

5.6 人脸检测

一、实验目的(以 0V2640 为例)

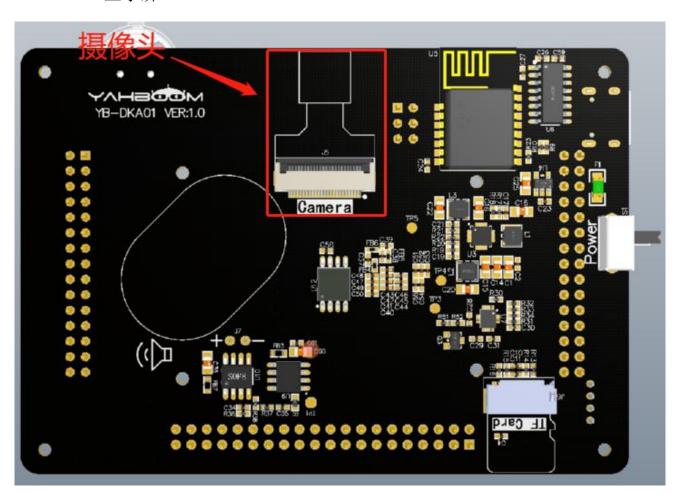
本节课主要学习 K210 如何人脸检测, 然后通过 LCD 显示屏实时圈住人脸。

二、实验准备

1. 实验元件

0V2640 摄像头/0V9655 摄像头/GC2145 摄像头

LCD 显示屏



2. 硬件连接

K210 开发板出厂默认已经安装好摄像头和显示器,只需要使用 type-C 数据线连接 K210 开发板与电脑即可。



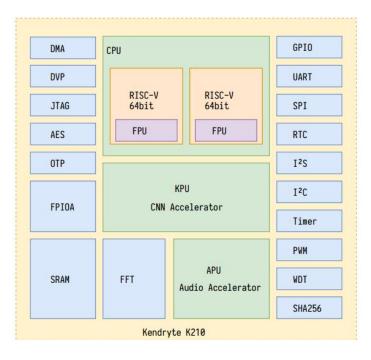
三、实验原理

Kendryte K210 具备机器视觉能力,是零门槛机器视觉嵌入式解决方案。它可以在低功耗情况下进行卷积神经网络计算。

该芯片可以实现以下机器视觉能力:

- 基于卷积神经网络的一般目标检测
- 基于卷积神经网络的图像分类任务
- 人脸检测和人脸识别
- 实时获取被检测目标的大小与坐标
- 实时获取被检测目标的种类

这节我们主要介绍人脸检测的原理和实现方法。下图为 K210 核心图:



KPU 介绍

KPU 是通用的神经网络处理器,它可以在低功耗的情况下实现卷积神经网络计算,实时获取被检测目标的大小、坐标和种类,对人脸或者物体进行检测和分



类。使用 kpu 时,必须结合 model compiler。

KPU 特点:

- 支持主流训练框架按照特定限制规则训练出来的定点化模型,对网络层数 无直接限制,
- 支持每层卷积神经网络参数单独配置,包括输入输出通道数目、输入输出 行宽列高。
- 支持两种卷积内核 1x1 和 3x3
- 支持任意形式的激活函数
- 实时工作时最大支持神经网络参数大小为 5.5MiB 到 5.9MiB
- 非实时工作时最大支持网络参数大小为(Flash 容量-软件体积)

K210 实时人脸识别方案步骤:

人脸检测是检测出图片中的人脸,并能够标示出人脸的位置。人脸检测技术 主要完成了两件工作:

第一, 判断图片中是否包含人脸区域;

第二,如果图片中存在人脸,将人脸的位置预测出来。

四、实验步骤

1、代码流程

系统内部初始化部分:

● 系统时钟初始化



- 串口初始化
- 硬件引脚初始化
- IO 电压设置
- 系统中断初始化
- Flash 初始化

外部硬件初始化

- Lcd 初始化
- 0v2640 初始化

人脸检测初始化

- 模型加载
- 人脸检测层配置初始化

人脸检测业务逻辑层

- 等待摄像头采集完成
- 传入摄像头采集的图像到 KPU 运行模型
- 等待 KPU 处理完成
- 获取 KPU 最终处理的结果
- 把 KPU 处理的结果带入区域层计算最终位置
- 根据获取的人脸个数进行逐一标记

2、核心代码如下:

```
int main(void)
{
    sysclock_init();    /* 系统时钟初始化*/
    uarths_init();    /* 串口初始化*/
```



```
hardware_init(); /* 硬件引脚初始化*/
   io_set_power(); /* 设置 IO 口电压*/
   plic_init(); /* 系统中断初始化 */
   printf("flash init\n");
   w25qxx_init(3, 0);
   w25qxx_enable_quad_mode(); /* flash 四倍模式开启*/
#if LOAD KMODEL_FROM_FLASH
   model_data = (uint8_t*)malloc(KMODEL_SIZE + 255);
   uint8 t *model data align = (uint8 t*)(((uintptr t)model data+255)&(~255));
   w25qxx_read_data(0xA00000, model_data_align, KMODEL_SIZE, W25QXX_QUAD_FAST);
#else
   uint8_t *model_data_align = model_data;
#endif
   // 初始化 LCD
   lcd_init();
   lcd_draw_picture_half(0, 0, 320, 240, (uint32_t *)logo);
   lcd_draw_string(100, 40, "Hello Yahboom!", RED);
   lcd_draw_string(100, 60, "Demo: Face Detect!", BLUE);
   sleep(1);
   ov2640_init();
   /* init face detect model KPU 任务句柄 kmodel 数据*/
   //加载 kmodel,需要与 nncase 配合使用
   if (kpu_load_kmodel(&face_detect_task, model_data_align) != 0)
       printf("\nmodel init error\n");
       while (1);
   //人脸层配置参数
   face_detect_rl.anchor_number = ANCHOR_NUM;
   face_detect_rl.anchor = g_anchor;
   face_detect_rl.threshold = 0.7;
   face_detect_rl.nms_value = 0.3;
   region_layer_init(&face_detect_rl, 20, 15, 30, 320, 240);
   printf("REGION LAYER INIT, FREE MEM: %ld\r\n", (long)get_free_heap_size());
```



```
sysctl_enable_irq();
  /* system start */
  printf("System start \n");
  while (1)
      g_dvp_finish_flag = 0;
      while (g_dvp_finish_flag == 0); //等待采集中断 使能
      /* run face detect */
      g_ai_done_flag = 0;
                                                     DMA 通道 完成后回调函数 回
周的参数
      kpu_run_kmodel(&face_detect_task, g_ai_red_buf_addr, DMAC_CHANNEL5, ai_done,
NULL);
      while(!g_ai_done_flag); //等待 KPU 处理完成
      float *output;
      size_t output_size;
      // 获取 KPU 最终处理的结果 KPU 任务句柄 结果的索引值 结果 大小 (字节)
      kpu_get_output(&face_detect_task, 0, (uint8_t **)&output, &output_size);
      /*算法检测人脸*/
      face_detect_rl.input = output;
      region_layer_run(&face_detect_rl, &face_detect_info);
      /*根据返回值进行人脸圈住 */
      for (uint32_t face_cnt = 0; face_cnt < face_detect_info.obj_number; face_cnt</pre>
          draw_edge((uint32_t *)display_buf_addr, &face_detect_info, face_cnt, RED)
      lcd_draw_picture(0, 0, 320, 240, (uint32_t *)display_buf_addr);
   }
   return 0;
```



3、代码编译方法:

把本课程资料中的 face_detection 文件夹复制到 SDK 中的 src 目录下,然后进入 build 目录,删除 build 目录下所有文件,最后运行以下命令编译。cmake .. -DPROJ=face_detection -G "MinGW Makefiles" make

