

NFP 136 – ALGORITHMES DE TRI

- **Le problème du tri**
- **Le tri par insertion**
- **Le tri fusion**
- **Le tri par tas**
- **Le tri rapide**

LE PROBLEME DU TRI : RAPPELS

Éléments à trier par ordre (dé)croissant

SOLDES
% BONS PLANS
🕒 VENTES FLASH
📦 OFFRES ADHÉRENTS
€ OFFRES REMBOURSEMENT
📦 PACKS MICRO





TOUTES NOS OFFRES

- TABLETTE TACTILE
- TOUTES LES TABLETTES
- KOBO BY
- MICROSOFT SURFACE
- IPAD
- SAMSUNG GALAXY
- TABLETTE ACER
- TABLETTE ASUS, NEXUS
- ACCESSOIRE TABLETTE
- ORDINATEUR
- ORDINATEUR PORTABLE

Espace

Résultats : 1 - 10 sur un total de 42

1 - 2 - 3 - 4 - 5 > >>

	Modèle ▲▼	Ecran ▲▼	Processeur ▲▼	Système d'exploitation ▲▼	Note : ▲▼	Expédié ▲▼	Prix ▲▼
BON PLAN 	<u>Tablette Microsoft Surface Pro 3 12" 256 Go - Intel Core i5</u>	12 "	Intel Core i5*	Windows 8 Pro**	4,5/5	En Stock	BON PLAN 1229,90€ 1299,90€ » Ajouter au panier » 6 neufs à partir de 1229,90€
BON PLAN 	<u>Tablette Microsoft Surface Pro 3 12" 128 Go</u>	12 "	Intel Core i5*	Windows 8 Pro**	4,5/5	En Stock	BON PLAN 929,90€ 999,90€ » Ajouter au panier » 6 neufs à partir de 929,90€
SOLDE 	<u>Pack Tablette Asus T100TA-DK090H 10.1" Tactile, 1 To + Housse + Microsoft Office 2013</u>	10,1 "	Intel Quad-Core Atom Bay Trail-T	Windows 8 32 Bits**	4/5	En Stock	SOLDE 399,98€ 499,90€ » Ajouter au panier
BON PLAN 	<u>Tablette Microsoft Surface Pro 3 12" 64 Go</u>	12 "	Intel Core i3*	Windows 8 Pro**	3,5/5	En Stock	BON PLAN 749,90€ 799,90€ » Ajouter au panier » 5 neufs à partir de 749,90€

INTERET DU TRI ?

- Problème simple à énoncer, intuitif et courant : étant données n valeurs, les classer par ordre (dé)croissant**
- Nombreux algorithmes avec structures de données variées**
- Sous-problème usuel de problèmes plus complexes (répartition de tâches, etc.)**

IMPLÉMENTATION

==> Quel algorithme ? Non précisé dans la spécification !

Rappel : tri par sélection (cf Complexité) en $O(n^2)$
(Il existe une variante appelée tri à bulles, en $O(n^2)$.)

On va en étudier d'autres, dont certains sont plus efficaces !

Un premier exemple, dit « tri par insertion » :

- Principe : éléments mis 1 par 1 « directement » à leur place,
- Deux variantes : insertion séquentielle ou dichotomique.

TRI PAR INSERTION SÉQUENTIELLE

EXEMPLE (en vert : éléments triés)

7 15 8 10 5 17

7 15 8 10 5 17

//échange de 8 et 15

7 8 15 10 5 17

//échange de 10 et 15

7 8 10 15 5 17

//décalage à droite de 7, 8, 10 et 15

5 7 8 10 15 17

5 7 8 10 15 17

Implémentation (en JAVA)

```
void triInsertionSequentielle(int[] tab) {  
    for(int j = 1 ; j <= tab.length-1 ; j++) {  
        int cle = tab[j];  
        int i = j-1;  
        while ((i >= 0) && (tab[i] > cle)) {  
            //décalage vers la droite  
            tab[i+1] = tab[i];  
            i = i-1;  
        }  
        //clé mise définitivement à sa place  
        tab[i+1]=cle;  
    }  
}
```

Complexité du tri par insertion

- **Pire des cas**

- boucle **pour** : j de 1 à n-1 (= tab.length-1)
- itération j, boucle **tant que** : au pire j fois
 $\implies O(1 + 2 + \dots + n-1)$ opérations

