

Paged Attention

1. LLM 推理的两阶段

一般分为prefill-decode两个阶段。

1.1. Prefill

在prefill阶段，我们把prompt一次性喂给LLM。这样LLM就能为prompt中的所有token生成K，V矩阵：

（数学公式后补）

如果使用了KVcache，那么这一步计算的KV矩阵就会存下来，这样在后续

（prompt后的第2个token起）就能直接用了。因为在自回归过程中，attention机制还是需要回看prompt的内容，在这个过程中，对于prompt中的 $token_i$ ，其第一层attention是 $token_{1:i}$ 的加权和，这一点在自回归生成后续token时是不变的，是KVcache复用的基础。

- 一个KVcache块里装了什么？

1.2. Decode

在Decode中，我们自回归地生成prompt的后续token（也即输出），在这个过程中，我们可以不断复用之前 $token$ 已经存下的KVcache，同时当当前token生成完毕后，我们也将它的KV存入cache，方便下一个token的生成。

由于Decode阶段的是逐一生成token的，因此它不能像prefill阶段那样能做大段prompt的并行计算，所以在LLM推理过程中，Decode阶段的耗时一般是更大的。

1.3. 两阶段中的KVcache

所以推理过程中，KVcache的大小基本上与token序列的长度成正比，也因此KVcache所需的存储空间也与token序列的长度成比例，随着每次prompt和生成长度的变化而变化。

这导致vLLM论文中提到的问题，也即难以提前为KVcache预留合适的空间，使得既能满足推理需求又不至于浪费。

2. 为KVcache分配空间的方式

LLM在实际应用中的部署方式一般是隐藏细节，暴露接口，接受request，用其中的prompt进行推理，并返回结果。

一般对于一种模型，我们不会部署多个同样的模型（因为成本很高），而是在一个运行着的模型上同时进行多个推理。因而有两个概念：

- *batch_size*, 也即同时在这个模型实例上运行的推理的个数 (prompt的条数)
- *max_sequence_length*, 一条prompt的最大允许长度 (必须限制，因为最大开销是此长度的平方)

2.1. 完整内存分配

对于每一个prompt，可预测的最大开销就是

$batch_size * max_sequence_length$ 个KVcache块。这样的坏处在于内存浪费，因为并不是每个prompt的长度都接近上限。

另外一个坏处在于，这样的分配策略使得只有长度足够的完整内存块能被利用，即使有容量相同的碎片内存，我们也无法使用。

2.2. 随用随分配

在需要更多内存的时候才分配更多内存。vLLM的做法正是这样，具体的策略就是*Paged Attention*. 这个概念是继承自操作系统的。

为了避免各个进程间的打扰，操作系统使用了“虚拟化”的思想，将实体内存通过管理单元分为多个连续存储空间，对于每片空间，将其映射为一块完整的虚拟内存提供给进程，进程可以完全安全且自由地使用这一块内存。

这个方法也会碰到我们之前KVcache存储的一个痛点：因为需要连续内存，即使有容量相同的碎片内存，我们也无法使用。所以操作系统进而使用“分页管理”的机制。

分页管理的本质是（1）将物理内存分为更小的块，虚拟内存可以由不连续的小块组成。（2）不直接为进程分配一大块内存，而是动态的为进程现在在运行的部分分配内存，用完即删，再加载要运行的其他部分。由于把进程需要的内存也分成了更小的块，所以我们可以更加细粒度的管理内存的分配。

2.3. Paged Attention

本质上就是把KVcache也进行分页管理。由于LLM实例一次要处理多个prompt，所以实际上就像是操作系统要处理多个进程的内存分配一样。

vLLM把内存也分成若干个小块（一个块的大小大约是16个token的KV值）。这些物理内存可以是离散的（一般在GPU上），然后由管理器把它们映射为连续的虚拟内存，提供给推理加速框架（vLLM）用来存储KVcache。只有当token序列不断扩展，当前块存满，框架需要使用新的虚拟内存块，系统才分配一个新块给框架。

