

Università degli studi di Bergamo

Scuola di Ingegneria (Dolmine)

CCS Ingegneria Edile

LM-24 Ingegneria delle Costruzioni Edili

Dinamica, Instabilità e Anelasticità delle Strutture

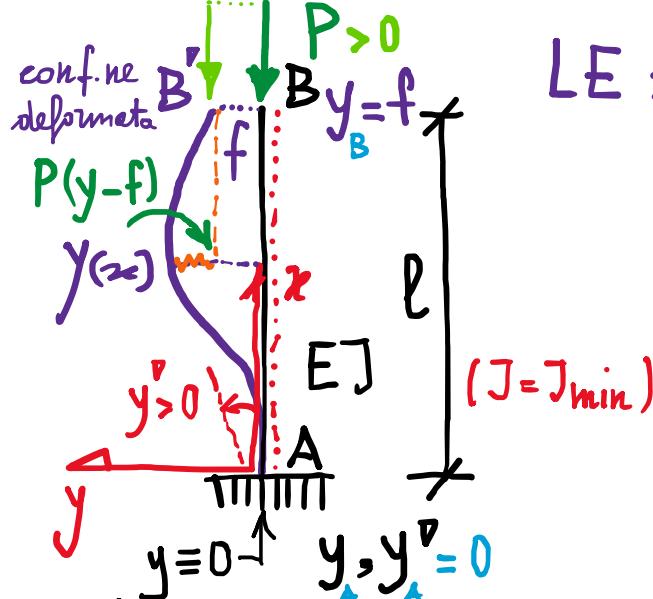
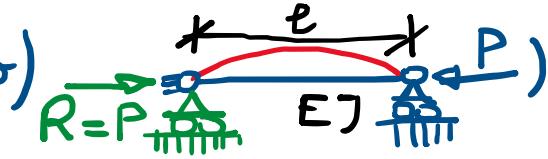
(ICAR/08 - SdC; 6 CFU)

prof. Egidio RIZZI

egidio.rizzi@unibg.it

LEZIONE 21

Altre condizioni di vincolo (generalizzazione dell'asta di Euler)

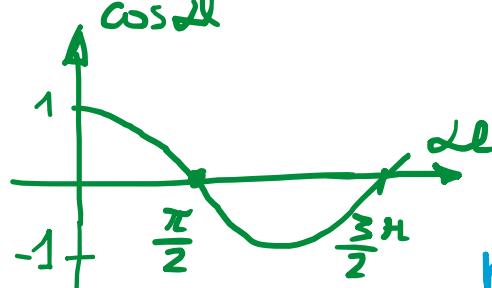


cond. ne dirif.
(equilibrata)

condit. di
singolarità:

$$\text{s.t. } D = \alpha l \cos \alpha l = 0$$

$$\alpha l \neq n \frac{\pi}{2} \quad n = 1, 3, 5, \dots$$



$$h=1 \quad P_{cr}^E = \frac{1}{4} \frac{\pi^2 E J}{l^2} = \frac{1}{4} P_{W,AE}^E$$

$$(\alpha l)^2 = h^2 \frac{\pi^2}{4} \Rightarrow P_{cr,h} = h^2 \frac{\pi^2}{4} \frac{E J}{l^2}$$

$$= \frac{\pi^2}{4} \frac{E J}{l_{0,n}^2}; \quad l_{0,n} = \frac{2}{n} l \text{ lung.R. di libera inflessione}$$

$$\text{LE: } \underbrace{E J}_{>0} \underbrace{y''(x)}_{>0} = + M(x) \text{ (nella configuzz. deformat.)}$$

$$= - P(y(x) - f) = - Py + Pf$$

$$y''(x) + \underbrace{\frac{P}{E J}}_{\alpha^2 > 0} y(x) = \underbrace{\frac{P}{E J} f}_{\alpha^2 = \frac{P}{E J}}$$

$$P = \alpha^2 l^2 \frac{E J}{l^2} = (\alpha l)^2 \frac{E J}{l^2}$$

Soluzioni non banali
 $y \neq 0$ sse:

$$y(x) = \underbrace{A \sin \alpha x + B \cos \alpha x}_{\text{integz. gen. omog. assoc. integr. part.}} + f$$

formule di Euler

Scrittura e impostazione delle c.e.:

$$\begin{cases} y(0) = 0 \Rightarrow B + f = 0 \rightarrow B = -f \\ y'(0) = 0 \Rightarrow \alpha l \cdot A = 0 \\ y(l) = f \Rightarrow \sin \alpha l \cdot A + \cos \alpha l \cdot B + f = f \end{cases}$$