D'où : insertion séquentielle en $O(n^2)$

Complexité du tri par insertion

- **En moyenne (avec équiprobabilité)**
 - boucle **pour** : j de 1 à n-1 (= tab.length-1)
 - itération j, boucle **tant que** : au pire j/2 fois
 $\implies O((1 + 2 + \dots + n-1)/2)$ opérations

D'où : insertion séquentielle en $O(n^2)$

INSERTION DICHOTOMIQUE

Idée : rechercher par dichotomie la case où insérer l'élément j

(dans la première partie triée de la liste)

(cf chapitre Complexité)

A chaque itération :

recherche de la place en $O(\log n)$

mais décalages en $O(n)$

\Rightarrow gain potentiel en pratique, mais complexités au pire cas et en moyenne restent en $O(n^2)$

COMPLEXITÉ EN MÉMOIRE

Tris par insertion et sélection :

tris « sur place »

(pratiquement aucune recopie de données)

\Rightarrow complexité mémoire en $O(1)$

TRI FUSION

OPERATION DE BASE : LA FUSION

Fusion de 2 tableaux triés :

- Sélection et retrait du plus petit des 2 premiers éléments de chaque tableaux,
- Jusqu'à avoir parcouru les 2 tableaux en entier.

UN EXEMPLE

T1	1	4	5	6	9
T2	2	3	4		
T					

T1	1	4	5	6	9
T2	2	3	4		
T	1				


T1	1	4	5	6	9
T2	2	3	4		
T	1	2			

T1	1	4	5	6	9
T2	2	3	4		
T	1	2	3	4	4

T1	1	4	5	6	9
T2	2	3	4		
T	1	2	3	4	

T1	1	4	5	6	9
T2	2	3	4		
T	1	2	3		

T1	1	4	5	6	9
T2	2	3	4		
T	1	2	3	4	4



T1	1	4	5	6	9			
T2	2	3	4					
T	1	2	3	4	4	5	6	9

EXEMPLE (SUITE)

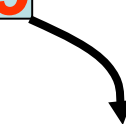
T1	1	4	5	6	9
T2	2	3	4		

n1 termes

n2 termes

Tant qu'il reste des éléments dans les deux tableaux :
on sélectionne le plus petit.

T1	1	4	5	6	9
T2	2	3	4		
T	1	2	3	4	4



Quand on est au bout de l'un des tableaux :
on recopie le reste de l'autre.

i	T1	1	4	5	6	9			
j	T2	2	3	4					
k	T	1	2	3	4	4	5	6	9

En pratique, T1 et T2 sont des « morceaux » de T, chacun compris entre deux indices : les paramètres nécessaires sont donc T, et les indices délimitant T1 et T2 dans T

procédure **fusion**(tableau d'entiers **tab**, entier **g**, entier **d**)

/ fusionne les deux parties de tab comprises entre g et (g+d)/2 et entre (g+d)/2+1 et d, qui elles sont supposées déjà triées */*

Tableau[d-g+1] d'entiers : **temp**; entiers : **i=0, j=1+(d-g)/2, k=g, l;**

début

pour **l=0** à **d-g** **faire** **temp[l]=tab[l+g];** **fait;**

tant que **i+g ≤ (g+d)/2** **et** **j+g ≤ d** **faire** *//tant qu'une des 2 parties n'est pas vide*

si **temp[i] ≤ temp[j]** **alors** *//tab[k] doit valoir le plus petit entier des 2 parties*

tab[k] := temp[i];

i := i+1;

sinon

tab[k] := temp[j];

j := j+1;

finsi

k := k+1;

fait;

tant que $i+g \leq (g+d)/2$ **faire** *//ajouter le reste de la partie gauche*

$\text{tab}[k] := \text{temp}[i];$

$i := i+1;$

$k := k+1;$

fait;

tant que $j+g \leq d$ **faire** *//ajouter les éléments restants de la partie droite*

