

(5)

Alt Vektör Uzayı V , K cismi üzerinde bir vektör uzayı,

W da V nin bir alt kümesi olsun. Eğer aşağıdaki şartlar sağlanırsa W 'ya V nin bir alt uzayıdır denir.

i) $\forall x, y \in W$ için $x + y \in W$

ii) $\forall x \in W$ ve $\forall \alpha \in K$ için $\alpha x \in W$

ÖRNEK: $V = \{x = (x_1, x_2, \dots, x_n) : x_1 + x_2 + \dots + x_n = 0\}$ kümesinin \mathbb{R}^n 'nin bir alt uzayı olduğunu gösteriniz.

GÖZETİM: i) $x, y \in V$ ve $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$, $y = (y_1, y_2, \dots, y_n)$ olma üzere $x + y \in V$ yani $(x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_n + y_n) \in V$ olduğunu göstermeliyiz.

$$x \in V \Rightarrow x_1 + x_2 + \dots + x_n = 0$$

$$y \in V \Rightarrow y_1 + y_2 + \dots + y_n = 0$$

$$(x_1 + y_1) + (x_2 + y_2) + \dots + (x_n + y_n) = 0$$

old. $x + y \in V$ dir.

ii) $\forall x \in V$ ve $\forall \alpha \in \mathbb{R}$ için $\alpha x \in V$ olduğunu yani $\alpha x_1 + \alpha x_2 + \dots + \alpha x_n = 0$ olduğunu göstermeliyiz.

$$x \in V \Rightarrow x_1 + x_2 + \dots + x_n = 0 \text{ dir.}$$

$$\alpha x = \alpha(x_1 + x_2 + \dots + x_n) = \alpha \cdot 0 = 0$$

old. $\alpha x = \alpha x_1 + \alpha x_2 + \dots + \alpha x_n \in V$ dir.

$x + y \in V$ ve $\alpha x \in V$ old. $V \subset \mathbb{R}^n$ bir alt vektör uzayıdır.

ÖRNEK: $V = \{x = (x_1, x_2, x_3) : x_i > 0\} \subset \mathbb{R}^3$ kümesinin alt vektör uzayı olduğunu gösteriniz.

GÖZETİM: $\forall x, y \in V$ için $x = (x_1, x_2, x_3)$ ve $y = (y_1, y_2, y_3)$

olma üzere $x + y \in V$ olduğunu göstermeliyiz:

$$x \in V \Rightarrow x_1 > 0, x_2 > 0, x_3 > 0 \quad y \in V \Rightarrow y_1 > 0, y_2 > 0, y_3 > 0 \Rightarrow (x_1 + y_1), (x_2 + y_2), (x_3 + y_3) > 0$$

olup $x + y = (x_1 + y_1, x_2 + y_2, x_3 + y_3) \in V$ dir.

ii) $\forall x \in V$ ve $\alpha \in \mathbb{R}$ için $x = (x_1, x_2, x_3)$ olmalı öyle $\alpha x \in V$, yani $(\alpha x_1, \alpha x_2, \alpha x_3) \in V$ olduğunu göstermeliyiz. $x = (x_1, x_2, x_3) \in V$ old. $x_1, x_2, x_3 > 0$ dir. α ya pozitif seçerse $\alpha x > 0$ ve $\alpha x \in V$ olur, fakat α skaler old. negatif de olabilir. Bu nedenle $\alpha < 0$ için yani $\alpha = -1$ seçilirse $\alpha x = (-x_1, -x_2, -x_3) < 0$ olup $\alpha x \notin V$ olur. Buna göre V kümesi \mathbb{R}^3 ün bir alt uzayı değildir.

Lineer Kombinasyon (Birleşim) V vektör uzayı K cisim üzerinde bir vektör uzayı olsun. $x_1, x_2, \dots, x_n \in V$ ve $\alpha \in K$ olmak üzere

$$x = \alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2 + \dots + \alpha_n x_n$$

toplamına x 'in lineer kombinasyonu (birleşimi) denir.

