CHAPITRE II

Structures de Données Elémentaires

Listes chainées

Représentation à l'aide de tableau et opérations élémentaires

La liste $L = \{a_1, a_2, ..., a_n\}$ est représentée à l'aide des tableaux élément et suivant comme suit :

	<u>élément</u>	suivant
tête=1	a_1	2
2		3
n	a _n	-1
libre		
max		

```
procédure liste-vide;
entrée : tête, libre : -1..max;
sortie : vrai ou faux;
début
si tête = -1 alors retourner (vrai) sinon retourner (faux);
fin
```

```
procédure liste-pleine ;
entrée : tête, libre : -1..max ;
sortie: vrai ou faux;
début
        si\ libre = -1\ alors\ retourner\ (vrai)\ sinon\ retourner\ (faux);
fin
procédure recherche;
(* recherche d'un entier x dans une liste non triée *)
entrée : tête : -1..max ; x : entier ;
sortie : position de x dans la liste ;
var
        p: -1..max;
début
        si (non liste-vide) alors
          début p := t \hat{e} t e;
                tant que (élément[p] \neq x) et (suivant[p] \neq -1) faire
                         p := suivant[p];
                 si (élément[p]=x) alors retourner(p)
                         sinon signaler ('x n'existe pas dans la liste');
          fin
        sinon signaler ('liste vide');
fin
procédure suppression;
(* suppression d'un entier x d'une liste non triée *)
entrée : tête, libre : -1..max ; x : entier ;
sortie: tête, libre: -1..max;
var p, q:-1..max;
début
        si (non liste-vide) alors
          d\acute{e}but p := t\hat{e}te ;
                 tant que (élément[p] \neq x) et (suivant[p] \neq -1) faire
                          début q := p;
                                  p := suivant[p];
                         fin;
                 si (élément[p] = x) alors
                 début si (p = tête) alors tête := suivant[p]
                            sinon suivant[q] := suivant[p];
                       suivant[p] := libre;
                      libre := p;
                fin
           fin
           sinon signaler ('liste vide');
fin
```

```
procédure insertion;
(* insertion d'un entier x dans une liste triée *)
entrée : tête, libre : -1..max ; x : entier ;
sortie: tête, libre: -1..max;
var p, q, temp: -1..max ;
début
        p := t\hat{e}te;
        element[libre] := x;
       temp := suivant[libre];
        si (non liste-vide) et (non liste-pleine) alors
          début tant que (élément[p] < x) et (suivant[p] \neq -1) faire
                 début q := p;
                         p := suivant[p];
                 fin;
                 si (élément[p] > x) alors
                     si(p = t\hat{e}te) alors d\acute{e}but suivant[libre] := t\hat{e}te;
                                               t\hat{e}te := libre;
                                        fin
                            sinon\ d\'ebut\ suivant[libre] := p;
                                           suivant[q] := libre;
                 sinon début suivant[libre]:= suivant[p];
                              suivant[p] := libre;
                       fin;
                 libre := temp ;
          fin
          sinon si (liste-vide) alors début tête := libre ;
                                             suivant[t\hat{e}te] := -1;
                                             libre := temp;
                                     fin
                              sinon signaler ('liste pleine')
fin
```

Exemple 2.1

Considérer la liste triée suivante constituée de 5 nombres entiers relatifs ordonnés et représentée par les tableaux *élément* et *suivant* :

	élément	suivant
Tête=1	-32	2
2	0	3
3	12	4
4	78	5
5	341	-1
Libre=6		7
7		8
8		-1

L'insertion du nombre 45 engendre la configuration suivante de la liste et le contenu suivant des tableaux :

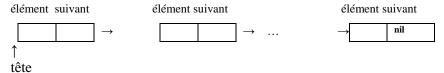
	élément	suivant
Tête=1	-32	2
2	0	3
3	12	6
4	78	5
5	341	-1
6	45	4
Libre=7		8
8		-1