$\text{tab}[k] := \text{temp}[j];$

$j := j+1;$

$k := k+1;$

fait;

fin

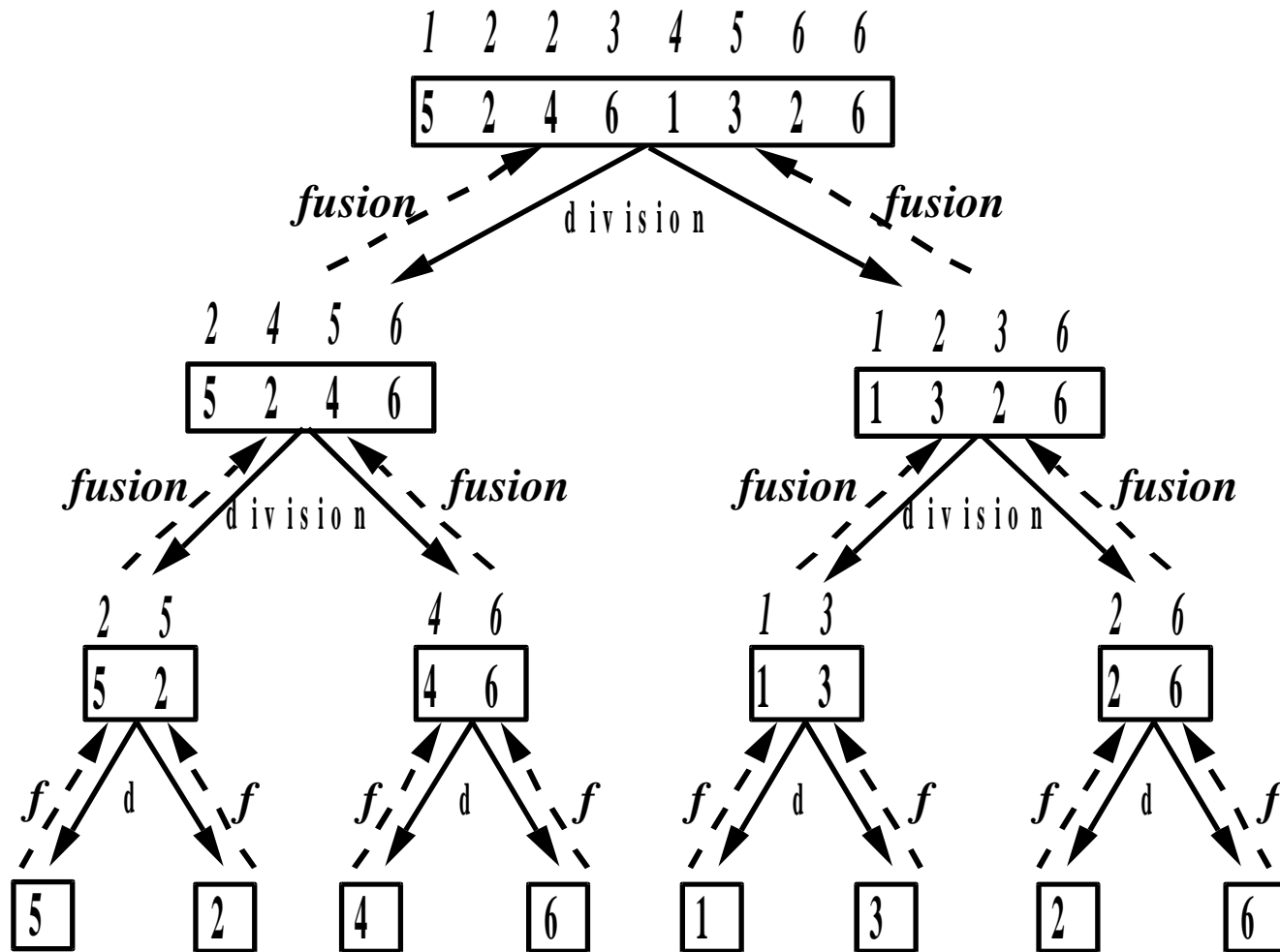
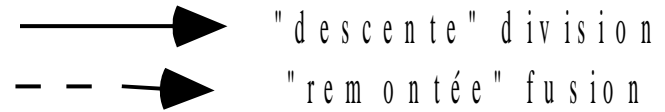
Complexité en temps et en mémoire = $O(d-g)$

