МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МО ЭВМ

ОТЧЕТ

по лабораторной работе №3

по дисциплине «Построение и анализ алгоритмов»

ТЕМА: Потоки в сети

Студент гр. 8303	Сенюшкин Е.В.
Преподаватель	Фирсов М.А.

Санкт-Петербург

Цель работы.

Изучение алгоритма Форда-Фалкерсона для нахождение максимального потока в графе.

Задание.

Найти максимальный поток в сети, а также фактическую величину потока, протекающего через каждое ребро, используя алгоритм Форда-Фалкерсона.

Сеть (ориентированный взвешенный граф) представляется в виде триплета из имён вершин и целого неотрицательного числа - пропускной способности (веса).

Входные данные:

N - количество ориентированных рёбер графа

```
v_0 - исток v_n - сток v_i v_j \omega_{ij} - ребро графа v_i v_j \omega_{ij} - ребро графа ...
```

Выходные данные:

 P_{max} - величина максимального потока

 $v_i \ v_j \ \omega_{ij}$ - ребро графа с фактической величиной протекающего потока $v_i \ v_j \ \omega_{ij}$ - ребро графа с фактической величиной протекающего потока ...

В ответе выходные рёбра отсортируйте в лексикографическом порядке по первой вершине, потом по второй (в ответе должны присутствовать все указанные входные рёбра, даже если поток в них равен 0).

Индивидуализация.

Вар. 5. Поиск не в глубину и не в ширину, а по правилу: каждый раз выполняется переход по дуге, имеющей максимальную остаточную пропускную способность. Если таких дуг несколько, то выбрать ту, которая была обнаружена раньше в текущем поиске пути.

Описание алгоритма Форда-Фалкерсона.

Остаточная сеть — это граф, в котором хранится то сколько можно пусть потока по ребру. У каждого ребра в остаточной сети есть обратное ребро, когда по ребру пускается какое-то количество потока, пропуская способность обратного ребра увеличивается на такую же величину. В остаточной сети может быть путь из u в v, даже если его нет в исходном графе. Это выполняется, когда в исходной сети есть обратный путь (v, u) и поток по нему положительный.

Дополняющий путь — это путь в остаточной сети.

Идея алгоритма заключается в том, чтобы запускать поиск в глубину в *остаточной сети* до тех пор, пока поиск в глубину находит путь от истока к стоку.

Вначале алгоритма остаточная сеть — это исходный граф. Алгоритм ищет дополняющий путь в остаточной сети. Путь ищется с помощью модификации поиска в глубину, теперь в каждой вершине все ребра сортируются по пропускной способности и переход осуществляется по ребру с самой высокой. Если путь был найден, то остаточная сеть перестраивается, а к максимальному потоку прибавляется величина максимальной пропускной способности дополняющего пути, если путь от истока к стоку найден не был, то значит максимальный поток был найден и алгоритм завершает свою работу. Максимальный поток в сети является суммой всех максимальных пропускных способностей дополняющих путей.

Описание функций и структур данных.

Структуры данных.

- struct Node структура для хранения остаточной пропускной способности основного и вспомогательного ребра.
- vector<vector<Node>> network(128, vector<Node>(128)) матрица смежности для хранения остаточной сети.
- vector<pair<int, int>> graph вектор пар в котором хранится исходный граф.
- vector
bool> mark вектор, в котором отмечаются уже посещенные вершины.

• int source, sink - сток и исток.

Функции.

- int dfs(int v, int delta) рекурсивный поиск в глубину с модификацией: каждый раз выполняется переход по дуге, имеющей максимальную остаточную пропускную способность. Функция принимает на вход вершину, из которой ищется путь и текущая минимальная пропускная способность на пути. Возвращает минимальную пропускную способность на пути.
- void print() функция выводит ребра исходного графа с фактической величиной протекающего потока
- void readGraph() функция считывает граф и создает начальную остаточную сеть.
- void FFA() функция, которая находит максимальный поток в графе.

Сложность алгоритма.

E – множество ребер графа.

V – множество вершин графа.

F – величина максимальной пропускной способности графа.

По времени.

На каждом шаге мы ищем путь от стока к истоку, поиском в глубину с модификацией: каждый раз выполняется переход по дуге, имеющей максимальную остаточную пропускную способность.

Так как просматривать ребра нужно в порядке уменьшения пропускной способности, для этого в каждой новой вершине все ребра сортируются, на это приходится тратить $|V| * \log(|V|)$ операций. В остальном это поиск в глубину поэтому поиск нового дополняющего пути в сети происходит за O(|E| + |E| * log|E| * |V|).

В худшем случае, на каждом шаге мы будем находить дополняющий путь с пропускной способностью 1, тогда получим сложность по времени $O(F^*/E/*log/E/*/V/)$.

По памяти.

Для хранения остаточной сети используется матрица смежности, так что сложность по памяти $O(/V/^2)$. Так же используется дополнительная память для хранения исходного графа в виде массива O(/E/) и массив для хранения посещенных вершин, тоже от O(/E/). Таким образом, сложность по памяти получается $O(/V/^2)$.

Тестирование.

