

LE PARADIGME DIVISER POUR RÉGNER

- Un paradigme est une approche ou un modèle de pensée qui définit un ensemble de concepts, de méthodes, de pratiques et de principes pour résoudre des problèmes dans un domaine spécifique
- C'est donc une autre manière d'aborder un problème.
- Diviser pour régner fait appel à la récursivité.
- Il y a trois étapes :
 - Diviser : le problème est décomposé en sous problèmes (instances plus petites du même problème)
 - Régner : On règne sur les sous problèmes en les résolvant de manière récursive.
 - **Combiner**: On rassemble les solutions des sous-problèmes pour produire la solution finale.

- Nous allons adopter ce paradigme pour trier notre tableau d'entiers.
- Cela donne un autre algo de tri : le tri par fusion
 - Diviser : On va diviser le tableau à trier en deux tableaux à trier
 - Régner: On va trier les deux tableaux de manière récursive. On va donc repartager en deux.
 - Combiner : on va fusionner pour produire le tableau trié

- On a donc deux algos à écrire
 - Un algo pour le tri en lui même et les appels récursifs
 - Un algo pour la fusion
- Algo pour le tri:

```
fonction triFusion(tableau)
    si la longueur du tableau <= 1
        retourner tableau

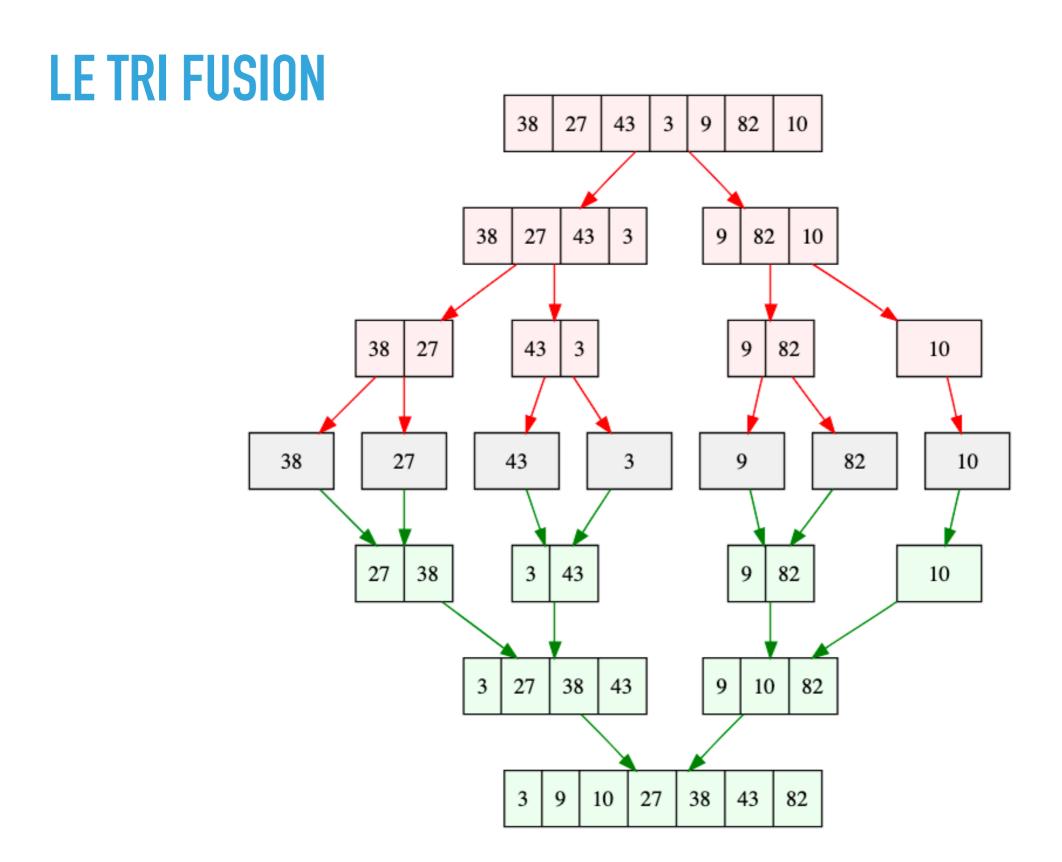
moitie = longueur du tableau / 2
    moitieGauche = triFusion(première moitié du tableau)
    moitieDroite = triFusion(deuxième moitié du tableau)

tableauTrié = fusionner(moitieGauche, moitieDroite)
    retourner tableauTrié</pre>
```