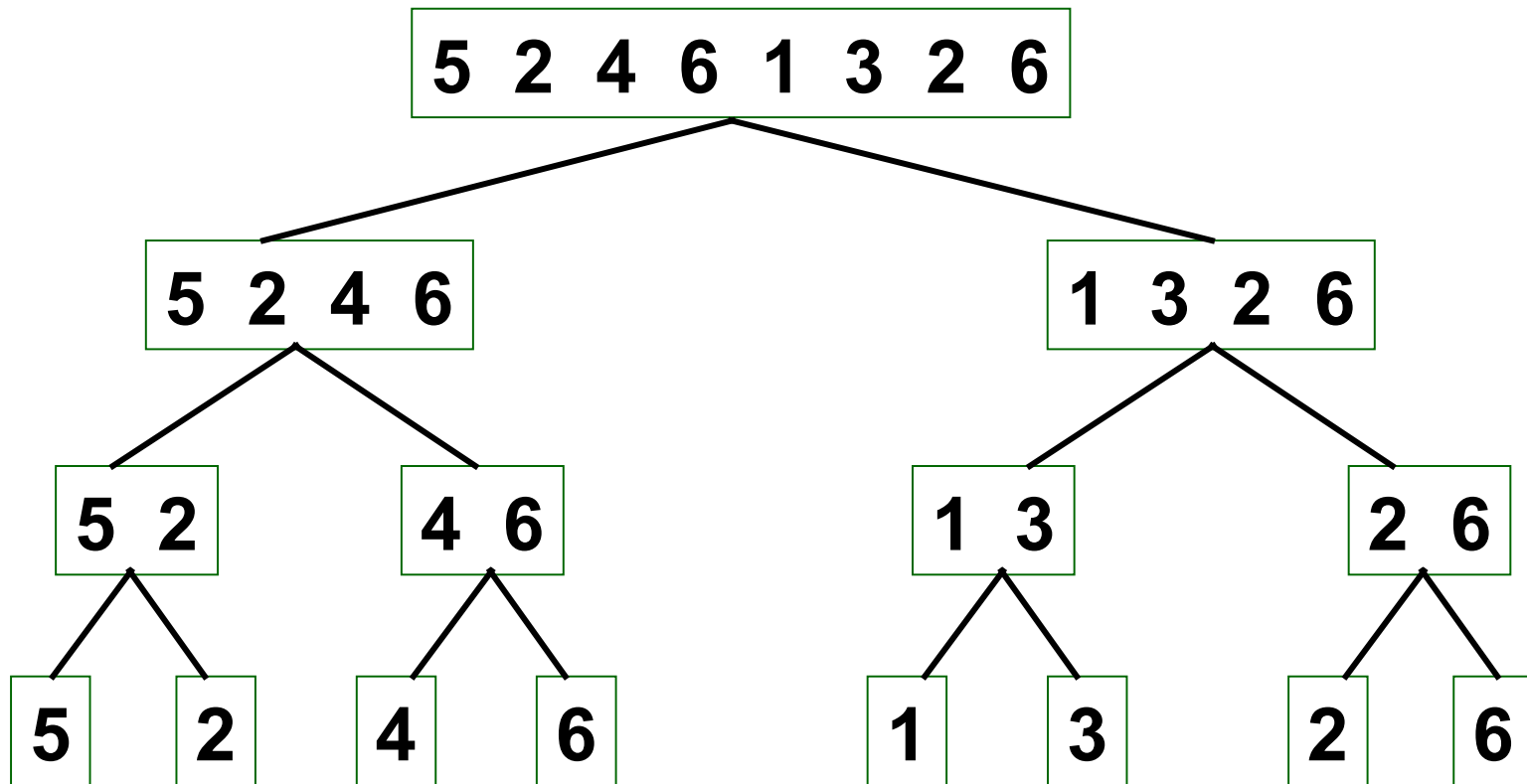
TRI FUSION

Procédure récursive :

