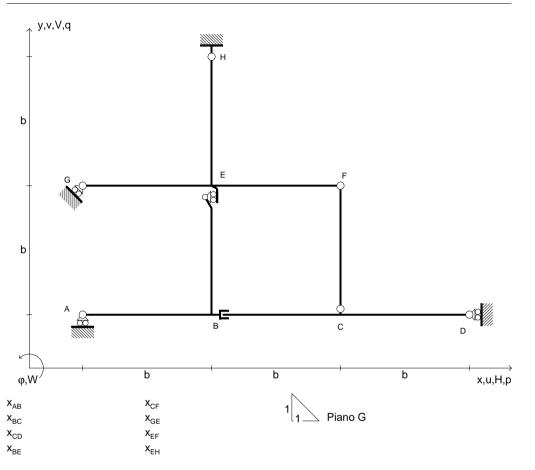
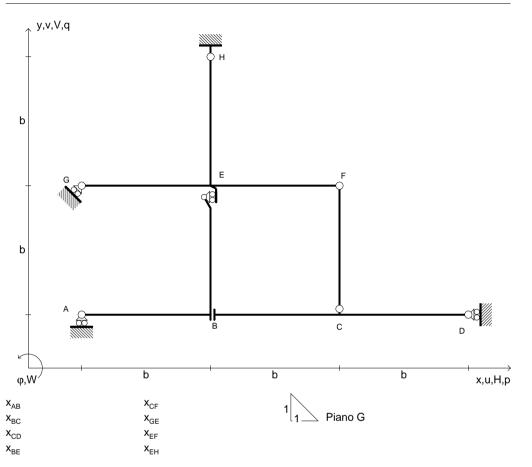
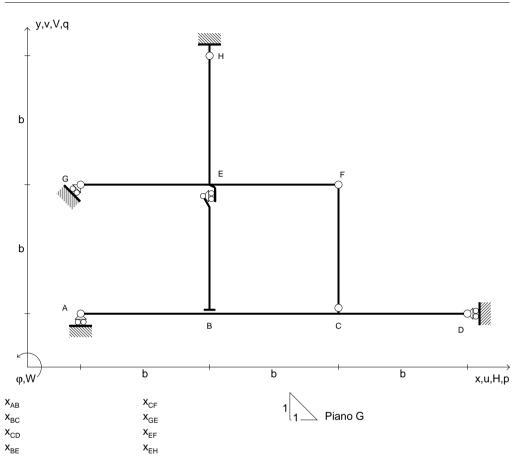
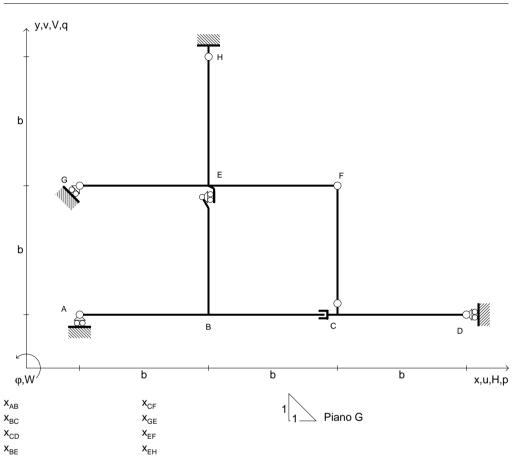
CdSdC BG 04 - I Elaborato a Casa Es.N.001 41732 Aragno Tiziano Es.N.001

