# MONORRAÍL DE SPRINGFIELD

Tenemos el siguiente problema:



Sujeta a condiciones de interpolación que se especificará en cada problema del presente laboratorio.

#### PLANTEAMIENTO DEL PROBLEMA

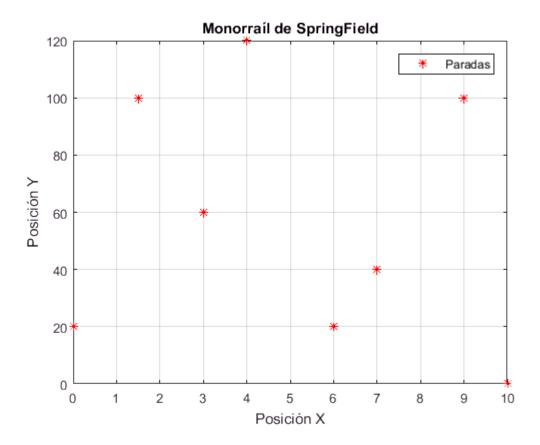
Limpiamos el Workspace y el Command Window:

```
clearvars
clear all
close all
clc
```

Introducimos las posiciones que muestra el problema. Con ello encontramos las posiciones discretas de

cada parada.

```
x = [0 1.5 3 4 6 7 9 10];
y = [20 100 60 120 20 40 100 0];
plot(x,y,'g*')
grid on
xlabel('Posición X')
ylabel('Posición Y')
title('Monorraíl de SpringField')
legend('Paradas')
```



### PROBLEMA 1: INTERPOLACIÓN LINEAL

```
n = length(x);
```

Es claro el grado de cada polinomio de la interpolación:

```
ginterp = 1;
nesp = 30;
for i = 1:n-1
    if i > 1
        xinterpaux = xinterp;
        yinterpaux = yinterp;
end
```

Usamos la función predeterminada de MATLAB para encontrar los parámetros sujetos a cada ecuación de recta:

```
l(i,:) = polyfit(x(i:i+1),y(i:i+1),ginterp);
```

Introducimos la función correspondiente como anónima:

```
linterp = @(x) l(i,1)*x+l(i,2);
xinterp = linspace(x(i),x(i+1),nesp);
yinterp = linterp(xinterp);
if i > 1
     xinterp = [xinterpaux xinterp];
    yinterp = [yinterpaux yinterp];
end
```

Se escriben las ecuaciones, con coeficientes a dos decimales:

```
fprintf('Polinomio %d:\n',i)
    fprintf('l(i) = (%.2f)x+(%.2f)',l(i,1),l(i,2))
end

Polinomio 1:
    l(i) = (53.33)x+(20.00)
    Polinomio 2:
    l(i) = (-26.67)x+(140.00)
    Polinomio 3:
    l(i) = (60.00)x+(-120.00)
    Polinomio 4:
```

## **GRÁFICA (INTERPOLACIÓN LINEAL)**

l(i) = (-50.00)x+(320.00)

l(i) = (20.00)x+(-100.00)

l(i) = (30.00)x+(-170.00)

 $l(i) = (-100.00) \times + (1000.00)$ 

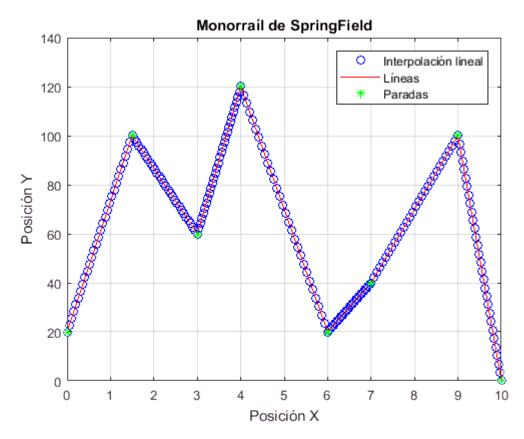
Polinomio 5:

Polinomio 6:

Polinomio 7:

Tenemos:

```
plot(xinterp,yinterp,'bo',x,y,'r',x,y,'g*')
grid on
xlabel('Posición X')
ylabel('Posición Y')
title('Monorraíl de SpringField')
legend('Interpolación lineal','Líneas','Paradas')
```



xli = xinterp;
yli = yinterp;

#### **OBSERVACIÓN:**

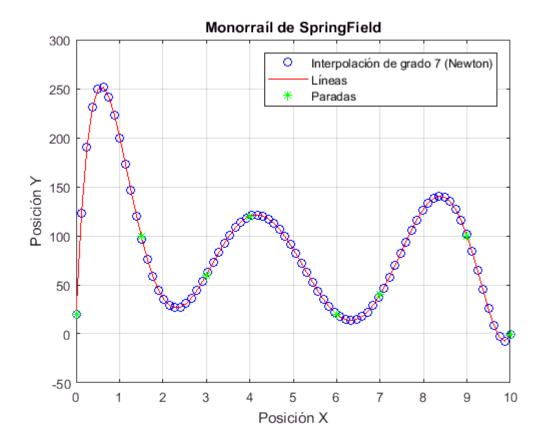
Es claro que se tiene, en conjunto, una función no derivable con puntos picos en cada parada. Asimismo, es claro que el recorrido de cada parada consecutiva es el menor posible.

### PROBLEMA 2: INTERPOLACIÓN POR NEWTON

Dado que tenemos un conjunto de 8 puntos, tanto en abscisas como en ordenadas, encontraremos un único polinomio interpolable según Newton. Este será de grado 7.

## **GRÁFICA (INTERPOLACIÓN POR NEWTON)**

```
[xn,yn] = InterpNewton(x,y);
```



### **OBSERVACIÓN:**

Es claro que se tiene, en conjunto, una función un poco más suave. Sin embargo, se nota que el recorrido entre las dos primeras paradas es innecesariamente extenso.

### PROBLEMA 3: INTERPOLACIÓN DE HERMITE

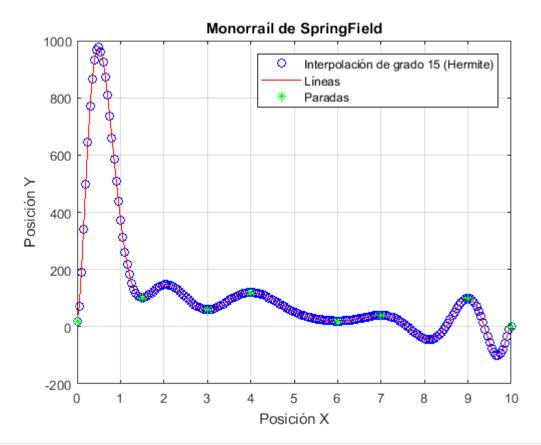
Este polinomio de interpolación será de grado 2\*(#datos-1)+1 = 15. Con lo que se tendrá curvas incluso más suaves. La teoría de Hermite trabaja con las derivadas en cada punto; en el caso particular nos pide que sean nulas. Por tanto, hacemos:

```
dydx = zeros(1,n);
```

E interpolando:

# **GRÁFICA (INTERPOLACIÓN POR HERMITE)**

```
[hp,xh,yh] = InterpHermite(x,y,dydx);
```



Polinomio de interpolación por Hermite:

```
\begin{array}{lll} P(x) &= (-0.00)x^{15} + (0.00)x^{14} + (-0.05)x^{13} + (1.00)x^{12} + (-13.97)x^{11} + \\ (136.57)x^{10} + (-962.29)x^{9} + (4935.14)x^{8} + (-18368.29)x^{7} + (48838.65)x^{6} \\ + (-89840.63)x^{5} + (107883.35)x^{4} + (-75580.13)x^{3} + (23328.98)x^{2} + (0.00)x^{1} + (20.00) \end{array}
```

#### **OBSERVACIÓN:**

Se observa que se trata de un polinomio de grado 12, al reducirse a 2 cifras decimales. Es fácil ver que el recorrido entre las dos primeras paradas es incluso más ridiculamente extenso que el anterior.

