一、知识概要

本节为习题课,主要回顾了下之前的学习内容,需要掌握经典题型的解法。

二. 例题

【例 1】

设 u, v, w 是 R^7 空间内的非零向量,由他们生成了一个属于 R^7 的向量子空间,则此空间的维数是多少?

答案:

三个向量张开的空间,很明显维数只能是 0,1,2,3。本题中维数不可能是 0,因为题设为非零向量。所以最后答案为: 1,2,3。

【例2】

】 有一个 5x3 的阶梯形矩阵 U,秩为 3,求矩阵 U 的零空间。

答案: 只有零向量

复习:

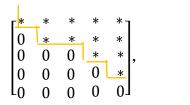
首先复习几个概念:

1) 零空间:

使得 Ax = 0 成立的所有解向量构成的空间。

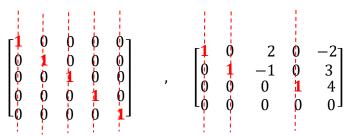
2) 行阶梯矩阵:

在矩阵中可画出一条阶梯线,线的下方全为 0,每个台阶只有一行,台阶数即是非零行的行数,阶梯线的竖线(每段竖线的长度为一行)后面的第一个元素为非零元,也就是非零行的第一个非零元,



3) 行最简形矩阵:

非零行的第一个非零元都为 1, 且这些非零元所在的列的其他元素 都为 0。



4)矩阵 A 右乘列向量的意义:

矩阵A右乘列向量可以理解为对A各列向量的线性组合。

分析本题:

由秩为 3 可知原矩阵的列向量线性无关,也就是没有线性组合能得到零向量,所以其零空间中只有零向量。

【例3】

】 给定 10x3 矩阵 B,B 中含有矩阵 R 和 2R**:** B = $\begin{bmatrix} R \\ 2R \end{bmatrix}$ (R 是行最简形矩阵)

问: 该矩阵的秩是多少? 其阶梯型矩阵又是怎样的?

答案:

利用分块矩阵思想,B可化简为: $\begin{bmatrix} R \\ 0 \end{bmatrix}$ 。这就是 B 的阶梯型矩阵,它的秩即为矩阵 R 的秩。

△进一步,矩阵 $C = \begin{bmatrix} R & R \\ R & 0 \end{bmatrix}$ 的行最简形是什么?

直接化简为行最简形矩阵:

$$\begin{bmatrix} R & R \\ R & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow[\text{freek}]{} \xrightarrow[R]{} \xrightarrow[\text{du}(-1)]{} \begin{bmatrix} R & R \\ 0 & R \end{bmatrix} \xrightarrow[\text{freek}]{} \xrightarrow[\text{freek}]{} \begin{bmatrix} R & 0 \\ 0 & R \end{bmatrix}$$

注意: 严格意义上还应当将 $\begin{bmatrix} R & 0 \\ 0 & R \end{bmatrix}$ 中 R 的下面零行移到最简形 $\begin{bmatrix} R & 0 \\ 0 & R \end{bmatrix}$ 整体的最下面一行,这才是标准的行最简型矩阵。

△再进一步,已知 R 的秩为 3,求 C 的转置矩阵的零空间的维数?

知识回顾: **矩阵的零空间的维数等于列数减去矩阵的秩(n-r)**,列满秩的矩阵对应零空间的维数为0。

这里, C为 10x6 的矩阵, 对应 C^T 为 6X10 的矩阵, n-r = 10-(3+3)。其零空间的维数为 4。

【例4】

已知:
$$Ax = \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ 2 \end{bmatrix}, x = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + d \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$
。求 A 的行向量的生成空间的维数。

分析:

• 首先, 矩阵 A 的形状是怎样的?

由于 $Ax = \begin{bmatrix} 2\\4\\2 \end{bmatrix}$,所以一定是 A(3x3)与 x(3x1)相乘得到的。由此可知 矩阵 A 的形状是 3x3 的。

· 那么, A 的秩是多少?

