PPO ve DQN Algoritmaları Karşılaştırma Tablosu

Hiperparametreler ve Performans Metrikleri

Ortam	Algoritma	Learning Rate	Gamma	Batch Size	Özel Parametreler	Eğitim Adımı	Test Episode	Başarı Kriteri	CSV Dosyası
Acrobot-v1	DQN	0.0004	0.99	64	target_update_interval=500	1,000,000	500	Ödül ≥ -100	dqn_acrobot_results.csv
	PP0	0.0004	0.99	64	n_steps=2048, clip_range=0.2	1,000,000	500	Ödül ≥ -100	ppo_acrobot_results.csv
Blackjack-v1	DQN	0.0004	0.99	64	exploration_final_eps=0.02	1,000,000	500	Ödül > 0	dqn_blackjack_results.csv
	PPO	0.0004	0.99	64	ent_coef=0.01, vf_coef=0.5	1,000,000	500	Ödül > 0	ppo_blackjack_results.csv
CartPole-v1	DQN	0.0004	0.99	64	train_freq=1	1,000,000	500	Ödül ≥ 195	dqn_cartpole_results.csv
	PPO	0.0004	0.99	64	gae_lambda=0.95	1,000,000	500	Ödül ≥ 195	ppo_cartpole_results.csv
CliffWalking- v0	DQN	0.0004	0.99	64	exploration_fraction=0.1	1,000,000	500	Ödül ≥ -100	dqn_cliffwalking_results.csv
	PPO	0.0004	0.99	64	n_epochs=10	1,000,000	500	Ödül ≥ -100	ppo_cliffwalking_results.csv
FrozenLake- v1	DQN	0.0004	0.99	64	is_slippery=True	1,000,000	500	Ödül ≥ 1	dqn_frozenlake_results.csv
	PPO	0.0004	0.99	64	clip_range=0.2	1,000,000	500	Ödül ≥ 1	ppo_frozenlake_results.csv
LunarLander- v3	DQN	0.0004	0.99	64	buffer_size=100k	1,000,000	500	Ödül ≥ 200	dqn_lunarlander_results.csv
	PPO	0.0004	0.99	64	n_steps=2048	1,000,000	500	Ödül ≥ 200	ppo_lunarlander_results.csv
MountainCar- v0	DQN	0.0004	0.99	64	exploration_final_eps=0.02	1,000,000	500	Ödül ≥ -110	dqn_mountaincar_results.csv
	PPO	0.0004	0.99	64	vf_coef=0.5	1,000,000	500	Ödül ≥ -110	ppo_mountaincar_results.csv
Taxi-v3	DQN	0.0004	0.99	64	target_update_interval=500	1,000,000	500	Ödül ≥ 7	dqn_taxi_results.csv
	PP0	0.0004	0.99	64	ent_coef=0.01	1,000,000	500	Ödül ≥ 7	ppo_taxi_results.csv