

Università degli studi di Bergamo

Scuola di Ingegneria (Dolmine)

CCS Ingegneria Edile

L-23 Ingegneria delle Tecnologie per l'Edilizia

Scienza delle Costruzioni

(ICAR/08 - SdC ; 9 CFU)

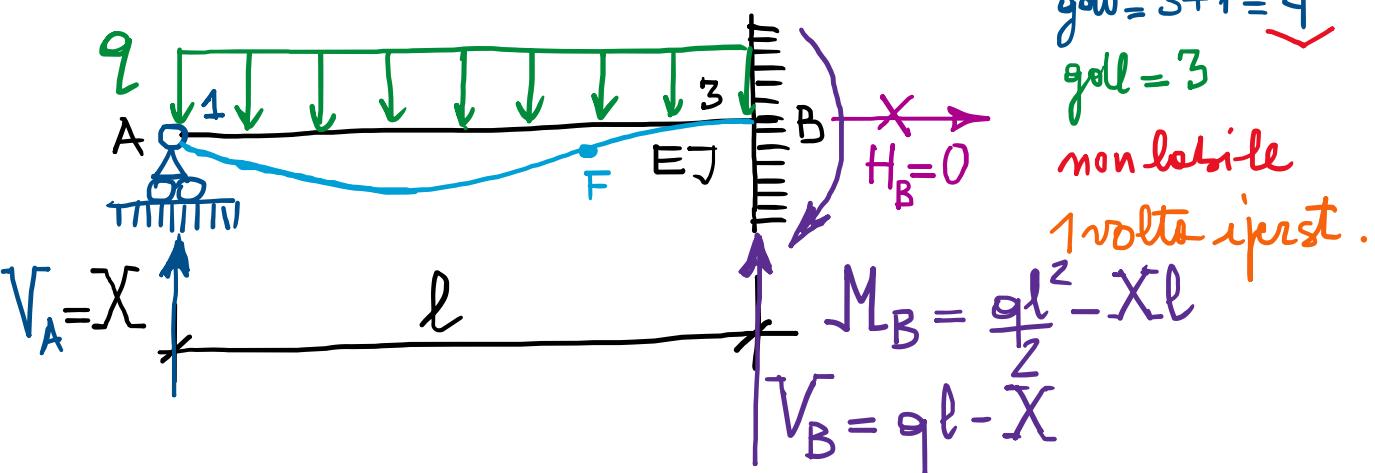
A.A. 2020/2021

prof. Egidio RIZZI

egidio.rizzi@unibg.it

LEZIONE 10

Risoluzione di strutture iperstetiche (tramite LE)

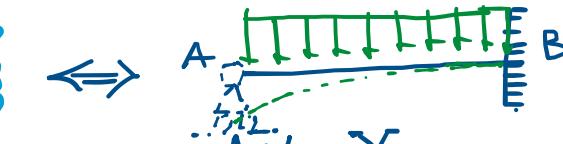


Scelte dell'incognita iperstetica ("metodo delle forze") $\Rightarrow X$ agente in misidetermin.
corrispondenza del vincolo ritenuto ridondante $\Rightarrow RV = RV(q, X)$ nel rispetto
dell'equilibrio.

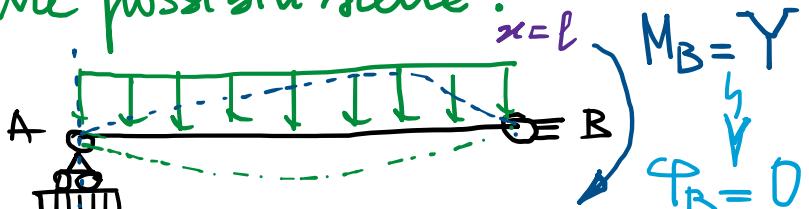
$$\left. \begin{array}{l} 3 \text{ eq. ne} \Rightarrow V_B = ql - X \\ 1^{\text{a}} \text{ eq. ne} \Rightarrow M_B = \frac{ql^2}{2} - Xl \end{array} \right\} RV(X)$$

(cioè in eccesso numero) Condizione di congruenza:

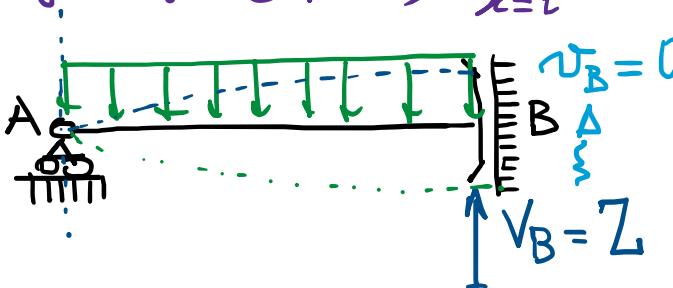
$$V_A = X \Rightarrow \boxed{V_A = 0}$$



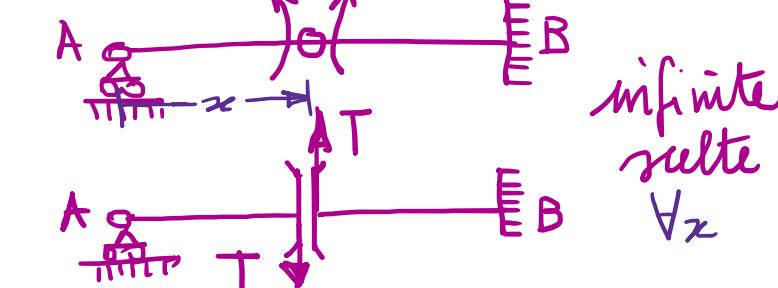
Altre possibili scelte:



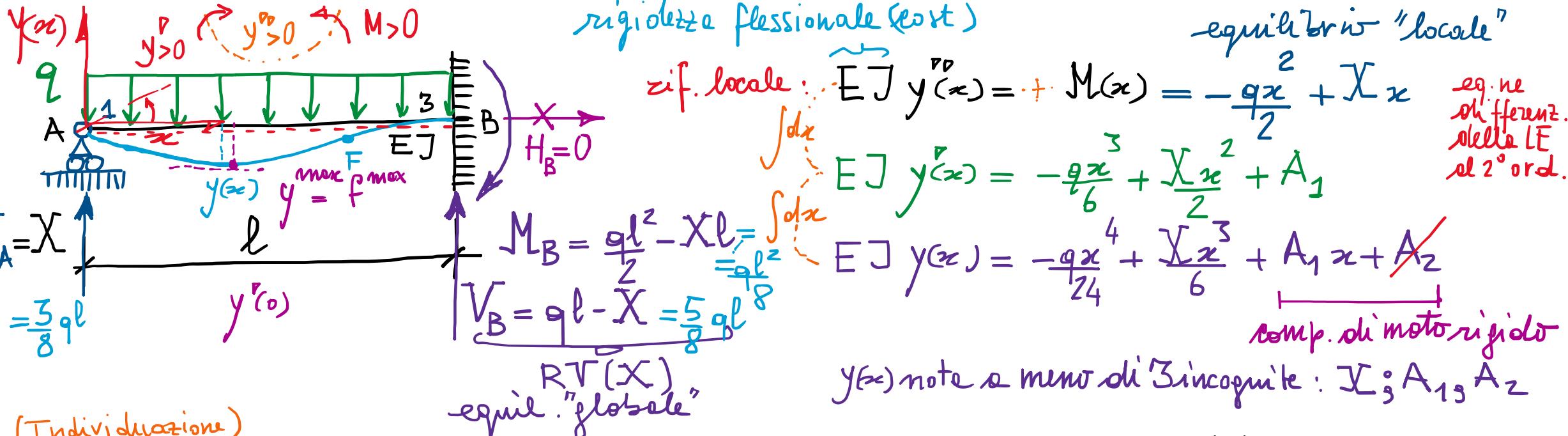
(basate sulle RV)



(basate su AJ)



infiniti
solte
 V_x



(Individuazione)

Scrittura delle condizioni al contorno (e.c.)

$$\begin{cases} v_A = 0 \\ v_B = 0 \\ \varphi_B = 0 \end{cases} \text{ carrello in } A \text{ (grado di libertà bollente)} \quad \text{"fisiche"} \quad \Rightarrow$$

$$\text{Dalla (3): } A_1 = \frac{ql^3}{6} - X \frac{l^2}{2} = A_1(X)$$

$$\text{Dalla (2): } A_2 = \frac{ql^4}{24} - X \frac{l^3}{6} - \left(\frac{ql^3}{6} - X \frac{l^2}{2} \right) l = A_2(X) \stackrel{\text{Dalla (3)}}{=} 0 \quad \text{Eq. di congruenza } y(0)=0 \text{ consente di calcolare l'incognita sierostatica } X$$

$$\frac{ql^4}{24} - \frac{4ql^4}{46} - X \left(\frac{l^3}{6} - \frac{3l^3}{32} \right) = 0 \Rightarrow -\frac{3}{248} ql^4 + \frac{1}{63} X = 0 \Rightarrow X = \frac{3}{8} ql$$

