8.5、人脸检测



8.5、人脸检测

8.5.1、实验目标

8.5.2、实验前准备

8.5.3、实验过程

8.5.4、实验效果

8.5.5、实验总结

8.5.1、实验目标

本节课主要学习人脸检测功能,将摄像头采集的画面分析,比对模型,如果有人脸则框出来,并打印相关信息。

本次实验的参考代码路径为: K210_Broad\05-Al\yolo_face_detect.py

8.5.2、实验前准备

请先将模型文件导入内存卡上,再将内存卡插入到K210开发板的内存卡插槽上。具体操作步骤请参考:

附录:导入模型文件到内存卡

8.5.3、实验过程

模块的出厂固件已经集成AI视觉算法模块,如果下载过其他固件,请烧录回出厂固件再进行实验。

1. 导入相关库,并初始化摄像头和LCD显示屏。

```
import sensor, image, time, lcd
from maix import KPU

lcd.init()
sensor.reset()
sensor.set_pixformat(sensor.RGB565)
sensor.set_framesize(sensor.QVGA)
sensor.skip_frames(time = 100)
clock = time.clock()
```

2. 初始化KPU相关的参数,kpu需要加载kmodel文件,本次实验需要的模型文件路径为:/sd/KPU/yolo_face_detect/yolo_face_detect.kmodel,并使用yolo2来计算是否符合模型要求。od_img为神经网络的图像,尺寸为320*256,用于后续储存摄像头图像并传入KPU计算。

```
od_img = image.Image(size=(320,256))

anchor = (0.893, 1.463, 0.245, 0.389, 1.55, 2.58, 0.375, 0.594, 3.099, 5.038,
0.057, 0.090, 0.567, 0.904, 0.101, 0.160, 0.159, 0.255)
kpu = KPU()
kpu.load_kmodel("/sd/KPU/yolo_face_detect/yolo_face_detect.kmodel")
kpu.init_yolo2(anchor, anchor_num=9, img_w=320, img_h=240, net_w=320 , net_h=256 , layer_w=10 , layer_h=8, threshold=0.7, nms_value=0.3, classes=1)
```

3. 新建while循环,将图像传入KPU进行计算,使用yolo2神经网络算法进行解算,最终得到人脸的位置信息,再将人脸框出来。

```
while True:
    clock.tick()
    img = sensor.snapshot()
    a = od_img.draw_image(img, 0,0)
    od_img.pix_to_ai()
    kpu.run_with_output(od_img)
    dect = kpu.regionlayer_yolo2()
    fps = clock.fps()
    if len(dect) > 0:
        print("dect:",dect)
        for l in dect :
            a = img.draw_rectangle(1[0],1[1],1[2],1[3], color=(0, 255, 0))
    a = img.draw_string(0, 0, "%2.1ffps" %(fps), color=(0, 60, 128), scale=2.0)
    lcd.display(img)

kpu.deinit()
```

8.5.4、实验效果

将K210开发板通过TYPE-C数据线连接到电脑上,CanMV IDE点击连接按钮,连接完成后点击运行按钮,运行例程代码。也可以将代码作为main.py下载到K210开发板上运行。

等待系统初始化完成后,LCD显示摄像头画面,用摄像头拍摄人脸,当检测到人脸后,屏幕会出现绿框把人脸框出来,并且在IDE底部的串行终端打印检测到的人脸的信息。



8.5.5、实验总结

人脸检测需要用的内存卡加载模型文件,所以需要提前将模型文件导入内存卡,再将内存卡插入K210开发板的内存卡卡槽里,如果无法读取到内存卡里的模型文件,则会报错。

目前检测人脸的阈值为threshold=0.7,如果需要检测人脸更加准确,可以适当调整阈值。