

Università degli studi di Bergamo

Scuola di Ingegneria (Dolmine)

CCS Ingegneria Edile

LM-24 Ingegneria delle Costruzioni Edili

Complementi di Scienza delle Costruzioni

(ICAR/08 - SdC ; 6 CFU)

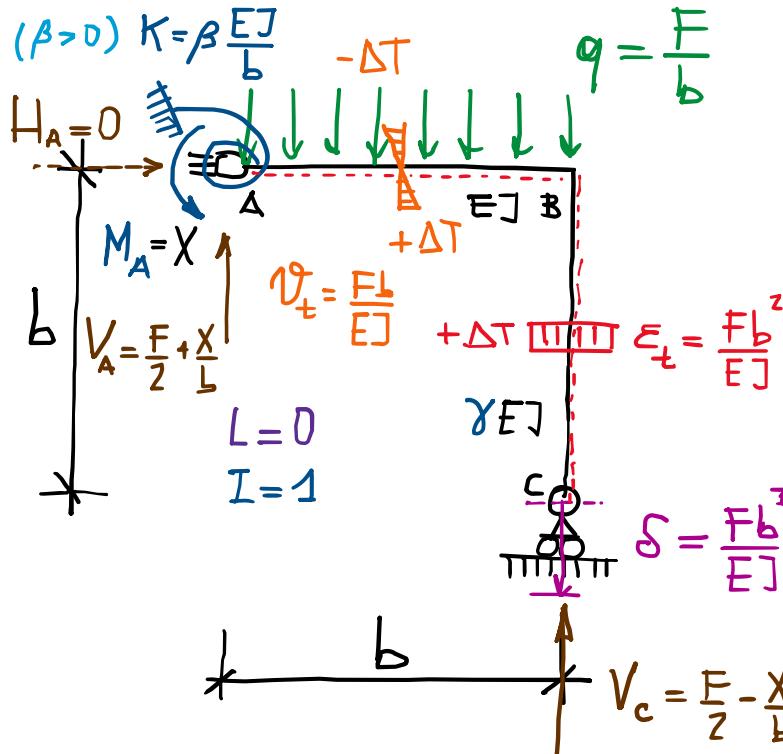
A.A. 2022/2023

prof. Egidio RIZZI

egidio.rizzi@unibg.it

LEZIONE 08

Soluzione di strutture staticamente indeterminate (tramite PLV \Rightarrow PFV, C5 di congruenza)



Equazioni di equilibrio:

$$\sum F_x = 0 \Rightarrow H_A = 0$$

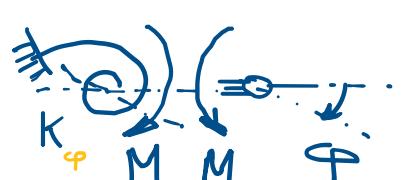
$$\sum M_C = 0 \Rightarrow V_A = \frac{F}{2} + \frac{M_A}{b}$$

$$\sum M_A = 0 \Rightarrow V_C = \frac{F}{2} - \frac{M_A}{b}$$

$$(\sum F_y = 0 \vee V_A + V_C = F) \quad \text{scelta inc. iperstatica } X \text{ (metodo delle forze)}$$

