Auxiliar 2: Pthread y Sincronización de threads

CC4302 - Sistemas Operativos José Astorga

Contenido

- Pthreads: Programación en paralelo.
 - Problema 1: Quicksort Paralelo.
- Sincronización de threads con Mutex y Condiciones.
 - Problema 2: Colecta.

Resumen Pthreads

Resumen pthread

- → Lanza un nuevo thread que ejecuta la función **start_routine**.
- → La función **start_routine** recibe un solo argumento: arg.
- → El ID del nuevo thread se almacena en *thread.
- → attr contiene atributos especiales para la creación de un thread (por ahora, no usaremos ninguno).
- → pthread_create retorna 0 si la creación del thread fue exitosa.

Esperar el término de un thread (Enterrar)

- → Alguien tiene que esperar que un thread creado con pthread_create termine ("enterrar un thread")
- → Para enterrar un thread se debe invocar:
 - int pthread_join(pthread_t thread, void **return_value)
- → Si un thread no es enterrado, se convierte en zombie y no liberará su identificador ni sus recursos utilizados !!
- → pthread_join retorna 0 en caso de éxito.

¿Qué hacer si queremos entregar más de un argumento al thread?

→ Debemos crear una estructura que reúna todos los argumentos, y luego entregar a pthread_create un puntero a dicha estructura.

```
typedef struct {
  ulonglong x;
  uint i;
  uint j;
  uint res;
} Args;
```

Pasos para programación con pthreads

- 1. Descubrir / diseñar qué parte del algoritmo podemos paralelizar efectivamente.
- 2. Crear estructura Args para poder ingresar argumentos a la función a paralelizar.
- 3. Programar la función a paralelizar (función que lanza pthread_create).

- A. Lanzar threads con argumentos correspondientes.
- B. Esperar que el trabajo paralelo sea realizado (Quizás es necesario realizar trabajo en el thread principal).
- C. Enterrar los threads lanzados y recolectar los resultados.

Nota: Es una pequeña guía, son pasos generales. A veces se solapan o no necesariamente se hacen en orden!

Problema 1: Quicksort Paralelo

La función de abajo es una implementación del algoritmo de *quicksort* para ordenar un arreglo de enteros.

```
void quicksort_seq(int a[], int i, int j){
   if (i < j){
      int h = particionar(a, i, j);
      quicksort_seq(a, i, h - 1);
      quicksort_seq(a, h + 1, j);
   }
}</pre>
```

Considere que usted tiene a su disposición la función *particionar*, la cual se encarga de seleccionar un elemento del arreglo como "pivote", dejando a su lado izquierdo los valores menores y a su lado derecho los valores mayores. La función retorna la posición final en la que se encuentra el "pivote".

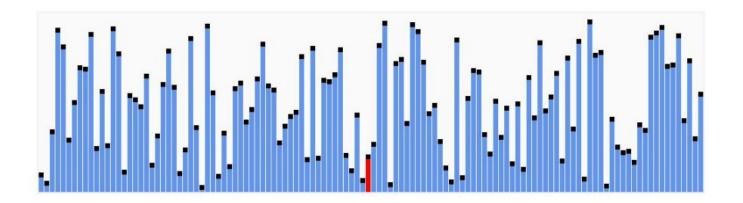
Usted deberá paralelizar la función *quicksort* para una máquina multi-core, siendo el encabezado de la función el siguiente:

```
void quicksort(int a[], int i, int j, int n);
```

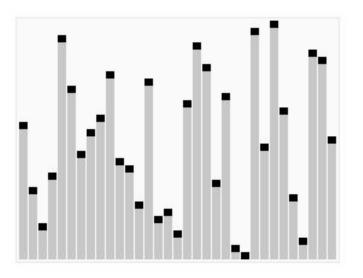
Donde *n* corresponde a la cantidad de cores a utilizar en la paralelización.