#### PROBLEMA 4: INTERPOLACIÓN POR SPLINES CÚBICOS

Escogemos, en particular, la interpolación por polinomios naturales de tercer grado:

```
[xsl3,ysl3] = InterpSpline3([x;y]);
```

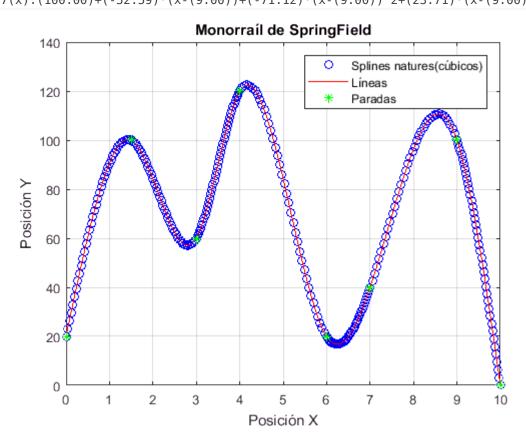
```
Polinomio 1 de la interpolación por spline cúbico p1(x):(20.00)+(84.43)*(x-(0.00))+(0.00)*(x-(0.00))^2+(-13.82)*(x-(0.00))^3

Polinomio 2 de la interpolación por spline cúbico p2(x):(100.00)+(-8.86)*(x-(1.50))+(-62.19)*(x-(1.50))^2+(33.54)*(x-(1.50))^3

Polinomio 3 de la interpolación por spline cúbico p3(x):(60.00)+(30.99)*(x-(3.00))+(88.76)*(x-(3.00))^2+(-59.75)*(x-(3.00))^3

Polinomio 4 de la interpolación por spline cúbico
```

```
p4(x): (120.00) + (29.26)*(x-(4.00)) + (-90.49)*(x-(4.00))^2 + (25.43)*(x-(4.00))^3
Polinomio 5 de la interpolación por spline cúbico p5(x): (20.00) + (-27.52)*(x-(6.00)) + (62.11)*(x-(6.00))^2 + (-14.58)*(x-(6.00))^3
Polinomio 6 de la interpolación por spline cúbico p6(x): (40.00) + (52.94)*(x-(7.00)) + (18.36)*(x-(7.00))^2 + (-14.91)*(x-(7.00))^3
Polinomio 7 de la interpolación por spline cúbico p7(x): (100.00) + (-52.59)*(x-(9.00)) + (-71.12)*(x-(9.00))^2 + (23.71)*(x-(9.00))^3
```

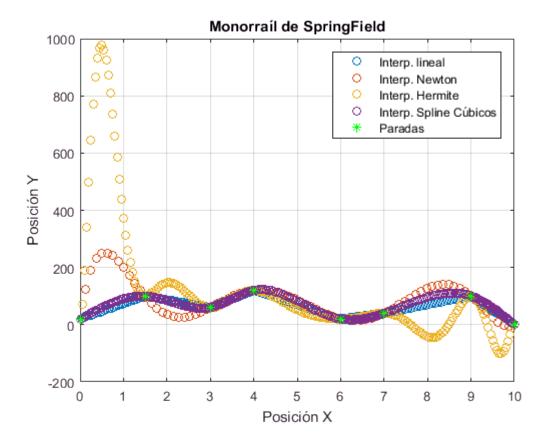


Obteniéndose un conjunto de 7 polinomios. Observamos inmediatamente que este método de interpolación es más cómodo que los anteriores.

