



INSTITUTO TECNOLÓGICO DE COSTA RICA

ESCUELA DE INGENIERÍA EN COMPUTACIÓN

SEGUNDO PROYECTO:

LENGUAJES PROGRAMACIÓN

Profesor:

Oscar Víquez Acuña

Estudiantes

Isaí José Navarro Serrano

Marco Antonio Quirós Cabezas

Campus San Carlos

16 de junio de 2025

Índice

1. Introducción	2
2. Justificación	3
3. Implementación	4
3.1. Modelo de datos	4
3.2. Pathfinding con Prolog	4
3.3. Animación y temporización	4
3.4. Puntos críticos y soluciones	5
4. Resultados Obtenidos	6
5. Conclusiones	7

1. Introducción

Este proyecto construye un videojuego sencillo de tanques sobre un tablero cuadrado. El jugador maneja un tanque que se desplaza por celdas libres, esquiva muros inamovibles y dispara para sobrevivir. Al mismo tiempo, varios tanques enemigos vigilan el mapa y, cuando detectan al jugador dentro de un rango predefinido, consultan a Prolog para obtener la ruta más corta y comenzar a perseguirlo.

La implementación se organiza en cuatro módulos claros:

- **Modelo de datos:** las clases `Board`, `Tanque` y `Bala` representan el terreno, las unidades móviles y los proyectiles.
- **Lógica de juego:** controla el teclado, gestiona colisiones (tanque-muro, bala-tanque, bala-objetivo) y pasa de nivel.
- **Pathfinding con Prolog:** `PrologConnector` carga dinámicamente los hechos `camino/2` y `muro/2`, luego aserta la posición inicial y final y llama a `buscar_ruta/1` para devolver la lista de pasos óptimos.
- **Interfaz gráfica:** un `TableroPanel` dibuja el estado actual y un `Timer` de Swing (20 ms) anima suavemente cada movimiento, tanto del jugador como de los enemigos.

Con esta estructura modular, el código se mantiene ordenado y permite cambiar o ampliar el algoritmo de búsqueda sin afectar el resto del proyecto, a la vez que garantiza una experiencia de juego fluida y sin bloqueos.

2. Justificación

Este proyecto nace de la necesidad de aplicar de manera práctica conceptos fundamentales de programación y estructuras de datos. Al representar el tablero con una matriz y confiar en Prolog para calcular rutas, se refuerza el manejo de grafos y búsquedas en profundidad (DFS) o anchura (BFS), mostrando por qué la lógica declarativa es útil para plantear el problema de pathfinding.

Además, la arquitectura modular —separando claramente el modelo de datos (**Board**, **Tanque**, **Bala**), la lógica de juego, el pathfinding en Prolog y la interfaz gráfica con Swing— facilita la extensión y el mantenimiento. Cada componente cumple una tarea precisa: Prolog guarda dinámicamente muros y celdas libres, calcula la ruta óptima, y Java se encarga de animar, detectar colisiones y actualizar la pantalla.

Por último, la fluidez del juego se logra gracias a la combinación adecuada de tecnologías: Prolog resuelve rutas complejas sin bloquear la interfaz, y un temporizador en Java gestiona la animación celda a celda con pausas estratégicas antes de que los enemigos persigan al jugador. De este modo, se logra un equilibrio entre rendimiento, jugabilidad y claridad de código, convirtiendo este mini juego en una práctica real de integración de paradigmas y buenas prácticas de software.

3. Implementación

A continuación se describe de forma sencilla cómo se ha llevado a cabo la parte más relevante del juego, incluyendo la integración con Prolog para el cálculo de rutas.