Imposizione delle e.c.:

$$\begin{cases} y(0) = 0 \\ y(l) = 0 \\ y'(l) = 0 \end{cases} \Rightarrow A_2 = 0 \quad (1)$$

$$\Rightarrow -\frac{ql^4}{24} + \frac{Xl^3}{6} + A_1 l + A_2 = 0 \quad (2)$$

$$\Rightarrow -\frac{ql^3}{6} + \frac{Xl^2}{2} + A_1 = 0 \quad (3)$$

sisteme delle e.c. (algebrici, nelle incognite $X; A_1, A_2$)

Dalla (3)

$$-\frac{ql^3}{6} + \frac{Xl^2}{2} + A_1 = 0 \Rightarrow A_1 = \frac{ql^3}{6} - \frac{Xl^2}{2}$$

Sostituendo la \ddot{x} ottenuta:

$$f_{l_1} = \frac{q l^3}{6} - \frac{3}{8} q l \frac{l^2}{2} = \frac{q l^3}{2} \left(\frac{1}{3} - \frac{3}{8} \right) = \frac{q l^3}{2} \frac{8-9}{24} = -\frac{1}{48} q l^5 \Rightarrow |\Phi_A| = \frac{1}{48} \frac{q l}{EJ}$$

Equazione finale delle LE:

$$y(x) = \frac{1}{EJ} \left[-\frac{q x^4}{24} + \cancel{\frac{3}{8} q l \frac{x^3}{6}} - \frac{1}{48} q l^3 x \right] \quad \text{N.B.: } y=0 \text{ in } x=0$$

$$EJ y(x) = -\frac{q x^4}{24} + \frac{1}{16} q l x^3 - \frac{1}{48} q l^3 x$$

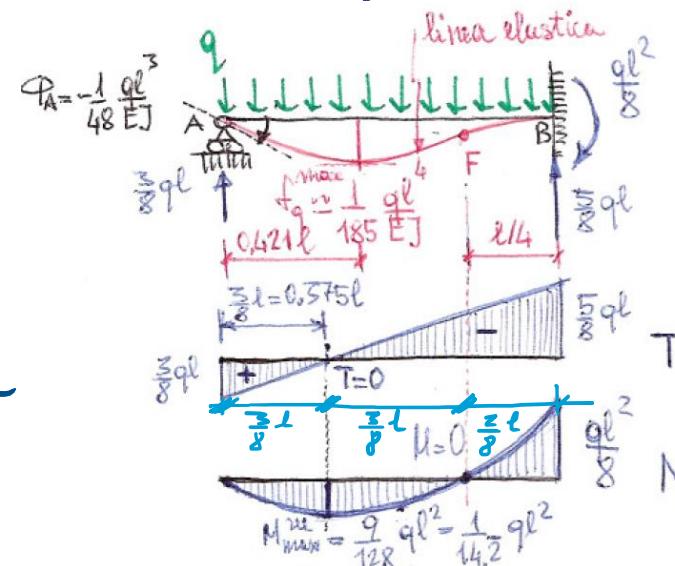
$$\begin{aligned} EJ \ddot{y}(x) &= -\frac{q x^3}{6} + \frac{3}{16} q l x^2 - \frac{1}{48} q l^3 = \frac{q}{48} (-8x^3 + 9lx^2 - l^3) = 0 \\ &= \frac{q}{48} (-8x^2 + lx + l^2)(x-l) = 0 \quad \begin{cases} x=0 \\ x=l \\ \bar{x} = \frac{1 \pm \sqrt{33}}{16} l \end{cases} \end{aligned}$$

$$EJ \dddot{y}(x) = -\frac{q x^2}{2} + \frac{3}{8} q l x = M(x) = 0 \quad \begin{cases} x=0 \\ x=\frac{3}{4}l \end{cases}$$

- Tracciamento dei diagrammi delle AI

- Rappresentazione delle deformate qualitativa (linee elastiche)

\Rightarrow vedi note sul sito \Rightarrow



$$\begin{aligned} f_{\max} &\approx \frac{1}{185} \frac{q l^4}{EJ} \\ &= -y(\bar{x}) \\ &= \text{"frecce" massima} \end{aligned}$$

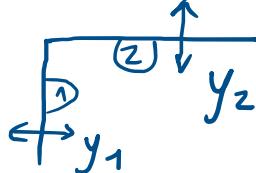
$$M_{\max} = \frac{q l^2}{128} = \frac{1}{14,2} q l^2$$

