

利用对易关系求角动量算符的矩阵元

艾鑫

三峡大学 理学院

2016 年 1 月 3 日

目的与方法

目的 求 J_x, J_y, J_z 和 J^2 算符在 J^2, J_z 共同表象的矩阵元

方法 通过角动量算符的对易关系来讨论其本征值问题

经典力学中的角动量

在经典力学中, 角动量的定义为

$$\mathbf{L} = \mathbf{r} \times \mathbf{p} \quad (1)$$

展开为

$$L_x = yp_z - zp_y, \quad L_y = zp_x - xp_z, \quad L_z = xp_y - yp_x \quad (2)$$

在量子力学中只需将动量换成动量算符, 即为轨道角动量的定义

角动量的一般定义

角动量的一般定义是通过定义对易关系定义的

$$\mathbf{J} \times \mathbf{J} = i\hbar \mathbf{J} \quad (3)$$

展开为

$$[J_x, J_y] = i\hbar J_z, \quad [J_y, J_z] = i\hbar J_x, \quad [J_z, J_x] = i\hbar J_y \quad (4)$$

角动量平方算符

由于 J_x, J_y, J_z 相互之间不对易, 因此没有共同的本征态. 而角动量平方算符

$$J^2 = J_x^2 + J_y^2 + J_z^2 \quad (5)$$

却与 J_x, J_y, J_z 都对易, 即

$$[J^2, J_x] = 0, \quad [J^2, J_y] = 0, \quad [J^2, J_z] = 0 \quad (6)$$

我们可以找到 J^2 和 J_z 的共同的本征态 $|\psi\rangle$:

$$J^2 |\psi\rangle = \lambda |\psi\rangle, \quad J_z |\psi\rangle = \mu |\psi\rangle. \quad (7)$$

升降算符

定义升降算符

$$J_{\pm} \equiv J_x \pm iJ_y \quad (8)$$

升降算符有下列性质:

- $J_{\pm}^{\dagger} = J_{\mp}$
- $[J_+, J_-] = 2\hbar J_z$
- $[J_{\pm}, J^2] = 0$
- $[J_{\pm}, J_z] = \mp \hbar J_{\pm}$
- $J_{\pm} J_{\mp} = J^2 - J_z^2 \pm \hbar J_z$

升降算符

如果 $|\psi\rangle$ 是 J^2 和 J_z 的共同本征态, 那么 $L_{\pm}|\psi\rangle$ 也是它们的本征态.

$$J^2(J_{\pm}|\psi\rangle) = J_{\pm}(J^2|\psi\rangle) = J_{\pm}(\lambda|\psi\rangle) = \lambda(J_{\pm}|\psi\rangle) \quad (9)$$

$$\begin{aligned} J_z(L_{\pm}|\psi\rangle) &= (J_z J_{\pm} - J_{\pm} J_z)|\psi\rangle + J_{\pm} J_z |\psi\rangle \\ &= \pm \hbar J_{\pm} |\psi\rangle + J_{\pm} (\mu |\psi\rangle) \\ &= (\mu \pm \hbar)(J_{\pm} |\psi\rangle) \end{aligned} \quad (10)$$

由上式可知, J^2 的本征值不变, J_z 的本征值加 (减) 一个 \hbar

升降算符

对于给定的 λ , 不断的施加一个升算符, J_z 的本征值将不断增加. 但是增加到一程度就会到顶, 我们令这个态为 $|\psi_t\rangle$, 有

$$J_+ |\psi_t\rangle = 0 \quad (11)$$

设此时 J_z 的本征值为 $\hbar j$:

$$J_z |\psi_t\rangle = \hbar j |\psi_t\rangle, \quad J^2 |\psi_t\rangle = \lambda |\psi_t\rangle \quad (12)$$

升降算符

现在有

$$\begin{aligned} J_{\pm} J_{\mp} &= (J_x \pm iJ_y)(J_x \mp iJ_y) = J_x^2 + J_y^2 \mp i(J_x J_y - J_y J_x) \\ &= J^2 - J_z^2 \mp i(\hbar J_z) \end{aligned} \quad (13)$$

移项后有

$$J^2 = J_{\pm} J_{\mp} + J_z^2 \mp \hbar J_z \quad (14)$$

因此有

$$\begin{aligned} J^2 |\psi_t\rangle &= (J_- J_+ + J_z^2 + \hbar J_z) |\psi_t\rangle \\ &= (0 + \hbar^2 j^2 + \hbar^2 j) |\psi_t\rangle \\ &= \hbar^2 j(j+1) |\psi_t\rangle \end{aligned} \quad (15)$$

升降算符

由本征值方程 $J^2 |\psi_t\rangle = \lambda |\psi_t\rangle$ 得

$$\lambda = \hbar^2 j(j+1) \quad (16)$$

这告诉了我们 J^2 的特征值 λ 与 J_z 的最大特征值 $j\hbar$ 的关系

降算符

同样的道理, 对于降算符也有对应的最低的态 $|\psi_b\rangle$ 有

$$J_- |\psi_b\rangle = 0 \quad (17)$$

类似地, 我们令 J_z 对应的本征值为 $\hbar\bar{j}$:

$$J_z |\psi_b\rangle = \hbar\bar{j} |\psi_b\rangle, \quad J^2 |\psi_b\rangle = \lambda |\psi_b\rangle \quad (18)$$

同样利用(13), 我们有

$$\begin{aligned} J^2 |\psi_b\rangle &= (J_+ J_- + J_z^2 - \hbar J_z) |\psi_b\rangle \\ &= (0 + \hbar^2 \bar{j}^2 - \hbar^2 \bar{j}) |\psi_b\rangle \\ &= \hbar^2 \bar{j}(\bar{j} - 1) |\psi_b\rangle \end{aligned} \quad (19)$$