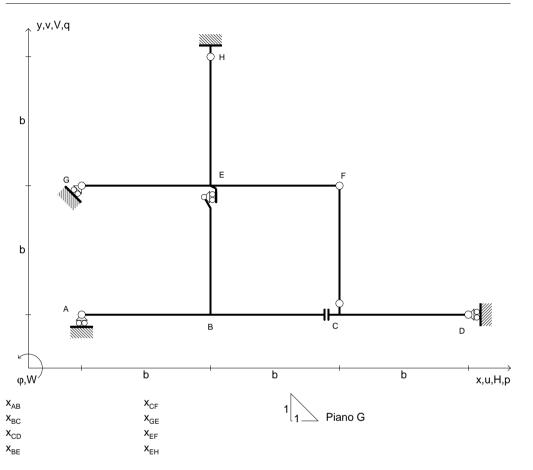


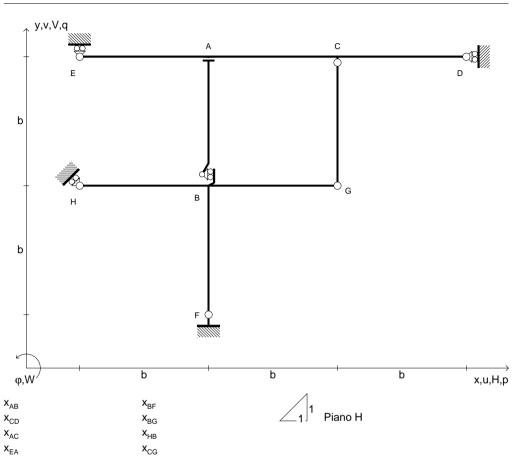


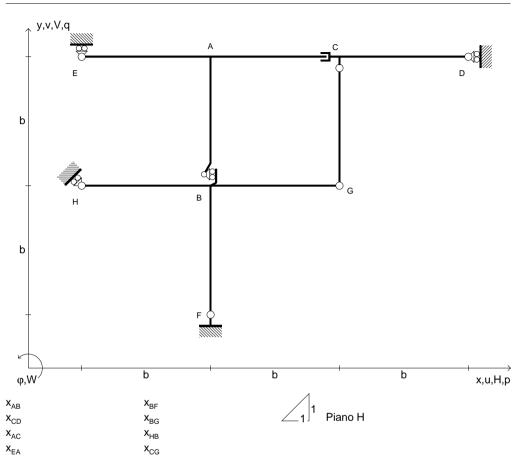


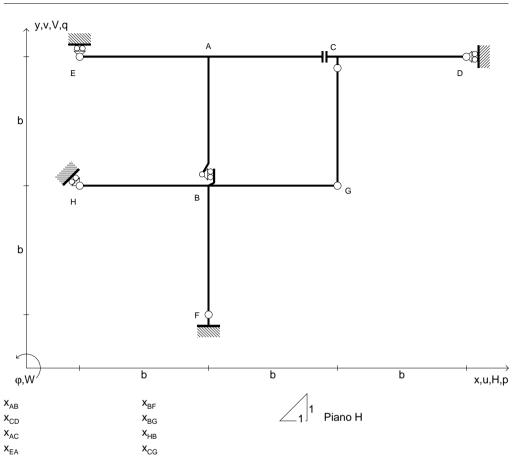


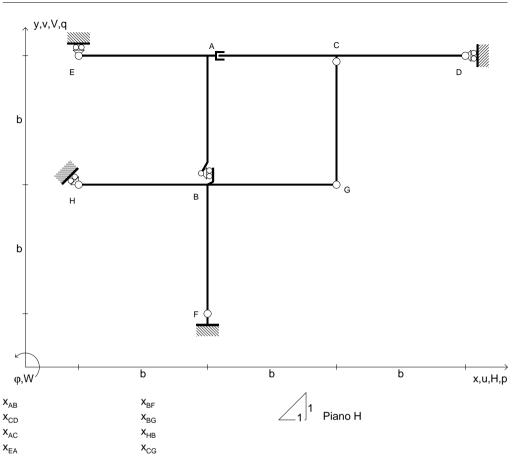
CdSdC BG 04 - I Elaborato a Casa Es.N.005 41703 Benigni Paolo Es.N.005



