

一篇文章入门无网格方法(1)

原创 邓子平 [多物理场仿真技术](#)



我们知道在有限元，边界元，矩量法等数值计算方法中，都是以网格为基础的。关于网格划分的介绍，参考[一篇文章入门网格划分](#)。

考虑到有限差分，FDTD（时域有限差分）等方法也有网格，且这种网格和有限元方法网格有本质的区别。为了严谨和统一，笔者将以下内容作为区分是否有网格的标准：

即网格的拓扑结构是否在计算仿真中得到了使用。

拓扑结构即连接网格的方式，举几个例子：

1. 三角形，三个点，连接网格的方式为点1，点2，点3，这种拓扑结构在有限元仿真中作为形函数使用，因此是有网格结构。
2. 二维的FDTD 元胞网格，每个节点被其它四个节点包围，虽然在显示中每个网格为四边形，但是并没有连接点1,2,3,4的拓扑信息，因此可以认为FDTD是一种无网格方法。
3. 使用扫掠生成的六面体三维梁网格单元。六面体一般直接使用四边形扫掠生成，因此比较规则，虽然网格看起来和三维FDTD一模一样，但是因为每个六面体会有基函数和形函数表达，因此是有网格方法，但是在具体网格类型上属于结构化网格，即非常规则整齐的网格。
4. 一维梁单元，一维的梁单元在几何表达上只有一条直线，两个点，但在计算中需要连接点的直线拓扑关系，因此也是有网格方法。
5. 格子玻尔兹曼方法，该方法主要计算分子之间的关系，不存在分子之间的拓扑关系，因此是无网格方法。
6. 边界元中，需要使用二维的网格计算三维内容，使用一维网格计算二维内容，也是一种有网格方法。
7. 有限体积法中会使用变形的拓扑网格结构，因此是一种有网格方法。

无网格方法的核心在于不使用网格拓扑构造的形函数，多数无网格方法构造的试函数是非线性的逼近或者拟合，不具有插值特性，或者使用粒子系统，因此当施加荷载或者添加边界条件时，需要用新的方法，比如拉格朗日乘子，直接配点，以及罚函数等。

按照计算原理，笔者把无网格方法分为三类：

第一类，构建新的形函数：

- 1.光滑粒子法(Smooth Particle Hydrodynamics Method, 也简写成SPH)
- 2.移动最小二乘法(Moving Least-Squares Approximation, 简称MLS)
- 3.重构核粒子法(Reproducing Kernel Particle Method, 简称RKPM)
- 4.单位分解(The Partition of unity method)
- 5.径向基函数法(Radial Basis Functions ,简称RBF)
- 6.点插值(Point Interpolation Method, 简称PIM)
- 7.移动Kriging插值法(Moving Kriging Interpolation method)

第二类：使用粒子系统

- 1.格子玻尔兹曼(Lattice Boltzman method, LBM)
- 2.离散元(Discrete Element Method, DEM)

第三类：使用Grid

- 1.有限差分/时域有限差分(FDM/FDTD)

无网格方法优点：不需要划分网格，不存在划分网格失败的情况，只需要节点信息，在计算过程中很容易进行加密和稀疏；而且一般无网格方法具有高阶连续性，且形式灵活，对于高梯度，大变形，奇异性等问题有较好的求解结果。对于粒子系统，可以很好的模拟不连续系统模型。

无网格方法有其固有优点，但缺点也是显而易见的，主要体现在以下两点：

1. 很多无网格方法并没有完善的数学理论基础，比如在收敛性，稳定性以及误差估计方面，还在探索阶段。这就导致工程应用上如果出现问题，很难解决。
- 2.无网格方法在计算效率上没有优势，有限元方法中的形函数取用统一的多项式函数，方便简单，而大部分无网格方法需要针对点取形函数，形函数有可能不同而且复杂，在计算对应矩阵的时候费时费力；再比如三维FDTD，需要在XYZ三个方向内嵌循环，计算量巨大。

无网格方法的其它相关缺点也直接间接和这两项相关。