперечная волна** (определение) волна, направление колебаний которой перпендикулярно направлению распределения (деформация сдвига).
- 35. **Гармоническая волна** (определение) волна, любая точка которой совершает гармонические колебания.
- 36. **Скорость волны** (определение)  $v = \lambda v$  расстояние, на которое распространяется волна за единицу времени.
- 37. **Длина волны** (определение)  $\lambda = vT$  расстояние между двумя соседними точками, колеблющимися в одинаковых фазах.
- 38. **Луч** (определение) линии, нормальные к волновой поверхности.
- Волновые поверхности (определение) поверхности равной фазы.
- 40. **Фронт волны** (определение) совокупность точек среды, до которых дошли колебания к данному моменту времени.
- 41. **Интерференция** (определение) сложение волн в пространстве, при котором образуется постоянное во времени распределение амплитуды результирующих колебаний в различных точках пространства.
- 42. **Дифракция** (определение) отклонение от прямолинейного распространения волн, огибание волнами препятствий.
- 43. Уравнение бегущей волны (формула)  $S(x,t) = A\cos(\omega_0 t kx + l_0)$

- 45. Пучность (определение) точка стоячей волны, колеблющаяся с максимальной амплитудой.
- 46. Узел (определение) неподвижная точка стоячей волны.
- 47. Узлы и пучности струны (вывод)
  - а. узлы

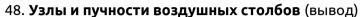
$$s(x,t)=2S\sin(kl)\sin(\omega t) \qquad \frac{2\pi}{\lambda}l=\pi n \Rightarrow l=\frac{\lambda}{2}n$$

$$S(0,t)=S(l,t)$$

$$\sin(kl)=0 \Rightarrow kl=\pi n \qquad \frac{\lambda}{2}=\frac{l}{n}, n\in\mathbb{N}$$



Находятся посередине между узлами.



а. узлы

Смещение минимально в центре, следовательно, это узел стоячих волн.

$$S_{max}(0,t) = 2S = S_{max}(l,t) \qquad kl = \pi n$$

$$2S\cos(kl) = \pm 2S \qquad l = \frac{\pi n}{k} = \frac{\lambda}{2}n; \quad v = \frac{v}{2l}n$$

b. пучности

Находятся посередине между узлами и на концах.

- 49. **Принцип Гюйгенса Френеля** каждый элемент волнового фронта можно рассматривать как центр вторичных волны, а результирующее поле в каждой точке пространства будет определяться интерференцией этих волн.
- 50. Закон преломления волн (вывод)

 $v_1, \ v_2$  - скорости волны в первой и второй среде.

Пусть на границу радела падает плоская волна. Волновая поверхность AC перпендикулярна лучам  $A_1A$ ,  $B_1B$  . Поверхности MN сначала достигнет луч  $A_1A$  , луч  $B_1B$  достигнет

поверхности через  $_{^{arDelta}t}=rac{CB}{v_{_{1}}}$  . Следовательно, когда вторичная волна в точке В начнет

возбуждаться, волна от точки А будет иметь вид полусферы радиусом  $AD = v_2 \Delta t$ .

Тогда волновая поверхность преломленной волны — поверхность, касающаяся вторичных волн во второй среде, центры которых лежат на границе раздела сред (BD).

$$CB = v_1 \Delta t = AB \sin \alpha \qquad \frac{\sin \alpha}{\sin \beta} = \frac{v_1}{v_2} = n$$

$$AD = v_2 \Delta t = AB \sin \beta \qquad \frac{\sin \alpha}{\sin \beta} = \frac{v_1}{v_2} = n$$

n - показатель преломления.

51. Скорость распространения продольной волны в стержне (вывод)

$$F_{y} = k_{\Delta} l = \frac{S E_{\Delta} l}{l_{0}} = \frac{S E v_{nepeM}}{v}$$

$$F_{y} = \frac{\Delta p}{\Delta t} = \frac{m v_{nepeM}}{\Delta t} = \frac{S \rho l_{0} v_{nepeM}}{\Delta t} = S v \rho v_{nepeM}$$

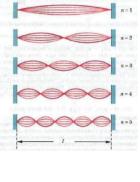
$$\Rightarrow v = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$$

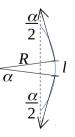
52. Скорость распространения поперечной волны в струне (вывод)

$$m = lS\rho = R\alpha S\rho$$

$$a = a_n = \frac{F}{m} = \frac{F\alpha}{R\alpha S\rho} = \frac{v^2}{R} \qquad v = \sqrt{\frac{F}{S\rho}}$$