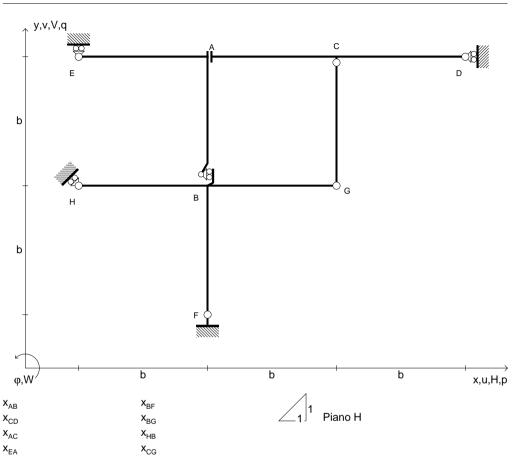


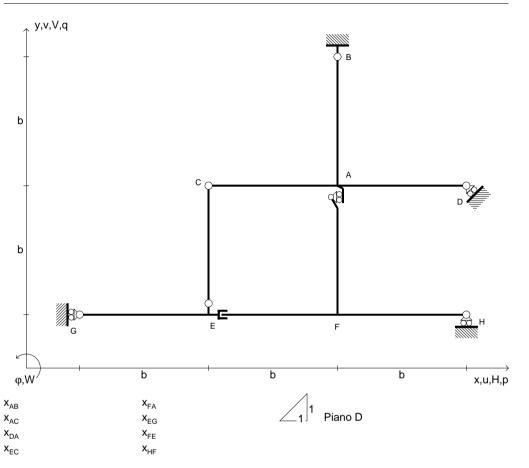


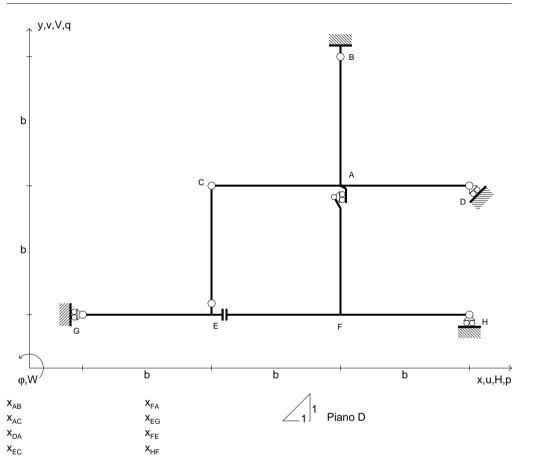


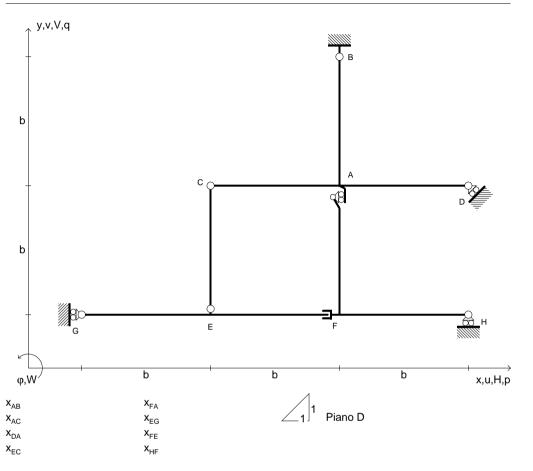


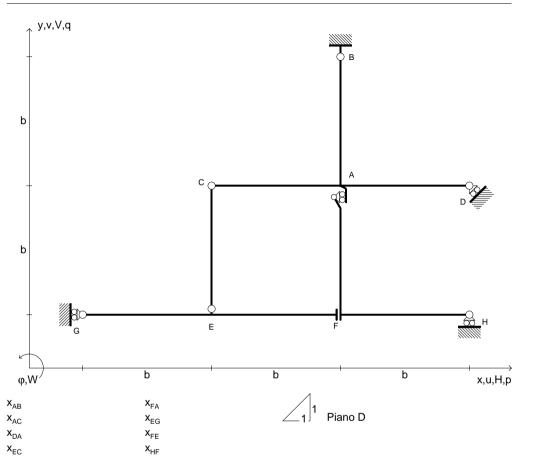
Svolgere l'analisi cinematica (geometrica e analitica).

