# Zauberschule

Team-ID: 00839 Autor: Jonas B

Datum: 2. November 2023

## Inhaltsverzeichnis

- 1. Lösungsidee
- 2. Umsetzung
- 3. Beispiele
- 4. Quelltext

# Lösungsidee

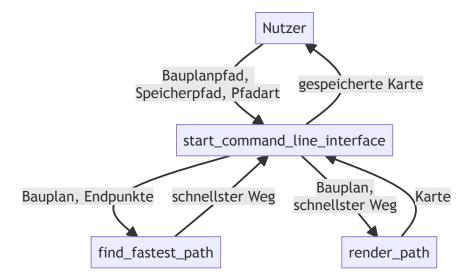
Das Programm soll den schnellsten Weg in einem dreidemensionalen Raum finden.

Dafür können alle Pfäde immer ein Feld in alle Richtungen (oben, unten, vor, zurück, links, rechts) verlängert werden, wobei einer der Endpunkte das erste Element darstellt. Dabei muss darauf geachtet werden, dass es dreimal so lange dauert, die Etage zu wechseln, wie auf einer Etage zu bleiben.

Wenn der zweite Endpunkt erreicht wird, ist der schnellste Pfad erreicht. Der Pfad dann noch auf dem Bauplan dargestellt und wiedergegeben werden.

# Umsetzung

Die Lösungsidee wird in Python implementiert.



Flowchart des Programms. Helferfunktionen wurden ausgelassen

Beim Ausführen der Datei main.py läuft die Funktion start\_command\_line\_interface. Sie fragt den Nutzer nach dem Pfad des Bauplans, wo der Weg gespeichert werden soll und wie der Weg dargestellt werden soll. Es gibt zwei Arten der Darstellung: entweder mit Symbolen wie auf der BWInf Website vorgeschlagen oder als Linien. Die Linien werden jedoch möglicherweise bei einer Nicht-Monospace Schriftart nicht korrekt dargestellt.

Zuerst öffnet die Funktion den Bauplan ein und entfernt Zeilen am Anfang. Danach erstellt es eine zwei-demensionale Liste, in der unterschiedliche Stockwerke mit leeren Elementen getrennt werden. Mithilfe der Funktion split\_list\_at\_empty\_elements wird der 2d Bauplan in einen 3d Bauplan umgewandelt.

Die beiden Endpunkte werden mit find\_first\_occurence\_3d gefunden, die die Koordinaten (Stockwerk, Zeile, Spalte) als Tupel liefert.

Der Bauplan und die beiden Endpunkte werden der Funktion find\_fastest\_path aus der Datei path.py gegeben. Sie fängt mit dem Endpunkt als ersten Pfad an. Danach verlängert sie diesen Pfad kontinuierlich um die herumliegenden Elemente, bis sie den zweiten Endpunkt erreicht, den sie wiedergibt. Die herumliegenden Elemente werden durch get\_surrounding\_elements\_3d gefunden.

Wenn das Stockwerk gewechselt wird, werden zwei "delays" dem Pfad hinzugefügt. Bei jeder Iteration wird überprüft, ob der Pfad länger ist als die Iterationen der Schleife. Ist dies der Fall, überspringt der Pfad die Iterationen bis seine Länger wieder der anderen Pfäde entspricht.

Nachdem start\_command\_line\_interface den schnellsten Weg erhalten hat, ruft sie render\_path von map\_render.py auf. Je nachdem, welche Darstellungsart der Nutzer gewählt hat, generiert die Funktion eine entsprechende Karte, entweder durch render\_path\_characters oder durch render\_path\_lines. Schließlich gibt sie die Karte als Text wieder und start command line interface speichert sie.

### Beispiele

Karten werden nur als Symbole, nicht als Linien, dargestellt.

#### Zauberschule 0

```
#...#....#.#
#.#######.#
#....#
#####.#.###.#
#....!#B..#.#
#.#######.#
#....#
#############
############
#....#
#...#.#.#..#
#...#.#....#
#.###.#.#.##
#...#.#..#
#####.##...#
#....#
#.#######.#
#...#>>!...#
#.#.#.#.##.#
#.#...#...#.#
############
```

Total length of path: 8 seconds

# Zauberschule 1

```
11 11
######################
#...#....#...#
#.#.#.##...#.#.#.#
#.#.#...#.#...#
###.##.#.#.#.#####.###
#.#.#...#B....#..#
#.#...#.#.*^<<#....#
#.####.#.#########
#....#
######################
######################
#....#
#.###.#.#.#.#.#.##.#
#....#.#.#....#.#.#
######.#.#.#####.#.#.#
#....#.#....#.#
```