La suppression de 78 de cette nouvelle configuration donne le tableau suivant :

	élément	suivant
Tête=1	-32	2
2	0	3
3	12	6
Libre=4	78	7
5	341	-1
6	45	5
7		8
8		-1

Représentation à l'aide de structure dynamique et opérations élémentaires

Tous les traitements vus dans la section précédente peuvent être conduits sur des structures de données dynamiques, en l'occurrence sur des listes dynamiques. La représentation graphique d'une liste dynamique est la suivante :



```
type
         liste : enregistrement élément : entier ; suivant : ↑liste ; fin ;
var
         tête : ↑liste ;
Initialisation de la liste ;
(* initialement la liste tête est vide *)
var tête : ↑liste ;
t\hat{e}te := nil;
procédure liste-vide;
entrée : tête : ↑liste ;
sortie: vrai ou faux;
début si tête = nil alors retourner (vrai) sinon retourner (faux) ;
fin
procédure recherche ; (* rechercher un entier x dans une liste non triée *)
entrée : tête : \uparrow liste ; x : entier ;
sortie : position de x dans la liste ;
var p : \uparrow liste;
début p := t \hat{e} t e;
         si (liste-vide) alors signaler ('liste vide')
         sinon début tant que (p\uparrow.\acute{e}l\acute{e}ment \neq x) et (p\uparrow.suivant \neq nil) faire
                            p := p \uparrow .suivant;
                         si\ (p\uparrow.\acute{e}l\acute{e}ment=x)\ alors\ retourner(p)
                             sinon signaler ('x n'existe pas dans la liste');
               fin
fin
```

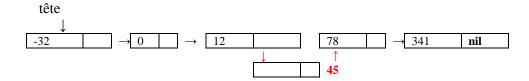
```
procédure insertion ; (* insertion de x dans une liste triée *)
entrée : tête : \uparrow liste ; x : entier ;
sortie : tête : ↑liste ;
var p, q, libre : ↑liste;
début p := tête;
          nouveau (libre);
          libre\uparrow.\acute{e}l\acute{e}ment := x;
          si (liste-vide) alors début tête := libre ;
                                           libre\uparrow.suivant := nil;
                                    fin
           sinon début tant que (p\uparrow.\acute{e}l\acute{e}ment < x) et (p\uparrow.suivant \neq nil) faire
                               début q := p;
                                         p := p \uparrow .suivant;
                               fin:
                              si\ (p\uparrow.\acute{e}l\acute{e}ment > x) alors d\acute{e}but
                                                              libre \uparrow .suivant := p;
                                                              si p= tête alors tête := libre
                                                              sinon \ q \uparrow .suivant := libre ;
                               sinon début libre\uparrow.suivant := p\uparrow.suivant;
                                               p\uparrow.suivant := libre;
                                         fin
                    fin
fin
procédure suppression;
(* suppression de x d'une liste non triée *)
entrée : tête : \uparrow liste ; x : entier ;
sortie : tête : ↑liste ;
var p, q: \uparrow liste;
début
          si (liste-vide) alors signaler ('liste vide')
          sinon début
                               p := t\hat{e}te;
                               tant que (p\uparrow.\acute{e}l\acute{e}ment \neq x) et (p\uparrow.suivant \neq nil) faire
                               début q := p;
                                         p := p \uparrow .suivant;
                               fin;
                    si (p\uparrow.\acute{e}l\acute{e}ment = x) alors
                         début si p = tête alors tête := p \uparrow .suivant
                                          sinon q\uparrow.suivant := p\uparrow.suivant;
                                  libérer (p);
                         fin sinon signaler ('x n'existe pas dans la liste');
               fin
fin
```

Exemple 2.2

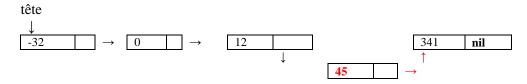
Si l'on considère la liste des 5 entiers {-32, 0, 12, 78, 341}, la structure schématique de la liste dynamique contenant ces entiers est la suivante :