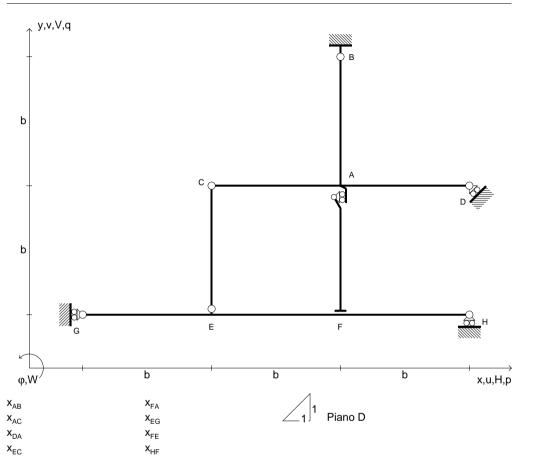


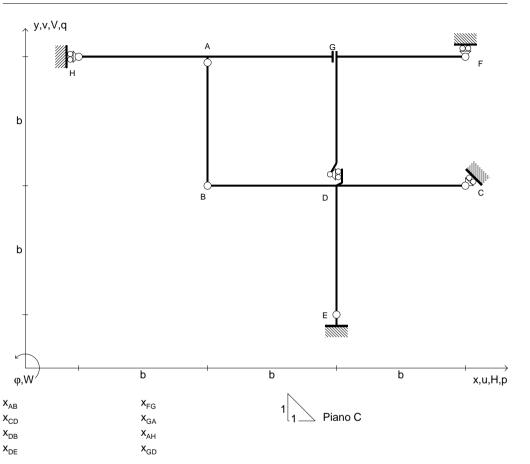


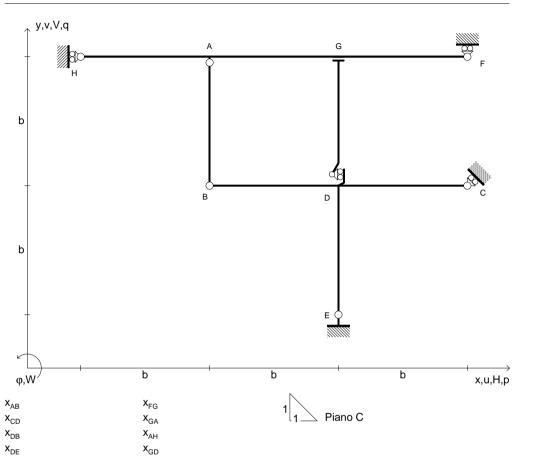


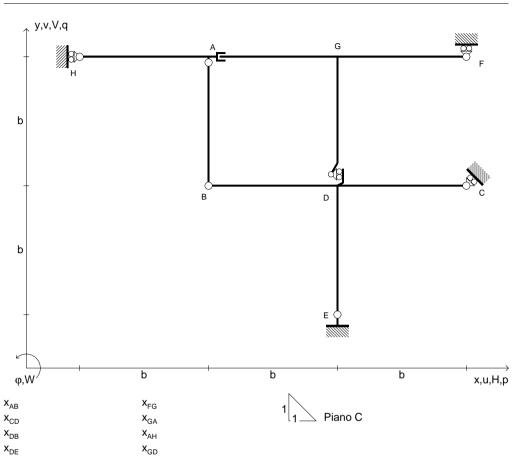


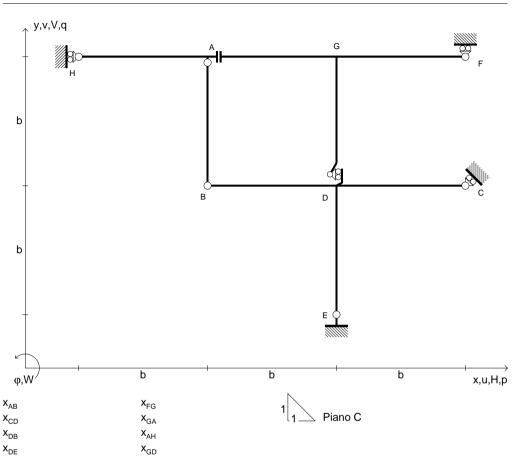


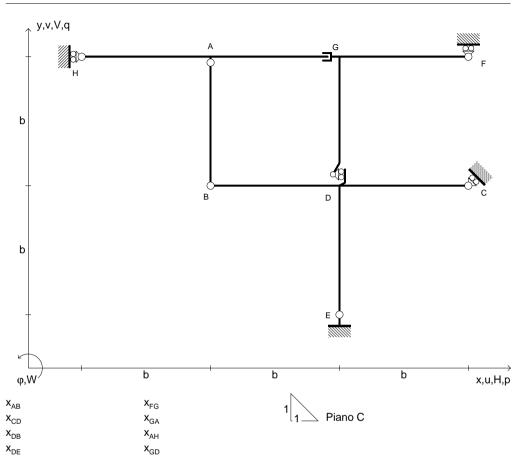


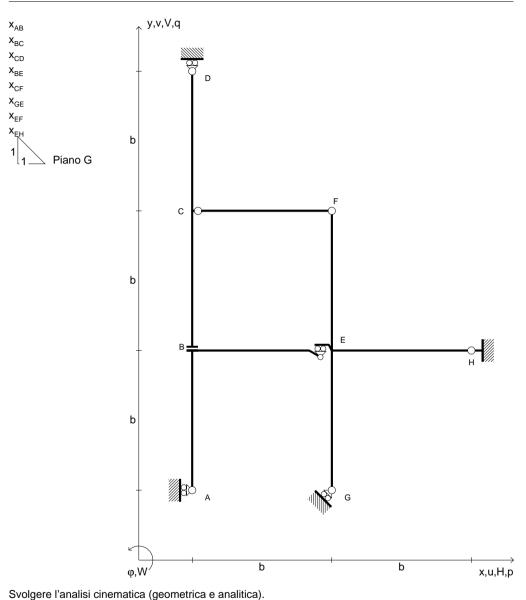












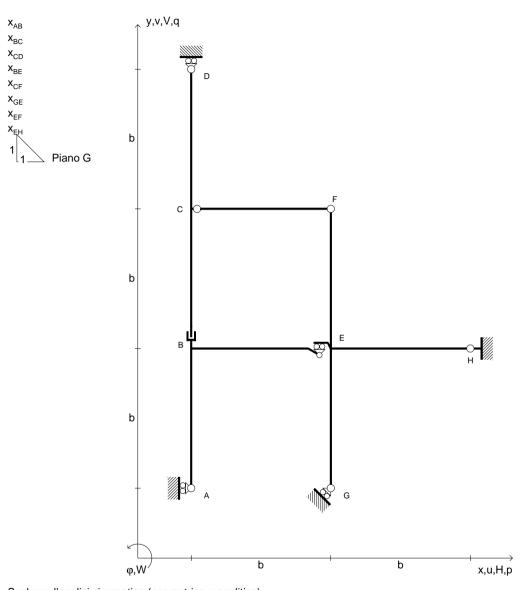
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