Total length of path: 4 seconds

# Zauberschule 3

31 31 #...#....# #.#.#.##.#.##.#######.###.##.# #.#.#...#.#.#.#.#.....#..#.# ###.###.#.#.#.#.#.#.#######.##.# #.#.#...#.#...#...#...#...#.#.# #.#.#.##.########.##.#.# #.#...#.#.#....#...# #.####.#.#.#.######.##.#.##### #...#.#...#...#...#...#...# #.#.#.#.#.#.#.#.#.#.#.#.# #.#.#.#....#.#.# #.#.#.######.#.#.#.###.# #.#....#.#.#....#.#.#.#. #.######.#.#.#.#.#.#.#.#.#.#.#.# #.#....#....#.#....#.#....# #.#...#....#.#.#.#.#..#...# #.###.####.#.#.#.#.#.###.# #...#.#...#...#...#...#...# #.#.#.#....# #.###.#.#####.#####.#####.###.# #...#.#.#...#...#...# ###.#.##.#.#.#.#.##.##.##.##.# #...#....#.#.....#..B#.#...#.# #.########.####.#.###.#.###.# #..v#....#.#....#.#.#.#.# #.#v#.##.#.#.#.#.#.#.#.#.#.#.#.#.#.#. #.#>>>>!#....#....# 

#.....#

#.###.#.#.#.#.#.#.#.#.#.#.#### #....#.#.#.#.#....#.#.#....# #######.#.#.#.#.#.####.#.#####.# #....#.#.#.#.#..#...#...# #.###.#.##### #...#.#.#...#....#.#.#.#.#....# #.#.##.#.#.######.#.#.#.#### #.#....#.#....#.#...# #.######.#.#.#.#.#.#.#.#.#.#.#.# #...#...#....#...#.#.#.#.#.#.# ###.#.#.#.#.#.##.#.#.#.#.#.#.#.#.# #.#.#.#..#..#...#...#.#.#.#.#.# #.#.#.#####.##.##.###.#.#.#.#.#.# #.#.#....#.#....#.#.#.#.# #.#.######.###.##.##.##.##.# #.#....#...#...#...#.#.#.#.#.# #.#####.#.##.#.#.######.##.# #.#...#.#...#...#...#.#...# #.#.#.#.#.#.########.#.#.##### #...#.#.#.#...#...#.#.#.#...# #####.#.#.###.#.#.#.#.#.#.#.# #....#.#....#.#.#.#.#.#..# #.###.#.########.#.#.#.#.#.## #...#.#....#.#....#!#.#.#.#.# #.#.######.#.#.#.###\*\* #.#....#.#...#>>>^#.#...#.# #.###.####.###.# #...#..>>>>>\*\* ###################################

Total length of path: 30 seconds

### Zauberschule 4

Länge des Pfads: 86 Sekunden Karte: hello

## Zauberschule 5

Länge des Pfads: 126 Sekunden Karte: hello

# Quelltext

Der Quelltext besteht aus drei Dateien:

# main.py

- split\_list\_at\_empty\_elements(input\_list: list) -> list Teilt eine Liste in eine mehrdimensionale Liste mit einem leeren Element, wie [].
- find\_first\_occurrence\_3d(arr: list, target: any) -> tuple Findet das erste Vorkommen eines Zielelements in einer 3d-Liste..
- start\_command\_line\_interface() Startet eine Konsole und fragt den Benutzer nach dem Pfad zum Bauplan, dem Speicherpfad und dem Rendermodus. Speichert die Karte.

## path.py

- get\_surrounding\_elements\_3d(arr: list, level: int, row: int, col: int) -> list Ermittelt die Elemente, die sich in einer 3d-Liste neben einem Element befinden.
- find\_fastest\_path(blueprint: list, location\_a: tuple, location\_b: tuple) -> list Findet den schnellsten Weg in einer 3d-Liste zwischen Punkt a und b.

# map\_render.py

- render\_path\_lines(blueprint: list, path: list) -> list Erstellt eine Karte aus Textlinien.
- render\_path\_characters(blueprint: list, path: list) -> list— Erstellt eine Karte in der Symbole die Richtung des Weges angeben.
- render\_path(blueprint: list, path: list, render\_mode="characters")
   str Erzeugt eine Karte von einem Weg, entweder mit Symbolen oder mit Linien.