

## Modalwert(e) $x_{\text{mod}}$

- am häufigsten auftretende Ausprägung
- wenn mehrere:  $x_{\text{mod}} \in \{1, 2, 5\}$

## Mittelwert $\bar{x}$

$$\bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$$

## Median $x_{0.5}$

$$x_{0.5} = \begin{cases} x_{\frac{n+1}{2}}, & n \text{ ungerade} \\ \frac{1}{2}(x_{\frac{n}{2}} + x_{\frac{n}{2}+1}), & n \text{ gerade} \end{cases}$$

## Spannweite

$$\max x_i - \min x_i$$

## Stichprobenvarianz $s^2$

Auch für ZV möglich

$$s^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2 = \frac{n}{n-1} \left( \sum_{i=1}^n x_i^2 - n\bar{x}^2 \right)$$

## Stichprobenstandardabweichung $s$

$$s = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2} = \sqrt{s^2}$$

## p-Quantil $x_p$

$$x_p = \begin{cases} x_{\lceil np \rceil}, & n \cdot p \notin \mathbb{N} \\ \frac{1}{2}(x_{np} + x_{np+1}), & n \cdot p \in \mathbb{N} \end{cases}$$

## Empirische Kovarianz $s_{xy}$

$$s_{xy} = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y}) = \frac{1}{n-1} \left( \sum_{i=1}^n x_i y_i - n\bar{x}\bar{y} \right)$$

## Empirischer Korrelationskoeffizient $r$

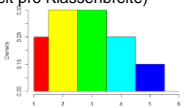
$$r = \frac{s_{xy}}{s_x \cdot s_y}$$

## Regressionsgerade

$$y = mx + t \quad \text{mit} \quad m = r \cdot \frac{s_y}{s_x} \quad \text{und} \quad t = \bar{y} - m \cdot \bar{x}$$

## Histogramm

Flächentreue Darstellung der Häufigkeitsverteilung  
Höhe = Dichte (Häufigkeit pro Klassenbreite)  
Fläche = abs. Häufigkeit



## Klassische Verteilungsfunktion

Klasse	Intervall	absolute Häufigkeit	relative Häufigkeit	relative Summenhäufigkeit
1	[1.0, 1.5]	1	0.1	0
2	[1.5, 2.5]	3	0.3	0.1
3	[2.5, 3.5]	3	0.3	0.4
4	[3.5, 4.5]	2	0.2	0.9
5	[4.5, 5.5]	1	0.1	0.9
6	[5.5, 6.0]	0	0	1
Summe		n = 10		

## Zufallsvariablen

### Erwartungswert $E[X] = \mu$

Für diskrete ZV:

$$E[X] = \sum_{i=1}^n x_i \cdot p(x_i)$$

Für stetige ZV:

$$E[X] = \int_{-\infty}^{\infty} x \cdot f(x) dx$$

Sei  $g(X)$  eine Funktion der ZV  $X$ , dann gilt:

Für diskrete ZV:

$$E[g(X)] = \sum_{i=1}^n g(x_i) \cdot p(x_i)$$

Für stetige ZV:

$$E[g(X)] = \int_{-\infty}^{\infty} g(x) \cdot f(x) dx$$

### Eigenschaften des Erwartungswerts:

$$\begin{aligned} E[b] &= b \\ E[aX + b] &= aE[X] + b \end{aligned}$$

$$E[X_1 + \dots + X_n] = \sum_{i=1}^n E[X_i]$$

## Varianz $\sigma^2$

$$\sigma^2 = \text{Var}[X] = E[(X - \mu)^2]$$

### Standardabweichung:

$$\sigma = \sqrt{\text{Var}[X]}$$

### Verschiebungssatz:

$$\text{Var}[X] = E[X^2] - (E[X])^2$$

### Eigenschaften der Varianz:

- $\text{Var}[b] = 0$
- $\text{Var}[aX + b] = a^2 \text{Var}[X]$
- $\text{Var}[X_1 + \dots + X_n] = \sum_{i=1}^n \text{Var}[X_i] + 2 \sum_{i < j} \text{Cov}[X_i, X_j]$
- $\text{Var}[X_1 + X_2] = \text{Var}[X_1] + \text{Var}[X_2] + 2 \text{Cov}[X_1, X_2]$
- Falls  $X_i, X_j$  paarweise unabhängig:

$$\text{Var}[X_1 + \dots + X_n] = \sum_{i=1}^n \text{Var}[X_i]$$

## Kovarianz $\text{Cov}[X, Y]$

$$\text{Cov}[X, Y] = E[(X - E[X])(Y - E[Y])]$$

Wenn  $X, Y$  stochastisch unabhängig  $\Rightarrow \text{Cov}[X, Y] = 0$

### Verschiebungssatz:

$$\text{Cov}[X, Y] = E[XY] - E[X] \cdot E[Y]$$

### Eigenschaften der Kovarianz:

- $\text{Cov}[X, Y] = \text{Cov}[Y, X]$
- $\text{Cov}[X, X] = \text{Var}[X]$
- $\text{Cov}[aX, Y] = a \text{Cov}[X, Y]$

## Elementare Wahrscheinlichkeitsrechnung

### De Morgan

$$\overline{\bigcup_{i=1}^n E_i} = \bigcap_{i=1}^n \bar{E}_i \quad \overline{\bigcap_{i=1}^n E_i} = \bigcup_{i=1}^n \bar{E}_i$$