Problema 1: Quicksort Paralelo

- Algoritmo de Ordenamiento recursivo
- Se basa en la elección de un pivote en cada paso

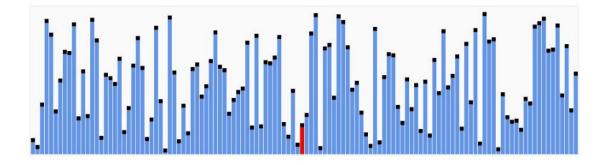


Problema 1: Quicksort Paralelo



https://en.wikipedia.org/wiki/Quicksort

```
void quicksort_seq(int a[], int i, int j) {
    if (i < j) {
        int h = particionar(a, i, j);
        quicksort_seq(a, i, h - 1);
        quicksort_seq(a, h + 1, j);
    }
}</pre>
```



```
void quicksort_seq(int a[], int i, int j){
   if (i < j){
      int h = particionar(a, i, j);
      quicksort_seq(a, i, h - 1);
      quicksort_seq(a, h + 1, j);
   }
}</pre>
```

- La función particionar trabaja sobre todo el rango [i, j], compara el pivote con cada elemento y entrega la posición final del pivote.
- Se realizan dos llamados recursivos a quicksort_seq.

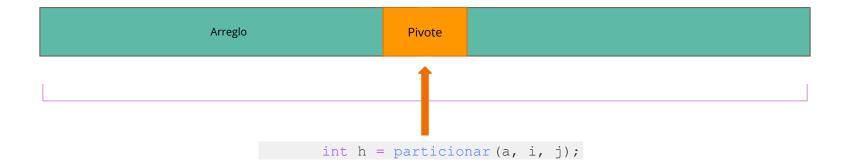
```
void quicksort_seq(int a[], int i, int j){
   if (i < j){
      int h = particionar(a, i, j);
      quicksort_seq(a, i, h - 1);
      quicksort_seq(a, h + 1, j);
   }
}</pre>
```

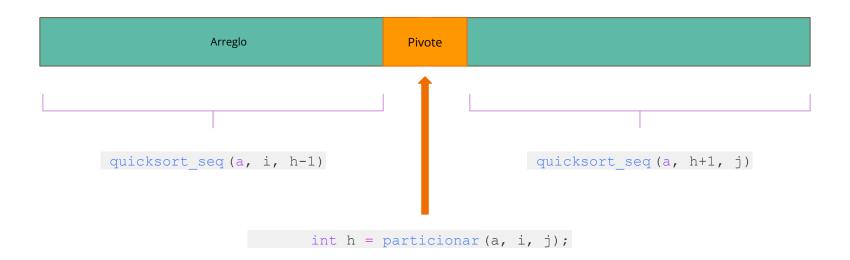
- La función particionar trabaja sobre todo el rango [i, j], compara el pivote con cada elemento y entrega la posición final del pivote. Difícil/poco práctico paralelizar.
- Se realizan dos llamados recursivos a quicksort_seq. Podemos realizar uno de los llamados recursivo en un nuevo thread.

- La función particionar trabaja sobre todo el rango [i, j], compara el pivote con cada elemento y entrega la posición final del pivote. Difícil/poco práctico paralelizar.
- Se realizan dos llamados recursivos a quicksort_seq. Podemos realizar uno de los llamados recursivo en un nuevo thread.

```
Arreglo (a)

quicksort_seq (a, i, j)
```