Sistema
delle
condizioni
al contorno

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ \alpha l & 0 & 0 \\ \sin \alpha l & \cos \alpha l & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A \\ B \\ f \end{bmatrix} = 0$$

$\times (X=0$
soluz.
"bonale")

- Soluzione e deformate critiche ($\mu \propto l = n \frac{\pi}{2}$)

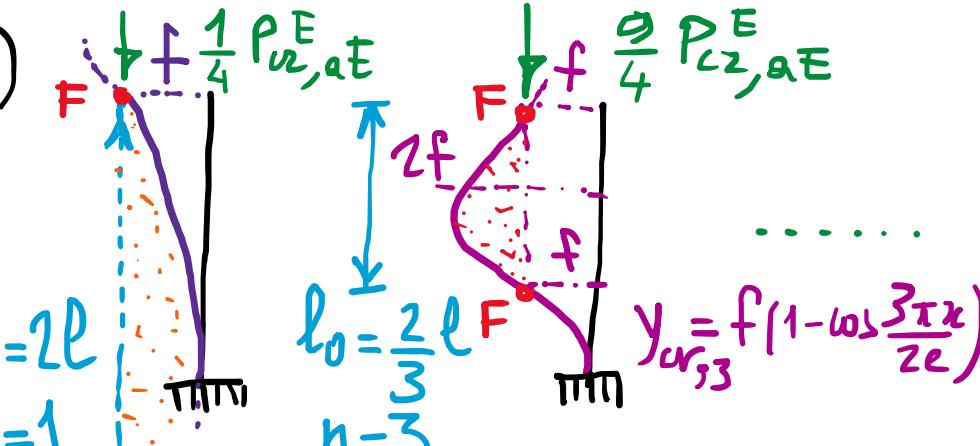
$$\begin{cases} B = -f \\ A = 0 \end{cases} \Rightarrow y(x) = f \left(1 - \cos \frac{n\pi}{2} \frac{x}{l} \right)$$

erbitz.

$$l_{0,n} = \frac{2}{n} l$$

$$y_{cr,n} = f \left(1 - \cos \frac{n\pi}{2} \frac{x}{l_0} \right) \quad l_0 = 2l \quad n=1$$

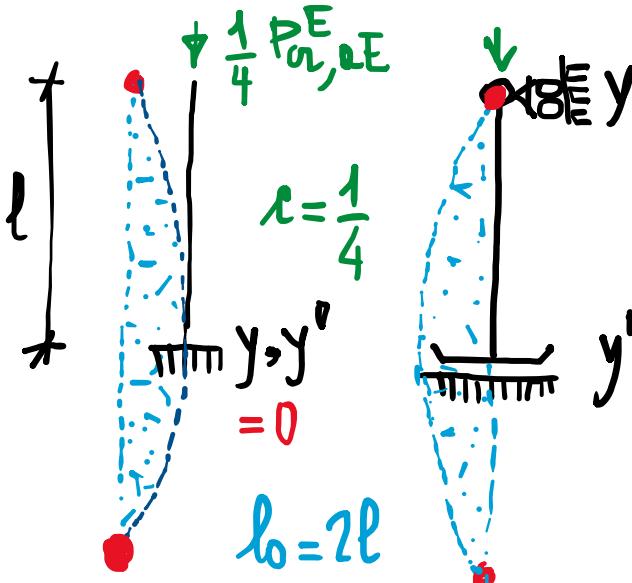
\rightarrow note le lunghezze di libere inflessione
stesse deformate critiche è noto il carico crit.



