ОЦЕНКА ВЫИГРЫША ЗАТРАЧИВАЕМОЙ ЭНЕРГИИ В ЕДИНИЦУ ВРЕМЕНИ И НА ЕДИНИЦУ ПРОЙДЕННОГО ПУТИ ПРИ РАЗЛИЧНЫХ УГЛАХ ОТКЛОНЕНИЯ ВИНТОМОТОРНОЙ ГРУППЫ КОНВЕРТОПЛАНА

С. С. Ногтев

Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет)

Аннотация. В работе рассмотрен расчет потребной тяги и оценка выигрыша затрачиваемой энергии в единицу времени и на единицу пройденного пути при различных углах отклонения винтомоторной группы конвертоплана.

Расчет производился на примере аэротакси Airbus Vahana.



Рисунок 1 - Airbus Vahana

Графики зависимостей аэродинамических величин от угла атаки (рад): K(alpfa), $c_x(alpfa)$.

```
% K(alpfa), c_y(alpfa), c_x(alpfa)
syms alpfa
K=-1202.2026*alpfa^3-72.1322*alpfa^2+69.0713*alpfa+1.4007;
c_y=3.5*x+0.07;
c_x=c_y/K
```

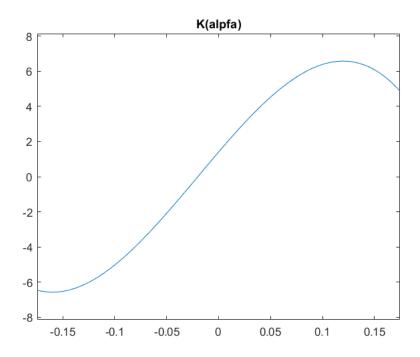


Рисунок 2 — График зависимости K(alpfa)

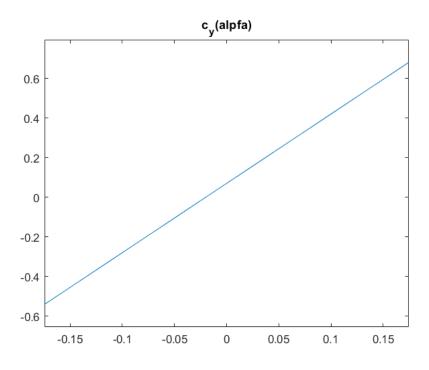


Рисунок 3 — График зависимости $c_y(alpfa)$

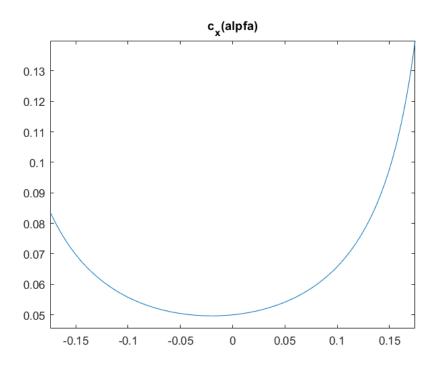


Рисунок 4 – График зависимости c_x(alpfa)

Данные о ЛА, необходимые для расчета:

```
syms fi p u % Исходные данные о ЛА
theta=0; % угол наклона траектории = 0, горизонтальный полет
alpfa=5*pi/180; % угол атаки, рад
g=9.81; % ускорение свободного падения, м/c^2
rho=1; % плотность воздуха на высоте 2000м, кг/м^3
K=-1202.2026*alpfa^3-72.1322*alpfa^2+69.0713*alpfa+1.4007; % Ko<math>\ni \phi \phi. a. \kappa.
c_y=3.5*alpfa+0.07; % аэродинамический коэффициент подъемной силы
с x=c y/K; % аэродинамический коэффициент лобового сопротивления
m p=1; % коэффициент профильного сопротивления
c_o=0.095; % коэффициент тяги винта (выполняется:P1_max=1100, omega_max=300)
m=800; % максимальная взлетная масса, кг
S=10; % площадь крыла, м^2
Y a=m*g; % потребная подъемная сила
P max=8800; % максимальная тяга: 8*110кгс=880кгс=8800H
n=8; % число двигателей ВМГ
R=0.75; % радиус каждого винта ВМГ
omega_max=300; % макс. угловая скорость вращения лопасти винта ВМГ, рад/с
KPD=0.7; % КПД=70%
```

