# FEM之单元(1)---三角单元介绍

原创 邓子平 <u>多物理场仿真技术</u> 收录于合集 #软件研发测试工程师 17 #求解器开发 17



大概10年前写的关于有限元的白话文

## 1.一阶三角形场函数

三角形单元因生成容易, 计算简单, 容易加密, 成为有限元分析中最常用的单元。

针对一阶单元,即一个三角形有三个点。

对于任意一个三角形,假设三顶点坐标点为(x1, y1) (x2, y2) (x3, y3), 三点的场函数分别定义为点 Fx1, Fy1, Fx2,Fy2, Fx3,Fy3

三角形内任意一点的场函数可以表示为

Fx=a1+a2\*x+a3\*y

Fy=b1+b2\*x+b3\*y

其中Fx为x方向的场函数, Fy为y方向的场函数, a1, a2, a3, b1, ,b2, b3为常数项。

由于已知三点坐标,即在三点上也满足上式。将三点的坐标带入上式,可得6个方程。例:

Fx1=a1+a2\*x1+a3\*v1

a1, a2, a3, b1, ,b2, b3共6个变量, 6个方程, 可以求出:

a1 = ((x2\*y3-x3\*y2)\*Fx1+(x3\*y1-x1\*y3)\*Fx2+(x1\*y2-x2\*y1)\*Fx3)/(2\*A)

b1 = ((x2\*y3-x3\*y2)\*Fy1+(x3\*y1-x1\*y3)\*Fy2+(x1\*y2-x2\*y1)\*Fy3)/(2\*A)

其中A=((x2\*y3-x3\*y2)+(x3\*y1-x1\*y3)+(x1\*y2-x2\*y1))/2

公式看起来比较繁琐,这些转换的目的只有一个:为了让场函数能用 三角形的三个顶点的坐标来表示。

将求解出来的 a1,a2,a3,b1,b2,b3 带入到

Fx = a1 + a2\*x + a3\*y

Fy=b1+b2\*x+b3\*y

中:

可以得到新的表达式:

Fx=N1\*Fx1+N2\*Fx2+N3\*Fx3

Fy=N1\*Fy1+N2\*Fy2+N3\*Fy3

其中

N1 = (x2\*y3-x3\*y2)+(y2-y3)\*x+(x3-x2)\*y

以此类推,详细推导公式可以参考任意一本有限元书籍

#### 总之最后的结果是:

三角形内任意一点的场函数可以用 三个顶点的坐标,场函数,以及该任意点坐标表示,这样一来,只要我们求出了顶点的场函数的值,就可以通过插值计算出三角形内任意一点的场函数值。如果是矢量,需要两个表达式,标量只要一个表达式。

## 2.偏微分方程概念

有限元方法的目的就是求解偏微分方程,利用有限元方法求解偏微分方程主要有两种:

- 1. 变分原理的Ritz方法
- 2. 利用加权余值中的 伽辽金法(Galerkin weighted residual method)
- 一些基本概念

1.边界:

第一类边界,直接描述边界上结果,用于已知边界确切结果比如边界上外力 F = 10, 温度T=40

又叫 Dirichlet (狄利克雷) 边界

第二类边界 不直接给出确切结果, 用导数方式给出

又叫Neumann (诺伊曼/诺曼) 边界

第三类边界可以看成是 第一类和第二类边界的叠加

又叫Robin 边界

2.常用标记:

梯度、散度和旋度是矢量分析里的重要概念。之所以是"分析",因为三者是三种偏导数计算形式。这里假设读者已经了解了三者的定义。它们的符号分别记作如下:

$$\begin{aligned} \operatorname{grad} \varphi &\leftrightarrow \nabla \varphi \\ \operatorname{div} F &\leftrightarrow \nabla \cdot F \\ \operatorname{rot} F &\leftrightarrow \nabla \times F \end{aligned}$$

从符号中可以获得这样的信息:

- ①求梯度是针对一个标量函数,求梯度的结果是得到一个矢量函数。这里φ称为势函数;
- ②求散度则是针对一个矢量函数,得到的结果是一个标量函数,跟求梯度是反一下的;
- ③求旋度是针对一个矢量函数,得到的还是一个矢量函数。

这三种关系可以从定义式很直观地看出,因此可以求"梯度的散度"、"散度的梯度"、"梯度的旋度"、"旋度的散度"和"<mark>旋度的旋度"</mark>,只有旋度可以连续作用两次,而一维波动方程具有如下的形式

$$\frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = a^2 \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} \tag{1}$$