$$P_{cr} = n^2 \frac{\pi^2 E J}{4 l_0^2} = \pi^2 \frac{E J}{l_{0,n}^2}$$

- Altre condizioni di vincolo: $P_{cr}^E = c \pi^2 E J / l^2 = \pi^2 E J / l_0^2 \rightarrow l_0 = \sqrt{c} l$

$$\text{coeff. di vincolo } c = \left(\frac{l}{l_0} \right)^2$$



$$P_{cr}^E = \pi^2 E J / l_0^2$$

$$l_0 = l$$

$$c = 1$$

$$l_0 = l$$

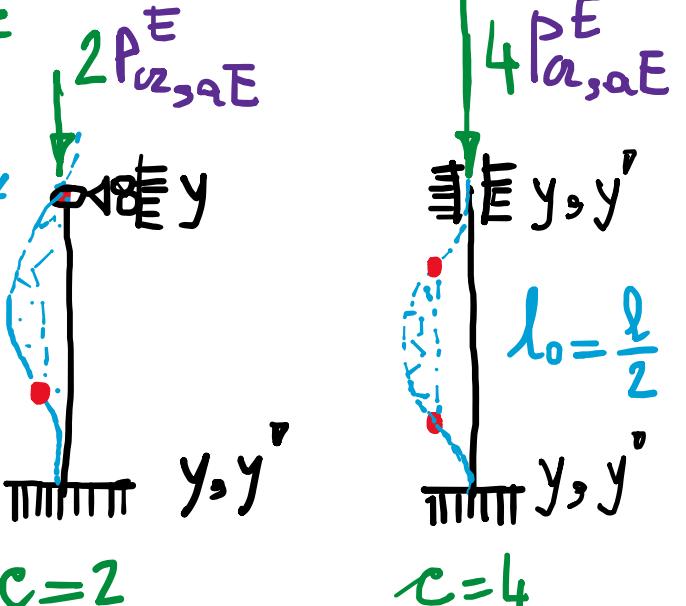
$$iso \leftrightarrow l_0 = l$$

$$P_{cr}^E = \pi^2 E J / l_0^2$$

$$l_0 = \frac{l}{\sqrt{2}} \approx 0.7l$$

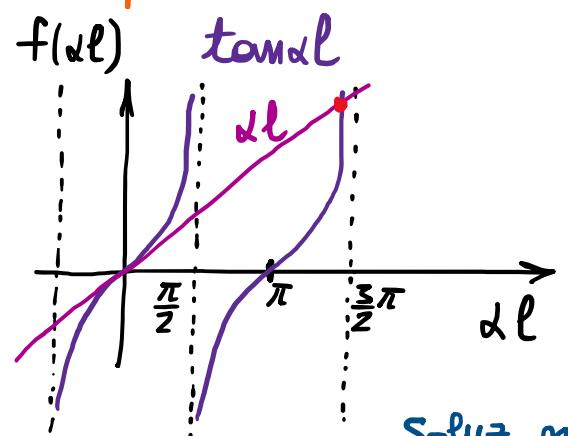
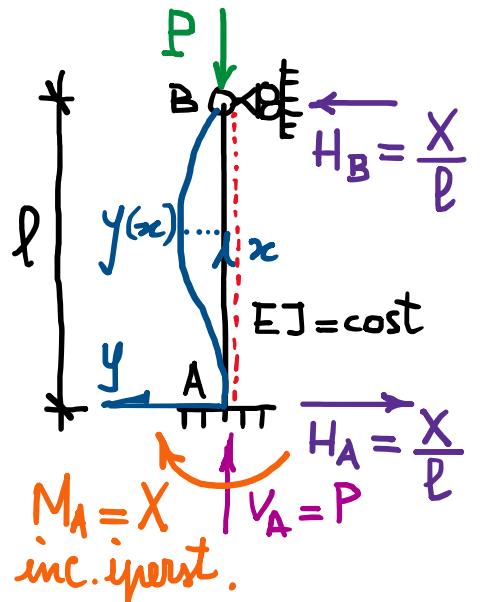
$$c = 2$$

$$(A_{end} = \alpha l)$$



$$c = 4$$

- Soluzione asta iperstatica incastro-carrello



Soluz. numerica (iterativa) ricorsiva

xl	$\tan xl + \pi$
4	4.467
4.492	
4.493	
4.493	

$$\Rightarrow \tan xl = 4.493 = 1.431\pi \quad \alpha^2 l^2 = 20.19 = 2.046\pi^2 \approx 2\pi^2 \quad \text{lungh. di libera infless.} \quad l_0 = \frac{1}{\sqrt{2}}l \approx 0.7l$$

$$P_{cr}^E = 2.046 \frac{\pi^2 E J}{l^2} \approx \pi^2 \frac{E J}{(l/\sqrt{2})^2}$$

