

8.4、机器码识别

8.4、机器码识别

8.4.1、实验目标

8.4.2、实验过程

8.4.3、实验效果

8.4.4、实验总结

8.4.1、实验目标

本节课主要学习机器码识别功能,根据识别到的机器码,框出来,并且打印相关的数据。

本次实验的参考代码路径为: K210_Broad\05-Al\find_apriltags.py

8.4.2、实验过程

模块的出厂固件已经集成AI视觉算法模块,如果下载过其他固件,请烧录回出厂固件再进行实验。

1. 导入相关库,并初始化摄像头和LCD显示屏。

```
import sensor, image, time, math, lcd

lcd.init()
sensor.reset()
sensor.set_pixformat(sensor.RGB565)
sensor.set_framesize(sensor.QQVGA)
sensor.skip_frames(time = 100)
sensor.set_auto_gain(False)
sensor.set_auto_whitebal(False)
clock = time.clock()
```

2. 设置要识别的机器码家族成员,如果不需要识别哪个就注释掉那一行。这里默认是TAG36H11家族。

```
tag_families = 0

tag_families |= image.TAG16H5  # comment out to disable this family

tag_families |= image.TAG25H7  # comment out to disable this family

tag_families |= image.TAG25H9  # comment out to disable this family

tag_families |= image.TAG36H10  # comment out to disable this family

tag_families |= image.TAG36H11  # comment out to disable this family (default family)

tag_families |= image.ARTOOLKIT  # comment out to disable this family
```

3. 新建一个函数用来将家族名转化成字符串。

```
def family_name(tag):
    if(tag.family() == image.TAG16H5):
        return "TAG16H5"
    if(tag.family() == image.TAG25H7):
        return "TAG25H7"
    if(tag.family() == image.TAG25H9):
        return "TAG25H9"
    if(tag.family() == image.TAG36H10):
        return "TAG36H10"
    if(tag.family() == image.TAG36H11):
        return "TAG36H11"
    if(tag.family() == image.ARTOOLKIT):
        return "ARTOOLKIT"
```

4.新建一个while循环,调用find_apriltags函数查找图像中的机器码,找到之后框出来并且打印相关信息。

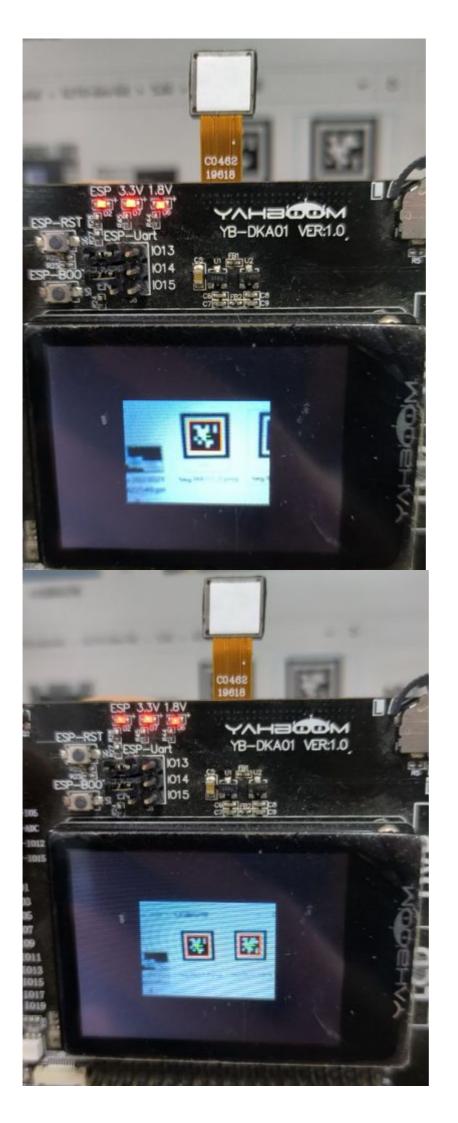
```
while(True):
    clock.tick()
    img = sensor.snapshot()
    #img = img.resize(280, 195)
    #img = img.resize(292, 210)
    for tag in img.find_apriltags(families=tag_families):
        img.draw_rectangle(tag.rect(), color = (255, 0, 0))
        img.draw_cross(tag.cx(), tag.cy(), color = (0, 255, 0))
        print_args = (family_name(tag), tag.id(), (180 * tag.rotation()) /
math.pi)
        print("Tag Family %s, Tag ID %d, rotation %f (degrees)" % print_args)
        lcd.display(img)
        #print(clock.fps())
```

8.4.3、实验效果

将K210开发板通过TYPE-C数据线连接到电脑上,CanMV IDE点击连接按钮,连接完成后点击运行按钮,运行例程代码。也可以将代码作为main.py下载到K210开发板上运行。

等待系统初始化完成后,LCD显示摄像头画面,用摄像头拍摄机器码,识别的类型包括: TAG16H5, TAG25H7, TAG25H9, TAG36H10, TAG36H11, ARTOOLKIT。由于K210处理能力有限,处理AprilTag机器码需要大量储存空间和算力,所以目前无法设置全屏分辨率大小画面。