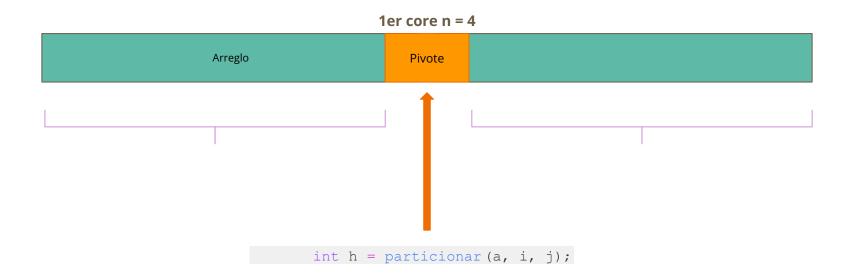


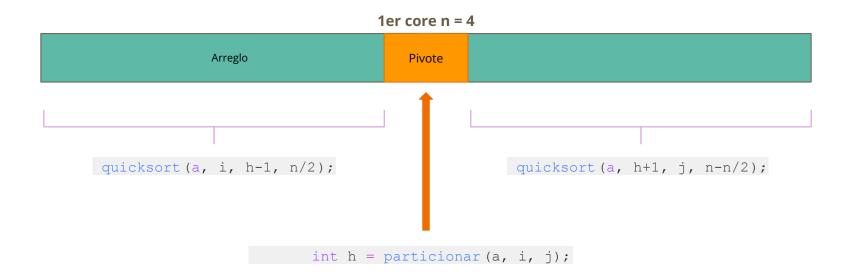


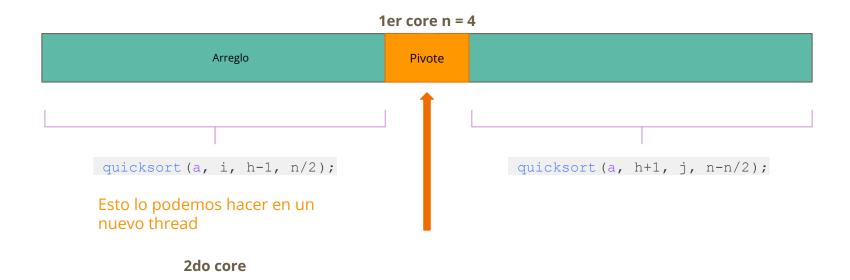
1er core n = 4

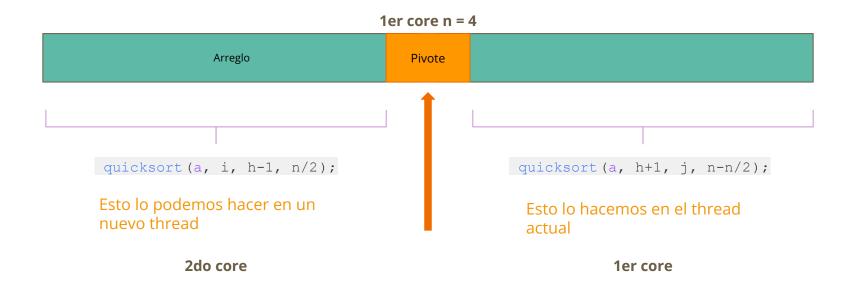
Arreglo (a)

quicksort (a, i, j, n);