Quadro generale del metodo delle LE

- S_uddisione in campi di integrazione :

$$\frac{1}{\textcircled{1}} \quad \frac{2}{\textcircled{2}}$$

$EJ_1 \neq EJ_2$



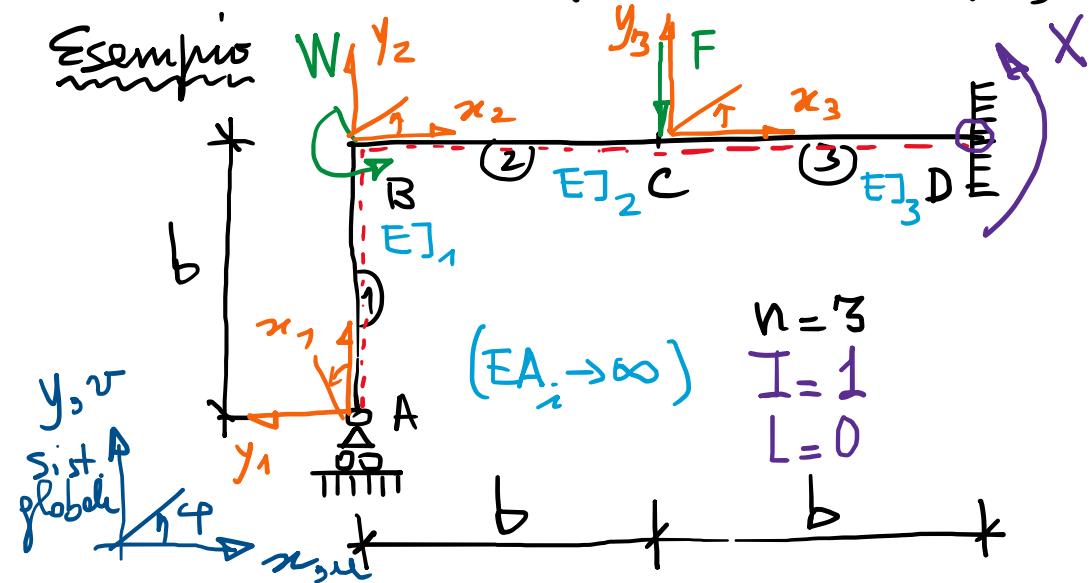
- Scelta dei sistemi di riferimento locali

- Integrat. delle eq. m. differenziali $\Rightarrow 2n$ costanti di integrat. (+ inc. ijerst.)

- Scrittura e imponzione delle c. e. ($M_{c.c.} = I + 2n$)

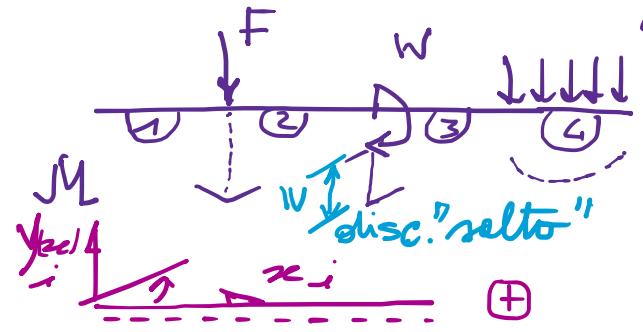
- Soluzione, LE finali; RV; N, T, M; calcolo di comp. ti di "spost." ; deformata qualitativa

Esempio



con stessa eq. m. differenziale delle LE

$$EJ_i(x_i) \ddot{y}_i(x_i) = \pm M_i(x_i), \quad i=1, 2, \dots, n$$



eq. m. diverse di $M_i(x_i)$
nei vari tratti

$$+ \quad \quad \quad I$$

$$M_{c.c.} = I + 2n = 1 + 2 \cdot 3 = 7$$

$$\left. \begin{array}{l} y_1(b) = 0 \\ y_1'(b) = y_2'(0) \end{array} \right\} \text{Incastro in } D + EA_{BCD} \rightarrow \infty$$

$$\left. \begin{array}{l} y_2(0) = 0 \\ y_2(b) = y_3(0) \end{array} \right\} \text{Continuità alle rotaz. in } B$$

$$\left. \begin{array}{l} y_3(0) = 0 \\ y_3'(b) = y_3'(0) \end{array} \right\} \text{Corollo in } A + EA_{AB} \rightarrow \infty$$

$$\left. \begin{array}{l} y_3(b) = 0 \\ y_3'(b) = 0 \end{array} \right\} \text{Continuità allo spostamento in } C$$

$$\left. \begin{array}{l} y_3(b) = 0 \\ y_3'(b) = 0 \end{array} \right\} \text{Incastro in } D$$

condizione di congruenza
associata alle scelte di X