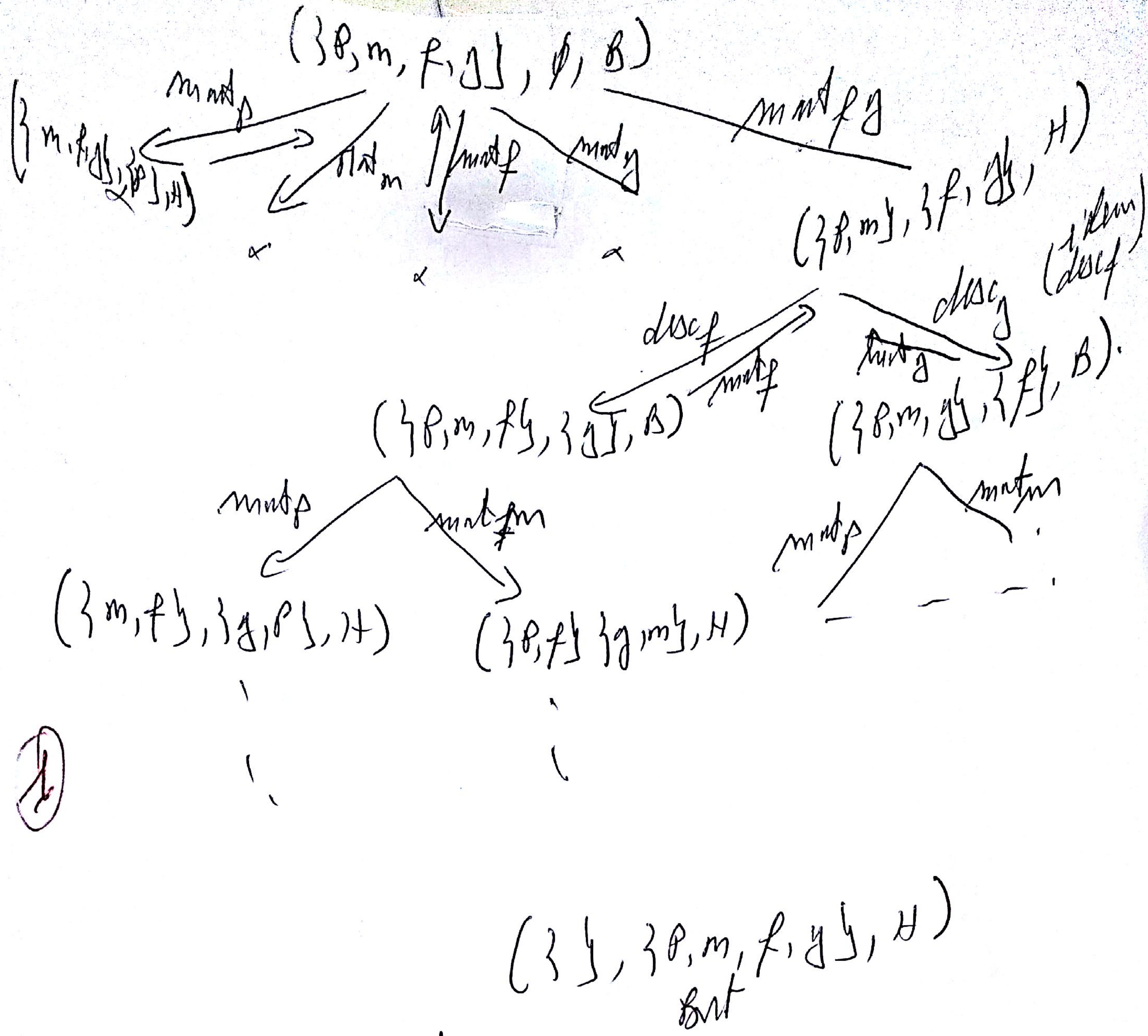

1

la sequence est :

mat_fg / desc_enf / mat_parent / desc_enf / mat_fg / desc_enf /
mat parent / desc_enf / mat_fg

enf → f ou g   parent → p ou m.

- erreur : - si l'état initial est But ⇒ détecté
(1.5) - sortie de l'alg avant le tri.
(1.5) - Alg du cours. (tirer après l'ayant)

QCM ① F ② V ③ a ④ b ⑤ a ⑥ a +0,5 −0,5

exo 1/ ⓐ Suh Cam (0,5) ⓑ nil Cam (0,5) ⓒ Non certe empl (1,5) ⓓ si l'ens des var = $\emptyset$ (1,5)

exo 2 a) $(\forall x)(\forall y)$ $(x \geq y \Leftrightarrow \max(x,y) = x) \vee$ $x < y \Leftrightarrow y = \max(x,y))$ (1,5)

b) $(\forall x)$ $(\neg \text{impair}(x) \vee x = 2) \Leftrightarrow \text{premier}(x))$ (1,5)

c) $(\forall x)$ $((a(x) \wedge b(x)) \vee c(x)) \Leftrightarrow p(x))$ (1,5)

exo 3/ a) Cam (1) (0,5)

b) 2 clauses $\neg P(x) \vee q(x) \vee \neg R(z) \vee \neg S(z)$ (3)

$\neg P(x) \vee M(f(x), x) \vee \neg R(z) \vee \neg S(z)$

exo 4 etat (l_B, l_H, P_{ns}) avec l_B liste en Bas p, m, f, g

l_H — Haut

P_{ns} H, B

(1) etat initial $(\{p, m, f, g\}, \emptyset, B)$

" final $(\emptyset, \{p, m, f, g\}, H)$

actions
desc$_f$ si $f \in l_H$ et $P_{ns} = H$ alors $l_H = l_H - f$ et $l_B = l_B + f$ et $P_{ns} = B$

desc$_g$ si g — g — g —

mont$_f$ si $f \in l_B$ et $P_{ns} = B$ alors $l_B = l_B - f$ et $l_H = l_H + f$ et $P_{ns} = H$

mont$_g$ — g — g — g —

desc$_{fg}$ si f et $g \in l_H$ et $P_{ns} = H$ alors $l_H = l_H - f - g$ et $l_B = l_B + f + g$ et $P_{ns} = B$

(1) mont$_{fg}$ si — l_B — B alors $l_B = l_B - f - g$ et $l_H = l_H + f + g$ et $P_{ns} = H$

desc$_p$, mont$_p$, desc$_m$, mont$_m$ idem que desc$_f$ et mont$_f$

règles desc$_X$ si $X \in l_H$ et $P_{ns} = H$ alors $l_H = l_H - X$, $l_B = l_B + X$ et $P_{ns} = B$

mont$_X$ — l_B — B — $l_B = l_B - X$ $l_H = l_H + X$ et $P_{ns} = H$

avec $X = f \,/\, g \,/\, f,g \,/\, p, m$

Scanned by CamScanner