比较 $\lambda = \hbar^2 j(j+1)$ 和 $\lambda = \hbar^2 \bar{j}(\bar{j}-1)$ 有

$$j(j+1) = \hbar^2 \bar{j}(\bar{j}-1) \quad (20)$$

要么 $\bar{j} = j+1$, 要么 $\bar{j} = -j$. 前面一种情况是不合理的, 故

$$\bar{j} = -j \quad (21)$$

设 J_z 的特征值为 $m\hbar$, 其中

$$m = -j, -j+1, \dots, j-1, j \quad (22)$$

因此, $j = -j + N$, N 为某个整数, 所以 $j = N/2$, 即 j 要么是整数, 要么是半整数:

$$j = 0, 1/2, 1, 3/2, \dots \quad (23)$$

因此我们可以用 j, m 来刻画本征态:

$$J^2 |j, m\rangle = \hbar^2 j(j+1) |j, m\rangle, \quad J_z |j, m\rangle = \hbar m |j, m\rangle \quad (24)$$

矩阵元

以 $|j, m\rangle$ 为基矢的表象为 J^2 和 J_z 的共同表象. 在此表象中, J^2 和 J_z 是对角矩阵, 矩阵元分别为

$$\langle j', m' | J^2 | j, m \rangle = j(j+1) \hbar^2 \delta_{j,j'} \delta_{m,m'} \quad (25)$$

$$\langle j', m' | J_z | j, m \rangle = m \hbar \delta_{j,j'} \delta_{m,m'} \quad (26)$$

下面我们来求 J_{\pm} 的矩阵元. 设

$$J_{\pm} |j, m\rangle = C_{\pm}(j, m) \hbar |j, m \pm 1\rangle \quad (27)$$

上式中 $C_{\pm}(j, m)$ 为待定系数. 下面来求 $C_{\pm}(j, m)$. 取上式的厄米共轭, 有

$$\langle j, m | J_{\pm}^{\dagger} = \langle j, m | J_{\mp} = \langle j, m \pm 1 | C_{\pm}^* \hbar \quad (28)$$

$$\langle j, m | J_{\mp} J_{\pm} | j, m \rangle = C_{\pm}^*(j, m) C_{\pm}(j, m) \hbar^2 \langle j, m \pm 1 | j, m \pm 1 \rangle \quad (29)$$

矩阵元

利用归一化条件 $\langle j, m \pm 1 | j, m \pm 1 \rangle = 1$ 以及 $J_{\mp} J_{\pm} = J^2 - J_z^2 \mp \hbar J_z$ 有

$$\begin{aligned} |C_{\pm}(j, m)|^2 \hbar^2 &= \langle j, m | J^2 - J_z^2 \mp \hbar J_z | j, m \rangle \\ &= [j(j+1) - m^2 \mp m] \hbar^2 \langle j, m | j, m \rangle \\ &= (j \mp m)(j \pm m + 1) \hbar^2 \end{aligned} \quad (30)$$

$$C_{\pm}(j, m) = \sqrt{(j \mp m)(j \pm m + 1)} \quad (31)$$

故

$$J_{\pm} |j, m\rangle = \sqrt{(j \mp m)(j \pm m + 1)} \hbar |j, m \pm 1\rangle \quad (32)$$

矩阵元为

$$\langle j', m' | J_+ | j, m \rangle = \sqrt{(j - m)(j + m + 1)} \hbar \delta_{j,j'} \delta_{m,m'} \quad (33)$$

$$\langle j', m' | J_- | j, m \rangle = \sqrt{(j + m)(j - m + 1)} \hbar \delta_{j,j'} \delta_{m,m'} \quad (34)$$

J_x 和 J_y 的矩阵元

$$\begin{aligned} J_x |j, m\rangle &= \frac{1}{2}(J_+ + J_-) |j, m\rangle \\ &= \frac{1}{2}\sqrt{(j-m)(j+m+1)}\hbar |j, m+1\rangle \\ &\quad + \frac{1}{2}\sqrt{(j+m)(j-m+1)}\hbar |j, m-1\rangle \end{aligned} \quad (35)$$

$$\begin{aligned} J_y |j, m\rangle &= \frac{1}{2i}(J_+ - J_-) |j, m\rangle \\ &= \frac{1}{2i}\sqrt{(j-m)(j+m+1)}\hbar |j, m+1\rangle \\ &\quad - \frac{1}{2i}\sqrt{(j+m)(j-m+1)}\hbar |j, m-1\rangle \end{aligned} \quad (36)$$

J_x 和 J_y 的矩阵元

$$\begin{aligned}\langle j', m' | J_x | j, m \rangle &= \frac{1}{2} \sqrt{(j-m)(j+m+1)} \hbar \delta_{j,j'} \delta_{m+1,m'} \\ &\quad + \frac{1}{2} \sqrt{(j+m)(j-m+1)} \hbar \delta_{j,j'} \delta_{m-1,m'}\end{aligned}\quad (37)$$

$$\begin{aligned}\langle j', m' | J_y | j, m \rangle &= \frac{1}{2i} \sqrt{(j-m)(j+m+1)} \hbar \delta_{j,j'} \delta_{m+1,m'} \\ &\quad - \frac{1}{2i} \sqrt{(j+m)(j-m+1)} \hbar \delta_{j,j'} \delta_{m-1,m'}\end{aligned}\quad (38)$$