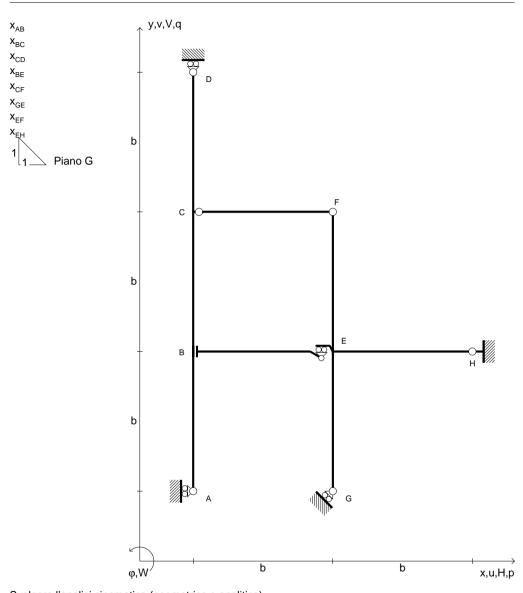
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



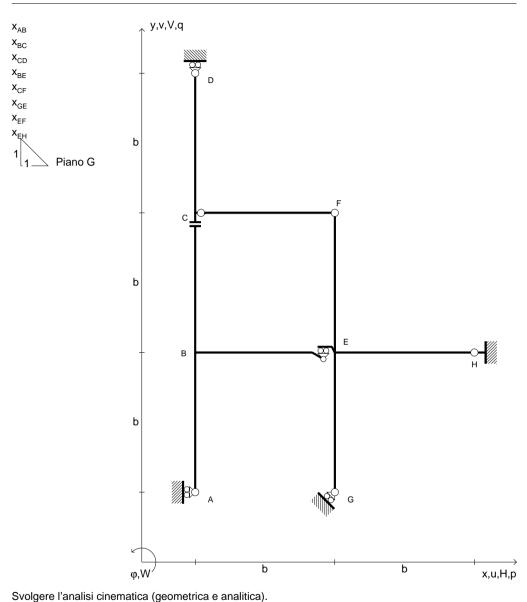
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



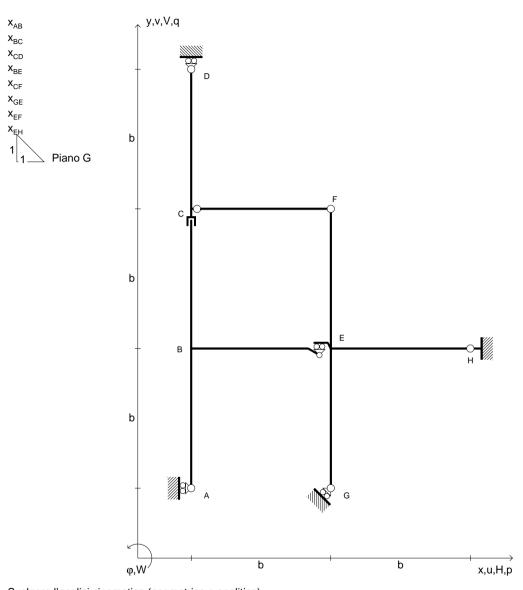
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



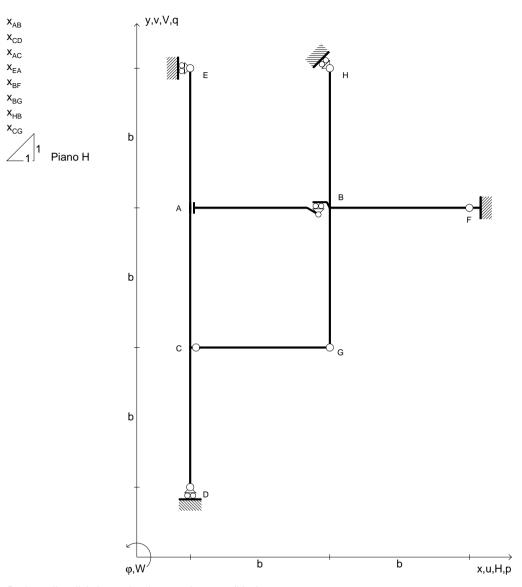
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



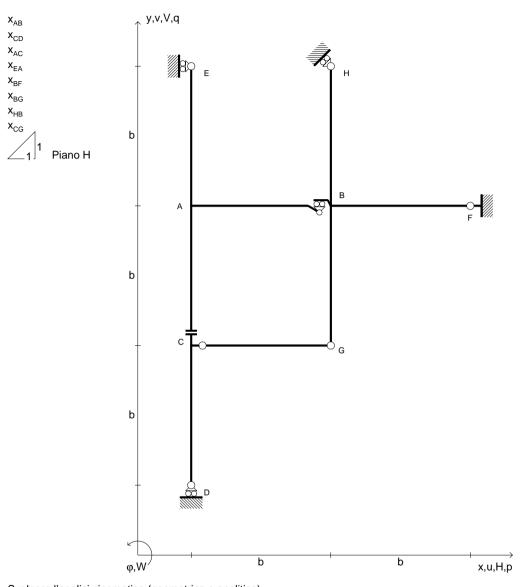
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