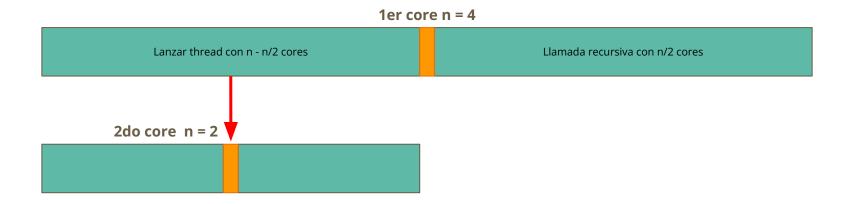


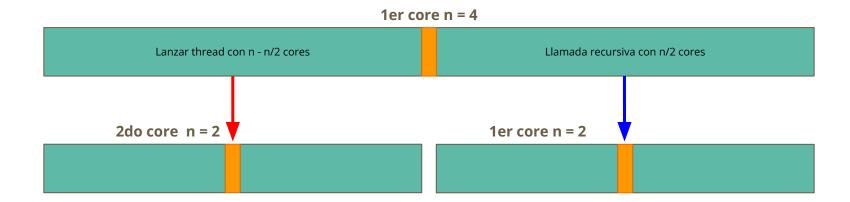


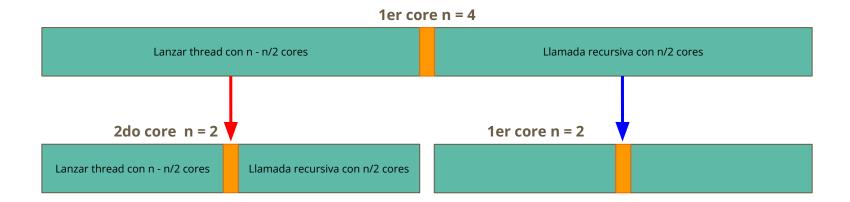
1er core n = 4

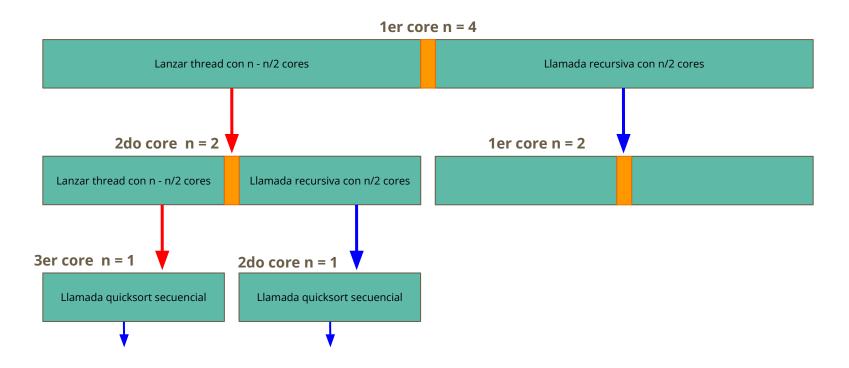
Lanzar thread con n - n/2 cores

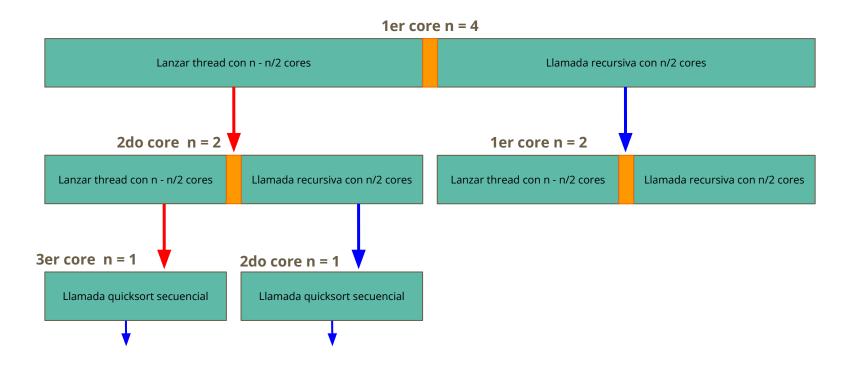
Llamada recursiva con n/2 cores

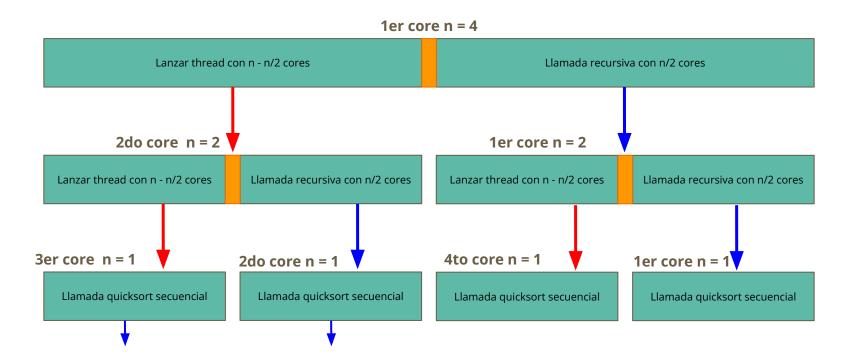


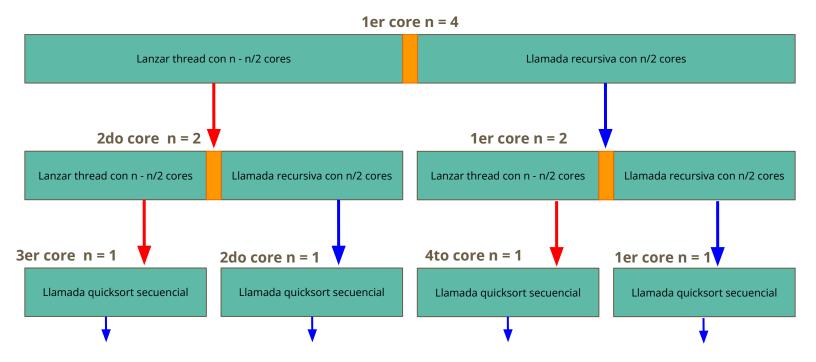












... desde ese punto en adelante corresponden a llamadas recursivas de quicksort secuencial, no se lanzan nuevos threads.

Pausa para programar

Sincronización de Threads: Mutex y Condiciones

Sincronización de Threads: Mutex y Condiciones

- El acceso no controlado a datos compartidos (variables) por diferentes threads puede generar varios problemas.
 - o Dataraces.
 - Correctitud en el orden de ejecución (race condition).
 - o Hambruna.
- Se necesita herramientas para sincronizar el acceso a estos datos, hoy veremos **Mutex y Condiciones**:
 - Mutex: Herramienta para garantizar la exclusión mutua, controlar el acceso de los threads a "zonas críticas" del código donde se usan o modifican datos compartidos.
 - Condiciones: Herramienta para esperar de manera eficiente que se cumpla cierta "condición" para poder continuar su ejecución.

Resumen Mutex

Sincronización de Threads: Mutex

- Hay dos maneras de inicializar un mutex, dependiendo del uso:
 - Macro para inicializar "Global":

```
pthread_mutex_t mutex = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