可以看到机器码被框出来,并且在IDE底部的串行终端打印出机器码的信息。

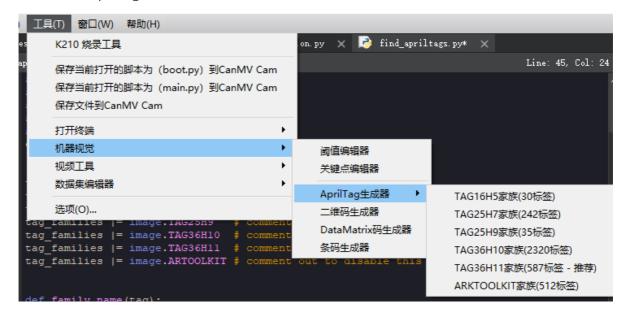


8.4.4、实验总结

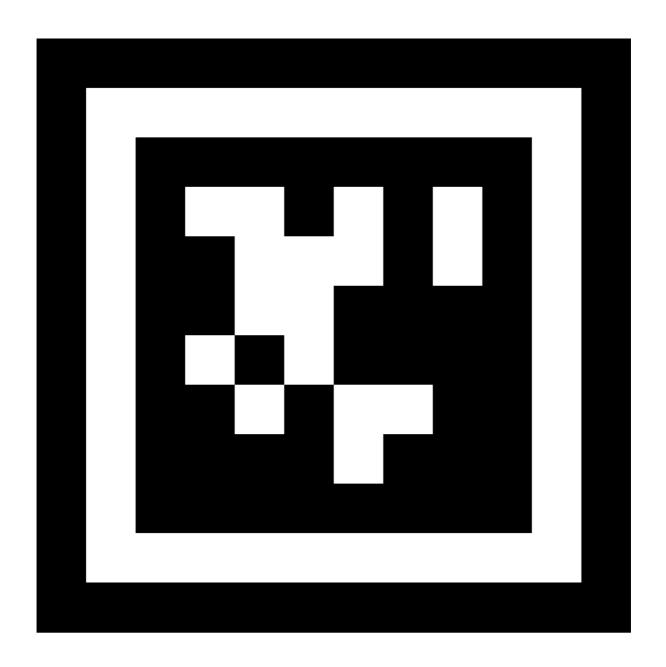
由于机器码识别需要大量计算,K210本身条件有限,所以屏幕无法设置全屏。

如果需要显示更大屏幕,可以设置sensor.set_framesize(sensor.QVGA),然后在捕获摄像头图像后,增加img = img.resize(292, 210)修改图片大小。但是这样会降低视频帧率和识别率,请谨慎操作。

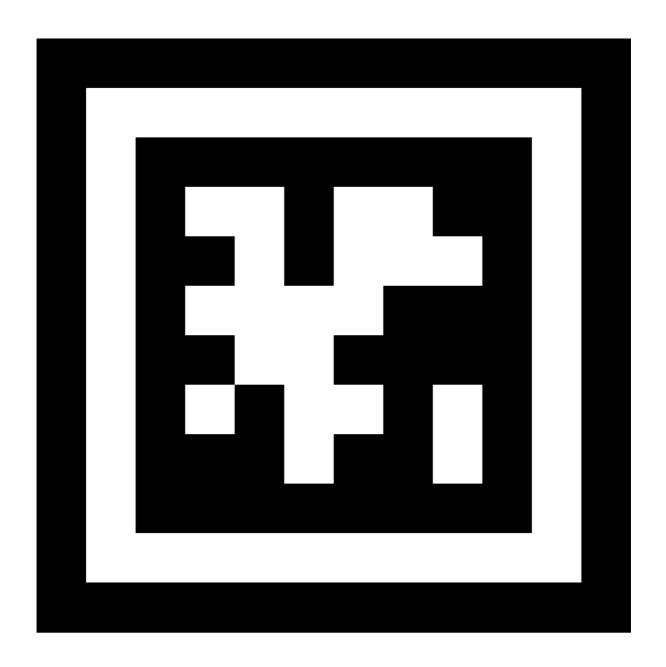
机器码测试默认使用TAG36H11家族机器码,如果需要申请其他机器码,可以在CanMV IDE上点击工具->机器视觉->AprilTag机器码生成器。



附件1: TAG36H11的机器码

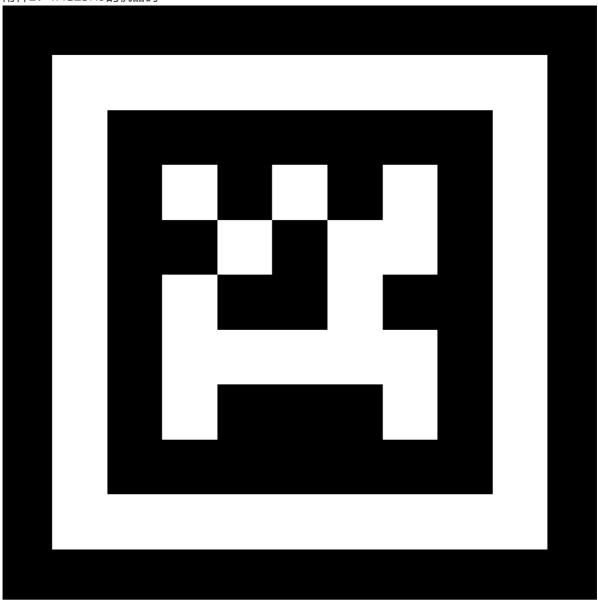


TAG36H11 - 0



TAG36H11 - 1

附件2: TAG25H9的机器码



TAG25H9 - 0