3.1. Modelo de datos

- **Board:** tablero representado como una matriz `CeldaType[][]`, donde cada celda puede ser vacía o muro. El método `isWall(row,col)` devuelve si la celda está bloqueada.
- **Tanque:** guarda su posición en celdas (`fila, columna`), número de vidas y color. Tiene métodos `moverAnimado(...)` y `animarPaso()` para el desplazamiento suave.
- **Bala:** lleva sus coordenadas en píxeles y un indicador `active`; se mueve en línea recta y se desactiva al chocar con muro o salir del tablero.

3.2. Pathfinding con Prolog

- Se usa `PrologConnector` para conectar Java con SWI-Prolog vía JPL.
- Al arrancar el juego, `cargarMapa(board)` aserta en Prolog todos los hechos `camino/2` y `muro/2` según el Board.
- Cuando un enemigo entra en rango y tras un retraso configurable, se llama a

```
List<Point> ruta = pc.buscaRuta(er,ec,jr,jc);
```

que internamente hace:

1. `clear_search.` (limpia hechos de búsqueda sin borrar el mapa).
 2. `assert(inicio(er,ec)).` y `assert(objetivo(jr,jc)).`
 3. `buscar_ruta(R).` para obtener la lista mínima de pasos.
- Se elimina el primer punto (posición actual) y se convierte la lista en una `Queue<Point>` para avanzar paso a paso.

3.3. Animación y temporización

- Un `Timer` de Swing con periodo de 20 ms actualiza la lógica y la pantalla.
- En cada tick:
 1. Si el jugador está moviéndose, se llama a `jugador.animarPaso()`.
 2. Se detecta cambio de celda del jugador y se limpia la cola de rutas de los enemigos.
 3. Para cada enemigo:
 - Si entra en rango y cumple el retraso, se solicita ruta a Prolog.

- Se extrae el siguiente paso de la cola y se invoca `enemigo.moverAnimado(dir, CeldaType)` para arrancar la animación.
 - Si está en animación, se llama a `animarPaso()`.
4. Se mueven balas, se comprueban colisiones (muros, tanques, objetivo) y se actualiza la vista con `panel.repaint()`.

3.4. Puntos críticos y soluciones

- **Sincronización Java–Prolog:** usar un solo Query combinado para reset de búsqueda, assert e invocar `buscar_ruta/1`.
- **Eliminación de la celda inicial:** quitar el primer Point de la ruta para evitar movimientos nulos.
- **Retraso antes de persecución:** mapa `detectTimes` para que cada enemigo espere 1 s tras detectar al jugador.
- **Firma correcta de moverAnimado:** incluir siempre la lista `todos` para activar la animación interna.

A continuación se presenta el diagrama de clases como se estructuró el proyecto:

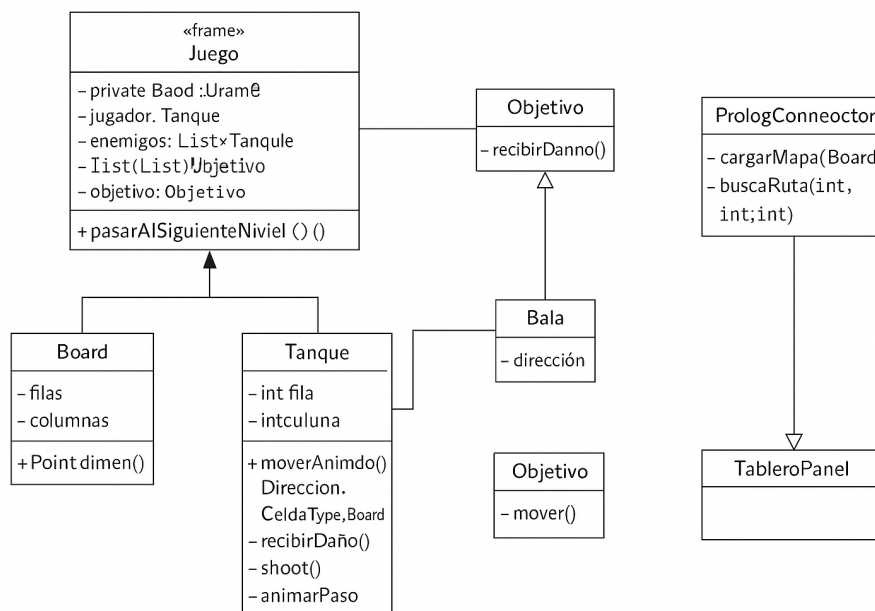


Figura 1: Diagrama de clases del sistema

4. Resultados Obtenidos

Cuadro 1: Cumplimiento de requisitos y observaciones

Requerimiento	Cumplido (%)	Estado	Observaciones
1. Aplicar paradigmas Lógico y Orientado a Objetos	100 %	OK	Se integró Prolog para pathfinding y Java para la UI.
2. Tablero cuadriculado con muros inamovibles	100 %	OK	Muros bloquean tanques y balas; no son destructibles.
3. Máximo de 3 niveles con objetos colocados aleatoriamente	90 %	Parcial	Colocación aleatoria implementada; falta menú de selección de nivel.
4. Tres tipos de tanques enemigos y defensa de objetivos	80 %	Parcial	Tres clases de tanques definidas; asignación aleatoria pendiente.
5. Enemigos disparan solo cuando están “cerca”	100 %	OK	Rango de disparo configurable y validado.
6. Tanque jugador con hasta 3 vidas	100 %	OK	Vidas restan al recibir daño; pantalla de game over.
7. Movimiento y disparo en cuatro direcciones	100 %	OK	Movimiento axial y balas solo en ejes X/Y.
8. Búsqueda de ruta con Prolog	100 %	OK	Consulta a Prolog completamente funcional.
9. Animación suave y coordinación de velocidades	95 %	Parcial	Timer de Swing a 20 ms; ajuste fino de velocidad pendiente.
10. Modularidad y separación en capas	100 %	OK	Paquetes claros: modelo, lógica, pathfinding, UI.
11. Interfaz gráfica y controles UI	90 %	Parcial	Botón de inicio y fin pendientes; editor de niveles textual.

5. Conclusiones

Este proyecto demuestra cómo integrar la lógica declarativa de Prolog con la programación orientada a objetos en Java para crear un juego de tanques funcional. Originalmente se probó un algoritmo DFS en Prolog, y tras pulir la base de hechos y optimizar la consulta, se logró un pathfinding eficiente directamente en Prolog. La llamada única a `buscar_ruta/1` desde Java permite que cada tanque enemigo calcule en tiempo real la ruta más corta sin bloquear la interfaz.

La organización modular facilitó el desarrollo y la depuración. Se separaron claramente el modelo de datos (`Board`, `Tanque`, `Bala`), el conector con Prolog (`PrologConnector`), la lógica de animación (uso de `Timer` y `moverAnimado`) y la interfaz gráfica (`TableroPanel`). Gracias a ello, ajustar el retardo antes de la persecución, corregir la eliminación de la posición inicial de la ruta o cambiar el umbral de detección se hizo de forma localizada, sin romper el resto del código.

Por último, la experiencia de juego resultó fluida y atractiva: los tanques enemigos esperan un segundo tras detectar al jugador, consultan a Prolog para calcular la ruta óptima y avanzan celda a celda con animación suave. Este equilibrio entre la lógica de Prolog y el control de la animación en Java ofrece una base didáctica sólida y una plataforma fácil de ampliar, por ejemplo añadiendo nuevos tipos de enemigos, diferentes algoritmos de búsqueda o un editor de niveles.

Referencias

- [1] James Gosling, Bill Joy, Guy Steele, Gilad Bracha, *The JavaTM Language Specification*, Third Edition, Addison–Wesley, 2015.
- [2] Thomas H. Cormen, Charles E. Leiserson, Ronald L. Rivest, Clifford Stein, *Introduction to Algorithms*, Third Edition, MIT Press, 2009.