

一、知识概要

本节课讨论了特征值与特征向量。主要目的是掌握求特征值的技巧并对一些特别的情况进行说明。本节内容比较基础。

二. 特征值与特征向量

2.1 释义

首先给出特征值与特征向量的定义：对矩阵 A ，若有

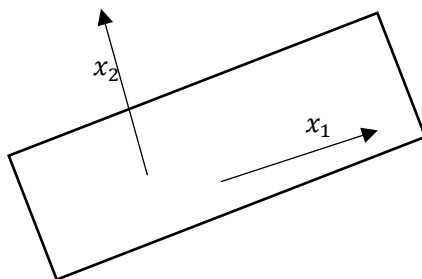
$$Ax = \lambda x$$

则 x 为矩阵 A 的特征向量， λ 为矩阵的特征值。那么如何理解特征值与特征向量所代表的意义呢？

我们来看 Ax 这个式子，对于不同的向量 x ， Ax 这个式子像是一个函数，输入一个向量 x ，则输出一个向量 Ax 。而在我们输入的众多向量 x 生成的 Ax 中，会有这样的向量 Ax ，它们平行于 x ，我们即用上面这个式子： $Ax = \lambda x$ 来表示这个关系。

特别注意下特征值为 0 的情况。此时会有： $Ax = 0$ 。我们可以发现 A 如果是不可逆矩阵，则正好满足此性质。

我们再研究一下之前提到过的投影矩阵，如果投影矩阵是 A 的话，那么它的特征值是多少呢？



我们取较为特殊的向量：

- (1) 如果对任意平面上的 x_1 来说，投影矩阵根本不会影响它的大小，所以就有： $Ax_1 = x_1$ 恒成立。此时得到一个 $\lambda : 1$ 。
- (2) 如果对垂直于平面的任意 x_2 来说，投影矩阵作用在此向量之后始终会有： $Ax_2 = 0$ 恒成立。如此即得到第二个 $\lambda : 0$ 。

2.2 求解方法

接下来我们给出特征值,特征向量的一般求解方法。对方程进行一些处理:

$$\bullet Ax = \lambda x \rightarrow (A - \lambda I)x = 0 \rightarrow A - \lambda I \text{ 是不可逆矩阵} \rightarrow A - \lambda I \text{ 行列式为 } 0$$

如上即为求解特征值的步骤。 n 阶一共应该有 n 个特征值。

求解特征向量只需要取求解出的一个特征值 λ , 此时 $A - \lambda I$ 是一个不可逆矩阵, 利用 $(A - \lambda I)x = 0$ 求解零空间中的向量即为矩阵的特征向量。

【例1】 求矩阵 $\begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$ 的特征向量与特征值。

沿袭我们上述思路, 构造矩阵 $\begin{bmatrix} 3-\lambda & 1 \\ 1 & 3-\lambda \end{bmatrix}$ 。求解行列式 $= 0$ 即可。

解得两个特征值: $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = 4$ 。

求解特征向量: 直接代入特征值消元。

$$A - 4I = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, \text{ 即: } \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} X = 0, \text{ 解得 } x_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$A - 2I = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \text{ 即: } \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} X = 0, \text{ 解得 } x_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

注: 在这里注意一点, 我们很容易发现: $\lambda_1 + \lambda_2 = 6$, 正好是 $\begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$ 对角线上元素的和, 称为“迹”。特征值之和与迹相等, 这也是一个重要的定理。而且又有 $\lambda_1 \lambda_2 = 8$, 即为行列式 $\begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$ 的值, 这也是一个普遍规律, 特征值之积为 A 矩阵行列式的值。

【例2】 在例 1 的基础上, 如果矩阵 $A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} + 3I$, 那么它的特征值, 特征向量将如何变化?

首先, 列出这部分核心的等式: $Ax = \lambda x$, 则根据题意, 改变后的方程变为: $(A+3I)x = \lambda x + 3x = (\lambda+3)x$ 。也就是说, 新的特征值变为 $\lambda+3$, 而对应的特征向量不会改变, 因为等式两边同等的有 $3Ix$ 与 $3x$ 。不会影响特征向量的值。

2.3 特殊情况说明

我们通过两个例题说明下这部分求解中可能遇到的特殊情况。

【例 3】旋转矩阵 Q 使得每个向量旋转 90° ，记 $Q = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ 。
 $\left(\begin{bmatrix} \cos 90^\circ & -\sin 90^\circ \\ \sin 90^\circ & \cos 90^\circ \end{bmatrix} \right)$ ，求解特征值与特征向量。

思路：

这个问题我们如果从迹与 A 行列式的角度分析，得到： $\lambda_1 \lambda_2 = 1$

$$\lambda_1 + \lambda_2 = 0$$

这样特征值不存在么？我们换一种思路：使用 $Qx = \lambda x$ 这个式子，化简求解 $Q - \lambda I$ 的行列式的值，使其为 0。得到 $\lambda^2 + 1 = 0$ ，解得 λ 为虚数： i 与 $-i$ 。代入之前的方程，完全满足。

启示：我们发现 Q 是反对称矩阵（ $A^T = -A$ ），而我们之前求的都是对称矩阵的特征值，也就是说，对称矩阵的特征值为实数，而反对称矩阵的特征值为虚数，这是两个极端。

【例 4】 $A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$ ，求特征值与特征向量。

思路：

这是个上三角矩阵，求解 $A - \lambda I$ 行列式时会发现， $\lambda_1 = \lambda_2 = 3$ ，这时的特征向量只会有一个，也就是说，三角矩阵的结构特殊性导致了其行列式为对角线上元素，而如果对角线上两个元素相等，那么就会造成特征向量短缺情况。

三、学习感悟

本节内容不是很困难，重点在于特征值与特征向量的求解，其实只要使用 $A - \lambda x$ 求解就没错，特别注意一下虚数情况就好了。重点是理解特征值如何求解以及特征值到底代表着什么。