



# 멀티쓰레드-1

게임서버프로그래밍

정내훈

한국산업기술대학교 게임공학과

# 내용

---

- 병렬 처리
- 멀티 쓰레드
- 멀티 쓰레드 프로그래밍

# 지금 까지 - 1

- 게임서버에서 가장 중요한 것
  - 안정성
  - 성능
- 성능을 높이려면?
  - 프로그램 최적화
  - 멀티코어 활용
- 멀티코어를 활용하려면
  - 멀티쓰레드 프로그래밍이 필요

## 지금 까지 - 2

- 온라인 게임을 만들려면
  - 소켓 프로그래밍 필요
- 다중 접속 서버를 만들려면
  - 서버에서 동접과 같은 수의 소켓을 관리하여야 함.
- 효율적인 다중 접속 관리는?
  - IOCP가 필수
- IOCP의 특징
  - 멀티쓰레드프로그래밍을 요구한다.

# 멀티쓰레드

- 하나의 프로그램의 여러 곳이 동시다발적으로 실행되는 프로그래밍 기법
- 최근에 가장 많이 사용되는 병렬처리 프로그래밍 기법
- 운영체제 수업시간에 쓰레드를 배움

# 병렬처리

- 하나의 작업을 여러 개의 콘텍스트에서 수행하는 것 (콘텍스트 => PC프로그램 카운터)
  - 여러 대의 컴퓨터
    - 분산시스템, 클러스터
    - SETI
  - 한대의 컴퓨터
    - SMP : 여러 개의 CPU
    - Multi-Core : 여러 개의 core

# 병렬처리

- 왜 병렬처리를 하는가?
  - 한 개의 CPU의 처리속도가 너무 느리기 때문
  - 프로그램의 구조가 깔끔해 지므로
- 왜 지금 병렬처리가 각광을 받고 있는가?
  - 발열의 한계에 부딪친 클럭 증가
  - 제작사의 사활을 건 멀티코어 CPU의 보급
  - 콘솔 모바일 기기의 멀티 core화
- Game Server는 20년 전부터 병렬처리!

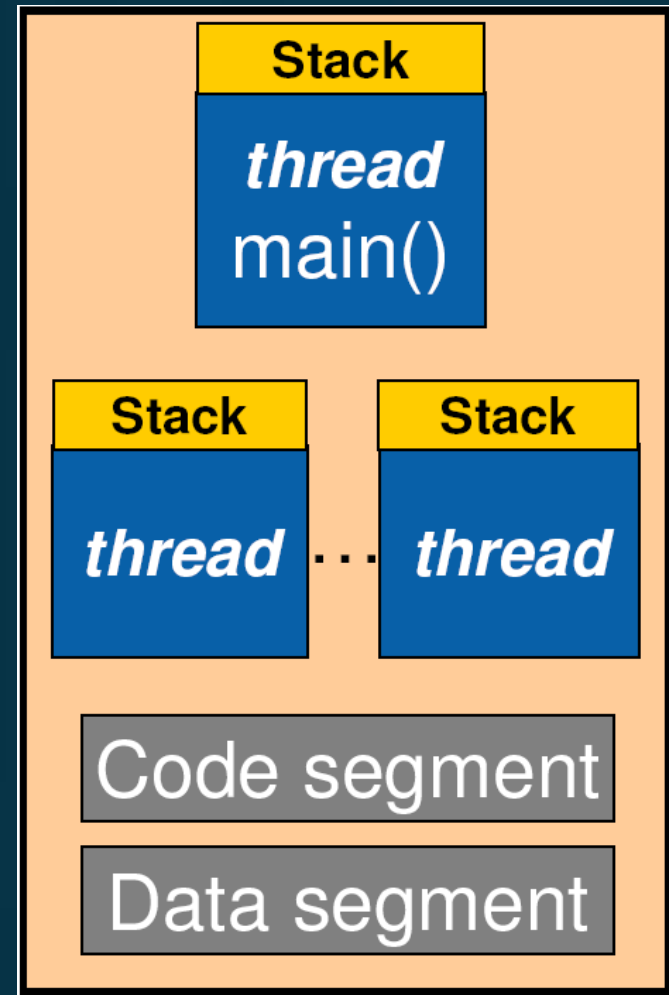
# 멀티 쓰레드

- 프로세스와 쓰레드
  - 프로세스 : 실행 중인 프로그램
    - 하나의 프로세스는 하나의 실행화일에서 출발한다.
  - 쓰레드 : 프로그램 실행의 흐름
    - 프로세스실행 중 프로그램이 의도적으로 쓰레드생성