Örnek: $x_1 = (1, 2)$, $x_2 = (-1, 1)$ vektörleri ve $x = (-1, 7)$ vektörleri verilmiş. Burada x vektörünü

$$x = 2x_1 + 3x_2 \quad \left\{ (-1, 7) = 2(1, 2) + 3(-1, 1) \right\}$$

şeklinde yazabiliriz.

Lineer Bağımlılık ve Lineer Bağımsızlık

V bir vektör uzayı ve $\{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ vektörünü göz önüne alalım.

$$c_1 x_1 + c_2 x_2 + \dots + c_n x_n = 0 \Leftrightarrow c_1 = c_2 = \dots = c_n = 0$$

İse $\{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ kümesine lineer bağımsızdır. Eğer c_1, c_2, \dots, c_n 'lerden en az biri sıfırdan farklı ise bu vektörlere lineer bağımlıdır denir.

(7)

ÖRNEK : $x_1 = (1, -1, 1)$, $x_2 = (1, 0, 1)$, $x_3 = (0, 1, 1)$ vektör-
lerinin lineer bağımsız olup olmadıklarını gösteriniz.

ÇÖZÜM : $c_1 x_1 + c_2 x_2 + c_3 x_3 = 0$ olsun.

$$c_1 \cdot (1, -1, 1) + c_2 (1, 0, 1) + c_3 (0, 1, 1) = (0, 0, 0)$$

$$(c_1, -c_1, c_1) + (c_2, 0, c_2) + (0, c_3, c_3) = (0, 0, 0)$$

$$(c_1 + c_2, -c_1 + c_3, c_1 + c_2 + c_3) = (0, 0, 0)$$

$$c_1 + c_2 = 0 \quad , \quad -c_1 + c_3 = 0 \quad , \quad c_1 + c_2 + c_3 = 0$$

$\Rightarrow c_1 = 0, c_2 = 0$ ve $c_3 = 0$ bulunur.

Dolayısıyla tüm c_i sabitleri sıfır olduğundan $\{x_1, x_2, x_3\}$
kümesi lineer bağımsızdır.

NOT : $\det(x_1, x_2, \dots, x_n) \neq 0$ ise $\{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ kümesi lineer bağımsızdır.
Yukarıdaki örnekte

$$\det(x_1, x_2, x_3) = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0 \text{ old. lineer bağımsızdır}$$

Vektörlerin iç Çarpımı

V bir reel vektör uzayı olsun. V üzerinde bir iç çarpım
araştırma parçaları sağlayan bir

$$\langle, \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(x, y) \rightarrow \langle x, y \rangle$$

{ Bazı kaynaklarda iç çarpım
"reel skalar çarpımı" ile de
gösterilir. Yanı

$$: V \times V \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) \rightarrow x \cdot y$$

dönüşümüdür:

$$1) \forall \vec{x}, \vec{y} \in V \text{ için } \langle \vec{x}, \vec{y} \rangle = \langle \vec{y}, \vec{x} \rangle \text{ (Simetri)}$$

$$2) \forall \vec{x}_1, \vec{x}_2, \vec{y}_1, \vec{y}_2, \vec{x}, \vec{y} \in V \text{ ve } \alpha, \beta \in \mathbb{R} \text{ için}$$

$$\left. \begin{aligned} \langle \alpha \vec{x}_1 + \beta \vec{x}_2, \vec{y} \rangle &= \alpha \langle \vec{x}_1, \vec{y} \rangle + \beta \langle \vec{x}_2, \vec{y} \rangle \\ \langle \vec{x}, \alpha \vec{y}_1 + \beta \vec{y}_2 \rangle &= \alpha \langle \vec{x}, \vec{y}_1 \rangle + \beta \langle \vec{x}, \vec{y}_2 \rangle \end{aligned} \right\} \text{ (Bilineerlik)}$$

$$3) \forall \vec{x} \in V \text{ için } \langle \vec{x}, \vec{x} \rangle \geq 0 \text{ ve } \langle \vec{x}, \vec{x} \rangle = 0 \Leftrightarrow \vec{x} = 0$$