```

Función para inicializar "Local":

```
pthread_mutex_t mutex;
pthread_mutex_init (&mutex, NULL);
```

Sincronización de Threads: Mutex

- Un mutex se utiliza para garantizar que dos threads no ingresen juntos a una misma parte del código (zona crítica). Se solicita o toma el mutex al ingresar a la zona crítica y se libera al salir.
- Un mutex tiene dos estados:
 - Libre o Abierto: cuando ningún thread ha solicitado el mutex.
 - o Tomado o Cerrado: cuando un thread solicitó el mutex y no lo ha liberado (el thread se encuentra dentro de la zona crítica).
- Si un thread solicita un mutex que se encuentra tomado/cerrado, deberá esperar que el mutex sea liberado para continuar (esta espera se hace de manera eficiente).

• Un thread solicita un mutex con la función:

```
int phtread_mutex_lock(phtread_mutex_t *mutex)
```

Y se libera invocando:

```
int phtread_mutex_unlock(phtread_mutex_t *mutex)
```

• Un thread solicita un mutex con la función:

```
int phtread_mutex_lock(phtread_mutex_t *mutex)
```

• Y se libera invocando:

Puntero a mutex que queremos tomar / liberar (Debe estar previamente inicializado).

int phtread_mutex_unlock(phtread_mutex_t *mutex)

```
int phtread_mutex_lock(phtread_mutex_t *mutex)
```

- Si un thread tiene el mutex, ningún otro thread podrá tomarlo.
- Si un thread pide un mutex ya tomado, entonces entrará en espera.

```
int phtread_mutex_unlock(phtread_mutex_t *mutex)
```