### Axiome

1.  $0 \leq P(E) \leq 1$
2.  $P(\Omega) = 1$
3.  $P(\bigcup_{i=1}^{\infty} E_i) = \sum_{i=1}^{\infty} P(E_i)$ , falls  $E_i \cap E_j = \emptyset$  für  $i \neq j$

$$P(\bar{E}) = 1 - P(E)$$

$$P(E \cup F) = P(E) + P(F) - P(E \cap F)$$

### Laplace Experiment

Zufallsexperiment mit  $n$  gleichwahrscheinlichen Elementarereignissen

$$P(E) = \frac{\text{Anz der für } E \text{ günstigen Ergebnisse}}{\text{Anz der möglichen Ergebnisse}} = \frac{|E|}{n}$$

### Bedingte Wahrscheinlichkeit

Die Wahrscheinlichkeit für das Eintreten von  $E$ , wenn  $F$  eingetreten ist.

$$P(E|F) = P_{\bar{F}}(E) = \frac{|E \cap F|}{|F|} = \frac{P(E \cap F)}{P(F)}$$

Für  $E, F \neq \emptyset$ :

1.  $P(E \cap F) = P(E|F) \cdot P(F)$
2.  $P(E \cap F) = P(F|E) \cdot P(E)$

### Satz der totalen Wahrscheinlichkeit

Alle  $E$  müssen disjunkt sein. Allgemein die Wahrscheinlichkeit, dass  $F$  eintritt. Man nimmt nicht an, dass  $E_i$  eingetreten ist!

$$\Omega = \bigcup_{i=1}^n E_i \text{ mit } E_i \cap E_j = \emptyset, \text{ dann gilt:}$$

$$P(F) = \sum_{i=1}^n P(F \cap E_i) = \sum_{i=1}^n P(F|E_i) \cdot P(E_i)$$

### Vierfeldertafel

Spezialfall:  $\Omega = E \cup \bar{E}$

$$P(F) = P(F \cap E) + P(F \cap \bar{E})$$

$$P(\bar{F}) = P(\bar{F} \cap E) + P(\bar{F} \cap \bar{E})$$

$$P(\bar{E}|F) = 1 - P(E|F)$$

$$P(E \cap F) = P(F) - P(\bar{E} \cap F) = P(E) - P(E \cap \bar{F})$$

$$= P(E|F) \cdot P(F) = P(F|E) \cdot P(E)$$

### Formel von Bayes

Hilfreich, wenn man  $P(F|E_i)$  kennt, nicht aber  $P(E_k|F)$

$$P(E_k|F) = \frac{P(F|E_k) \cdot P(E_k)}{\sum_{i=1}^n P(F|E_i) \cdot P(E_i)}$$

### Unabhängigkeit

Bedeutet nicht unbedingt kausale Unabhängigkeit! Gilt, wenn

$$P(E|F) = P(E) \quad \text{bzw.} \quad P(E \cap F) = P(E) \cdot P(F)$$

Falls  $E, F$  unabhängig, gilt auch  $\bar{E}, \bar{F}$  bzw.  $\bar{E}, F$  unabh.

## Kombinatorik

### Algemeines Zählprinzip

Anzahl der Möglichkeiten, für ein  $k$ -stufiges Zufallsexperiment mit  $n_i$  Varianten im  $i$ -ten Schritt:

$$n_1 \cdot n_2 \cdot \dots \cdot n_k$$



### Anzahl der Permutationen einer $n$ -elementigen Menge

$n$ -maliges Ziehen ohne Zurücklegen mit Beachtung der Reihenfolge

- für  $n$  unterscheidbare Elemente:  $n! = n \cdot (n-1) \cdot \dots \cdot 2 \cdot 1$
- für  $k$  Klassen mit je  $n_i$  nicht unterscheidbaren Elementen:

$$\frac{n!}{n_1! \cdot n_2! \cdot \dots \cdot n_k!}$$

### $k$ -maliges ziehen aus einer

### $n$ -elementigen Menge

	mit Beachtung der Reihenfolge	ohne Beachtung der Reihenfolge
ohne Zurücklegen	$\frac{n!}{(n-k)!}$	$\frac{n!}{k!(n-k)!}$
mit Zurücklegen	$n^k$	$\binom{n+k-1}{k}$

$$TR: \binom{n}{k} = n \cdot C_r \cdot k$$

### Ableitungsregeln

#### Produktregel

$$y = u \cdot v$$

$$y' = u' \cdot v + v' \cdot u$$

#### Quotientenregel

$$y = \frac{u}{v}$$

$$y' = \frac{u' \cdot v - v' \cdot u}{v^2}$$

#### Kettenregel

$$(u(v(x)))' = u'(v(x)) \cdot v'(x)$$

$$\ln(x)' = \frac{1}{x}$$

$$\sin^2(x) + \cos^2(x) = 1$$

## Zufallsvariablen

### Verteilungsfunktion $F(x)$

$$x \in \mathbb{R}, F: \mathbb{R} \rightarrow [0, 1]$$

$$F(x) = P(X \leq x)$$

Eigenschaften:

- $0 \leq F(x) \leq 1$
- $\lim_{x \rightarrow -\infty} F(x) = 0, \lim_{x \rightarrow \infty} F(x) = 1$
- rechtsseitig stetig, also:  $\lim_{x \rightarrow b+} F(x) = F(b)$
- monoton wachsend
- $P(X > x) = 1 - F(x)$
- $P(a < X \leq b) = F(b) - F(a)$