L'insertion du nombre 45 engendre la configuration suivante de la liste :



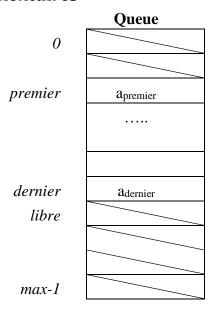
La suppression de 78 de cette nouvelle configuration donne la configuration suivante :



La complexité de chacune des procédures présentées est O(n) pour la même raison évoquée dans l'utilisation des tableaux statiques. Au pire cas, la liste est parcourue dans sa globalité et les n éléments sont visités.

Queues ou files d'attente

Représentation à l'aide de tableau et opérations élémentaires



```
Initialisation de la queue : max := 200; premier := 0; dernier := 0; libre := 0;
```

```
procédure recherche;
entrée : queue : tableau [0..max-1] d'entier ;
        premier, dernier : 0..max-1 ;
        x: entier;
sortie : position de x dans la queue ;
        p:entier;
var
        trouve : booléen ;
début si (non queue-vide) alors
        début trouve := faux;
                p := premier;
                tant\ que\ (non\ trouve)\ et\ (p \leftarrow= dernier)\ faire
                si (queue[p] = x) alors trouve := vrai
                                 sinon p := (p+1)modulo max;
                si (trouve) alors retourner(p)
                          sinon signaler ('x n'existe pas dans la queue');
        fin sinon signaler ('queue vide')
fin
procédure enfiler;
entrée : queue : tableau [0..max-1] d'entier ;
        premier, dernier, libre : 0..max-1 ;
        x: entier;
sortie: queue, premier, dernier, libre;
début si queue-pleine alors signaler ('queue pleine')
        sinon début
                   si queue-vide alors premier := libre;
                    queue [libre] := x;
                   dernier := libre ;
                    libre := (libre + 1) modulo max;
               fin
fin
```

```
procédure défiler;
entrée : queue : tableau [0..max-1] d'entier ;
        premier, dernier, libre: 0..max-1;
sortie : x, le premier élément de la queue ;
var x;
début si (queue-vide) alors signaler ('queue vide')
                        sinon début x := queue[premier] ;
                                    premier := (premier+1) modulo max;
                                    si (premier = libre) alors dernier := libre ;
                                    retourner (x);
                               fin
```

fin

Exemple 2.3

Considérer la queue suivante constituée de 5 nombres entiers :

Q	ue	u	e

premier= 0	-32
1	0
2	12
3	78
dernier= 4	341
libre=5	_

L'insertion du nombre 45 engendre la configuration suivante de la queue :

Queue

libre = premier = 0	-32
1	0
2	12
3	78
4	341
dernier= 5	45

La suppression du premier élément de cette nouvelle configuration donne le tableau suivant:

	Queue
libre = 0	-32
premier = 1	0
2	12
3	78
4	341
dernier = 5	45

Représentation à l'aide de structure dynamique et opérations élémentaires

Les structures dynamiques peuvent être également utilisées pour représenter des queues. La figure suivante est une représentation schématique d'une queue à l'aide d'une liste dynamique.

