Quick-Start:

Step 1: Alle Peripherie-Geräte anschließen sowie Kabel und Monitore an Pc und Raspberry Pi anschließen. Zusätzlich eine Webcam an den Raspberry Pi anschließen.

Step 2: Öffnen Sie an dem PC1 das Programm(“Farberkennung”) mit einem Doppelklick, um den Start vorzubereiten zur Erkennung der Farbe.

Step 3: Automatische Farberkennung wird ausgeführt und DOROBOT kalibriert sich zunächst.

Step 4: Die Würfel liegen auf einer bestimmten Position in der Mitte der Plattform, diese ist mit einer Markierung versehen als Startposition/Lioegeposition der einzelnen Würfel. Der DOROBOT erkennt die Farben (Blau ,Rot, Grün) und legt sich nach dem Greifen in die gewünschte Vorrichtung.

Step 5: Parallel werden während des Ausführens die Daten in die Datenbank übertragen und gespeichert.

Step 6: Als letztes werden alle Daten in einem Diagramm in Echtzeit angezeigt.