### Diskrete Zufallsvariablen

#### Wahrscheinlichkeitsverteilung:

$$p(x) = \begin{cases} P(X = x_i), & \text{falls } x = x_i \in X(\Omega) \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

#### Eigenschaften Wahrscheinlichkeitsverteilung:

- $0 \leq p(x) \leq 1$
- $\sum_{i=1}^n p(x_i) = 1$

Es gilt:

$$F(x) = P(X \leq x) = \sum_{x_i \leq x} p(x_i)$$

$F(x)$  ist eine rechtsseitig stetige Treppenfunktion mit Sprüngen bei den Realisationen  $x_i$

$$P(X = 1) = P(X \leq 1) - P(X < 1) = \text{Sprunghöhe, wenn 1 bei Sprung, sonst 0}$$

### Stetige Zufallsvariablen

#### Wahrscheinlichkeitsdichte $f(x)$ :

$$P(a < X < b) = \int_a^b f(x) dx$$

#### Eigenschaften Wahrscheinlichkeitsdichte:

- $f(x) \geq 0$
- $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = 1$

Es gilt:

- $F(x) = P(X \leq x) = \int_{-\infty}^x f(t) dt$
- $F'(x) = f(x)$
- $F(x)$  ist stetig und
- $P(a < X \leq b) = P(a \leq X \leq b) = P(a \leq X < b) = P(a < X < b) = F(b) - F(a)$

## Zufallsvariablen

### Quantile

Das  $p$ -Quantil ist der kleinste Wert  $x_p \in \mathbb{R}$  für den gilt:  $F(x_p) \geq p$

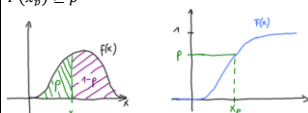


Abbildung:  $p$ -Quantil einer stetigen ZV mit streng monoton wachsendem  $F(x)$ :

$$x_p = F^{-1}(p)$$

Median:  $F(x) = 0.5$

### Chebyshev Ungleichung

$X$ : ZV

$$\mu = E[X]$$

$$\sigma^2: \text{Var}[X]$$

Es gilt für jedes beliebige  $k \in \mathbb{R}^+ \setminus \{0\}$ :

$$P(|X - \mu| \geq k \cdot \sigma) \leq \frac{1}{k^2}$$

### Schwaches Gesetz der großen Zahlen

Mit Chebyshev und

$$\mu = E[X_i] \quad (i = 1, \dots, n) \Rightarrow \mu = E\left[\frac{X_1 + \dots + X_n}{n}\right] = E[\bar{X}]$$

folgt:

$X_1, X_2, \dots$  ist eine Folge von unabhängigen, identisch verteilten ZV mit EW  $E[X_i] = \mu$  und Varianz  $\text{Var}[X_i] = \sigma^2$ .

Dann gilt für ein beliebig kleines  $\epsilon > 0$ :

$$P(|\bar{X} - \mu| > \epsilon) \rightarrow 0 \quad \text{für } n \rightarrow \infty$$

d.h. der MW  $\bar{X}$  konvergiert stochastisch gegen den EW  $\mu$ .

## Diskrete Verteilungen

### Bernoulli Verteilung $X \sim B_{1,p}$

Indikatorvariable mit den Werten 1 bei Erfolg und 0 bei Misserfolg.

$$P(X = 1) = p, \quad P(X = 0) = 1 - p$$

$$E[X] = p$$

### Binomialverteilung $X \sim B_{n,p}$

Anzahl der Erfolge bei  $n$ -maligem Ziehen mit Zurücklegen.

$p$  = Wahrscheinlichkeit f. Erfolg bei 1mal ziehen.

$k$  = Anz. Erfolge nötig für Gesamterfolg

$$P(X = k) = \binom{n}{k} \cdot p^k \cdot (1-p)^{n-k}, \quad k \in \{0, 1, \dots, n\}$$

$$E[X] = np$$

$$\text{Var}[X] = np(1-p)$$

$$\text{dbinom}(k, n, p) = P(X = k)$$

$$\text{pbinom}(k, n, p) = F(k)$$

q-Quantil:  $\text{qbinom}(q, n, p)$

$k$  binomialverteilte Zufallszahlen:  $\text{rbinom}(k, n, p)$

### Hypergeometrische Verteilung $X \sim H_{M,N,n}$

Anz. d. Erfolge bei  $n$ -maligem Ziehen ohne Zurücklegen

aus Menge mit  $M$  Elementen, die Erfolg bedeuten und  $N$  Elementen, die Misserfolg bedeuten.

$$P(X = k) = \frac{\binom{M}{k} \cdot \binom{N-M}{n-k}}{\binom{M+N}{n}}, \quad k \in \{0, 1, \dots, \min(n, M)\}$$

$$E[X] = n \cdot \frac{M}{M+N}$$

$$\text{Var}[X] = n \cdot \frac{M}{M+N} \cdot \left(1 - \frac{M}{M+N}\right) \cdot \frac{M+N-n}{M+N-1}$$

$$\text{dhyper}(k, M, N, n) = P(X = k)$$

$$\text{phyper}(k, M, N, n) = F(k)$$

### Poisson-Verteilung $X \sim P_\lambda$

Verteilung der seltenen Ereignisse. Häufigkeit punktförmiger Ereignisse in einem Kontinuum. Die durchschnittlich zu erwartende Anzahl der Erfolge  $\lambda$  pro Maßeinheit (i.e. Zeiteneinheit) sei bekannt.