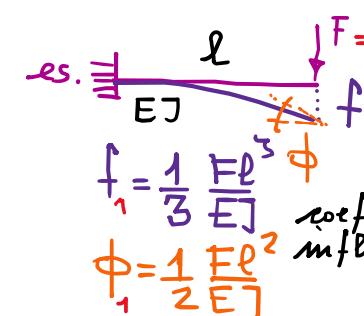
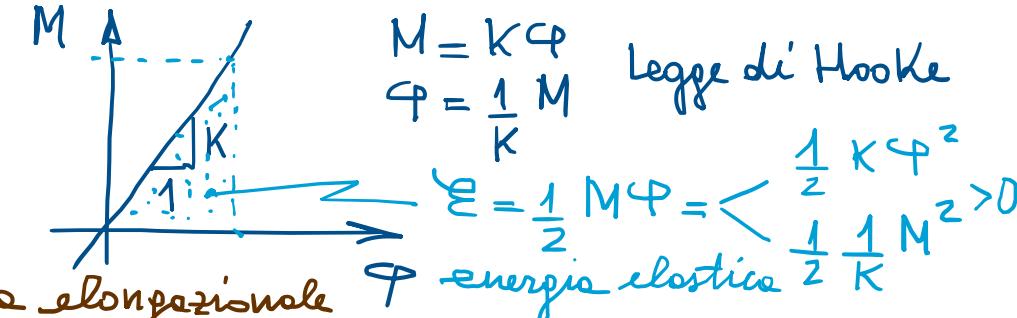
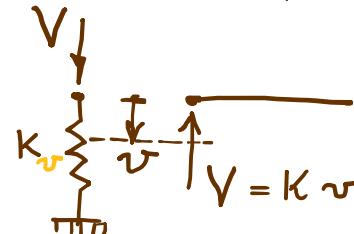
Dati:

- carico uniformemente riportato $[q] = \frac{[F]}{[L]}$
- molla elastica (lineare) rotazionale \Rightarrow vincolo coibente elastico.



$K \rightarrow 0 \quad M \rightarrow 0 \text{ (no-molla)}$
 $K \rightarrow \infty \quad \dot{\phi} \rightarrow 0 \text{ (mastro) }$

similmente per molla elongazionale



$$K = \frac{M}{\varphi} \sim \frac{Fl}{\frac{Fl^3}{EI}} = \frac{EI}{l}$$

rigidezza elastica > 0

- scolimento vincolare (permanente, anelastico) $\delta \sim \frac{Fl^3}{EI}$

- deformazione termica uniforme

- curvatura termica

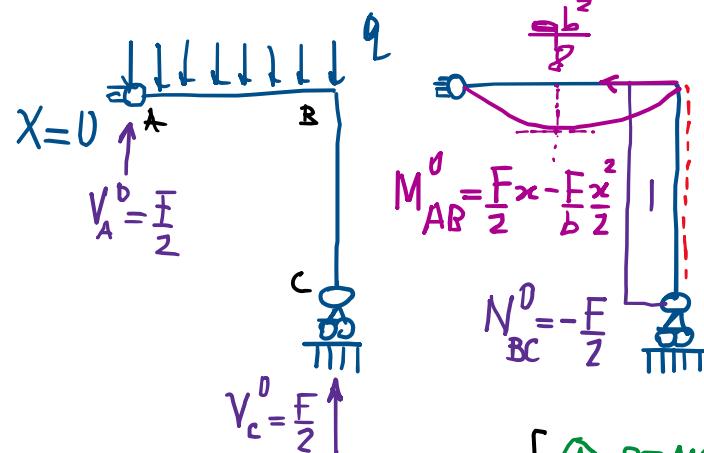
$$E_t \sim \frac{Fl^2}{EI}$$

= (lungo AB) $\vartheta_t \sim \frac{Fl}{EI}$ come per $\chi_e = \frac{M}{EI}$

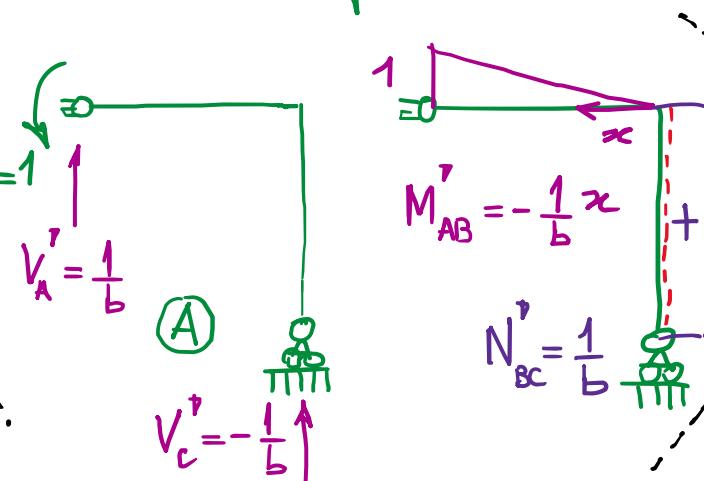
sceglie inc. iperstatica X (metodo delle forze) \Rightarrow eq. di congruenza $\Phi_A = X/k$