- Eq. ne differenziale delle LE (con equil. nelle conf. ne deformate):

$$EIy''(x) = M(x) = -Py(x) + \frac{X}{l}(l-x)$$

$$EIy'' + Py = \frac{X}{l}(l-x)$$

$$y'' + \frac{\alpha^2}{\alpha^2 l^2} y = \frac{\alpha^2}{\alpha^2 l^2} \frac{l^2}{EI} X \left(1 - \frac{x}{l}\right) = \frac{\alpha^2}{\alpha^2 l^2} \bar{X} \left(1 - \frac{x}{l}\right)$$

$$\alpha^2 l^2 = \frac{P}{EI} l^2 \Rightarrow P = (\alpha l)^2 \frac{EI}{l^2} \quad \bar{X} = \frac{X l^2}{EI}$$

- Integrale generale:

$$y(x) = A \sin \alpha x + B \cos \alpha x + \frac{1}{\alpha^2 l^2} \bar{X} \left(1 - \frac{x}{l}\right)$$

int. gen. omof. associate int. particolare

Soluz. non banali ($X \neq 0$) sse $\det D = 0$:

$$\det D = -1 \frac{\sin xl}{\alpha^2 l^2} + \frac{1}{\alpha^2 l^2} xl \cos xl = 0 \Rightarrow \boxed{\tan xl = xl}$$

eq. ne transcendentale

Soluz. (ove $\det D = 0$)

$$\bar{X} = -\alpha^2 l^2 B \quad \left(\frac{X}{\alpha^2 l^2} = -B\right)$$

$$A = \frac{\bar{X}}{\alpha^3 l^3} = -\frac{B}{\alpha^3 l} \quad \left(\frac{A}{B} = -\frac{1}{\alpha^2 l}\right)$$

$$\text{Deformata critica: } y_{cr}(x) = B \left[-\frac{1}{2\alpha} \sin \alpha \frac{x}{l} + \cos \alpha \frac{x}{l} - \left(1 - \frac{x}{l}\right) \right] \quad \text{con } \alpha l = 1.431\pi$$

- Condizioni al contorno (c.c.)

$$\begin{cases} y(0) = 0 \\ y'(0) = 0 \quad \text{ogni sol. congruente} \\ y(l) = 0 \end{cases}$$

- Impostazione delle c.c.

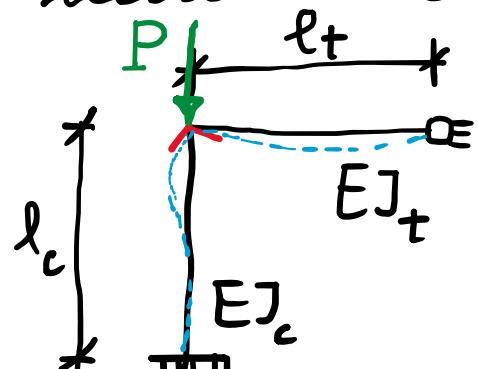
$$\begin{cases} y(0) = 0 & B + \frac{1}{\alpha^2 l^2} \bar{X} = 0 \\ y'(0) = 0 & \alpha A - \frac{1}{\alpha^2 l^2} \frac{\bar{X}}{l} = 0 \cdot l \\ y(l) = 0 & A \sin \alpha l + B \cos \alpha l = 0 \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 1/\alpha^2 l^2 \\ \alpha l & 0 & -1/\alpha^2 l^2 \\ \sin \alpha l & \cos \alpha l & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A \\ B \\ \bar{X} \end{bmatrix} = 0$$