$$P(X = k) = \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda}, \quad k \in \{0, 1, \dots\} \text{ mit } \sum_{k=0}^{\infty} P(X = k) = 1$$

$$E[X] = \lambda = n \cdot p \Leftrightarrow 10 = p \cdot 3600 \Leftrightarrow p = 1/360$$

$$\text{Var}[X] = \lambda$$

$$\text{dpois}(k, \lambda) = P(X = k)$$

$$\text{ppois}(k, \lambda) = F(k)$$

### Gleichverteilung $X \sim U_{(x_1, \dots, x_n)}$

Alle Werte  $\{x_1, \dots, x_n\}$  einer ZV  $x$  sind gleichw.

$$P(X = x_k) = \frac{1}{n}$$

$$E[X] = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n x_k = \bar{x}$$

$$\text{Var}[x] = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n x_k^2 - \bar{x}^2$$

sample(1: N, n): n Zufallszahlen zw 1 und N

### Dichtefunktion

$$\varphi(x)$$

$$\varphi(x)$$

$$\varphi(x)$$

$$\varphi(x)$$

$$\varphi(x)$$

$$\varphi(x)$$

$$\varphi(x)$$

$$\$$



**Exponentialverteilung**  $X \sim \text{Exp}_\lambda$  (gedächtnislos)  
Modellierung von Lebensdauern, Wartezeiten.  
Sei  $Y_1 \sim P_{\lambda_1}$  im Intervall  $[0, t]$  von  $t$  Zeiteinheiten, dann beschreibt die Exponentialverteilung die Wartezeit  $X$  bis Eintreten eines Ereignisses  $f(x) = \lambda e^{-\lambda x}$  ( $x \geq 0$ )  
 $\lambda$ : Durchschnittliches Eintreten eines Ereignisses pro Zeiteinheit  
 $x$ : Zeitabstand (höchstens) zw. zwei Ereignissen

$$F(x) = 1 - e^{-\lambda x}$$

$$E[X] = \frac{1}{\lambda}$$

$$\text{Var}[X] = \frac{1}{\lambda^2}$$

$$\text{dexp}(x, \lambda) = f(x)$$

$$\text{pexp}(x, \lambda) = F(x)$$

**Eigenschaft:**  
Gedächtnislos:  
 $P(X > s + t | X > t) = P(X > s)$

**Chiquadrat-Verteilung**  $X \sim \chi^2_n$   
 $Z_1, \dots, Z_n$  seien unabhängige, **standardnormalverteilte ZV**  $\Rightarrow X = Z_1^2 + \dots + Z_n^2$  hat Chiquadratverteilung mit  $n$  Freiheitsgraden.  
Summen unabhängiger, standardnormalverteiler ZV  $E[X] = n$   
 $\text{Var}[X] = 2n$   
 $\text{dchisq}(x, n) = f(x)$   
 $\text{pchisq}(x, n) = F(x)$   
**Eigenschaft:**  
 $X_1 \sim \chi^2_{n_1}$  und  $X_2 \sim \chi^2_{n_2} \Rightarrow X_1 + X_2 \sim \chi^2_{n_1+n_2}$

**t-Verteilung**  $Y \sim t_n$   
 $Z \sim N_{0,1}$  und  $X \sim \chi^2_n \Rightarrow Y = \frac{Z}{\sqrt{\frac{X}{n}}}$  ist t-verteilt mit  $n$  Freiheitsgraden  
Schätz- und Testverfahren bei **unbekannter Varianz**.  
 $E[Y] = 0$  für  $n > 1$   
 $\text{Var}[Y] = \frac{n}{n-2}$  für  $n > 2$   
 $dt(y, n) = f(y)$   
 $pt(y, n) = F(y)$   
**Eigenschaften:**  
Für  $n \rightarrow \infty$ :  $t_n \rightarrow N_{0,1}$   
Achsensymmetrie der Dichtefunktion  $\Rightarrow n = x_{1-p}$

**Hypothesentests**

**Gauß-Test**  
Test für Erwartungswert einer Normalverteilung bei **bekannter Varianz**  $\sigma_0^2$

$H_0$	$H_1$	Testgröße TG	$H_0$ ablehnen, falls	p-Wert
$\mu = \mu_0$	$\mu \neq \mu_0$	$\frac{ \bar{X} - \mu_0 }{\sigma_0/\sqrt{n}}$	$t_g > \Phi^{-1}\left(1 - \frac{\alpha}{2}\right)$	$2(1 - \Phi(t_g))$
$\mu \leq \mu_0$	$\mu > \mu_0$	$\frac{\bar{X} - \mu_0}{\sigma_0/\sqrt{n}}$	$t_g > \Phi^{-1}(1 - \alpha)$	$1 - \Phi(t_g)$
$\mu \geq \mu_0$	$\mu < \mu_0$	$\frac{\bar{X} - \mu_0}{\sigma_0/\sqrt{n}}$	$t_g < \Phi^{-1}(\alpha)$	$\Phi(t_g)$