- Cuando un thread libera un mutex, el resto de threads podrá tomarlo.
- Cuando un thread libera un mutex, TODOS los threads en espera se despiertan para tomarlo. Solo uno lo podrá tomar y el orden para tomarlo no está garantizado.

```
pthread mutex t m =
PHTREAD MUTEX INITIALIZER;
int contador = 0;
void aumentar_cont() {
   pthread_mutex_lock(&m);
   contador = contador + 1;
   pthread mutex unlock(&m);
```

```
aumentar_cont()

pthread mutex lock(&m);
```

```
contador = 0;
```

```
pthread mutex t m =
PHTREAD MUTEX INITIALIZER;
int contador = 0;
void aumentar cont() {
   pthread mutex lock(&m);
   contador = contador + 1;
   pthread mutex unlock (&m);
```

```
pthread mutex t m =
PHTREAD MUTEX INITIALIZER;
int contador = 0;
void aumentar cont() {
   pthread mutex lock(&m);
   contador = contador + 1;
   pthread mutex unlock (&m);
```

```
contador = 0;
aumentar cont()
                                 aumentar cont()
pthread mutex lock(&m);
                                 pthread mutex lock(&m);
contador = contador + 1;
                                                  contador = 1;
pthread mutex unlock (&m);
```

```
pthread mutex t m =
PHTREAD MUTEX INITIALIZER;
int contador = 0;
void aumentar cont() {
   pthread mutex lock(&m);
   contador = contador + 1;
   pthread mutex unlock (&m);
```

```
contador = 0;
aumentar cont()
                                 aumentar cont()
pthread mutex lock(&m);
                                 pthread mutex lock(&m);
contador = contador + 1;
                                                  contador = 1;
pthread mutex unlock (&m);
                                    contador = contador + 1;
                                    pthread mutex unlock(&m);
                                                  contador = 2;
```

¿Por qué es necesario el mutex?

```
pthread mutex t m =
PHTREAD MUTEX INITIALIZER;
int contador = 0;
void aumentar cont() {
   pthread mutex lock(&m);
   contador = contador + 1;
   pthread mutex unlock (&m);
```

```
contador = 0;
aumentar cont()
                                aumentar cont()
 contador = contador + 1;
                                  contador = contador + 1;
   contador = 0 + 1;
                                   contador = 0 + 1;
```

contador = 1;

Resumen Condiciones

- Cuando queremos que un thread quede en espera por alguna razón, en especial dentro de un while.
 - ¿Qué podríamos esperar? Esperamos que otro thread haga algo.
- Siempre usamos la condición en conjunto con un mutex, dentro de la zona crítica.

Busy waiting:

```
while ( esperar_uno == 1) {
    // Nada
}
```

- Hay dos maneras de inicializar una condición, dependiendo del uso:
 - Macro para inicializar "Global":

```
pthread_cond_t cond = PTHREAD_COND_INITIALIZER;
```

Función para inicializar "Local":

```
pthread_cond_t cond;
pthread_cond_init(&cond, NULL);
```

• Cuando un thread quiere esperar, debe invocar:

```
int phtread_cond_wait(pthread_cond_t *cond, phtread_mutex_t *mutex)
```

- El thread entrará en modo de espera eficiente. Esperará a que otro thread lo despierte usando la misma condición sobre la que espera.
- Recibe un puntero a la condición sobre la que esperará y un puntero al mutex de la zona crítica en la que se encuentra.
 - Al esperar liberará el mutex de la zona crítica en la que se encuentra.
 - Al despertar deberá esperar que el mutex esté disponible para ser tomado nuevamente.

Busy waiting:

```
while ( esperar_uno == 1) {
    // Nada
}
```

Espera eficiente con condiciones:

```
while ( esperar_uno == 1) {
    pthread_cond_wait (&cond, &mutex);
}
```

• Para despertar un thread que se encuentra esperando en una condición se tienen dos opciones:

```
int phtread_cond_broadcast (pthread_cond_t *cond)
int phtread_cond_signal (pthread_cond_t *cond)
```

- Broadcast despierta a todos los threads esperando en la condición, signal despierta a uno solo (at least one).
- Al despertar, el thread deberá esperar que el mutex de la zona crítica esté disponible para ser tomado nuevamente.

```
pthread mutex t mutex =
PTHREAD MUTEX INITIALIZER;
int contador = 0;
int aumentar contador y esperar 10 () {
   pthread mutex lock (&mutex);
   contador++;
   while (contador < 10);</pre>
   pthread mutex unlock (&mutex);
   printf("Contador llegó a 10");
   return 0;
```