其中。为一实数,于是可以设想,对于一个矢量函数来说,要求得它的波动方程,只有求它的"旋度的旋度"才能得到。下面先给出梯度、散度和旋度的计算式:

$$\nabla \varphi = i \frac{\partial \varphi}{\partial x} + j \frac{\partial \varphi}{\partial y} + k \frac{\partial \varphi}{\partial z}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{F} = \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z}$$

$$(2)$$

$$\nabla \times \mathbf{F} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix}$$

$$(3)$$

#### 上图截取自:

http://blog.sina.com.cn/s/blog\_5701b67c0100x7fv.html

# 3. 不同物理场应用

## 平面力学问题:

场函数Fx, Fy取为位移

由平面应变为位移对坐标的导数

即x方向应变 = Fx'/x

y方向应变 = Fy'/y

可知 Fx=a2, Fy=b3 都为常数。所以一阶三角形为常应变单元,即一个单元内应变不发生变化,为了保证精度,所以在物体应变变化大的地方要加密网格。

弹性力学偏微分方程中的应力,应变通过变换也都可以用 场函数来表示,推导可参考有限元书(目前市面上关于有限元大都是力学方面的)。

由物体平衡时,物体整体势能最小,将势能函数取变分可得到2D静力平面问题的矩阵表达式,表达式中包含了刚度矩阵,位移向量和节点荷载向量,根据整理的公式,就可以直接用代码实现了。

#### 平面热传递:

因为温度是标量, 所以推导求解比力学问题要简单, 场函数定义为:

F=a1+a2\*x+a3\*y

仍然可以利用前面的推导,得出任意一点场函数的表达式。

平面温度场方程为:

$$k\left(\frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial y^2}\right) + q_v - \rho c_{P_v} \frac{\partial T}{\partial y^2} = 0$$

以第一类边界为例,带入泛函计算,最后可得泛函表达式:

$$[K]^{\epsilon}\{T\}^{\epsilon}+[N]^{\epsilon}\left\{\frac{\partial T}{\partial t}\right\}^{\epsilon}-\{p\}^{\epsilon}_{\text{position between the states}}$$

公式的推导参考《有限单元法在传热学中的应用》针对稳态,第二项可以去掉。

## 平面电磁

场函数F取静电势/磁势,电场/磁场

考虑如下二阶微分方程:

$$-\frac{\partial}{\partial x}\left(\alpha_x\frac{\partial\Phi}{\partial x}\right)-\frac{\partial}{\partial y}\left(\alpha_y\frac{\partial\Phi}{\partial y}\right)+\beta\Phi=f$$
 (2) 3 No equivalently density  $f$ 

常用的二维拉普拉斯方程,泊松方程和赫姆霍兹方程都是上述方程的特殊形式 利用变分建立该函数的泛函,将场函数带入泛函,最后可推导出单个单元方程 [K]{F}-B=0

下一步和静力学一样,组装成总体刚度矩阵,求解

在电磁计算中,使用三角面片网格会出现伪解的现象,而且由于是多种材料,在处理边界时会比较困难,于是引入了矢量单元,将自由度赋在边而不是节点上(edge element),具体参考《电磁场有限元方法》

## 平面声学

场函数F 取声压

声学中需要求解波动方程

右边的P为声压。对于简谐振动,可以改写成赫姆霍兹方程 (Helmholtz)

得出该方程的泛函,也可以通过能量平衡原理导出泛函。取第一边界条件,场函数带入可求得

[K]\*F=a[B]

之后可求得声压和频率

#### 平面流体

流体主要求解Navier-Stokes方程

理论上三角形单元是可以用来求解流体N-S方程的,实际上由流体的特点,有限元通常使用四边形和六面体。考虑到计算效率,目前CFD软件用得最多的还是有限体积法。

对于三角形二阶单元(每条边上有一个点,一个单元共有6个点)以及高阶,推导过程类似。工程上二阶单元已经能很好满足要求。有些商业软件提供了高阶单元(p单元),高阶单元的好处是只需少量网格,针对某些特殊case,可以在不改变网格情况下,通过升阶提升精度。

有限元是求解偏微分方程一种方法,如果想开发有限元程序,求解偏微分方程是绕不过去的槛。不过好在科学家和数学家们已经做了很多研究,不用我们自己去推导头疼的公式,只要记住公式和结论都行了,力学中二阶的四面体单元刚度矩阵有30\*30=900个数据,实在没办法自己推导。但是作为有限元开发,了解推理过程对开发是非常有好处的。

阅读: null 在看: null