编译完成后,在 build 文件夹下会生成 face_detection. bin 文件,

4、代码烧录方法

打开 kflash 将 face detection. bin 文件烧录到 K210 开发板上。

```
MINGW64:/i/D/K210/kendryte-sdk/standalone-sdk/kendryte-standalone-sdk.

\[
\text{main.c:253:77: warning: passing argument 4 of 'kpu_run_kmodel' from incompatible pointer type [-Wincompatible-pointer-types] kpu_run_kmodel(&face_detect_task, g_ai_red_buf_addr, DMAC_CHANNEL5, ai_done, NULL);

\[
\text{NULD};
\]

\[
\text{Numarrice} \]

In file included from I:\D\K210\kendryte-sdk\standalone-sdk\kendryte-standalone-sdk\src\face_detection\region_layer.h:5, from I:\D\K210\kendryte-sdk\standalone-sdk\kendryte-standalone-sdk\src\face_detection\main.c:24: I:\D\K210\kendryte-sdk\standalone-sdk\lib\drivers\include-\kpu_m.h:961::16: note: expected 'kpu_done_callback_t' {aka 'void (*)(void *)'} int kpu_run_kmodel(kpu_model_context_t *ctx, const uint8_t *src, dmac_channel_n umber_t dma_ch, kpu_done_callback_t done_callback, void *userdata);

\[
\text{[86%] Linking C executable face_detection} \]

Administrator@Admin-PC MINGW64 /i/D/K210/kendryte-sdk/standalone-sdk/kendryte-st andalone-sdk/build (develop)

\[
\text{[100%] Built target face_detection} \]
```

扩展部分:

如果想把代码和模型文件分开烧录, 需要修改代码

```
#define LOAD_KMODEL_FROM_FLASH 0
```

为

```
#define LOAD_KMODEL_FROM_FLASH 1
```

然后重新生成 bin 文件,这个时候我们需要把模型文件和 bin 文件打包成一个 kfpkg 文件在烧录。. bin 文件是固件内容,作为参数传给烧录软件,软件会默认 www.yahboom.com



烧录到 flash 开头,完成后重启即可运行;但是有时候我们需要烧录其它二进制文件到 flash,比如烧录模型、文件系统或者自己定义的其它数据,这时需要指定烧录的地址,光是.bin(二进制)文件烧录工具不知道我们想把数据烧录到flash 的哪里,打包一个.kfpkg 格式的文件则是为了实现这个目的。kfpkg 由 3 部分组成:

flash-list. json 文本文件, .bin 文件列表以及烧录地址等信息

*.bin 固件

. 其他文件(二进制文件)

比如我们想同时下载名为 face_detection. bin 的固件,以及 detect. kmodel的 其它文件到 Flash 的 0xA00000 地址,则需要写一个 flash-list. json 文件,内容如下:

注意在代码中需要根据 kfpkg 中的地址写对,否则无法读取模型文件。



```
/*kmodel加载方式: 1:分开烧录模式 2:直接与代码合并编译*/
#if LOAD_KMODEL_FROM_FLASH
    model_data = (uint8_t*)malloc(KMODEL_SIZE + 255);
    uint8_t *model_data_align = (uint8_t*)(((uintptr_t)model_data+255)&(~255));
    w25qxx_read_data(0xA00000, model_data_align, KMODEL_SIZE, W25QXX_QUAD_FAST);
#else
    uint8_t *model_data_align = model_data;
#endif
```

编写完成后,压缩这三个文件为 zip,然后修改扩展名为.kfpkg,下载直接选择此 kfpkg 文件即可下载运行程序。

四、实验现象

LCD 显示器先显示图片 logo 和文字,一秒后打开摄像头采集的画面,并且实时检测人脸并框住。

五、实验总结

- 1. 人脸检测利用的是摄像头采集画面后再进行处理,最后显示到 LCD 上。
- 2. 需要下载. kfpkg 文件到 K210 开发板上。