**t-Test**  
Test für Erwartungswert einer Normalverteilung bei **unbekannter Varianz**

$H_0$	$H_1$	Testgröße TG	$H_0$ ablehnen, falls	p-Wert
$\mu = \mu_0$	$\mu \neq \mu_0$	$\frac{ \bar{X} - \mu_0 }{\hat{\sigma}/\sqrt{n}}$	$t_g > t_{n-1}^{-1}\left(1 - \frac{\alpha}{2}\right)$	$2(1 - t_{n-1}(t_g))$
$\mu \leq \mu_0$	$\mu > \mu_0$	$\frac{\bar{X} - \mu_0}{\hat{\sigma}/\sqrt{n}}$	$t_g > t_{n-1}^{-1}(1 - \alpha)$	$1 - t_{n-1}(t_g)$
$\mu \geq \mu_0$	$\mu < \mu_0$	$\frac{\bar{X} - \mu_0}{\hat{\sigma}/\sqrt{n}}$	$t_g < t_{n-1}^{-1}(\alpha)$	$t_{n-1}(t_g)$

**p-Wert**  
„beobachtetes Signifikanzniveau.“  
- Wahrscheinlichkeit, bei Zutreffen von  $H_0$  den beobachteten Wert  $t_g$  der Testgröße oder einen noch stärker von  $\mu_0$  abweichenden Wert zu bekommen.  
- Berechnung, aus welchem Signifikanzniveau sich eine Testentscheidung ändern würde  
**- Größter Wert von  $\alpha$ , für den  $H_0$  nicht abgelehnt wird**  
**- Wenn  $H_0$  abgelehnt wird, ist das Ergebnis immer signifikant!**  
- p-Wert  $< 0,01$ : sehr hohe Signifikanz  
- p-Wert  $< 0,05$ : hohe Signifikanz  
- p-Wert  $< 0,1$ : schwache Signifikanz  
- p-Wert  $> 0,1$ : keine Signifikanz

**Zusammenhang Konfidenzintervall – Hypothesentest**  
Konfidenzintervall zum Konfidenzniveau  $1 - \alpha$  ist Annahmebereich für  $H_0$   
Test:  
 $H_0$  wird abgelehnt, falls  $\mu_0 \notin I$   
 $H_0$  wird angenommen, falls  $\mu_0 \in I$

**ZGWS**  
Wahrscheinlichkeitsaussagen über  $X_i$ , wenn **Erwartungswert  $\mu$  und Varianz  $\sigma^2$  bekannt** sind, nicht aber die Verteilung für  $n$  unabhängige identisch verteilte (i.i.d.) ZV  $X_i$ .

Für **hinreichend große  $n$**  gilt dann näherungsweise:  
$$\sum_{i=1}^n X_i \sim N_{n\mu, n\sigma^2} \text{ und } \frac{\sum X_i - n\mu}{\sqrt{n}\sigma} \sim N_{0,1}$$
  
$$\bar{X} \sim N_{\mu, \frac{\sigma^2}{n}} \text{ und } \frac{\bar{X} - \mu}{\sigma/\sqrt{n}} \sim N_{0,1}$$

Fausregel für Größe von  $n$ :  
 $n > 30$ : Verteilung ist schief aber ohne markante Ausreißer (Exponentialverteilung)  
 $n > 15$ : Verteilung annähernd symmetrisch (Binomialverteilung)  
 $n \leq 15$ : Verteilung annähernd normalverteilt

Ja nachdem, was gegeben ist, wählen:  
1.  $\frac{\bar{X} - \mu}{\sigma/\sqrt{n}} \sim N_{0,1}$   
2.  $\frac{(n-1)S^2}{\sigma^2} \sim \chi^2_{n-1}$   
3.  $\frac{\bar{X} - \mu}{s/\sqrt{n}} \sim t_{n-1}$

Es lassen sich Wahrscheinlichkeiten berechnen.  
Übung 5.1.1 und 7.2

Es lässt sich  $n$  so bestimmen, dass zu vorgegebener Schranke  $k$  und Wahrscheinlichkeit  $p$  gilt:  
 $P(Z > k) \geq p$  bzw.  $P(-k \leq Z \leq k) \geq 1 - p$   
Übung 7.1 und 7.3

Die Stichprobenfunktion ist eine erwartungstreue Schätzfunktion für den Erwartungswert  $\mu$  d.h.  $E[\bar{X}] = \mu$

Die Stichprobenfunktion  $S^2$  ist eine erwartungstreue Schätzfunktion für die Varianz  $\sigma^2$ , d.h.  $E[S^2] = \sigma^2$

**Numerik/Fehleranalyse**  
Fehlerquellen:  
- Rundungsfehler  
- Fehler aufgrund vn Gleitpunktarithmetik  
- Diskretisierungsfehler

**Rundungsfehler:**  
- absolut: |gerundetes Ergebnis – tatsächliches|  
- relativ:  $\frac{|r(x) - x|}{|x|} \Rightarrow$  größenordnungsbereinigt

**Gleitpunktarithmetik**  
Berechnungsreihenfolge spielt eine Rolle!  
Bei Addition in **aufsteigender Reihenfolge**, da sonst signifikante Stellen verloren gehen können.

