## Algèbre Linéaire 2 - Série 8

Applications linéaires: image, noyau, inverse, composition

1. Pour  $\alpha \in \mathbb{R}$ , on considère l'application linéaire  $f_{\alpha} : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  définie par

$$f_{\alpha} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x + (2 - \alpha)y + z \\ x - y - z \\ x - y + (4 - \alpha)z \end{pmatrix}.$$

- (a) Déterminer pour quelles valeurs de  $\alpha \in \mathbb{R}$  l'application  $f_{\alpha}$  est injective.
- (b) Déterminer pour quelles valeurs de  $\alpha \in \mathbb{R}$  l'application  $f_{\alpha}$  est surjective.
- (c) Déterminer pour quelles valeurs de  $\alpha \in \mathbb{R}$  l'application  $f_{\alpha}$  est bijective.
- (d) Déterminer  $Ker(f_1)$ .
- (e) Est-ce qu'il existe une application linéaire  $g: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  telle que  $\operatorname{Im}(g) = \operatorname{Im}(f_0)$ ?
- (f) Est-ce qu'il existe une application linéaire  $h: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$  telle que  $\operatorname{Ker}(h) = \operatorname{Ker}(f_1)$ ?

## 2. Soient

• 
$$f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$$
 l'application linéaire de matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 3 & 1 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix}$ .

• 
$$g: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$$
 l'application linéaire donnée par  $g(\overrightarrow{e_1}) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, g(\overrightarrow{e_2}) = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \end{pmatrix}, g(\overrightarrow{e_3}) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ 

• 
$$h: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$$
 l'application linéaire donnée par  $h \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x + 3y + 2z \\ y + z \\ 2x - z \end{pmatrix}$ .

- (a) Montrer que f est bijective, et déterminer  $f^{-1}$ .
- (b) Soit  $i: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$  telle que  $i \circ f = g$ . Calculer  $i(\overrightarrow{x})$  pour  $\overrightarrow{x} \in \mathbb{R}^3$ .
- (c) A quelle condition le vecteur  $\overrightarrow{x} \in \mathbb{R}^3$  appartient-il à Im(h)?
- 3. Soit f la rotation de  $\mathbb{R}^3$  d'angle  $45^\circ$  autour de l'axe Oy, et soit g la rotation de  $\mathbb{R}^3$  d'angle  $120^\circ$  autour de la droite x=y=z.
  - (a) Déterminer les matrices de f, g,  $f \circ g$ , et  $g \circ f$ .
  - (b) On peut prouver que la composition de deux rotations autour d'axes passant par l'origine est à nouveau une telle rotation. Déterminer l'axe et l'angle de rotation de  $g \circ f$ .