Аналитическое вычисление X_a , P и V для определения зависимости индуктивной скорости от угла отклонения $BM\Gamma$: u i(fi p)

```
% Аналитические зависимости X_a(fi_p), P(fi_p), V(fi_p) для определения u_i(fi_p) X_a=(sin(fi_p-alpfa)*m*g*cos(theta)-cos(fi_p-alpfa)*m*g*sin(theta))/(K*sin(fi_p-alpfa)+cos(fi_p-alpfa)); P=(K*m*g*sin(theta)+m*g*cos(theta))/(K*sin(fi_p-alpfa)+cos(fi_p-alpfa)); V=sqrt((2*X_a)/(c_x*rho*S)); ufi=P/(n*2*rho*pi*R^2*sqrt((V*cos(fi_p-alpfa))^2+(V*sin(fi_p-alpfa)+u)^2))
```

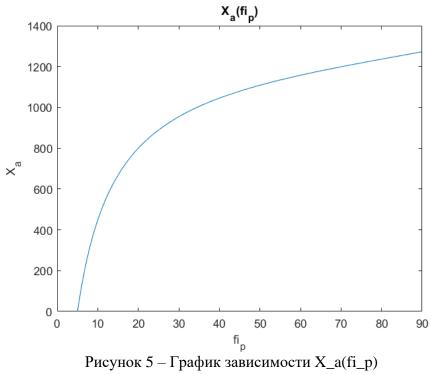
Численное вычисление u i(fi p):

```
u_i=alpfa*180/pi:1:90;
j=0;
for fi_p=alpfa:1*pi/180:90*pi/180
j=j+1;
u_i(j)=solve(u==872/(pi*((u + sin(fi_p - pi/36))/(5561799993361601*cos(fi_p - pi/36)) + (9518347698922264905402679318163*sin(fi_p - pi/36))/281474976710656))^(1/2))^2 + (141376999502414610432*cos(fi_p - pi/36)^2*sin(fi_p - pi/36))/(5561799993361601*cos(fi_p - pi/36))^2*sin(fi_p - pi/36))/(5561799993361601*cos(fi_p - pi/36)) + (9518347698922264905402679318163*sin(fi_p - pi/36))/281474976710656))^(1/2)*(cos(fi_p - pi/36) + (1711378997857363*sin(fi_p - pi/36))/281474976710656)),u,'real',true); end
```

Зависимости силы сопротивления(X_a), потребной тяги(P), скорости(V), угловой скорости винта(omega) от угла отклонения BMГ($fi\ p$):

```
% Зависимости X_a(fi_p), P(fi_p), V(fi_p), omega(fi_p) fi_p=alpfa:1*pi/180:90*pi/180; % Изменение fi_p от alpfa до 90 градусов

X_a=(sin(fi_p-alpfa)*m*g*cos(theta)-cos(fi_p-alpfa)*m*g*sin(theta))./(K*sin(fi_p-alpfa)+cos(fi_p-alpfa));
P=(K*m*g*sin(theta)+m*g*cos(theta))./(K*sin(fi_p-alpfa)+cos(fi_p-alpfa));
V=sqrt((2*X_a)/(c_x*rho*S));
omega=sqrt((P*pi^2)/(n*4*c_o*rho*R^4));
```



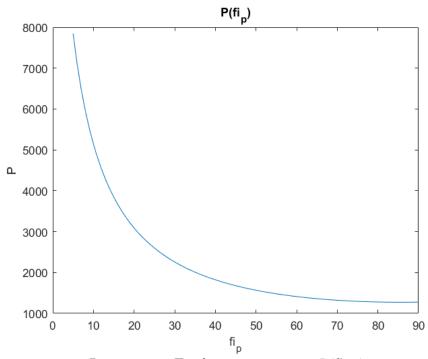
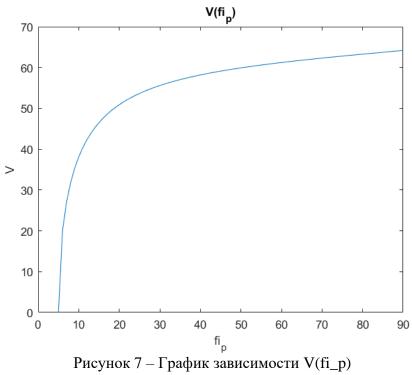