Eğer $V = \mathbb{R}^n$ alınırsa $\vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^n$ için

$$\langle, \rangle : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\langle \vec{x}, \vec{y} \rangle = \langle (x_1, \dots, x_n), (y_1, \dots, y_n) \rangle = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n \text{ dir.}$$

ÖRNEK : $\vec{x} = (1, 0, 1)$; $\vec{y} = (2, 3, 1) \Rightarrow$

$$\Rightarrow \langle \vec{x}, \vec{y} \rangle = \langle (1, 0, 1), (2, 3, 1) \rangle = 1 \cdot 2 + 0 \cdot 3 + 1 \cdot 1 = 3$$

Norm : Bir $\vec{x} \in V$ vektörünün normu $\|\vec{x}\| = \sqrt{\langle \vec{x}, \vec{x} \rangle}$ şeklinde tanımlanır. n boyutlu uzayda $\vec{x} = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$ için

$$\|\vec{x}\| = \sqrt{\langle (x_1, x_2, x_3), (x_1, x_2, x_3) \rangle} = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + x_3^2}$$

şeklinde dir.

ÖRNEK : $\vec{x} = (1, 2, 3)$ ve $\|\vec{x}\| = \sqrt{\langle \vec{x}, \vec{x} \rangle} = \sqrt{\langle (1, 2, 3), (1, 2, 3) \rangle} = \sqrt{1^2 + 2^2 + 3^2} = \sqrt{14}$

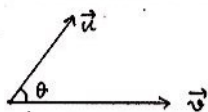
ÖRNEK : $A(-2, 4)$, $B(2, 5)$ ise \vec{AB} vektörünün normunu (uzunluğunu) bulunuz.

Çözüm : $\vec{AB} = \vec{B} - \vec{A} = [2, 5] - [-2, 4] = [4, 9]$
 $\Rightarrow \|\vec{AB}\| = \sqrt{4^2 + 9^2} = \sqrt{97}$

İki Vektör Arasındaki Aç : $\vec{x}, \vec{y} \in V$ lineer bağımsız.

İki vektör olma üzere, bu iki vektör arasındaki açı

$$\cos \theta = \frac{\langle \vec{x}, \vec{y} \rangle}{\|\vec{x}\| \cdot \|\vec{y}\|}$$



formülüyle bulunur.

ÖRNEK : $\vec{x} = (3, 1, 0)$, $\vec{y} = (0, 1, -1)$ ve iki vektör arasındaki açıyı bul.

Çözüm $\cos \theta = \frac{\langle \vec{x}, \vec{y} \rangle}{\|\vec{x}\| \cdot \|\vec{y}\|} = \frac{\langle (3, 1, 0), (0, 1, -1) \rangle}{\sqrt{\langle (3, 1, 0), (3, 1, 0) \rangle} \cdot \sqrt{\langle (0, 1, -1), (0, 1, -1) \rangle}} = \frac{1}{2\sqrt{5}}$

$\theta = 77^\circ$
 $\cos \theta = \frac{1}{2\sqrt{5}}$ old. Kosinüsü $\frac{1}{2\sqrt{5}}$ olan açığı hesap makine ile bulabilirsiniz.

Birim Vektör : Normu 1 olan vektördür. Bir vektörü birim vektör yapma için bu vektörün bileşenleri normuna bölünür.