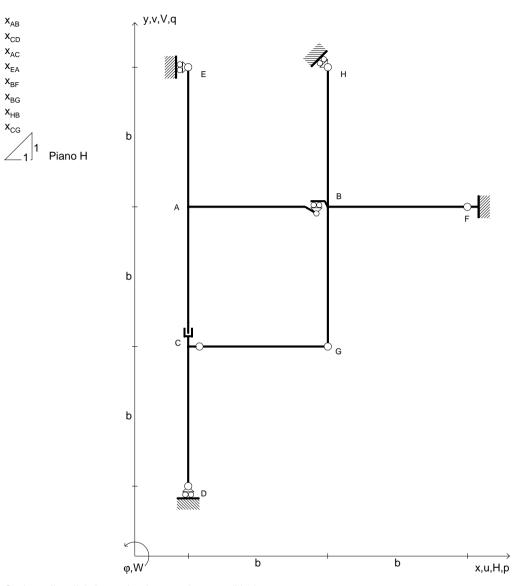
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



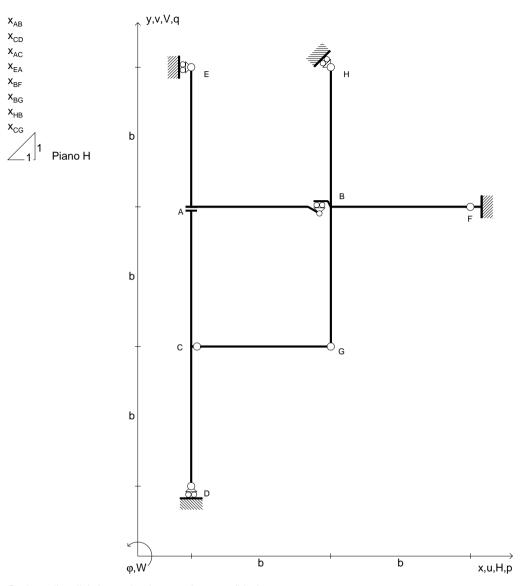
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



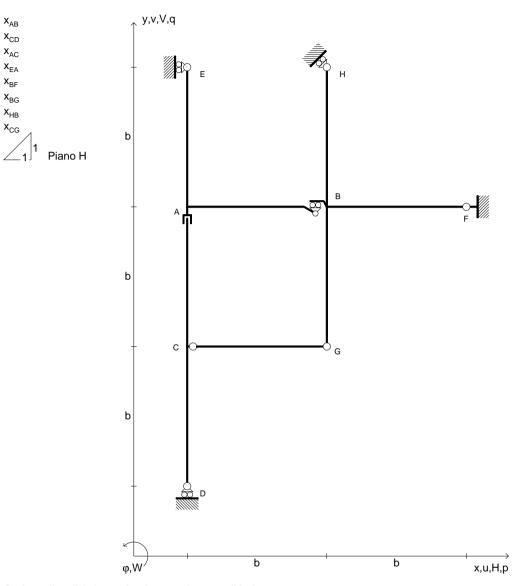
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



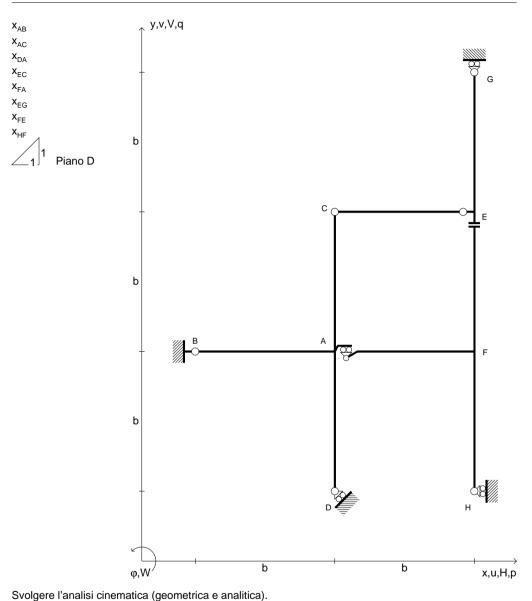
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

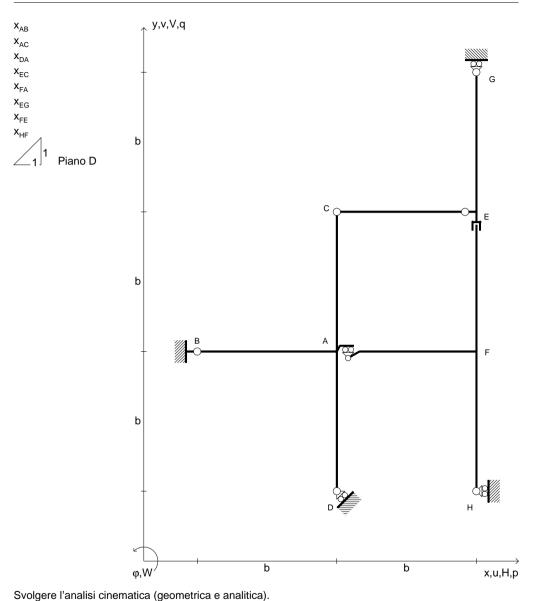
Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