$$\sum_{k=1}^{10} \frac{1}{k} \Rightarrow \sum_{k=0}^{10-1} \frac{1}{10-k}$$

**Auslöschung**  
Entsteht bei der Subtraktion von zwei fast gleich großen Zahlen.  
 $3.97403 \times 10^2 - 3.97276 \times 10^2 = 1.27000 \times 10^{-1}$   
Erhöhung der Signifikanz weniger signifikante Stellen  
$$x^2 + 200x - 0.000015$$

$$(1) x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} \quad (2) x_{1,2} = \frac{2c}{-b \mp \sqrt{b^2 - 4ac}}$$

$x_1$  mit (2) und  $x_2$  mit (1) um Auslöschung zu vermeiden. Weil  $b > 0$

Trick, Erweitern mit 3. binomischen Formel:

$$x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

$$= \frac{(-b \mp \sqrt{b^2 - 4ac})(-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac})}{2a(-b \mp \sqrt{b^2 - 4ac}) \cdot 2a}$$

$$= \frac{b^2 - (b^2 - 4ac)}{(-b \mp \sqrt{b^2 - 4ac}) \cdot 2a}$$

$$= \frac{4ac}{-b \mp \sqrt{b^2 - 4ac}}$$

**Kondition**  
$$\frac{d f}{f} \approx \frac{f'(x) \cdot x}{f(x)} \cdot \frac{dx}{x}$$

$$\frac{f'(x) \cdot x}{f(x)} \quad \text{Konditionszahl } K_f(x)$$

Der Verstärkungsfaktor des relativen Fehlers  $\frac{dx}{x}$  in den Eingaben heißt Konditionszahl  $K_f(x)$

1. Die Kondition eines Problems ist abhängig von  $x$  und  $f$   
2. Man spricht von schlechter Kondition, wenn  $K_f(x) \gg 1$  (Fausregel, falls  $K(x) > 10^2$ )  
3. Falls ein Problem schlecht konditioniert ist, dann gibt es keinen numerisch günstigen Algorithmus zur Lösung des Problems

**Stabilität**  
Ein numerisches Verfahren, das Fehler in den Eingangsdaten bei einem gut konditionierten Problem nicht verstärkt, heißt stabil.

**Parameterschätzung**  
Unbekannter Parameter (z.B. Erwartungswert  $\mu$ ) der Verteilung der Grundgesamtheit soll basierend auf i.i.d. Zufallsvariablen geschätzt werden.

**Punktschätzer:**  
für Erwartungswert: Stichprobenmittel  $\bar{X}$   
für Varianz: Stichprobenvarianz  $S^2$

Keine Aussage über Unsicherheit der Schätzung.

**Intervallschätzer:**  
Parameter wird mit vorgegebener Sicherheit (Konfidenzniveau  $1 - \alpha$ ) überdeckt.  
 $\alpha$ : Irrtumswahrscheinlichkeit (meist 1-5%)

**Konfidenzintervall f. unbekannten EW  $\mu$  bei bekannter Varianz  $\sigma^2$**



$$I = [\bar{X} - \Phi^{-1}\left(1 - \frac{\alpha}{2}\right) \frac{\sigma}{\sqrt{n}}; \bar{X} + \Phi^{-1}\left(1 - \frac{\alpha}{2}\right) \frac{\sigma}{\sqrt{n}}]$$

$$\Phi^{-1}(x) = \text{qnorm}(x, 0, 1)$$

**Länge Konfidenzintervall:**  
$$L = 2\Phi^{-1}\left(1 - \frac{\alpha}{2}\right) \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$$
  
Gesucht: **Stichprobenumfang  $n$**   
$$\sqrt{n} > 2\Phi^{-1}\left(1 - \frac{\alpha}{2}\right) \frac{\sigma}{L}$$
  
Gesucht: **Konfidenzniveau  $1 - \alpha$**   
$$1 - \frac{\alpha}{2} = \Phi\left(\frac{L\sqrt{n}}{2\sigma}\right)$$

**Konfidenzintervall f. unbekannten EW  $\mu$  bei unbekannter Varianz  $\sigma^2$**

$$I = [\bar{X} - t_{n-1}^{-1}\left(1 - \frac{\alpha}{2}\right) \frac{S}{\sqrt{n}}; \bar{X} + t_{n-1}^{-1}\left(1 - \frac{\alpha}{2}\right) \frac{S}{\sqrt{n}}]$$

mit  $S$  = Stichprobenvarianz

$$t_{n-1}^{-1} = qt(x, n - 1)$$

**Interpolation**  
Polynom durch bestimmte Punkte bilden.  
**Vandermonde Ansatz**  
Beispiel:  $\begin{matrix} x & 1 & 2 & 3 & 4 \\ y & -15 & -5 & 3 & 1 \end{matrix}$  Ansatz: Polynom 2. Grades  
$$p_2(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 9 \\ 1 & 4 & 16 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -15 \\ -5 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 5 \\ 0 & 2 & 12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -15 \\ -5 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Lösung mit Gauß-Algorithmus:  $a_0 = 1, a_1 = 4, a_2 = -7$   
$$\Rightarrow p_2(x) = 1 + 4x - 7x^2$$