# 멀티 쓰레드

- 프로세스와 쓰레드
  - 프로그램은 하나의 프로세스가 되어서 실행된다.
  - 처음에는 하나의 쓰레드로 실행
  - 쓰레드는 다른 쓰레드를 만들 수 있다.
  - 하나의 쓰레드는 자신의 스택을 가지고 있고, Data와 Code를 공유한다.
  - 쓰레드는 CPU에서 하드웨어적으로 관리한다. (x86)



# 멀티 쓰레드

- 멀티쓰레드에서의 메모리 접근
  - 메모리?? -> C의 경우 변수(variable)
  - 전역변수 : 모든 쓰레드가 공유한다.
  - 지역변수 : 쓰레드마다 따로 따로 존재한다.
  - 지역변수도 강제로 공유 가능
    - 지역변수의 주소를 전역변수에 저장하면 됨
    - 그러지 말자.
- 멀티쓰레드에서의 자원 공유
  - 모든 자원(메모리, 파일 핸들, 윈도우 핸들...)은 공유된다.

# 멀티 쓰레드

- 장점
  - 성능 향상
  - 빠른 응답 속도
  - 더 나은 자원 활용 (CPU Core)
  - 프로세스보다 효율적인
    - 통신 (공유메모리)
    - context switch
- 위험
  - 프로그램 복잡도 증가
  - 디버깅의 어려움 (data race, deadlock)

# 멀티 쓰레드

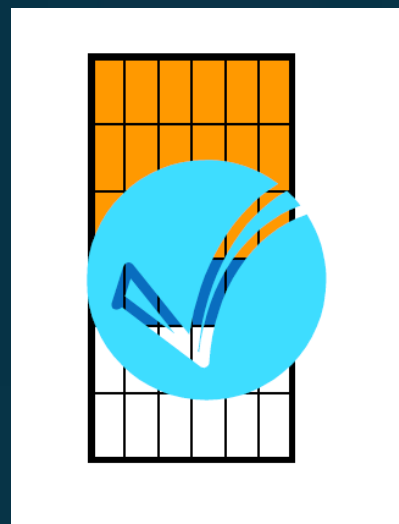
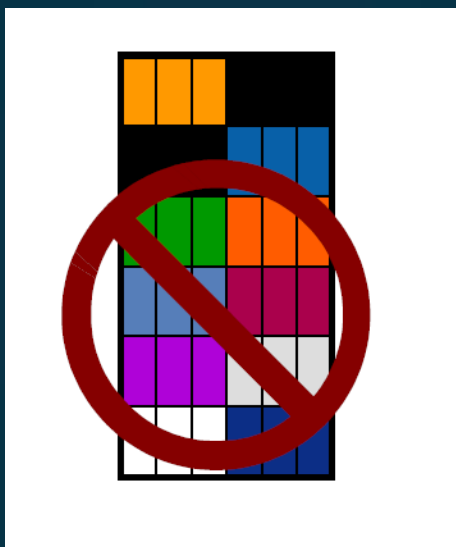
- 게임 서버에서 멀티 쓰레드를 사용하는 이유
  - 동접을 늘리기 위해서
    - 싱글 쓰레드는 1000명 정도가 한계
    - 5대의 기계로 5000명 만드는 것과의 차이?
  - 빠른 응답 속도를 위해서
    - 작업의 길이의 차이
- 실제 많은 게임 서버에서 멀티 쓰레드 사용
  - Lineage, Lineage2, AION, Lineage2 Revolution, ArchAge

# 멀티 쓰레드

- 두 종류의 프로그래밍 스타일
  - Heterogeneous
    - 작업을 쪼개서 종류별로 다른 쓰레드에게 맡기는 스타일
  - Homogenous (event driven, data driven)
    - 작업을 쪼개서 쓰레드 구분 없이 나누어 하는 스타일
- Game 서버는 Homogenous
  - 게이머하나를 한 조각의 작업으로 생각
  - 동접 5000이면 5000개의 조각
- Game Client는 Heterogeneous
  - 렌더링 쓰레드, 물리 엔진 쓰레드, 장면 구성 쓰레드..