我们看零空间的维数为 2,所以(n-r) = 2。而 A 的列数 n = 3,所以 A 的秩为 1。

• 下面作进一步讨论: A 矩阵到底是什么样的? 由通解 x 的形式, 先将 c, d 均为 0 情况代入 Ax = b 方程。

$$A\begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ 2 \end{bmatrix}$$

这样计算之后可以得到 A 的第一列为 $\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$ 。

而 Ax = b 的解形式中也包含了零空间 Ax = 0 的两个特解: : $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ 直接代入方程 Ax = 0 就能解出来 A 的形式了。最终确定 A 的形式为:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & -2 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

△引申问题:

既然
$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & -2 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$
, 那么当 b 满足何种形式时, $Ax = b$ 有解

分析:

由之前几节的结论知道,当 b 属于矩阵的列空间时有解,所以,这里的实际问题是求矩阵 A 的列空间,即 A 列向量的线性组合。而对于 A 矩阵来说,相当于只有一列对线性组合有贡献。

答案:

b 向量应当满足以下形式:

$$b = c \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$
 (c 为任意常数)

【例 5】

5】 如果一个方阵 A 的零空间只包含零向量,那它转置矩阵的零空间呢?

答案:

也只包含零向量

【例6】

5 阶可逆方阵是否构成向量空间?

答案:

否。因为连零矩阵都不包含在内,肯定不是向量空间。

【例7】存在除零矩阵外的平方为零的矩阵吗?

答案:

存在,例如 B =
$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$
 (这个例子比较重要)

【例8】

方阵的列线性无关, Ax = b 是否总是有解的?

分析:

因为矩阵列线性无关且其为方阵,故其可逆,我们之前介绍消元矩阵时说过, 可逆矩阵是可以消元回代求解的。因此时 Ax = b 总是可解的。

【例9】

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

先来研究一下 B 的零空间:

首先知道的是:由 B 是 3x4 矩阵,有四个列向量。因此 B 的零空间必是R4 的子空间

除此之外,我们想一下,B 是由一个可逆矩阵
$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
 左乘上矩阵 $\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ 得到的,那么我们在 $Ax = 0$ 两侧同时左乘上 $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ 的逆矩

阵,这样也不会影响到 B 零空间的求解。也就是说, B 的零空间求解只取决于这

个矩阵:
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \text{ 列式为: } \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = 0$$

引入结论:

假设有矩阵 C, D, 当 C 可逆的时候, N(CD) = N(D)。

(N(A)表示 A 的零空间)

原因:

可以对 CDx = 0 两侧同时乘上 C^{-1}

回到这道题,经过计算,或者直接使用介绍过的 $A = \begin{bmatrix} I & F \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ 结论(第7课) 得到:

B 零空间的基为
$$\begin{bmatrix} 1\\-1\\1\\0 \end{bmatrix}$$
, $\begin{bmatrix} -2\\1\\0\\1 \end{bmatrix}$

$$\triangle$$
 \vec{x} Bx = $\begin{bmatrix} 1\\0\\1 \end{bmatrix}$ 的通解

先分析其特解:

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & * & * & * \\ 0 & * & * & * \\ 1 & * & * & * \end{bmatrix}$$

观察 B 的第一列,B 的第一列恰好就是等式右侧的 b: $\begin{bmatrix} 1\\0 \end{bmatrix}$

[1] 于是可以很快地写出一个特解: [0] 0

注:

在 Ax = b 中, 如果 b 与 A 中一个列向量相同,则我们都可以直接写出一个 特解,即该列系数为1,其余列系数为0的线性组合方式。

而零空间的基我们之前讨论过了,通解即已求出。

-10

【例 10】如果矩阵是方阵,是否意味着矩阵的行空间等于列空间

答案: 错误, 反例: $B = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$.

【例 11】如果 A 与 B 的四个子空间相同,则 A 是 B 的倍数

答案:错误,例如:任意的可逆矩阵的四个子空间都相同。不一定非要成倍数。

【例 12】给定矩阵 A,交换其中的两行,哪些子空间没变?

答案: 行空间与零空间

【例 13】为什么向量(1,2,3)不能既是 A 的某一行,又在 A 零空间中?

分析:

直接代入方程 Ax = 0 看一下就知道了:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ . & . & . \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

这不可能成立。

结论:

给定矩阵,其行空间与零空间共享的向量只能是零向量

(以后会提到:矩阵的零空间与行空间正交)

五. 学习感悟

这节复习结束,我们线性代数这一部分基础也结束了,接下来的课程会围绕正交,特征值等概念展开讨论。