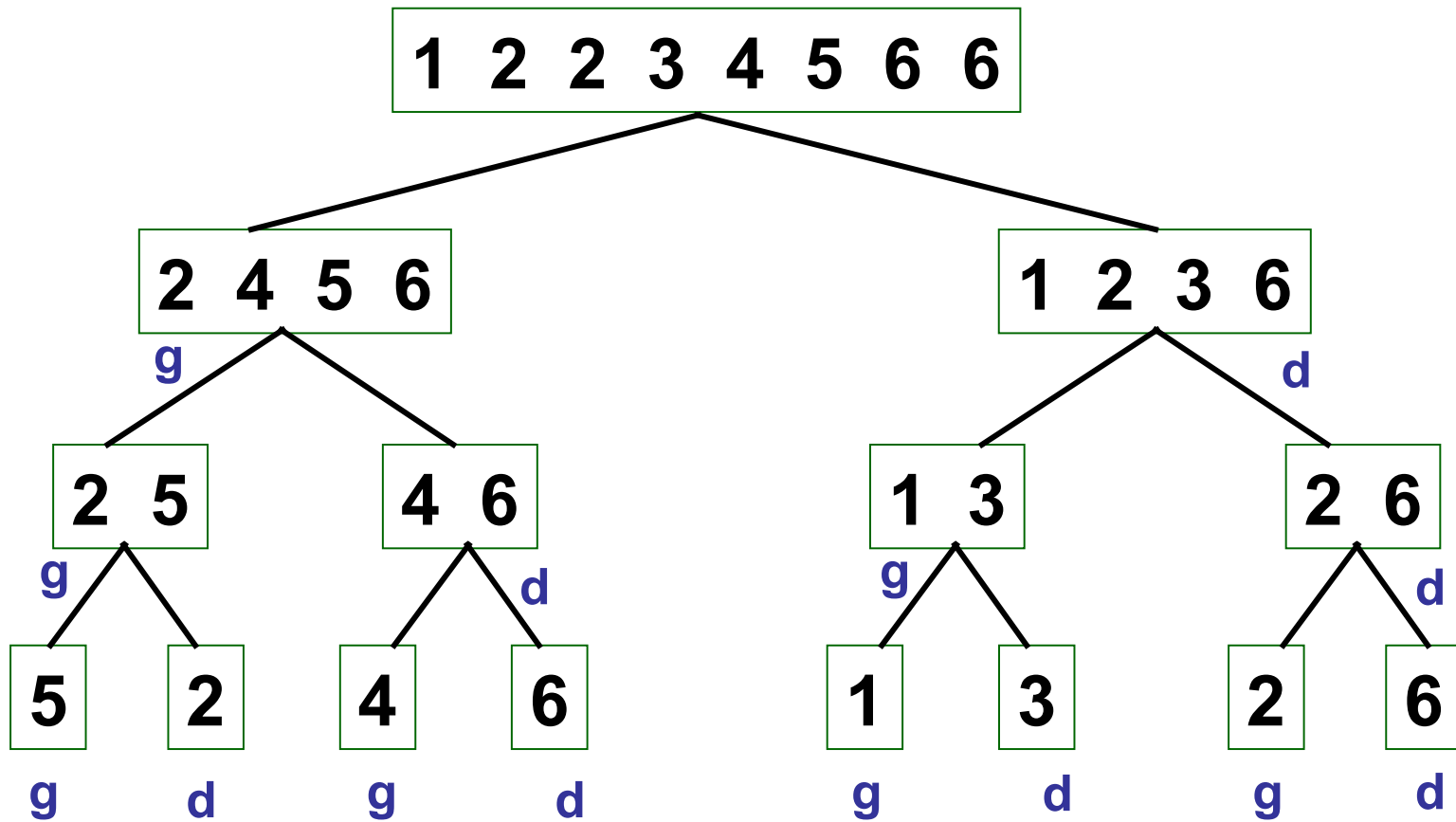
- **diviser la séquence de n éléments en 2 sous-séquences de $n/2$ éléments (ou $n/2$ et $n/2+1$),**
- **trier chaque sous-séquence avec triFusion,**
- **fusionner les 2 sous-séquences triées (avec la procédure fusion).**

EXEMPLE





Division (haut en bas)



Fusion (bas en haut)

void **triFusion**(tableau d'entiers **t**, entier gauche, entier droite)

//triFusion du sous-tableau de t compris entre les indices gauche et droite

début

si gauche > droite alors "erreur";