Рисунок 6 – График зависимости P(fi_p)



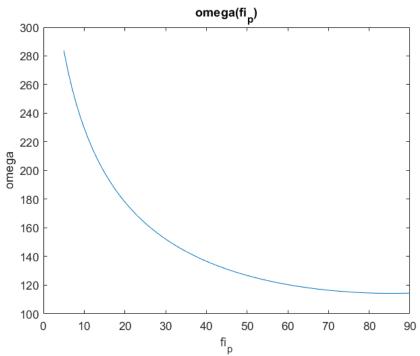


Рисунок 8 – График зависимости omega(fi_p)

Требуемая мощность(N sum) и требуемая мощность ВМГ(N VMG):

```
N_sum = P.*V.*sin(fi_p-alpfa) + m_p*(1+4.6*((V.*cos(fi_p-alpfa)./(omega*R)).^2)).*(P.^(1.5))./(sqrt(n*2*rho*pi*R^2))+P.*u_i;
N_VMG = N_sum/KPD;
```

Наименьший расход энергии в единицу времени:

$$d(N_VMG)/d(fi_p) = 0$$

График зависимости N_VMG(fi_p):

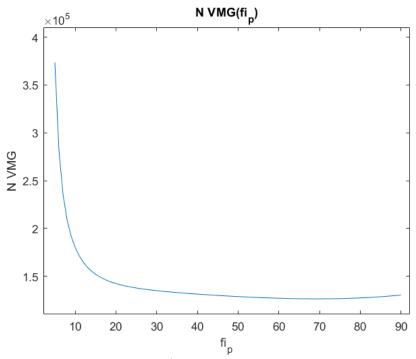


Рисунок 9 – График зависимости N_VMG(fi_p)

N_VMG min=126400 (B_T)

fi_p=70 (град)

Наименьший расход энергии на единицу пройденного пути:

 $d(N_VMG/V)/d(fi_p) = 0$

График зависимости N_VMG/V(fi_p):

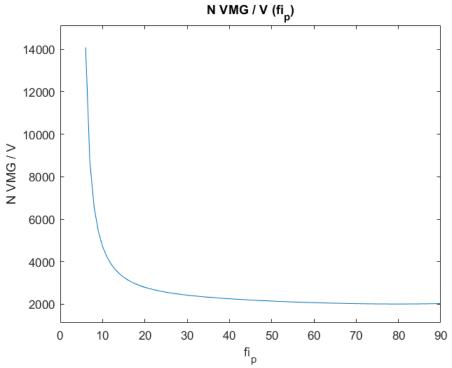


Рисунок $10 - \Gamma$ рафик зависимости N_VMG/V (fi_p)

N_VMG/V min=2013

fi_p=1.414 (рад)=80 (град)

График зависимости V/N VMG(fi p):

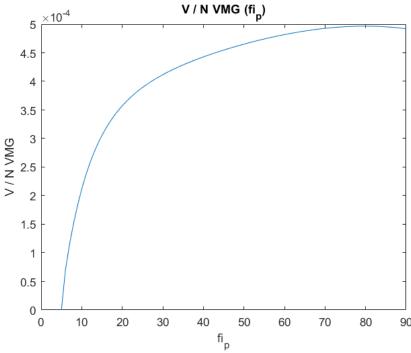


Рисунок 11 – График зависимости V/N_VMG (fi_p)

Таким образом, при угле атаки 5 градусов углы отклонения ВМГ для минимизации расхода энергии в единицу времени и расхода энергии на единицу пройденного пути составили 70 и 80 градусов соответственно. За 1 час полета экономия 4,1 кВт*ч, если полет совершается на угле 70 градусов, а не 90. За 1 час полета экономия 3,1 кВт*ч, если полет совершается на угле 80 градусов, а не 90.

*Результат расчета может быть искажен из-за использования неправильных данных о ЛА Airbus Vahana.

Список использованных источников

1. В. И. Бусурин, П. В. Мулин Оптимизация балансировочного угла поворота винтомоторной группы электроконвертоплана.