**Lagrange Ansatz**  
Beispiel:  $\begin{matrix} x & 1 & 2 & 3 & 4 \\ y & -15 & -5 & 3 & 1 \end{matrix}$  Ansatz: Polynom 2. Grades gebildet aus den Stützstellen  
$$L_0(x) = \frac{1}{(x-2)(x-3)} \cdot \frac{(x-3)(x-4)}{(2-3)(3-4)} = \frac{1}{15} (x-3)(x-4)$$
  
$$L_1(x) = \frac{2}{(x-1)(x-3)} \cdot \frac{(x-1)(x-4)}{(2-1)(3-4)} = \frac{2}{10} (x-1)(x-4)$$
  
$$L_2(x) = \frac{4}{(x-1)(x-2)} \cdot \frac{(x-1)(x-3)}{(4-1)(4-2)} = \frac{2}{3} (x-1)(x-3)$$
  
$$p_2(x) = 15 \cdot \frac{1}{15} (x-3)(x-4) + \frac{2}{10} (x-1)(x-4) + \frac{2}{3} (x-1)(x-3)$$

**Newton Ansatz**  
$$p_2(x) = c_0 + c_1(x - x_0) + c_2(x - x_0)(x - x_1) + c_3(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)$$
  
Interpolationsbedingungen:  
 $y_0 = c_0$   
 $y_1 = c_0 + c_1(x_1 - x_0)$   
 $y_2 = c_0 + c_1(x_2 - x_0) + c_2(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)$   
 $y_3 = c_0 + c_1(x_3 - x_0) + c_2(x_3 - x_0)(x_3 - x_1) + c_3(x_3 - x_0)(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)$

**Newton Ansatz**  
$$p_2(x) = c_0 + c_1(x - x_0) + c_2(x - x_0)(x - x_1) + c_3(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)$$
  
Interpolationsbedingungen:  
 $y_0 = c_0$   
 $y_1 = c_0 + c_1(x_1 - x_0)$   
 $y_2 = c_0 + c_1(x_2 - x_0) + c_2(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)$   
 $y_3 = c_0 + c_1(x_3 - x_0) + c_2(x_3 - x_0)(x_3 - x_1) + c_3(x_3 - x_0)(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)$

**Newton Ansatz**  
$$p_2(x) = c_0 + c_1(x - x_0) + c_2(x - x_0)(x - x_1) + c_3(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)$$
  
Interpolationsbedingungen:  
 $y_0 = c_0$   
 $y_1 = c_0 + c_1(x_1 - x_0)$   
 $y_2 = c_0 + c_1(x_2 - x_0) + c_2(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)$   
 $y_3 = c_0 + c_1(x_3 - x_0) + c_2(x_3 - x_0)(x_3 - x_1) + c_3(x_3 - x_0)(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)$

**...mit dividierten Differenzen**

$$[y_0, y_1] = \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}$$

$$[y_0, y_1, y_2] = \frac{[y_1, y_2] - [y_0, y_1]}{x_2 - x_0}$$

$$[y_0, y_1, y_2, y_3] = \frac{[y_1, y_2, y_3] - [y_0, y_1, y_2]}{x_3 - x_0}$$

**Horner Schema**  
$$p_3(x) = a_3x^3 + a_2x^2 + a_1x + a_0 = ((a_3x + a_2)x + a_1)x + a_0$$

**Chebyshev-Punkte**  
Nicht-äquidistante Stützstellen, die an den Intervallgrenzen dicht sind. So wird Konvergenz erreicht.

**Spline-Interpolation**  
Ansatz um Oszillationen zu vermeiden.  
Hinreichend glatte ( $k-1$ -mal stetig differenzierbare), stückweise zusammengesetzte Polynome, dog. Splines vom Grad  $k$ .

Ein kubischer Spline ist eine Funktion  $S : [x_0, x_n] \rightarrow \mathbb{R}$ , die auf den Teilintervallen  $[x_i, x_{i+1}]$  zweimal stetig differenzierbar und stückweise aus kubischen Polynomen  $S_i(x) = a_i + b_i(x - x_i) + c_i(x - x_i)^2 + d_i(x - x_i)^3$  zusammengesetzt ist.

**Spline Eigenschaften:**  
Stetigkeit zwischen den Abschnitten  
Stetigkeit zwischen den 1. Ableitungen  
Stetigkeit zwischen den 2. Ableitungen  
2 Randbedingungen:  $S_0'(x_0)=0, S_{n-1}''(x_n)=0$

**Hypothesentests**  
Entscheidung treffen, ob eine Hypothese für unbekannten Parameter einer Verteilung gültig ist, oder nicht. Bei  $n$  i.i.d. Zufallsvariablen.

**Nullhypothese  $H_0$ :** Angezweifelte Aussage, der nicht widersprochen werden kann, wenn Stichprobe keinen Gegenbeweis liefert. z.B.  $\mu = \mu_0$

**Gegenhypothese  $H_1$ :** Gegenteil von  $H_0$  z.B.  $\mu \neq \mu_0$

**TG:** Testgröße. z.B. Mittelwert  
**Kritischer Bereich C:**  
- Werte von TG, die für  $H_1$  sprechen  
- Wenn  $H_0$  gültig ist, treten diese Werte mit Wahrscheinlichkeit  $\leq \alpha$  auf (**Signifikanzniveau**).  
-  $\alpha$ : Wahrscheinlichkeit, dass  $H_0$  verworfen wird, obwohl richtig  $\Rightarrow$  Fehler 1. Art

**Fehler 1. Art:**  $H_0$  wird verworfen, obwohl richtig

**Fehler 2. Art:**  $H_0$  wird angenommen, obwohl falsch

Realität	Testentscheidung	
	$H_0$ wird angenommen.	$H_0$ wird abgelehnt.
$H_0$ ist wahr.	richtig	Fehler 1. Art
$H_0$ ist falsch.	Fehler 2. Art	richtig