### PROBLEMA 5: SUPERPOSICIÓN DE GRÁFICAS

Agrupamos lo anterior:

```
plot(xli,yli,'o',xn,yn,'o',xh,yh,'o',xsl3,ysl3,'o',x,y,'g*')
grid on
xlabel('Posición X')
ylabel('Posición Y')
title('Monorraíl de SpringField')
legend('Interp. lineal','Interp. Newton','Interp. Hermite','Interp. Spline Cúbicos','Paradas')
```



```
function [xint,yint] = InterpNewton(x,y)
    n = length(x);
    b = zeros(n);
    b(:,1) = y(:);
    nesp = 80;
    for j = 2:n
        for i = 1:n-j+1
            b(i,j) = (b(i+1,j-1)-b(i,j-1))/(x(i+j-1)-x(i));
        end
    end
    xint = linspace(min(x), max(x), nesp);
    prodint = ones(1,length(xint));
    yint = b(1,1);
    for i = 1:n-1
        prodint = prodint.*(xint-x(i));
        yint = yint+b(1,i+1)*prodint;
    plot(xint, yint, 'bo', xint, yint, 'r', x, y, 'q*')
    grid on
    xlabel('Posición X')
    ylabel('Posición Y')
    title('Monorraíl de SpringField')
    legend('Interpolación de grado 7 (Newton)', 'Líneas', 'Paradas')
end
function [hp,xint,yint] = InterpHermite(x,y,yp)
    n = length(x);
    z = zeros (1,2*n);
    f = zeros (1,2*n);
    z(1:2:2*n-1) = x;
    z(2:2:2*n) = x;
```

```
f(1) = y(1);
   f(3:2:2*n-1) = (y(2:n)-y(1:n-1))./(x(2:n)-x(1:n-1));
   f(2:2:2*n) = yp;
   for i = 3:2*n
       f(i:2*n) = (f(i:2*n)-f(i-1:2*n-1))./(z(i:2*n)-z(1:2*n-i+1));
   hp = zeros (1,2*n);
   p = [1];
   for i = 1:2*n
       hp = hp + f(i)*[zeros(1,2*n-i) p];
       p = conv(p, [1 - z(i)]);
   end
   nesp = 200;
   xint = linspace(min(x), max(x), nesp);
   yint = polyval(hp,xint);
   plot(xint, yint', 'bo', xint, yint', 'r', x, y, 'q*')
   grid on
   xlabel('Posición X')
   ylabel('Posición Y')
   title('Monorraíl de SpringField')
   legend('Interpolación de grado 15 (Hermite)','Líneas','Paradas')
function [xint,yint] = InterpSpline3(X)
   n=length(X(1,:));
   for i=1:n
       a(i)=X(2,i);
   end
   for i=1:n-1
       h(i)=X(1,i+1)-X(1,i);
   end
   for i=2:n-1
       alfa(i)=3/h(i)*(a(i+1)-a(i))-3/h(i-1)*(a(i)-a(i-1));
   end
   l(1)=1;
   mu(1)=0;
   z(1)=0;
   for i=2:n-1
       l(i)=2*(X(1,i+1)-X(1,i-1))-h(i-1)*mu(i-1);
       mu(i)=h(i)/l(i);
       z(i)=(alfa(i)-h(i-1)*z(i-1))/l(i);
   end
   l(n)=1;
   z(n)=0;
   c(n)=0;
   for i=n-1:-1:1
       c(i)=z(i)-mu(i)*c(i+1);
       b(i)=(a(i+1)-a(i))/h(i)-h(i)*(c(i+1)+2*c(i))/3;
       d(i)=(c(i+1)-c(i))/(3*h(i));
   end
   nesp = 40;
   for i=1:n-1
       if i > 1
           xpre = xint;
           ypre = yint;
       xint=linspace(X(1,i),X(1,i+1),nesp);
       yint=a(i)+b(i)*(xint-X(1,i))+c(i)*(xint-X(1,i)).^2+d(i)*(xint-X(1,i)).^3;
       fprintf('Polinomio %d de la interpolación por spline cúbico %d:',i)
       fprintf('\n')
       fprintf('\n')
```