si gauche < droite alors *//il y a plus d'un élément dans le sous-tableau*

triFusion(t, gauche, (gauche+droite)/2); *//tri partie gauche*

triFusion(t, (gauche+droite)/2+1, droite); *//tri partie droite*

fusion(t, gauche, droite); *//on fusionne les 2 parties*

fin *//si i = j il n'y a plus qu'un élément ==> STOP*

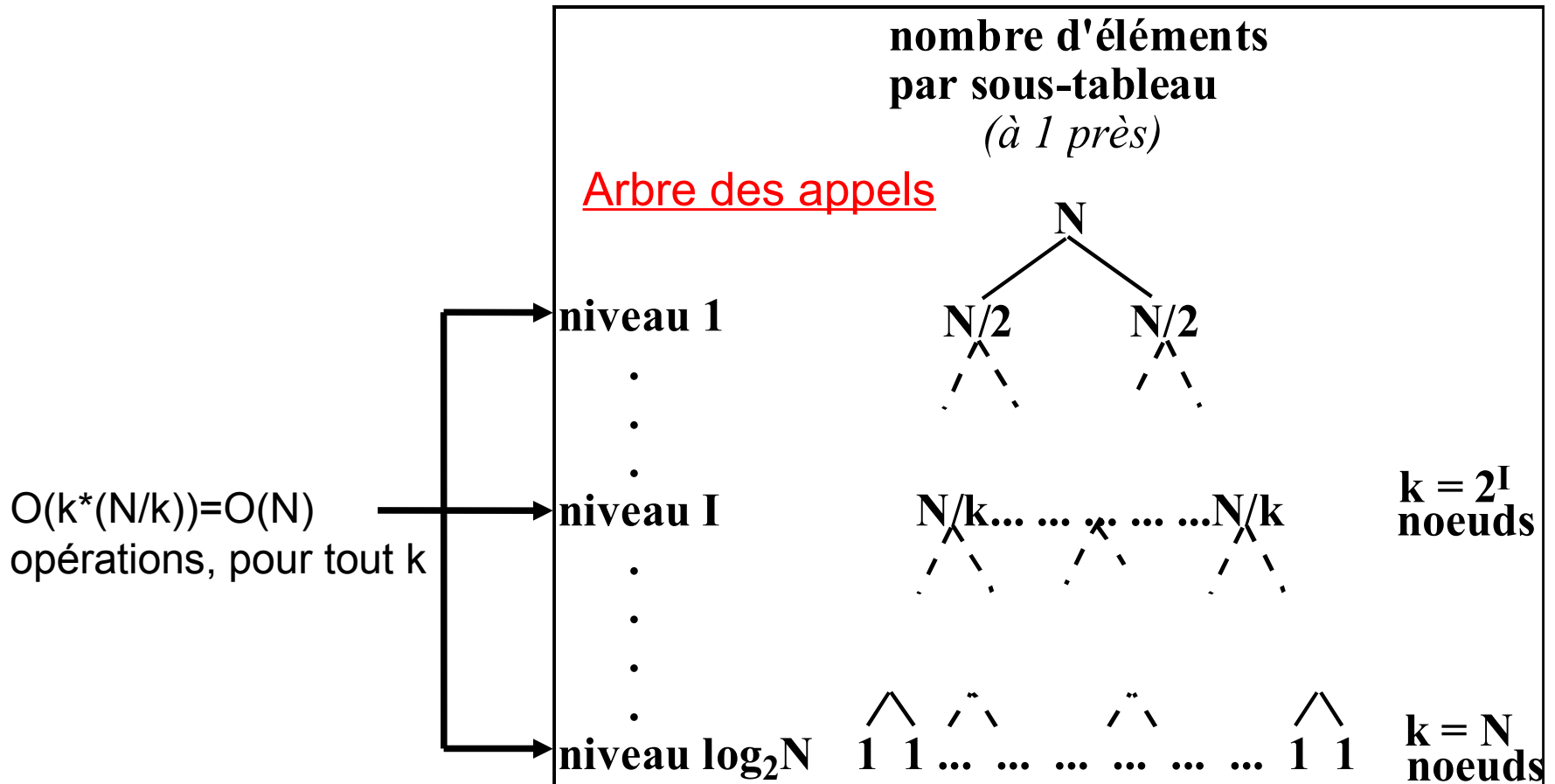
fin;

==> appel initial : triFusion(t, 0, t.length-1);

==> complexité en mémoire ? Un seul appel à fusion exécuté en même temps, donc en $O(n)$

COMPLEXITÉ ET RÉCURRENCE

a) complexité en temps au pire cas du tri fusion ?



\Rightarrow complexité en $O(n \log n) \ll O(n^2)$, donc tri fusion = très bon tri !

b) Plus généralement : complexité des algorithmes récurrents de type « diviser pour régner »

Complexité vérifiant certaines relations de récurrence :

$t(n)$ = Temps d'exécution pour une donnée de taille n

- « diviser » $\rightarrow O(1)$
- « régner » $\rightarrow 2 t(n/2)$
- « fusionner » $\rightarrow O(n)$

$$t(n) = \begin{cases} O(1) & \text{si } n = 1 \\ 2 t(n/2) + O(n) & \text{si } n > 1 \end{cases}$$

On peut alors montrer que : $t(n) = O(n \log n)$ (*par récurrence sur n*)