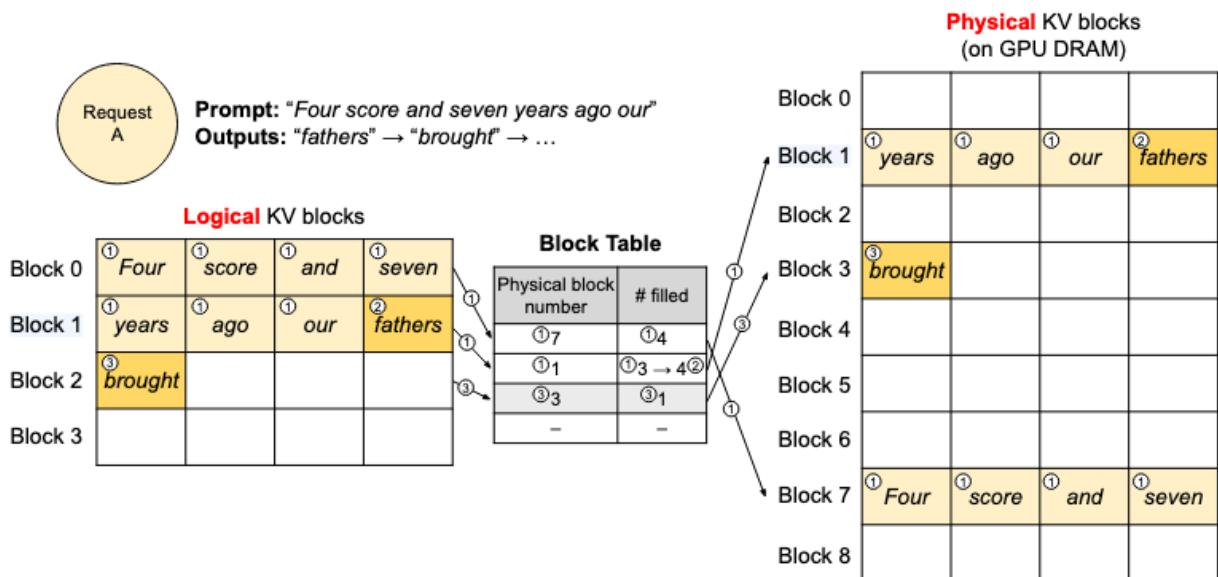


Figure 6. Block table translation in vLLM.

参照上图，带圈序号（1）代表prefill阶段，这里我们并行计算prompt里各个token的KV值并存进内存块（本图中一个block可以存4个token的KV值）。

（2）是decode阶段，我们自回归生成token并把对应token的KV存起来以准备复用。

vLLM的PagedAttention在一次推理中的运行步骤如下：

- (1) 划分逻辑块

根据prefill时token序列的长度决定需要几个虚拟内存块（本图中 $7 \% 4 + 1 = 2$ ）。其中第二个内存块还有一个 token的空余。

- (2) 映射到物理块

我们已经知道需要几个虚拟的内存块，接下来就在物理内存上分配这些。映射时我们通过block table来记录虚拟-物理内存的映射关系。我们需要记录 (i) 虚拟内存对应的物理内存的位置 (ii) 物理内存上已经填满的槽位。对本例而言第一块四个都满，第二个前三个满了。

- (3) 进入decode阶段开始生成

复用存储的KVcache进行计算。把新token对应的KV存到上一个虚拟内存块没填满的槽位上。此时逻辑块都装满了，所以vLLM再创建一个新的虚拟内存块，同样的，block table中会记录这个新内存块地址以及填满的槽位（此时都是空的，所以下个词要存入第一个槽位）

- (4) 循环生成token，复用KV直到<EOS>出现

2.4. 处理多个请求时的情况

vLLM并行地为收到的prompt执行以上的内容，注意的是，vLLM中的batch不像神经网络训练中的batch是一同输入，一同处理完的，而是先处理完的先输出，并且把这个prompt占据的内存块释放。