\boxed{D}

Sistema delle c.c. $(B \text{ arbitr.})$

- Teleri e nodi fissi (solo rotazioni)



$$l=2 \leq c \leq l=4$$

$$K=0, \mu \rightarrow \infty \quad K \rightarrow \infty, \mu=0$$

$$K = \frac{1}{\mu} \frac{EJ_c}{l_c}$$

$\nu=1$ effetto flessionale delle trave
sulle colonne

$\frac{1}{\mu}$... coeff. di riduzione

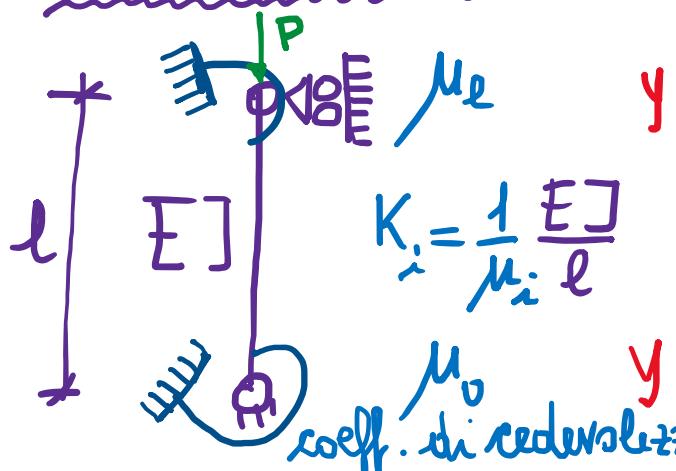
$$K = \frac{M}{\nu} = 3 \frac{EJ_t}{l_t} \cdot \frac{EJ_c}{l_c} \cdot \frac{l_c}{EJ_c} = \frac{1}{3} \frac{EJ_c}{EJ_t} \frac{l_t}{l_c} \frac{EJ_c}{l_c}$$

Ese. $\mu_0 \rightarrow 0, \mu_e = \mu \quad \mu = 1/3$

$$c_N = 2 \frac{0.4 + \mu}{0.2 + \mu}; \frac{EJ_t}{l_t} = \frac{EJ_c}{l_c}$$

$$= \frac{11}{4} = 2.75$$

- Formule di Newmark:



$$P_{GZ} \approx c_N \pi^2 \frac{EJ}{l^2} \quad (\text{valori approx., irr. < 4\%})$$

$$c_N = \frac{(0.4 + \mu_0)(0.4 + \mu_e)}{(0.2 + \mu_0)(0.2 + \mu_e)}$$

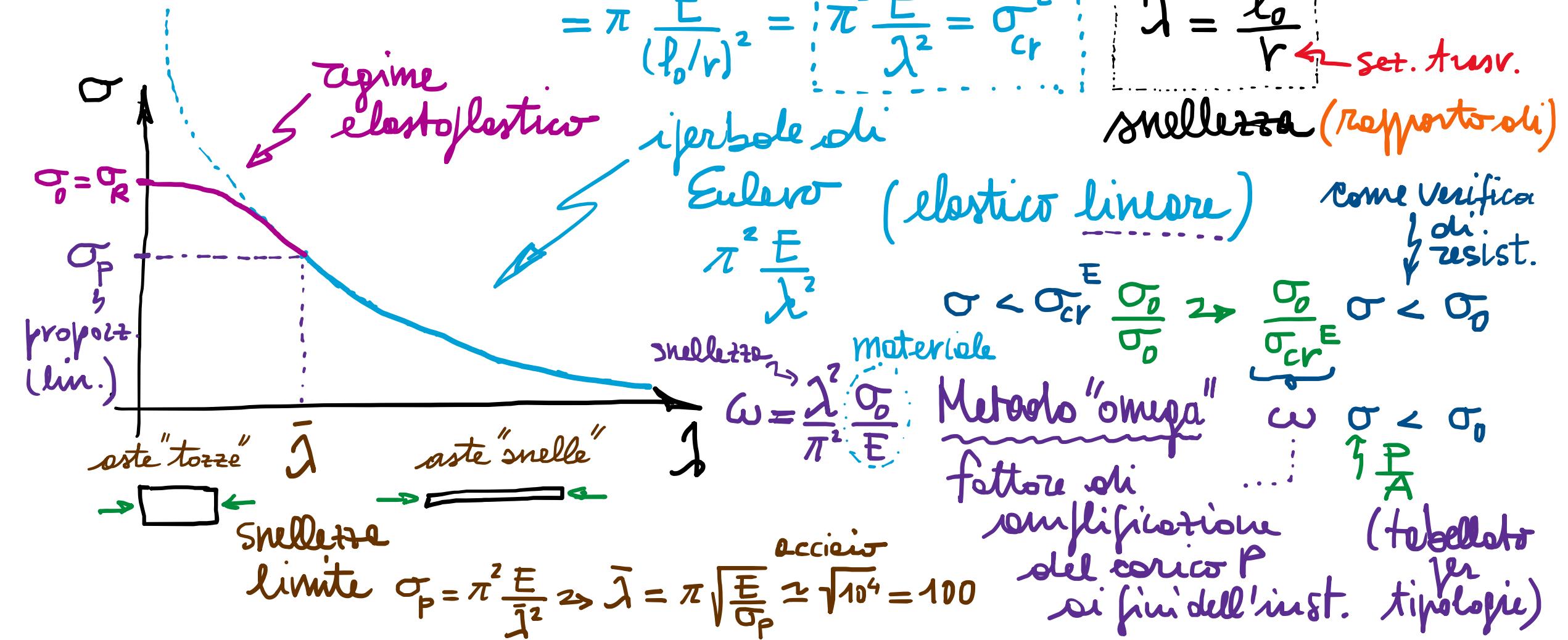
$- \mu_i \rightarrow 0 \quad c_N = 4$ (valori esatti in casi particolari)
 $- \mu_i \rightarrow \infty \quad c_N = 1$