- Durch das vorgegebene Signifikanzniveau wird versucht Fehler 1. Art klein zu halten  
- Beide Fehler können nicht gleichzeitig kontrolliert werden  
- Fehler 2. Art nicht kontrollierbar, wenn man  $\mu_0$  nicht kennt

Wahrscheinlichkeit für Fehler 1. Art mit **standardisierter Testgröße TG\***:

$$P(TG \in C) \geq 1 - \alpha \Leftrightarrow TG^* \in [\Phi^{-1}\left(\frac{\alpha}{2}\right), \Phi^{-1}\left(1 - \frac{\alpha}{2}\right)]$$

Wird  $H_0$  verworfen  $\Rightarrow$  **signifikante Schlußfolgerung**  
Wird  $H_0$  nicht verworfen  $\Rightarrow$  es lässt sich keine Schlußfolgerung über Fehler 2. Art treffen, eine **schwache Schlußfolgerung**.

**Numerische Integration**  
Nicht integrierbarer Integrand wird durch integrierbaren Integranden ersetzt.

**Trapezregel**

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{2} (f(a) + f(b))$$

**Simpson Regel**

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{6} (f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b))$$

**Newton Cotes Regeln**  
Basieren auf äquidistanten Knoten  $t_j = \frac{j}{k}$   
Eine Integrationsregel hat **Ordnung  $p$** , wenn sie für Polynome vom Grad  $\leq p-1$  exakte Werte liefert.  
**Punkte immer normieren!**

k	$\alpha_i$		Methode	Ordnung p
1	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	Trapez	2
2	$\frac{1}{6}$	$\frac{4}{6}$	Simpson	4
3	$\frac{1}{8}$	$\frac{3}{8}$	3/8 Rule	4
4	$\frac{7}{90}$	$\frac{32}{90}$	Milne	6

Ordnung der Newton-Cotes Regeln:  $k+1$  (Anz. Knoten)  
**Ordnung einer Regel Nachweisen**  
siehe Links unter p-Wert!

**Zusammengesetzte Trapezregel**  
$$\int_a^b f(x) dx \approx H \left( \frac{f(x_0)}{2} + f(x_1) + \dots + f(x_{n-1}) + \frac{f(x_n)}{2} \right)$$
  
mit  $H = x_i - x_{i-1} = \frac{b-a}{n}$

Höhere Genauigkeit, aber mehr Fktionsauswertungen  
**Zusammengesetzte Simpson Regel (für  $n = 2$ )**  
$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{H}{3} \left( f(a) + 4f\left(\frac{a+H}{2}\right) + 2f(a+H) + 4f\left(a+\frac{3}{2}H\right) + f(b) \right)$$
  
mit  $H = x_i - x_{i-1}$

**Fehler der Summenformeln**  
Fehler ist proportional zu  $H^2$   
Ein Integral kann beliebig genau approximiert werden, wenn  $H$  entsprechend klein gewählt wird.  
Voraussetzung:  $f$  ist hinreichend glatt. d.h. z.B. bei Trapezregel zweimal stetig differenzierbar)

**Grenzen der Newton Cotes Regeln**  
Einfache Verfahren, aber

• Bei Verwendung vieler äquidistanter Knoten treten die bekannten Probleme von Interpolationspolynomen höheren Grades auf.  
 $\Rightarrow$  Gewichte werden negativ, also Verfahren instabil.  
• Die sog. geschlossenen Newton-Cotes-Regeln machen Funktionsauswertungen an den Grenzen des Intervalls erforderlich.  
 $\Rightarrow$  Problem mit Singularitäten  
• Die Newton-Cotes-Regeln erreichen aufgrund der äquidistanten Knoten nicht die größtmögliche Ordnung.

**Gauß Quadratur vermeidet diese Probleme**

Nur positive Gewichte

k	$\alpha_j$	$t_j$	Ordnung
0	1		2
1	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	4
2	$\frac{5}{18}$	$\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}$	6

**Gauß-Lobatto Quadraturformeln**

Zusätzl. Bedingung:  $t_0 = 0, t_k = 1$

k	$\alpha_i$	$t_i$	Ord.
1	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	2
2	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{2}$	4
3	$\frac{1}{12}$	$\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}$	6
4	$\frac{1}{80}$	$\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}$	8

**Unstetige Funktionen dürfen nicht numerisch integriert werden**

# TODO:

- Winkelfunktionen
- Ableitung und Integral Regeln
- Viele Bilder für Verteilungen usw.

# Beispielaufgaben:

Beispiel 3.3.4 im Skript

Ü5 1. und 3. (1. **FEHLT!!!!!!**)

Ü5 Lösungsansatz Verschiebungssatz

Klausur 1c

Ü6: 2.

Ü6: 4. b) (Quantile) und c)

Ü6: 5.

Beispiele im Skript Kapitel Verteilungen

Test zu Verteilungen 1.

Test zu Verteilungen 2. Skizzen

Test zu Verteilungen 3. Chiquadrat

(Test zu Verteilungen 5.) (**FEHLT!!!!!!**)

Ü7 komplett

Ü10 Gleitpunktarithmetik Beispiel

Beispiel Kondition

Beispiel Stabilität

Beispiele für Interpolation und Numerische Integration

Klausur Horner Beispiel

Ü10/11/12 Verständnisfragen

Ü12 3.