Soluzione mediante PLV (PFV)

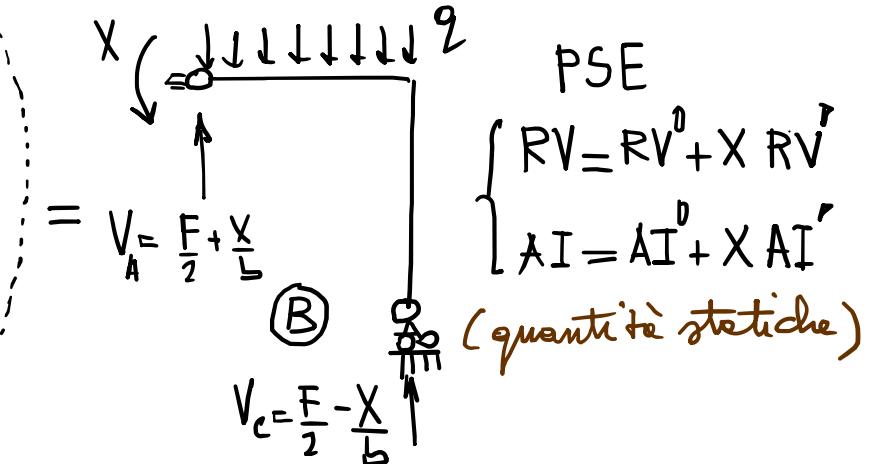
• Struttura principale isostatica



• Struttura fittizia



• Struttura reale



• Scrittura del PFV: $\begin{cases} \textcircled{A} \text{ equil.} \\ d_e = d_i \end{cases} \Rightarrow \textcircled{B} \text{ congruente}$

$$\frac{1}{b} \cancel{\frac{1}{A}} + \left(-\frac{1}{b}\right)(-\delta) + 1 \left(-\frac{X}{K}\right) = \int_{St_2} M^* \frac{(M^0 + XM^*) ds}{EJ} + \int_B^C N^* \varepsilon_t ds + \int_A^B M^* \vartheta_t ds \Rightarrow \text{eq. ne di congruenza in } X$$

cedimenti vincolari

dq. reale

effetti termici

$$X = - \frac{\int_{St_2} \frac{M^* M^0 ds}{EJ} - \frac{\delta}{b} + \int_B^C N^* \varepsilon_t ds + \int_A^B M^* \vartheta_t ds}{\int_{St_r} \frac{M^* ds}{EJ} + \frac{1}{K}} = - \frac{-\frac{1}{24} \frac{Fl^2}{EJ} - \cancel{\frac{Fl^2}{EJ}} + \frac{1}{b} \cancel{\frac{fl^2}{EJ}} - \frac{1}{2} \cancel{\frac{fL}{EJ}} \frac{11}{12}}{\frac{1}{3} \frac{b}{EJ} + \frac{1}{b} \frac{L}{EJ}} =$$