- 53. **Слышимый звук** (определение) волны, частота которых принадлежит отрезку  $[20\,\Gamma u;\ 20\,\kappa \Gamma u]$  .
- 54. Инфразвук (определение) волны, с частотой менее 20 Гц.
- 55. **Ультразвук** (определение) волны, с частотой более 20 кГц.
- 56. Эффект Доплера (формула)
  - а. нерелятивистский  $f_{\text{набл}} = \frac{v_{_{38}} + v_{_{\text{набл}}}}{v_{_{38}} v_{_{ucm}}} f_{ucm}$
  - b. релятивистский  $f_{\text{набл}} = \sqrt{\frac{c+v}{c-v}} f_{\text{ucm}}$

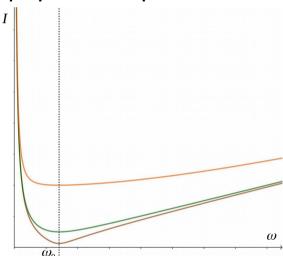


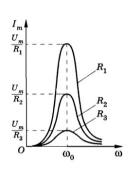


- 57. **Громкость** (определение) абсолютная величина слухового ощущения, определяемая амплитудой колебаний в звуковой волне.
- 58. Высота (определение) свойство звука, определяемое частотой колебаний в звуковой волне.
- 59. Обертон (определение) призвуки, входящие в спектр музыкального звука.
- 60. Гармоника (определение) звук, который создаёт акустическая система, когда колеблется не с низшей возможной для неё частотой.  $v=\frac{v}{2l}\cdot n, \ n\in\mathbb{N}\setminus\{1\}$
- 61. Основной тон (определение) звук, который создаёт акустическая система, когда колеблется с низшей возможной для неё частотой.  $v = \frac{v}{2}$
- 62. Резонанс (определение) явление совпадения частоты внешней силы с собственной частотой колебаний.

## 63. График резонанса токов

#### 64. График резонанса напряжений





# 65. Формула Томсона — $T = 2\pi\sqrt{(LC)}$

## 66. Резистор в цепи переменного тока (вывод)

$$U \!=\! U_0 \cos \omega t$$
 
$$I \!=\! \frac{U}{R} \!=\! \frac{U_0}{R} \cos \omega t \!=\! I_0 \!\cos \omega t$$
  $R$  - активное сопротивление

## 67. Катушка в цепи переменного тока (вывод)

$$U = -\xi_{c.u.} = -(-Li'_t) = Li'_t$$

$$i_{t} = \frac{U_{0}}{L} \cos \omega t$$

$$I_0 \! = \! rac{U_0}{\omega L} \! = \! rac{U_0}{\chi_L} \hspace{0.5cm} \chi_L \! = \! \omega L \hspace{0.5cm}$$
 - индуктивное спротивление

$$i_t = \int \frac{U_0}{L} \cos \omega t \, dt = \frac{U_0}{\omega L} \cos \left( \omega t - \frac{\pi}{2} \right)$$

### 68. Конденсатор в цепи переменного тока (вывод)

 $U=U_0\cos\omega t$ 

$$q = CU_0 \omega \cos \omega t$$
  

$$i = -CU_0 \omega \sin \omega t = CU_0 \omega \cos (\omega t + \frac{\pi}{2})$$

$$\begin{array}{ll} U = U_0 \cos \omega t \\ q = C U_0 \omega \cos \omega t \\ i = -C U_0 \omega \sin \omega t = C U_0 \omega \cos (\omega t + \frac{\pi}{2}) \end{array} \qquad I_0 = C U_0 \omega = \frac{U_0}{\chi_C} \qquad \chi_c = \frac{1}{\omega C} \quad \text{- емкостное сопротивление}$$

69. Шаговое напряжение (определение) — напряжение, обусловленное электрическим током, протекающим по земле или по токопроводящему полу, и равное разности потенциалов между двумя точками поверхности земли (пола), находящимися на расстоянии одного шага человека.

- 70. **Тембр** (определение) характеристика музыкального звука, определяемая числом обертонов и их амплитудами.
- 71. **Монохроматическая волна** (определение) физическая модель, означающая, что в спектр волны входит всего одна составляющая по частоте.
- 72. Закон преломления волны (определение)
  - a. отношение синуса угла падения к синусу угла преломления есть величина постоянная для двух сред
  - b. падающий луч, луч преломленный и перпендикуляр, восставленный в точке падения, лежат в одной плоскости.
- 73. Закон отражения волны (определение)
  - а. угол падения равен углу отражения
  - b. падающий луч, луч отраженный и перпендикуляр, восставленный в точке падения, лежат в одной плоскости.