Verifica di stabilità (vs. verifica di resistenza: $N = P_j$; $\sigma = \frac{N}{A} = \frac{P}{A} < \sigma_0$)

$$\sigma = \frac{P}{A} < \frac{P_{cr}^E}{A} = \sigma_{cr}^E \Rightarrow \sigma_{cr}^E = \pi^2 \frac{E J}{l_o^2 A} \cdot \frac{1}{r^2}$$

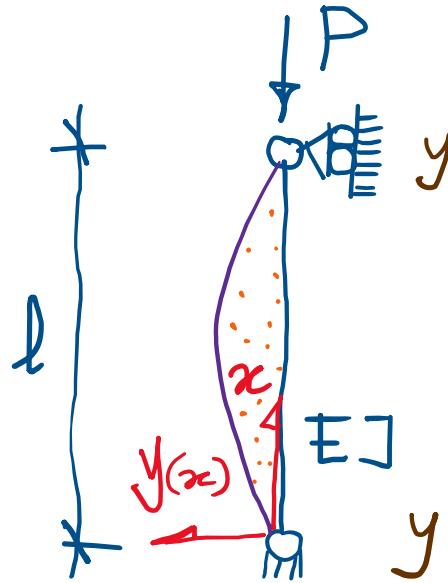
$$= \pi^2 \frac{E}{(l_o/r)^2} = \left| \frac{\pi^2 E}{\lambda^2} = \sigma_{cr}^E \right|$$