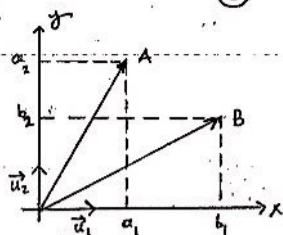
ÖRNEK : $\vec{x} = (-2, 3, 1) \Rightarrow \|\vec{x}\| = \sqrt{(-2)^2 + 3^2 + 1^2} = \sqrt{14} \neq 1$ old.

birim vektör değildir. Bu vektörü birim vektör yapalım:

$$\vec{E} = \frac{\vec{x}}{\|\vec{x}\|} = \left(\frac{-2}{\sqrt{14}}, \frac{3}{\sqrt{14}}, \frac{1}{\sqrt{14}} \right) \text{ olup } \|\vec{E}\| = 1 \text{ dir.}$$

İki Nokta Arasındaki Uzaklık:

Şekilde görüldüğü gibi $A(a_1, a_2)$ ve $B(b_1, b_2)$ noktaları arasındaki uzaklık \vec{u}_1 ve \vec{u}_2 birim vektörler olmaları üzere aşağıdaki gibi bulunur.



$$\begin{aligned}\vec{AB} &= \vec{OB} - \vec{OA} = (b_1 - a_1)\vec{u}_1 + (b_2 - a_2)\vec{u}_2 \\ &= (b_1 - a_1)(1, 0) + (b_2 - a_2)(0, 1) = (b_1 - a_1, b_2 - a_2)\end{aligned}$$

$$\Rightarrow d(A, B) = \|\vec{AB}\| = \sqrt{(b_1 - a_1)^2 + (b_2 - a_2)^2}$$

... **Baz** V vektör uzayının keyfi bir alt kümesi S olsun. S 'nin elemanlarının her sonlu kümesi lineer bağımsız ve S kümesine lineer bağımsız, aynı halde lineer bağımlıdır demektir. $S \subset V$ olsun. Aşağıdaki 2 şart sağlanırsa S 'ye **baz** denir.

i) S lineer bağımsızdır.

ii) $V = \text{Sp}\{S\}$ dir. Yani her $\vec{x} \in V$ elemanı S 'deki sonlu sayıda elemanların bir lineer birleşimidir. ($\vec{x} = \alpha_1 \vec{x}_1 + \dots + \alpha_n \vec{x}_n$)

ÖRNEK: $\vec{e}_1 = (1, 0, 0)$, $\vec{e}_2 = (0, 1, 0)$, $\vec{e}_3 = (0, 0, 1)$ vektörleri \mathbb{R}^3 'ün baz vektörleridir. Berzektin,

i) $c_1 \vec{e}_1 + c_2 \vec{e}_2 + c_3 \vec{e}_3 = \vec{0}$

$$\Rightarrow c_1(1, 0, 0) + c_2(0, 1, 0) + c_3(0, 0, 1) = (0, 0, 0)$$

$$(c_1, c_2, c_3) = (0, 0, 0) \Leftrightarrow c_1 = c_2 = c_3 = 0 \text{ old.}$$

$\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$ kümesi lineer bağımsızdır.

ii) Her $\vec{x} = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$ vektörü

$$\vec{x} = (x_1, x_2, x_3) = x_1 \vec{e}_1 + x_2 \vec{e}_2 + x_3 \vec{e}_3$$

$$= x_1(1, 0, 0) + x_2(0, 1, 0) + x_3(0, 0, 1)$$

$$= (x_1, 0, 0) + (0, x_2, 0) + (0, 0, x_3)$$

$$= (x_1, x_2, x_3)$$

Şeklinde yazılabilir. Bu nedenle $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$, \mathbb{R}^3 'ün bazdır.