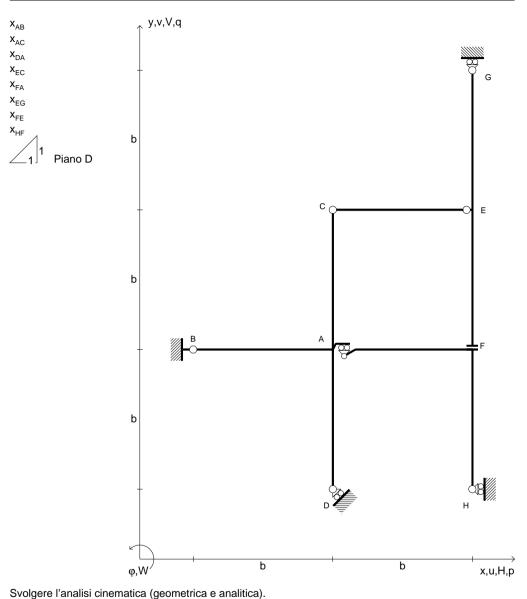
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura. Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali. Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura. Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.  $J_{\gamma Z} - x_{\gamma Z} - \theta_{\gamma Z} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$ 

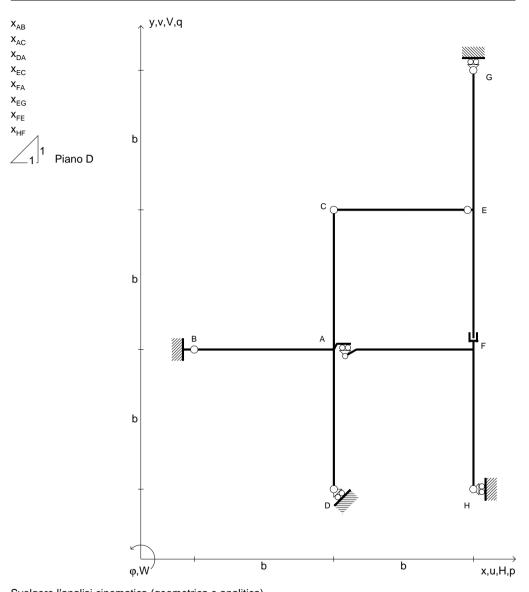
 $J_{YZ}$  -  $x_{YZ}$  -  $\theta_{YZ}$  riferimento locale asta YZ con origine in Y. Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata. @ Adolfo Zavelani Rossi, Politecnico di Milano CdSdC BG 04 - I Elaborato a Casa Es.N.032 41718 Signori Andrea Es.N.032



Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura. Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali. Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura. Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.  $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.

CdSdC BG 04 - I Elaborato a Casa Es.N.033 41705 Togni Simone Es.N.033





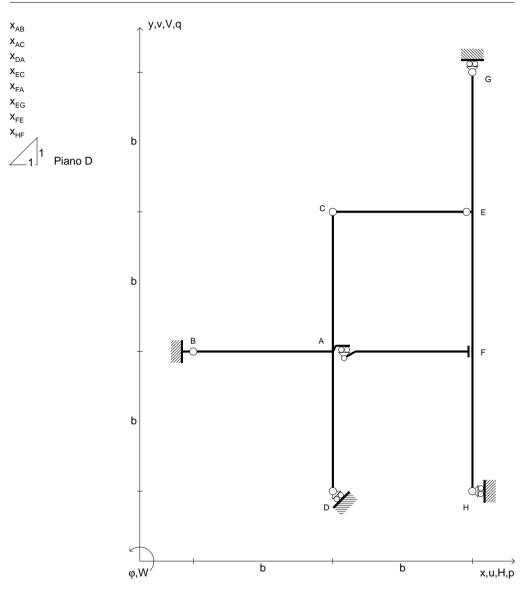
Svolgere l'analisi cinematica (geometrica e analitica). Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



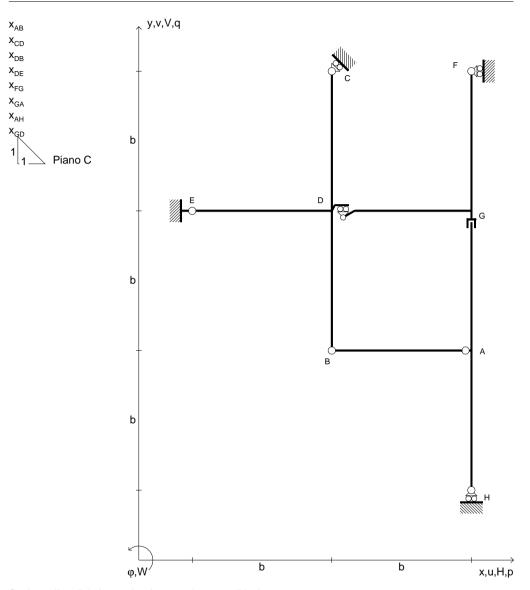
Svolgere l'analisi cinematica (geometrica e analitica). Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