caso



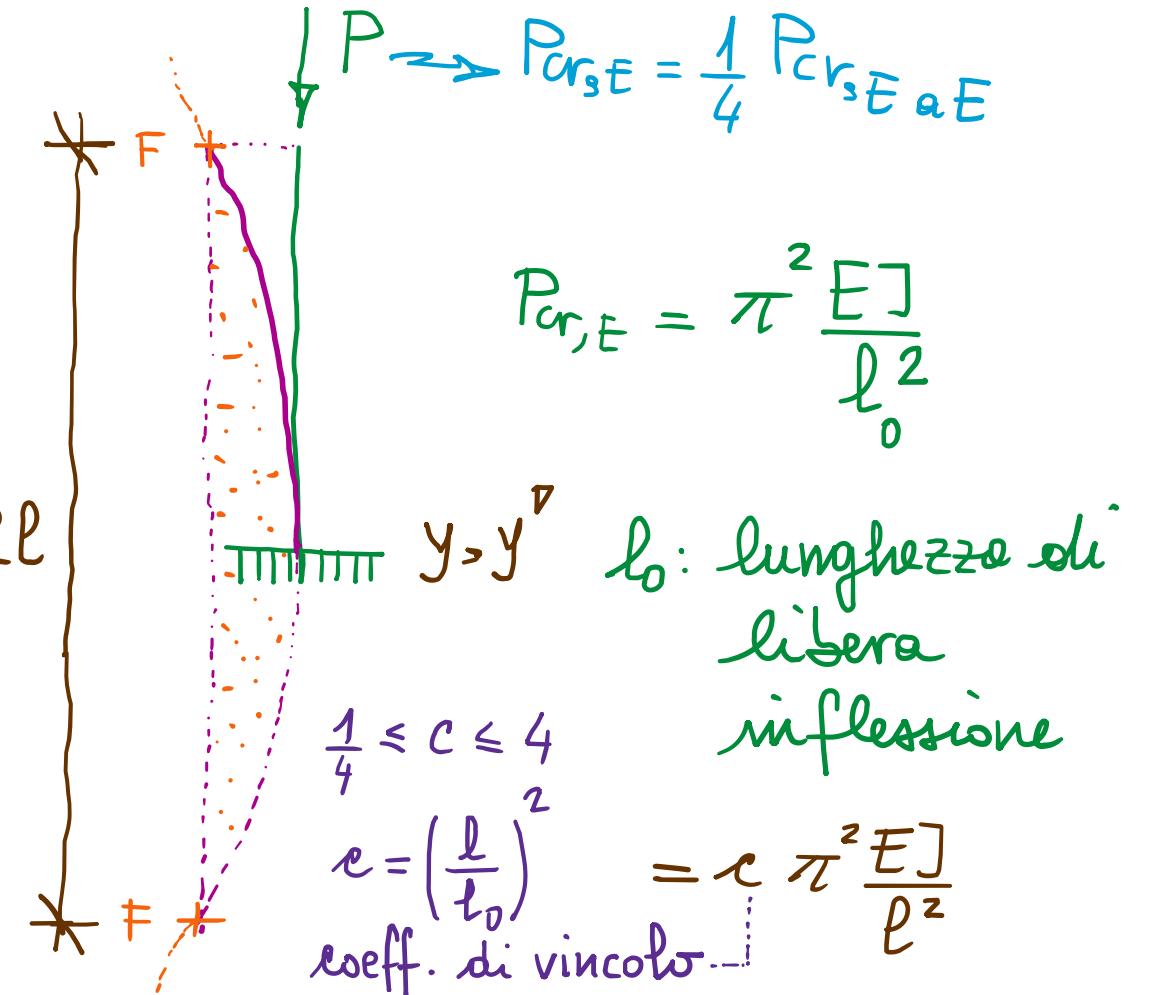
Concetti fondamentali :

- Generalizzazione dell'analisi dell'asta di Euler per altre condizioni al contorno (c.c.), cioè di vincolo:



$$P_{cr,E} = \pi^2 \frac{E J}{l^2} \quad \Rightarrow \quad l_0 = 2l$$

~ 10



- Estensione per telai (a nodi fissi)
 - Formule di Newmark (vincoli cedevoli elasticamente \Rightarrow molle rotazionali)
 - Verifica di stabilità (vs. verifica di resistenza)
- } Aste di Eulero generalizzata

$$\sigma = \frac{P}{A} \leq \sigma_{cr} = \frac{P_{cr}}{A}$$

$$\sigma = \frac{P}{A} \leq \sigma_o$$

$$\sigma \leq \frac{\sigma_{cr}}{\sigma_o} \sigma_o$$

$$\frac{\sigma_o}{\sigma_{cr}} \sigma \leq \sigma_o \quad (\text{Metodo "omega"}) \Rightarrow \omega \frac{P}{A} \leq \sigma_o$$

ω coeff. amplificativo di P (ai fini dell'instabilità)

SOMMARIO (Lec. 21)

- Aste incastrate e generalizzazione ad altre condizioni di vincolo.
- Coefficiente di vincolo, lunghezze di libera inflessione.
- Telaio e nodi fissi: effetto flessionale delle travi condensato in molle rotazionali (elementi a deform. elastico concentrata).
- Formule di Newmark per travi appoggiate (errori contenuti).
- Verifica di stabilità (può essere interpretata come verifica di resistenza con carico amplificato di fattore $\omega \rightarrow$ "Metodo omega").
- Fine Instabilità delle Strutture - (2^a parte).

Next step: Anelasticità (plasticità) delle Strutture (3^a parte).
Comportamento elastoplastico del materiale.