3. KVcache 复用的几种情况

以上介绍的机制是处理一条prompt时其内部KVcache的复用情况，基本思想就是在生成靠后的token时可以复用靠前的token的KVcache。

然而，在有些情况下，不同的prompt（或者一条prompt后续的不同分支之间）也是可以复用KVcache的。

3.1. Parallel Sampling

也即对于同一个prompt，让LLM生成多种不同的回答。一种做法是将这个prompt复制成两份，作为两个不同的prompt独立处理。但由于prompt完全一

样，其 tokenize 之后的 token 序列也完全一样，这部分 token 的 KVcache 是可以复用的。

vLLM 这样处理 Parallel Sampling：

- (1) Prefill 阶段

我们依旧为两个独立的 prompt 分配虚拟内存块。但由于 token 完全一样，所以我们只需要在物理内存上分配一块内存以存储这些 token 的 KVcache，再将两个虚拟内存块都映射到这一块内存上就行。

- (2) Decode 阶段

这一阶段 LLM 开始生成新的 token，而新的 token 可能不同。vLLM 使用了“copy-on-write”机制。当 LLM 生成了不一样的 token 时，我们显然不能再复用这个 token，而因为 KVcache 存储的最小单位是块，所以第一个不同 token 所在的块我们也不能够复用。

在写入第一个不同 token 时，我们在物理内存上开辟一个新的块，存储这个不同 token (mothers) 所在的块，并把对应的 prompt 后续分支的虚拟内存块映射到这个新块上 (物理块 block1)。另一个 prompt 后续分支中包含不同 token (fathers) 的虚拟内存块则映射在之前的块 (物理 block3) 上。换言之就是从第一个不同 token 所在的块开始二者“解耦”了。

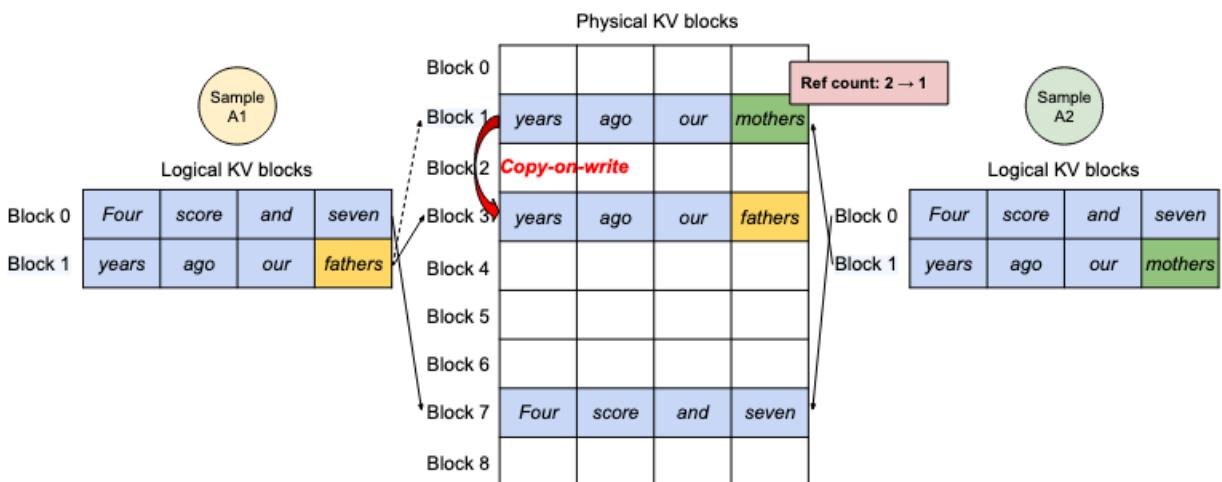


Figure 8. Parallel sampling example.