- **Autres résultats :**

- **t : fonction croissante et $t(1)=1$**

- **$n > 1$, $c = \text{constante}$**

$$t(n) = t(n/2) + c \quad \Rightarrow \quad t(n) = O(\log n)$$

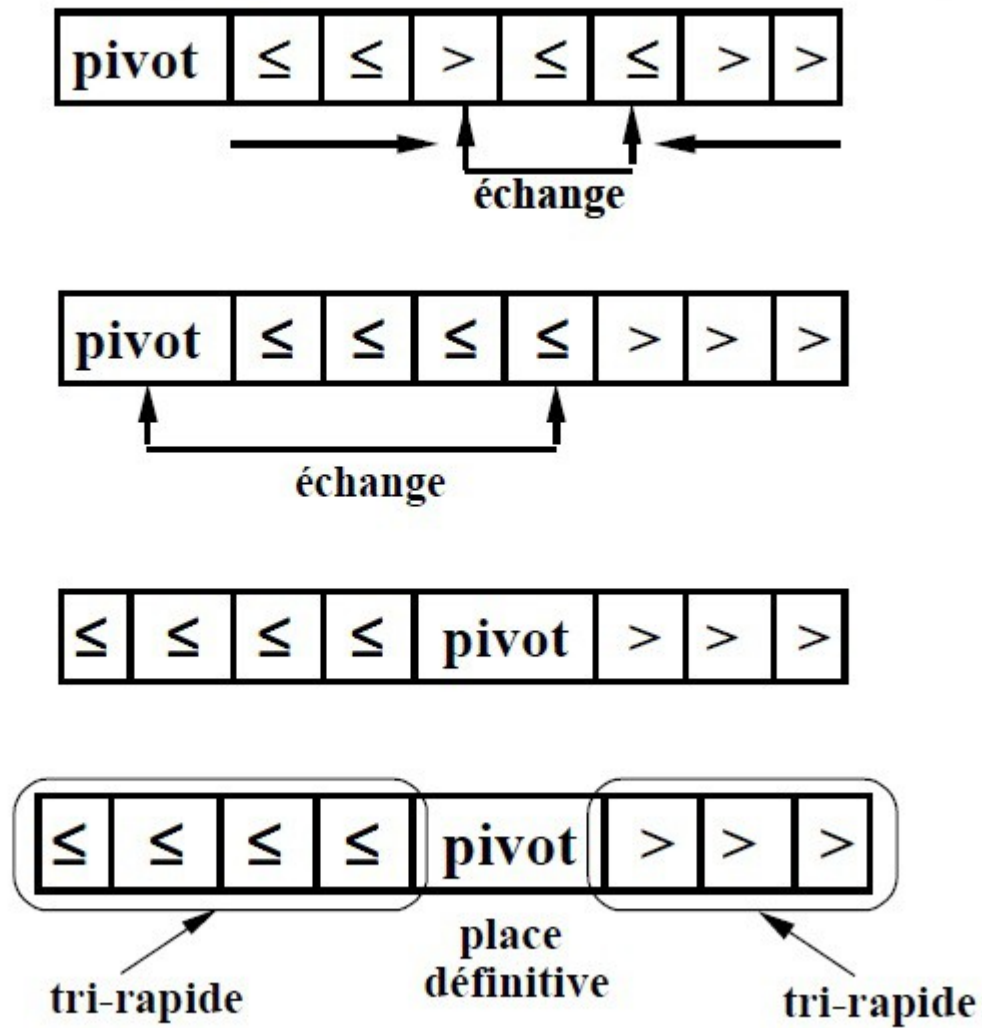
$$t(n) = 2t(n/2) + cn \quad \Rightarrow \quad t(n) = O(n \log n)$$

$$t(n) = 2t(n/2) + cn^2 \quad \Rightarrow \quad t(n) = O(n^2)$$

$$t(n) = 4t(n/2) + cn^2 \quad \Rightarrow \quad t(n) = O(n^2 \log n)$$

TRI RAPIDE (« QUICKSORT »)

principe



Procédure récursive :