ÖRNEK: $\vec{x}_1 = (1, -1, 1)$, $\vec{x}_2 = (0, 1, 1)$, $\vec{x}_3 = (0, 0, 1)$
vektörlerinin \mathbb{R}^3 'ün bir bazı olduğunu gösteriniz

Gözlem: $c_1\vec{x}_1 + c_2\vec{x}_2 + c_3\vec{x}_3 = (0, 0, 0)$

$$(c_1, -c_1 + c_2, c_1 + c_2 + c_3) = (0, 0, 0)$$

Buradan $c_1 = c_2 = c_3 = 0$ old. $\{\vec{x}_1, \vec{x}_2, \vec{x}_3\}$ lineer bağımsızdır. Ayrıca $\mathbb{R}^3 = \text{Sp}\{\vec{x}_1, \vec{x}_2, \vec{x}_3\}$ old. $\{\vec{x}_1, \vec{x}_2, \vec{x}_3\}$, \mathbb{R}^3 için bir bazdır. (çünkü \mathbb{R}^3 'ün her x elemanı $x = \alpha_1\vec{x}_1 + \alpha_2\vec{x}_2 + \alpha_3\vec{x}_3$ şeklinde yazılabilir.)

Ortogonal Vektörler

V bir vektör uzayı olsun. Eğer $\vec{x}, \vec{y} \in V$ olmak üzere $\langle \vec{x}, \vec{y} \rangle = 0$ ise bu vektörlere ortogonal veya dik vektörler denir.

Ortogonal ve orthonormal sistem

Sonlu boyutlu bir V vektör uzayının bir bazı $\{\vec{x}_1, \vec{x}_2, \dots, \vec{x}_n\}$ olsun. Eğer her i, j ; $i, j = 1, 2, \dots, n$ için $\langle \vec{x}_i, \vec{x}_j \rangle = 0$ ve $\{\vec{x}_1, \vec{x}_2, \dots, \vec{x}_n\}$ sistemine ortogonal sistem denir.

$$\text{Eğer } \langle \vec{x}_i, \vec{x}_j \rangle = \begin{cases} 0, & i \neq j \text{ ise} \\ 1, & i = j \text{ ise} \end{cases}$$

saat sağlanıyorsa $\{\vec{x}_1, \dots, \vec{x}_n\}$ sistemine ortonormal sistem denir.

ÖRNEK: $\vec{x}_1 = \frac{1}{5}(3, 4)$, $\vec{x}_2 = (\alpha, \beta)$, V 'nin lineer bağımsız vektörleri olsun. $\{\vec{x}_1, \vec{x}_2\}$ bir ortonormal sistem ise $(\alpha, \beta) = ?$

Gözlem: $\{\vec{x}_1, \vec{x}_2\}$ bir ortonormal sistem ise

$$\langle \vec{x}_1, \vec{x}_1 \rangle = 1, \quad \langle \vec{x}_2, \vec{x}_2 \rangle = 1, \quad \langle \vec{x}_1, \vec{x}_2 \rangle = 0 \text{ olmalıdır.}$$

$$\begin{aligned} \langle \vec{x}_1, \vec{x}_2 \rangle = 0 &\Rightarrow \left\langle \frac{1}{5}(3, 4), (\alpha, \beta) \right\rangle = 0 \\ &\Rightarrow \boxed{3\alpha + 4\beta = 0} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \langle \vec{x}_2, \vec{x}_2 \rangle = 1 &\Rightarrow \langle (\alpha, \beta), (\alpha, \beta) \rangle = 1 \\ &\Rightarrow \boxed{\alpha^2 + \beta^2 = 1} \end{aligned}$$

$\langle \vec{x}_1, \vec{x}_1 \rangle = 1$ eşitliğiyle bilinmeyen yoktur. Sadece Sabit sayılar oldu. İşlem yapmaya gerek yok.

(11)

Buradan $\begin{cases} 3\alpha + 4\beta = 0 \\ \alpha^2 + \beta^2 = 1 \end{cases} \Rightarrow \alpha = -\frac{4}{3}\beta$

$$\frac{16}{9}\beta^2 + \beta^2 = 1 \Rightarrow \beta = \pm \frac{3}{5} \quad \alpha = \mp \frac{4}{5} \quad \text{bulunur.}$$