$\rightarrow \beta \rightarrow 0, X \rightarrow 0$

$\beta \rightarrow \infty, X \rightarrow \frac{13}{8} Fl$

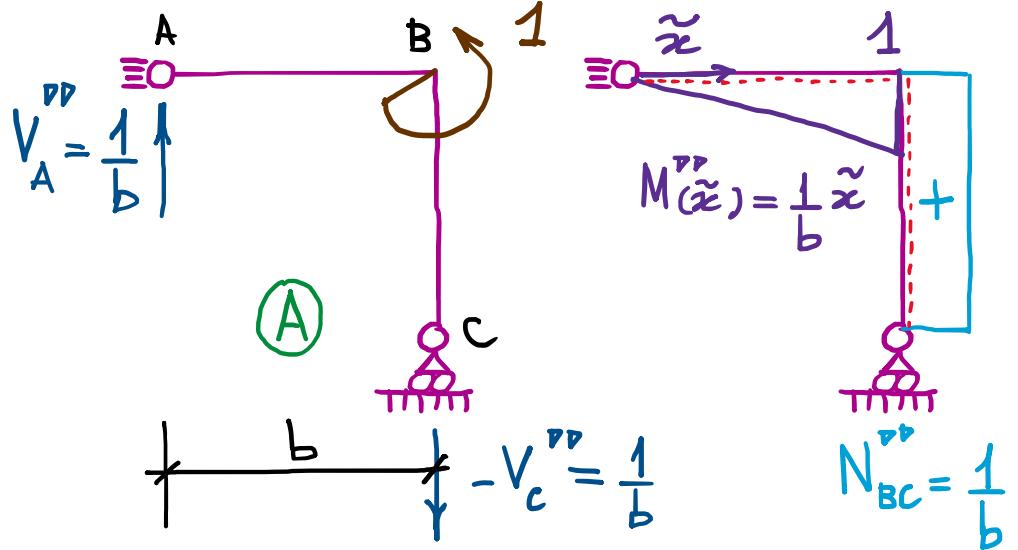
$= \frac{\frac{13}{24}}{\frac{1}{3} + \frac{1}{\beta}} \frac{\frac{Fl}{EJ}}{\frac{1}{EJ}} = \frac{13}{24} \frac{3\beta}{3+\beta} Fl = \boxed{\frac{13}{8} \frac{\beta}{3+\beta} Fl = X}$

$\rightarrow V_A = \frac{1}{8} \frac{12+17\beta}{3+\beta} F, V_c = \frac{3}{8} \frac{4-3\beta}{3+\beta} F \Rightarrow V_c \leq 0 \text{ per } \beta \geq \frac{4}{3}$

- Calcolo di componenti di spostamento, a valle del calcolo dell'incarico iperstatico X e avendo quindi note $RV = RV(X)$ e $AI = AI(X)$ finali, per il valore di X trovato, tale da impostare le congruenze, in corrispondenza del grado ritenuto iperstatico, mediante scrittura del PLV (PFV, quale CS di congruenza).

Esempio: calcolo di φ_B (utile a rappresentare le deformate qualsiasi; si noti che B risulta nodo "fisso", cioè con $u_B = v_B = 0$)

- Nuova scrittura del PLV, con ulteriore struttura fittizia (o ausiliaria, virtuale), avente solo una coppia unitaria in B:



PFV (B str. reale): $M_{\text{finale}}, M(\tilde{x}) = -X + V_A \tilde{x} - \frac{q \tilde{x}^2}{2}$ con X, V_A finali

$$1 \varphi_B + \frac{1}{b} \delta = \int_{st_2} M'' \left(\frac{M^0 + X M'}{E J} \right) ds + \int_A^B M'' v_t'' ds + \int_B^C N'' \varepsilon_t ds$$

Risulta: $\varphi_B = \frac{13}{48} \frac{6+\beta}{3+\beta} \frac{F b^2}{E J}$ (rotazione antioraria)

Mentre: $\varphi_A = -\frac{X}{K} = -\frac{13}{6.8} \frac{6.1}{3+\beta} \frac{F b^2}{E J}$ (" oraria, $\varphi_B > |\varphi_A|$)
($\beta > 0$)

Quindi, per moto rigido BC ($+ \Delta t^{BC}_+$): $u_c = \varphi_B b$, $v_c = -\delta$