Input	Output
6	a
a	Path not found
a	Max flow: 0
a c 10	a b 0
c d 10	a c 0
c b 1	b c 0
b c 1	b d 0
a b 10	c b 0
b d 10	c d 0
10	abdf
a	A new path increased flow by: 12
f	acedbf
a b 16	A new path increased flow by: 7
a c 13	acef
c b 4	A new path increased flow by: 4
b c 10	abcec
b d 12	Path not found
c e 14	
d c 9	Max flow: 23
d f 20	a b 12
e d 7	a c 11
e f 4	b c 0
	b d 12
	c b 0
	c e 11
	d c 0
	d f 19
	e d 7

e f 4

7	abdf	
a	A new path increased flow by: 4	
f	acf	
a b 7	A new path increased flow by: 6	
a c 6	abdecf	
b d 6	A new path increased flow by: 2	
c f 9	ab	
de3	Path not found	
d f 4	Max flow: 12	
e c 2	a b 6	
	a c 6	
	b d 6	
	c f 8	
	de 2	
	d f 4	
	e c 2	
11	abd	
a	A new path increased flow by: 6	
d	afed	
a b 7	A new path increased flow by: 5	
a c 3	acd	
a f 5	A new path increased flow by: 3	
c b 4	abefd	
c d 5	A new path increased flow by: 1	
b d 6	a	
b f 3	Path not found	
b e 4	Max flow: 15	
f b 7	a b 7	
f e 8	a c 3	
e d 10	af5	
	b d 6	
	b e 1	
	b f 0	
	c b 0	
	c d 3	
	e d 6	
	f b 0	
	fe5	

```
/home/egor/CLionProjects/CAA_lb3/cmake-build-debug/CAA_lb3
11
а
d
a b 7
a c 3
a f 5
c b 4
c d 5
b d 6
b f 3
b e 4
f b 7
f e 8
e d 10
abd
A new path increased flow by: 6
afed
A new path increased flow by: 5
A new path increased flow by: 3
abefd
A new path increased flow by: 1
Path not found
Max flow: 15
a b 7
a c 3
a f 5
b d 6
b e 1
b f 0
c b 0
c d 3
e d 6
f b 0
```

f e 5

Вывод.

В ходе лабораторной работы был изучен алгоритм поиска максимального потока в сети - метод Форда-Фалкерсона.

Приложение А.

```
#include <iostream>
#include <algorithm>
#include <vector>
#include <climits>
#include <set>
using namespace std;
struct Node{ // структура для хранения прямого и дополнительно ребра в
остаточной сети
    int f1;
    int f2;
    Node(): f1(0), f2(0) {}
    Node(int f1, int f2) : f1(f1), f2(f2){}
} ;
vector<vector<Node>> network(128, vector<Node>(128)); // остаточная сеть
vector<pair<int, int>> graph; // исходный граф
vector<bool> mark; // посещенные вершины
int source, sink; // исток и сток
int dfs(int v, int delta){ // функция для поиска дополняющего пути
    //cout << static_cast<char>(v);
```

```
return 0;
    mark[v] = true; // помечаем вершину как посещенную
    if (v == sink) // если текущая вершина является конечная, то мы нашли
дополняющий путь, возвращаемся обратно и по пути применяем найденную
минимальну пропускную способность
        return delta;
    set<pair<int, int>, greater<>> q; // сет для сортировки вершин по
пропускной способности
    for (size t u = 0; u < network[v].size(); u++)
    {
        if (!mark[u] \&\& network[v][u].f2 > 0)
            q.insert(make pair(network[v][u].f2, u));
        if (!mark[u] \&\& network[v][u].f1 > 0)
            q.insert((make pair(network[v][u].f1, u)));
    }
    for (auto u : q) { // обходим все смежные вершины в порядке приоретета
        if (network[v][u.second].f2 > 0){
            int newDelta = dfs(u.second, min(delta,
network[v][u.second].f2));
            if (newDelta > 0) {
                network[u.second][v].fl += newDelta; //применяем
минимальную пропускную способность
                network[v][u.second].f2 -= newDelta;
                return newDelta;
            }
        }
        if (network[v][u.second].f1 > 0){
            int newDelta = dfs(u.second, min(delta,
network[v][u.second].fl));
            if (newDelta > 0) {
                network[u.second][v].f2 += newDelta; //применяем
минимальную пропускную способность
```

if (mark[v]) // если вершина уже была посещена выходим из нее

```
network[v][u.second].fl -= newDelta;
                return newDelta;
            }
        }
    return 0;
}
void print(){
    sort(graph.begin(), graph.end());
    for(size\_t i = 0; i < graph.size(); i++){ // выводим ребра графа и то
сколько по ним было пущено потока
        cout << static_cast<char>(graph[i].first) << ' ' <</pre>
static cast<char>(graph[i].second) << ' ' <</pre>
network[graph[i].second][graph[i].first].f2 << endl;</pre>
   }
}
void readGraph() {
    int N;
    char u, v;
    int c; // capacity
    cin >> N;
    cin >> u >> v;
    source = static cast<int>(u);
    sink = static_cast<int>(v);
    mark.resize(128);
    for(size_t _ = 0; _ < N; _++){
        cin >> u >> v >> c;
```

```
int i = static cast < int > (u); //u
        int j = static cast < int > (v); //v
        graph.emplace back(i, j);
        network[i][j].f1 = c;
    }
}
void FFA() {
    int flow = 0;
    int ans = 0;
    while (true) {
        fill(mark.begin(), mark.end(), false);
        flow = dfs(source, INT MAX);
        cout << endl;</pre>
        if (flow == 0 || flow == INT_MAX) { // если функция вернула поток
равный нулю или INT MAX, значит не было найденно дополняющего пути и был
найден максимальный поток
             //cout << "Path not found " << endl;</pre>
            break;
        }else {
             //cout << "A new path increased flow by: " << flow << endl;</pre>
        }
        ans +=flow;
    }
    //cout << endl;</pre>
   // cout << "Max flow: ";
    cout << ans << endl;</pre>
    print();
}
int main(){
```

```
readGraph();
//cout << endl;
FFA();
return 0;
}</pre>
```