- On doit fusionner deux tableaux triés.
 Imaginons pour simplifier deux tas de cartes triés : la carte la plus faible est en haut.
- On doit donc pour trier choisir la carte la plus faible parmi les deux tas et la placer face cacher sur la table. (on forme donc un troisième tas)
- On répète cela jusqu'à épuisement d'un des deux tas
- On place alors les cartes du tas qui reste au dessus du tas final.

Algo pour la fusion :

```
fonction fusionner(moitieGauche, moitieDroite)
    tableauTrié = tableau vide
    pointeurGauche = 0
    pointeurDroite = 0
    tant que pointeurGauche < longueur de moitieGauche et pointeurDroite < l
        si moitieGauche[pointeurGauche] <= moitieDroite[pointeurDroite]</pre>
            ajouter moitieGauche[pointeurGauche] à tableauTrié
            incrémenter pointeurGauche
        sinon
            ajouter moitieDroite[pointeurDroite] à tableauTrié
            incrémenter pointeurDroite
    ajouter les éléments restants de moitieGauche à tableauTrié
    ajouter les éléments restants de moitieDroite à tableauTrié
    retourner tableauTrié
```



IMPLÉMENTATION EN PYTHON

```
fonction triFusion(tableau)
    si la longueur du tableau <= 1
        retourner tableau

moitie = longueur du tableau / 2
    moitieGauche = triFusion(première moitié du tableau)
    moitieDroite = triFusion(deuxième moitié du tableau)

tableauTrié = fusionner(moitieGauche, moitieDroite)
    retourner tableauTrié</pre>
```

IMPLÉMENTATION EN PYTHON

```
def fusion (tbl1: list, tbl2: list) -> list:
    n1, n2 = len(tbl1), len(tbl2)
    tbl = []
                                                                 sinon
    # Boucle sur les deux tableaux
    while (i < n1) and (j < n2):
        x1, x2 = tbl1[i], tbl2[j]
        # si x1 < x2 on ajoute l'élément x1 à tbl
        if x1 \leftarrow x2:
           tbl.append(x1)
                                                              retourner tableauTrié
        # sinon on ajoute l'élément x2
        else:
            tbl.append(x2)
    # Finalisation: On ajoute les éléments restants du tableau non vide restant
    # Si tbl1 n'a pas été entièrement vidé, on ajoute ses éléments restants
    if i < n1:
        for i in range(i, n1):
           tbl.append(tbl1[i])
    # Sinon on ajoute les éléments de tbl2 restants
    elif j < n2:
        for i in range(j, n2):
            tbl.append(tbl2[i])
    return tbl
```

```
fonction fusionner(moitieGauche, moitieDroite)
  tableauTrié = tableau vide
  pointeurGauche = 0
  pointeurDroite = 0

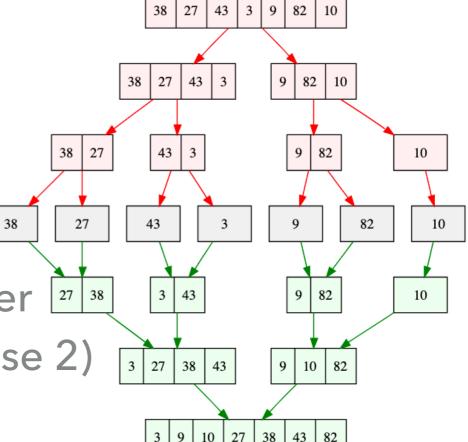
tant que pointeurGauche < longueur de moitieGauche et pointeurDroite < l
      si moitieGauche[pointeurGauche] <= moitieDroite[pointeurDroite]
            ajouter moitieGauche[pointeurGauche] à tableauTrié
            incrémenter pointeurGauche
      sinon
            ajouter moitieDroite[pointeurDroite] à tableauTrié
            incrémenter pointeurDroite

ajouter les éléments restants de moitieGauche à tableauTrié
      ajouter les éléments restants de moitieDroite à tableauTrié
    retourner tableauTrié
</pre>
```