# 멀티 쓰레드

- 주의점
  - 쓰레드의 개수가 많다고 좋은 것이 아니다
  - 프로세서/코어 의 개수에 맞추어라.
  - 운영체제 및 하드웨어에 부담 : Cache



# 멀티 쓰레드

- 주의점
  - 내가 사용하는 메모리의 내용이 내가 아닌 다른 쓰레드에 의해서 변경될 수 있음을 항상 유념해야 한다.
    - DATA RACE라고 부름
    - Single Core Computer도 마찬가지
  - Debugging의 어려움

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- Windows에서의 멀티 쓰레드 프로그래밍
  - Windows에서는 멀티쓰레드를 기본 지원
    - 사실상 멀티쓰레드에 특화된 OS
    - 추가 header파일, library 필요없음
    - 쓰레드를 멀티코어에 잘 분배
      - Affinity 적용
  - 쓰레드 문맥 전환
    - x86 CPU에 쓰레드 전환 명령어 존재
    - Windows의 scheduler가 알아서 함



# 멀티 쓰레드 프로그래밍

---

- Windows에서의 멀티 쓰레드 프로그래밍
  - Windows고유의 API가 존재하나 C++11의 표준을 따르는 프로그래밍 방식 권장

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- 쓰레드 만들기

- 쓰레드 객체를 생성하고 생성자에 초기값으로 실행할 함수를 넣어 준다.

```
#include <thread>

std::thread t1 { mythread };
```

- **mythread** : 새 쓰레드가 시작될 함수

```
void mythread()
{
    // 쓰레드가 실행할 프로그램
}
```

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- 쓰레드 종료 검사
  - 자식 쓰레드를 생성한 쓰레드는 생성한 쓰레드의 종료를 확인해야 한다.
    - new/delete, open/close 와 같은 개념
    - join() 메소드를 호출하면 된다.

```
std::thread t1 {mythread};  
t1.join();
```

# 멀티 쓰레드 프로그래밍 (실습)

- Thread를 만들어서 실행하는 프로그램 작성
  - 10개의 쓰레드를 만들어서 각자 자신의 쓰레드 ID를 출력

```
#include <thread>
#include <iostream>
#include <vector>

using namespace std;

void ThreadFunc(int threadid)
{
    cout << threadid << endl;
}

int main()
{
    vector <thread *> my_thread;

    for (int i=0; i< 10; ++i)
        my_thread.push_back(new thread {ThreadFunc, i});

    for (auto t:my_threads) t->join();
}
```

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- 멀티 쓰레드 프로그램의 성능 측정
  - `high_resolution_clock`으로 성능 측정
  - 2를 5000만번 더하는 프로그램
- 싱글 쓰레드 프로그램 부터 테스트
- 주의!! 모든 성능 측정은 **Release Mode**로 한다!

```
#include <chrono>
using namespace std::chrono;

auto t = high_resolution_clock::now();
// 측정하고 싶은 프로그램을 이곳에 위치시킨다.
auto d = high_resolution_clock::now() - t;
cout << duration_cast<milliseconds>(d).count() << " msecs\n";
```

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- 덧셈 프로그램 싱글 쓰레드

```
#include <iostream>
#include <chrono>

using namespace std;
using namespace std::chrono;

int sum;

int main()
{
    auto t = high_resolution_clock::now();
    for (auto i = 0; i < 50000000; ++i) sum += 2;
    auto d = high_resolution_clock::now() - t;
    cout << "Sum = " << sum << "    duration = ";
    cout << duration_cast<milliseconds>(d).count() << endl;
}
```

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- 덧셈 프로그램 싱글 쓰레드
  - 결과는?
    - 말도 안되는 실행 속도
  - 무엇이 문제인가?
    - 컴파일러가 너무 똑똑함

```
...
```

```
volatile int sum;
```

```
int main()
```

```
{
```

```
    auto t = high_resolution_clock::now();
```

```
    for (auto i = 0; i < 50000000; ++i) sum += 2;
```

```
    auto d = high_resolution_clock::now() - t;
```