Problemas:

```
pthread mutex t mutex =
PTHREAD MUTEX INITIALIZER;
int contador = 0;
int aumentar contador y esperar 10 () {
   pthread mutex lock (&mutex);
   contador++;
   while (contador < 10);</pre>
   pthread mutex unlock (@mutex);
   printf("Contador llegó a 10");
   return 0;
```

Problemas:

- Busy Waiting: el core queda permanentemente consultado si el contador llegó a 10, ocupando recursos de manera ineficiente.
- Hambruna: Dado que el while está dentro de una zona crítica, otro thread no podrá entrar a la zona crítica y modificar la variable compartida contador.

```
pthread mutex t mutex = PTHREAD MUTEX INITIALIZER;
pthread cond t cond = PTHREAD COND INITIALIZER;
int contador = 0;
int aumentar contador y esperar 10() {
pthread mutex lock(&mutex);
contador ++;
if (contador == 10) {
   pthread cond broadcast(&cond);
while(contador < 10) {</pre>
   pthread cond wait(&cond, &mutex);
};
pthread mutex unlock(&mutex);
printf("Contador llegó a 10");
return 0;
```

```
pthread mutex t mutex = PTHREAD MUTEX INITIALIZER;
pthread cond t cond = PTHREAD COND INITIALIZER;
int contador = 0;
int aumentar contador y esperar 10() {
pthread mutex lock(&mutex);
contador ++;
if (contador == 10) {
   pthread cond broadcast(&cond);
while(contador < 10) {</pre>
   pthread cond wait(&cond, &mutex);
};
pthread mutex unlock(&mutex);
printf("Contador llegó a 10");
return 0;
```

 Cuando la variable contador sea menor a 10: el thread entrará en modo espera, soltará el mutex y esperará a que otro thread invoque pthread_cond_broadcast o pthread_cond_signal.

```
pthread mutex t mutex = PTHREAD MUTEX INITIALIZER;
pthread cond t cond = PTHREAD COND INITIALIZER;
int contador = 0;
int aumentar contador y esperar 10() {
pthread mutex lock(&mutex);
contador ++;
if (contador == 10) {
   pthread cond broadcast(&cond);
while(contador < 10) {</pre>
   pthread cond wait(&cond, &mutex);
};
pthread mutex unlock(&mutex);
printf("Contador llegó a 10");
return 0;
```

- Cuando la variable contador sea menor a 10: el thread entrará en modo espera, soltará el mutex y esperará a que otro thread invoque pthread_cond_broadcast o pthread_cond_signal.
- Si el contador llega a 10, el thread invoca pthread_cond_broadcast para despertar a todos los threads que estén en modo espera.

```
pthread mutex t mutex = PTHREAD MUTEX INITIALIZER;
pthread cond t cond = PTHREAD COND INITIALIZER;
int contador = 0;
int aumentar contador y esperar 10() {
pthread mutex lock(&mutex);
contador ++;
if (contador == 10) {
   pthread cond broadcast(&cond);
while(contador < 10) {</pre>
   pthread cond wait(&cond, &mutex);
};
pthread mutex unlock(&mutex);
printf("Contador llegó a 10");
return 0;
```

- Cuando la variable contador sea menor a 10: el thread entrará en modo espera, soltará el mutex y esperará a que otro thread invoque pthread_cond_broadcast o pthread_cond_signal.
- Si el contador llega a 10, el thread invoca pthread_cond_broadcast para despertar a todos los threads que estén en modo espera.
- A pesar de que todos los threads se despierten con broadcast, tienen que esperar acceso a la zona crítica (esperar que se libere el mutex).

Problema 2: Colecta

Se necesita crear un sistema para juntar exactamente una cantidad X de dinero:

- A. Definir el tipo de datos Colecta.
- B. Programar la función Colecta *nuevaColecta(double meta) que crea y retorna una colecta para juntar \$meta.
- C. Programar la función double aportar (Colecta *c, double monto), que es invocada desde múltiples threads para contribuir **\$monto**. El valor de retorno de la función es el mínimo entre **\$monto** y lo que falta para llegar a la meta. **La función debe retornar una vez que la meta se cumpla**.