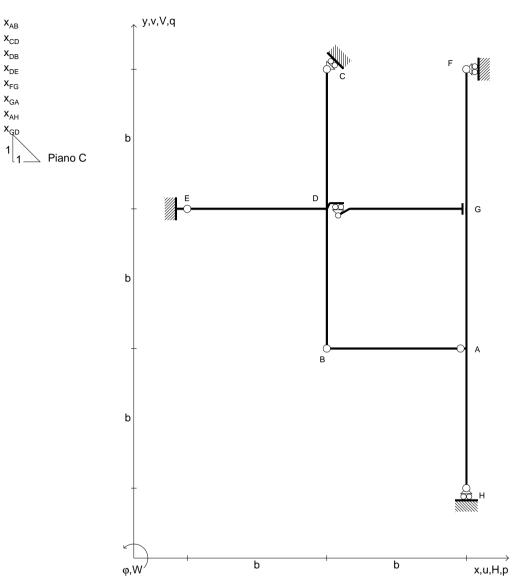
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



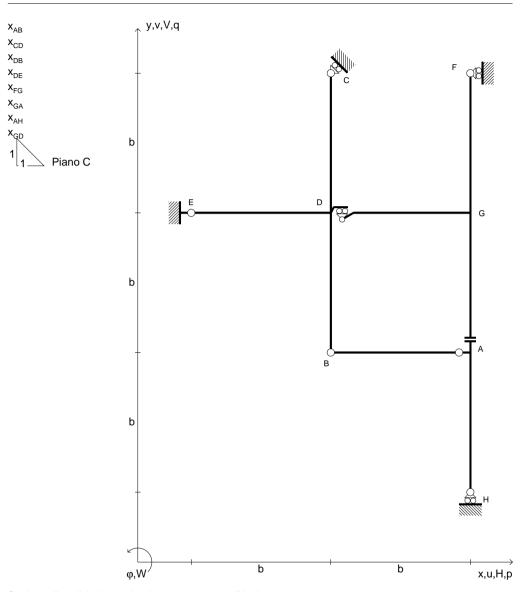
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



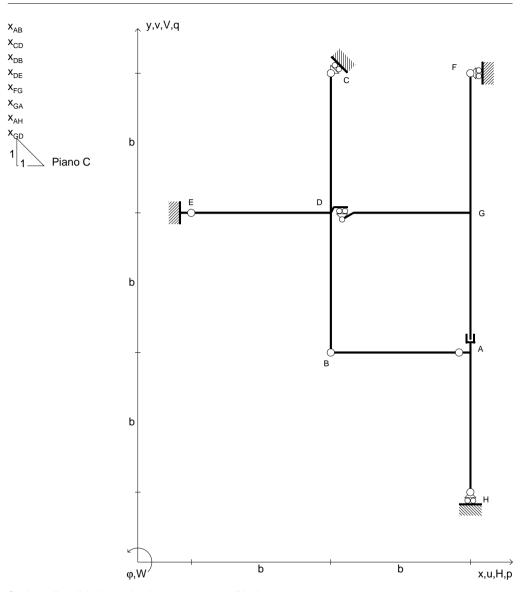
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



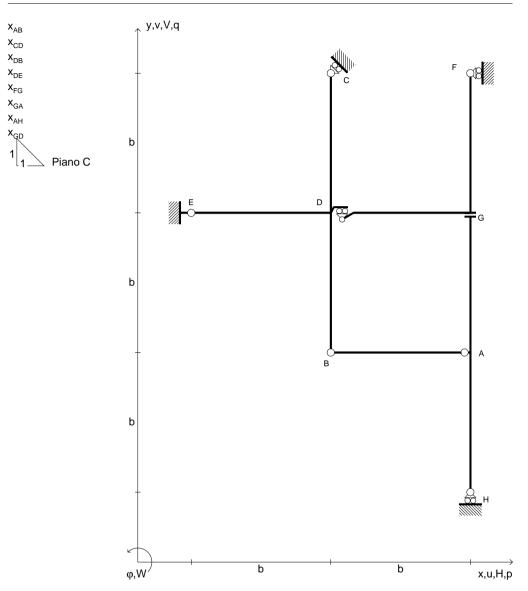
Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.



Tracciare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Tracciare le mappe degli spost. orizzontali e verticali.

Calcolare il meccanismo o i meccanismi della struttura.

Rappresentare schema della struttura e matrice di congruenza.

 $J_{YZ} - x_{YZ} - \theta_{YZ} \ \ riferimento locale asta YZ con origine in Y.$  Piano di scorrimento del vincolo con inclinazione assegnata.