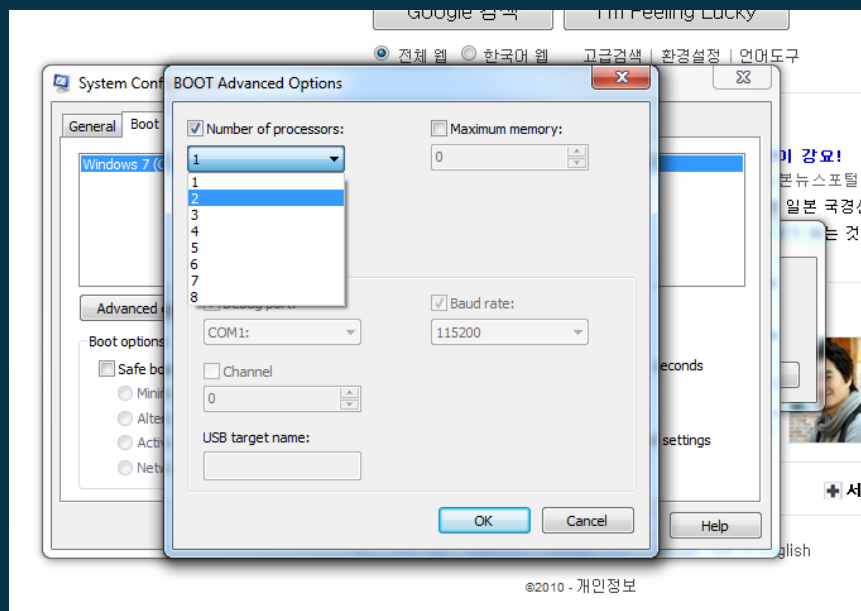
```
    cout << "Sum = " << sum << "    duration = ";
```

```
    cout << duration_cast<milliseconds>(d).count() << endl;
```

```
}
```

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- 듀얼 코어 컴퓨터에서 싱글쓰레드 프로그램의 속도 증가가 정말 있을까?
- 확인
  - 실행 -> msconfig -> 부팅 -> 고급옵션 -> 프로세서 수 -> rebooting

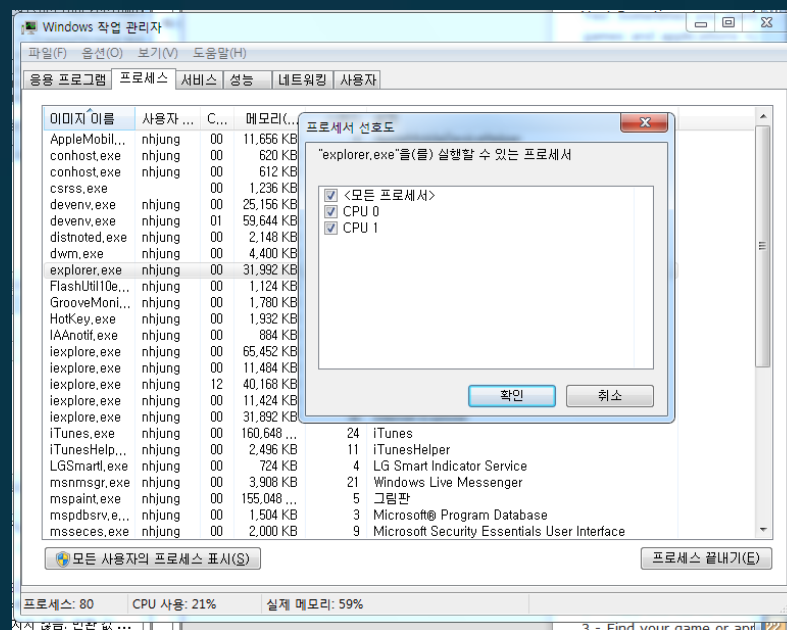




# 멀티 쓰레드 프로그래밍

## • 확인 2

- 작업관리자 -> 응용 프로그램 -> 실행 프로그램 -> 오른 클릭 -> Go -> 오른 클릭 -> 선호도 설정



# 멀티 쓰레드 프로그래밍 (2018 수목)

- Thread 2개로 합을 구하는 프로그램 작성
  - 전역변수 sum
  - 쓰레드가 하는 일은 “sum += 2” 오천만 / 2 번 수행
  - 쓰레드 종료 후 sum 출력

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- 쓰레드 2개 합계 구하기 프로그램

```
#include <iostream>
#include <thread>

using namespace std;
int sum;

void thread_func()
{
    for (auto i = 0; i < 25000000; ++i) sum += 2;
}

int main()
{
    thread t1 = thread{ thread_func };
    thread t2 = thread{ thread_func };
    t1.join();    t2.join();
    cout << "Sum = " << sum << "\n";
}
```

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- 쓰레드2개 합계 구하기 프로그램의 결과
  - 속도는?
  - 결과는?
- 수정
  - 쓰레드 4개는?
  - 쿼드 코어 CPU에서는???