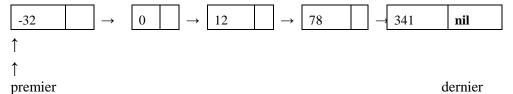
Queue						
élément suivant		élément	suivant			élément suivant
	\rightarrow			\rightarrow	\rightarrow	nil
<u> </u>	⊒	<u> </u>				<u> </u>
Premier						dernier
Tichnet						ucrinci
La déalaration de	ı tuna da	anono oct				
La déclaration du	• •	•		1: C:		
queue : enregistr	rement p	remier, de	ernier : T	liste fin ;		
Initialisation de queue.premier :=	-		er := nil	;		
procédure queue	e-vide ;					
entrée : queue : e	enregist	rement pro	emier, de	rnier : †l	iste fin	;
sortie : vrai ou fa	aux ;					
début si (queue	e.premie	r = nil) et	(queue.d	lernier = 1	nil) aloi	rs retourner (vrai)
sinon ret	tourner	(faux);	-			
fin		- '				

```
procédure recherche;
entrée : queue : enregistrement premier, dernier : \uparrow liste fin ; x : entier ;
sortie : position de x dans la queue ;
var
         p:\uparrow liste; trouve: booléen;
début si (non queue-vide) alors
  début p := queue.premier ;
        trouve := faux;
        tant que (non trouve) et (p \neq nil) faire
           si(p\uparrow.\acute{e}l\acute{e}ment=x) alors trouve := vrai sinon p:=p\uparrow.suivant;
       si trouve alors retourner(p) sinon signaler('x n'est pas dans la queue');
  fin sinon signaler ('queue vide')
fin
procédure enfiler;
entrée: queue: enregistrement premier, dernier: \(\frac{1}{2}\) liste fin; x: entier;
sortie: queue: enregistrement premier, dernier: †liste fin;
var p : \uparrow liste ;
début nouveau (p);
        p\uparrow.élément := x
        p\uparrow.suivant := nil;
        si (non queue-vide) alors queue.dernier\uparrow.suivant := p
                            sinon début queue.premier := p;
                                           queue.dernier := p;
                                  fin
fin
procédure défiler;
entrée : queue : enregistrement premier, dernier : ↑liste fin ;
sortie : le premier élément de la queue ;
var p:\uparrow liste;
début si (non queue-vide) alors
            d\acute{e}but p := queue.premier;
                  queue.premier := queue.premier \(\frac{1}{2}\). suivant;
                  si (queue.premier = nil) alors queue.dernier := nil;
                 retourner (p†.élément) ;
               libérer (p) ;
           fin
      sinon signaler ('queue vide');
fin
```

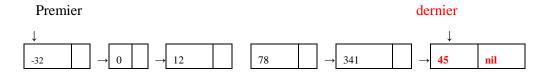
Remarquons que la notion de *queue-pleine* n'existe pas pour les structures dynamiques car on peut rajouter autant d'éléments dans la queue que l'on désire. Comme pour le cas d'utilisation de structure statique, la complexité de chacune de ces trois procédures est O(n).

Exemple 2.4

Considérer la liste suivante constituée des 5 nombres entiers relatifs :

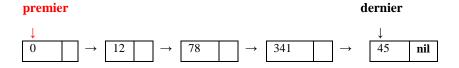


L'insertion du nombre 45 engendre la configuration suivante :



La suppression du premier élément de la queue de cette nouvelle configuration donne la configuration suivante :

$$x = -32$$



Piles

Représentation à l'aide de tableau et opérations élémentaires

La pile contenant les éléments $a_1,\,a_2,\,...,\,a_n,$ est représentée à l'aide du tableau suivant :

pile		
1	a_1	
2		
$sommet \rightarrow n$	$a_{\rm n}$	
max→		

```
Initialisation de la pile

max := 200 ; sommet := 0 ;

procédure pile-vide
entrée : pile : tableau[1..max] d'entier ; sommet :0..max;
sortie : vrai ou faux ;

début
si (sommet = 0) alors retourner (vrai) sinon retourner (faux) ;
fin

procédure pile-pleine
entrée : pile : tableau[1..max] d'entier ; sommet :0..max;
sortie : vrai ou faux ;

début
si (sommet = max) alors retourner (vrai) sinon retourner (faux) ;
fin
```

```
procédure empiler;
entrée : pile : tableau[1..max] d'entier ; sommet :0 .. max; x : entier ;
sortie : pile : tableau[1..max] d'entier ; sommet :0 .. max;
début si (non pile-pleine) alors
         d\acute{e}but sommet := sommet + 1;
                pile[sommet] := x;
        sinon signaler un débordement de la pile ;
fin
procédure dépiler ;
entrée : pile : tableau[1..max] d'entier ; sommet : 0 .. max;
sortie : l'élément qui se trouve au sommet de la pile ;
début si (non pile-vide) alors
        début
              sommet := sommet - 1;
              retourner (pile[sommet+1]);
        fin
        sinon signaler que la pile est vide
fin
```