- **Sélectionner un élément pivot p ,**
- **Partitionner les éléments à trier en 2 parties :**
 - **à gauche du pivot, éléments $\leq p$,**
 - **à droite du pivot, éléments $> p$,**
- **Tri rapide des 2 parties (appel récursif), qui sont ensuite concaténées ensemble.**

entier **partitionner**(tableau d'entiers tab, entier gauche, entier droite)

début /* ici, on choisit tab[droite] comme pivot */

entier : i, temp, ppg:=gauche; /* ppg=indice du 1er élément plus grand que le pivot */

pour i = gauche à droite-1 **faire**

si (tab[i]<=tab[droite]) **alors**

 temp:=tab[ppg]; /* on échange tab[i] et tab[ppg] */

 tab[ppg]:=tab[i];

 tab[i]:=temp;

 ppg:=ppg+1; /* on met à jour ppg */

finsi

fait;

temp:=tab[droite]; /* on échange tab[ppg] avec le pivot = tab[droite] */

tab[droite]:=tab[ppg];

tab[ppg]:=temp;

retourner ppg; /* on renvoie l'indice du pivot après calcul de la partition */

fin

void triRapide(tableau d'entiers tabATrier, entier gauche, entier droite)

début

entier : pivot;

si (debut < fin) alors

 pivot=partitionner(tabATrier, gauche, droite);

 triRapide(tabATrier, gauche, pivot-1);

 triRapide(tabATrier, pivot+1, droite);

finsi

fin

==> **Appel initial** ? triRapide(tabATrier, 0, tabATrier.length-1);

BILAN DU TRI RAPIDE

1) Choix du pivot :

- Inutile si trop coûteux en temps (médiane),**
- Par exemple, choix aléatoire ou choix de la médiane entre le 1er élément, l'élément du milieu, et le dernier.**

2) Espace mémoire ? tri « sur place », donc $O(1)$

3) Complexité en temps du tri rapide :

- Pire cas ? $O(n^2)$**
- En moyenne ? $O(n \log n)$**

\implies Tri rapide : très bon tri en général !

TRI PAR TAS

Rappels sur les tas

Un tas est (cf chapitre 5 du cours) :

- un arbre parfait,
- tel que tout nœud a une valeur \leq à celle de tous ses descendants.

Méthodes associées :

estVide, minimum, insérer, supprimerMin

Principe du tri par tas :

- **Transformer le tableau à trier en tas,**
- **Extraire un à un les éléments min (racines) en conservant la structure de tas, et les stocker dans cet ordre dans le tableau trié.**


```
void triParTas (tableau d'entiers tabATrier)  
entier n=tabATrier.length; Tas unTas = new Tas(n);  
début  
  pour i = 0 à n-1 faire //construction du tas associé à tabATrier  
    unTas.inserer(tabATrier[i]); //O(log n) pour chaque i  
  fait;  
  pour i=0 à n-1 faire  
    //on sélectionne un par un les minimums successifs du tas, qui sont  
    mis à leur place dans le tableau  
    tabATrier[i]=unTas.minimum(); //O(1) pour chaque i  
    //suppression du minimum en gardant la structure de tas  
    unTas.supprimerMin(); //O(log n) pour chaque i  
  fait;  
fin
```

COMPLEXITÉ ET BILAN

- n itérations pour chaque boucle
- insérer et supprimer en $O(\log n)$

\implies Complexité du tri par tas : $O(n \log n)$

+ Espace mémoire : ici $O(n)$

(Mais tri "sur place" possible avec programmation un peu plus complexe, mais suivant le même principe.)

\implies Complexité en mémoire : $O(1)$

LE TRI PAR TAS EST DONC UN TRES BON TRI !

types de tris	complexité	
	au pire	moyenne
sélection	n^2	n^2
insertion	n^2	n^2
fusion	$n \log n$	$n \log n$
par tas	$n \log n$	$n \log n$
rapide	n^2	$n \log n$

On peut montrer que :

**$O(n \log(n))$ = « limite » non améliorabile
pour tris par comparaisons !**

Tri par dénombrement

- Cette limite de $O(n \log n)$ peut être battue par un autre type de tri : le tri par dénombrement
- Aucune comparaison, mais un tel tri n'est efficace que si les n valeurs à trier sont « petites » ($= O(n)$)
- Dans ce cas, le tri par dénombrement a une complexité en $O(n)$ (*cf ED*) : meilleure complexité possible pour trier n nombres !

Conclusion

- **Tri par tas et tri fusion : meilleure complexité**
- **Tri rapide : très efficace en pratique**
- **Tri par insertion excellent si liste initiale presque triée, et peut débuter sans liste initiale complète**
- **Tri par sélection donne le début de liste trié avant la fin du tri**

De plus : on peut « hybrider » les tris (ex. : tri fusion qui utilise tri par insertion en-dessous d'une certaine taille), pour plus d'efficacité !