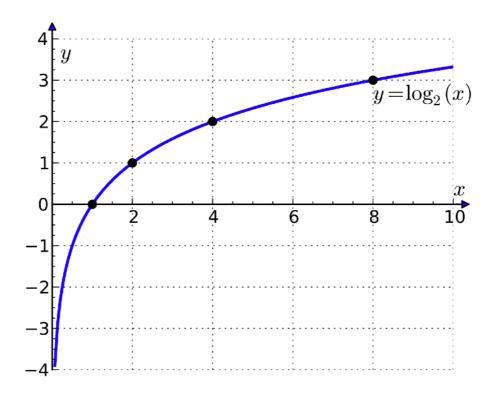
LA COMPLEXITÉ DE L'ALGO

- Le tri par sélection à une complexité quadratique O(n2) dans le pire des cas, le meilleur des cas et en moyenne
- Le tri par insertion à une complexité linéaire O(n) dans le meilleur des cas, et quadratique O(n2)dans le pire des cas et en moyenne
- Le tri à bulles à une complexité linéaire O(n) dans le meilleur des cas, et quadratique O(n2) dans le pire des cas et en moyenne
- Quelle est la complexité du tri fusion ?

- La fusion à une complexité de O(n) en effet la fusion doit comparer au pire n élément(s) comme les deux tableaux sont déjà triés.
- La fusion c'est les flèches vertes
- Mais elle doit le faire autant de fois qu'on a crée de sous tableaux
- Donc autant de fois qu'on peut diviser ²⁷ par 2 > log(n) (ici c'est un log en base 2)



- Log(n) est très intéressant :
 - Log(8) = 3
 - Log(99) = 6
 - \blacktriangleright Log(50 000) = 15



- On a donc une complexité en $O(n\log(n))$ dans le pire des cas, dans le meilleur des cas et en moyenne.
- C'est donc un algorithme plus performant dans les cas moyens et les pires des cas.

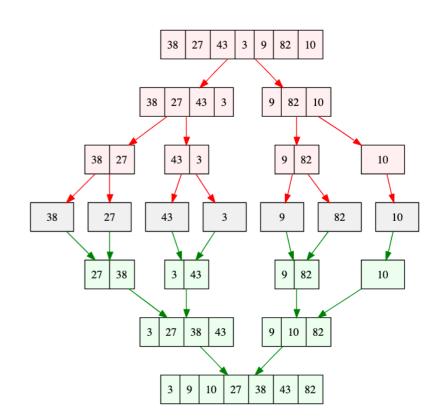
LA NOTION D'INVARIANT

INVARIANT

- Dans notre algorithme de tri par insertion, l'invariant de boucle est "Le tableau a[1:i] est trié" :
 - INITIALISATION : La valeur avant de rentrer dans la boucle est i=1, donc le tableau a[1:1] contient un seul élément. Un tableau contenant un seul élément est forcément trié (trivial), notre invariant "le tableau a[1:i] est trié" est donc vrai.
 - CONSERVATION : si l'invariant de boucle est vrai avant une itération de la boucle : "Le tableau a[1:i-1] est trié"
 Si on insère a[i] à sa place dans le tableau a[1:i-1], alors le tableau a[1:i] sera évidemment trié.
 - ▶ TERMINAISON : La dernière valeur prise de i dans la boucle est i=n, donc le tableau a[1:n] sera trié.

INVARIANT

- L'invariant pour le tri fusion est que chaque sous-liste (ou sous-tableau) créée lors de la division récursive est triée.
 - INITIALISATION (Division) : Lorsque le tri fusion divise récursivement une liste en deux moitiés, l'invariant est maintenu car chaque sous-liste créée est triée, car une seule valeur est considérée comme triée en soi.
 - CONSERVATION (Fusion) : Lorsque les sous-listes triées sont fusionnées pour créer une liste globalement triée, l'invariant est à nouveau maintenu.
 - TERMINAISON: Une fois que toutes les divisions et fusions récursives sont terminées, la liste finale est entièrement triée, respectant ainsi l'invariant initial.





MERCI POUR VOTRE ATTENTION