Exemple 2.5

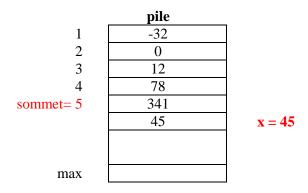
Considérer la pile suivante constituée des 5 nombres entiers relatifs et représentée par le tableau nommé *pile* suivant :

	pile
1	-32
2 3	0
3	12
4	78
Sommet= 5	341
max	

L'empilement du nombre 45 engendre la configuration suivante de la pile et le contenu suivant du tableau :

	pile
1	-32
2	0
3	12
4	78
5	341
sommet=6	45
max	

Le dépilement à partir de cette nouvelle configuration donne le tableau initial suivant :



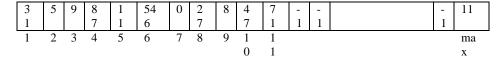
Ensembles

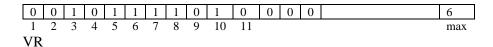
Représentation et opérations élémentaires

Une représentation possible d'un ensemble S, qui facilite l'écriture des opérations union et intersection entre deux ensembles, utilise deux tableaux TV (Tableau des Valeurs) et VR (Vecteur Représentatif) comme l'illustre l'exemple suivant :

Exemple 2.6:

Soit $S = \{9, 11, 546, 0, 27, 47\}$, un ensemble de 6 entiers naturels. Les tableaux TV et VR se présentent comme suit :





Le tableau TV contient toutes les valeurs susceptibles d'appartenir à un ensemble S. TV[max] contient le nombre de valeurs de TV. VR, le vecteur représentatif de S, est un vecteur de nombres booléens défini comme suit :

$$VR[i] = \begin{cases} 1 & si \ TV[i] \in S \\ 0 & sinon \end{cases}$$

VR[max] contient le nombre d'éléments de S. Les opérations qu'on peut mener sur les ensembles sont :

- Appartenance d'un élément à un ensemble.
- Union de deux ensembles.
- Intersection entre deux ensembles.

Ces trois opérations peuvent être implémentées comme suit :

```
Procédure appartenance;
entrée : TV : tableau d'entiers ; VR : tableau de booléens ; x : entier ;
sortie: vrai ou faux;
var p : entier ;
début p := 1;
        tant que (p \le TV[max]) et (TV[p] \ne x) faire p := p+1;
        si(TV[p] = x) et (VR[p]=1) alors retourner(vrai)
                                     sinon retourner(faux);
fin
procédure union;
entrée : TV : tableau d'entiers ; VR1, VR2 : tableau de booléens ;
sortie : VR<sub>3</sub> : tableau de booléens;
var i : 1..max ;
début
        pour(i := 1 \grave{a} TV[max]) faire
        VR_3[i] := VR_1[i] ou VR_2[i];
        (* ou est l'opérateur booléen de disjonction *)
fin ;
```

```
procédure intersection;
entrée : TV : tableau d'entiers ; VR<sub>1</sub>, VR<sub>2</sub> : tableau de booléens ;
sortie : VR<sub>3</sub> : tableau de booléens;

var i : 1 ..max ;
début

pour (i := 1 à TV[max]) faire
VR<sub>3</sub>[i] := VR<sub>1</sub>[i] et VR<sub>2</sub>[i] ;
(* et est l'opérateur booléen de conjonction *)

fin ;
```

La complexité de la procédure appartenance est O(TV[max]) car au pire cas, x n'appartient pas à TV et la boucle aura un nombre d'itérations égal à TV[max]. Les procédures *union* et *intersection* ont chacune une complexité O(TV[max]) car la boucle *pour* a un nombre d'itérations égal à TV[max].