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- 다중 쓰레드

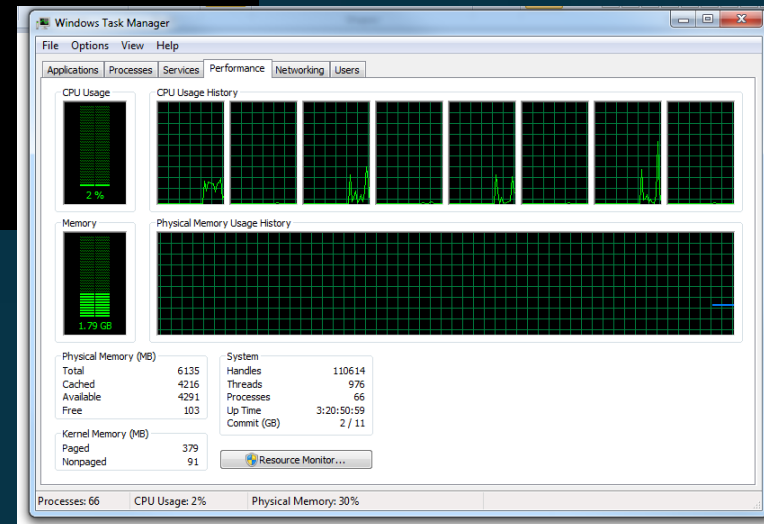
```
#include <iostream>
#include <thread>
#include <chrono>
#include <vector>
const auto MAX_THREADS = 64;
using namespace std;
using namespace std::chrono;
volatile int sum;
void thread_func(int num_threads) {
    for (auto i = 0; i < 50000000 / num_threads; ++i)    sum += 2;
}
int main() {
    vector<thread*> threads;
    for (auto i = 1; i <= MAX_THREADS; i *= 2) {
        sum = 0;
        threads.clear();
        auto start = high_resolution_clock::now();
        for (auto j = 0; j < i; ++j) threads.push_back(new thread{ thread_func, i });
        for (auto tmp : threads) tmp->join();
        auto duration = high_resolution_clock::now() - start;
        cout << i << " Threads" << "    Sum = " << sum;
        cout << "    Duration = " << duration_cast<milliseconds>(duration).count() << " milliseconds\n";
    } }
```

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- 다중 쓰레드 - 결과

```
C:\Windows\system32\cmd.exe

1 Threads, Time 283989, Result is 1000000000
2 Threads, Time 151488, Result is 50440770
4 Threads, Time 114538, Result is 26425132
8 Threads, Time 121798, Result is 28521652
16 Threads, Time 113896, Result is 25475290
Press any key to continue . . .
```



# 멀티쓰레드

- 왜 틀린 결과가 나왔을까?  
– “sum+=2”가 문제이다.

쓰레드 1

쓰레드 2

**MOV EAX, SUM**

**ADD EAX, 2**

**MOV SUM, EAX**

**MOV EAX, SUM**

**ADD EAX, 2**

**MOV SUM, EAX**

sum = 200

sum = 200

sum = 202

sum = 202

# 멀티 쓰레드

- 틀리게 나오는 이유
  - Data Race 때문
- Data Race란?
  - 같은 메모리를 한 개 이상의 쓰레드가 동시에 읽고 쓰는 경우
  - 그 중 적어도 한 개는 반드시 쓰기 일것



# 멀티 쓰레드

## • Data Race 해결

- Data Race 없애기 : 한번에 하나만 수행할 수 있도록 한다.
- Lock (L) : L을 다른 쓰레드에서 사용하고 있으면 대기, 없으면 사용 중 표시
- Unlock(L) : 사용 중 표시를 지움

쓰레드 1

```
Lock (LA)
A+=2;
Unlock (LA);
```

쓰레드 2

```
Lock (LA)
A+=2;
Unlock (LA);
```

결과는 항상

**A = 4**

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- Lock과 Unlock
  - C++11 표준에 존재
  - Mutex 클래스의 객체 생성 후 lock(), unlock() 메소드 호출

```
#include <mutex>

using namespace std;
mutex mylock;

...

mylock.lock();
// Critical Section
mylock.unlock();
```

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- Why

```
mylock.lock();
```

- Not

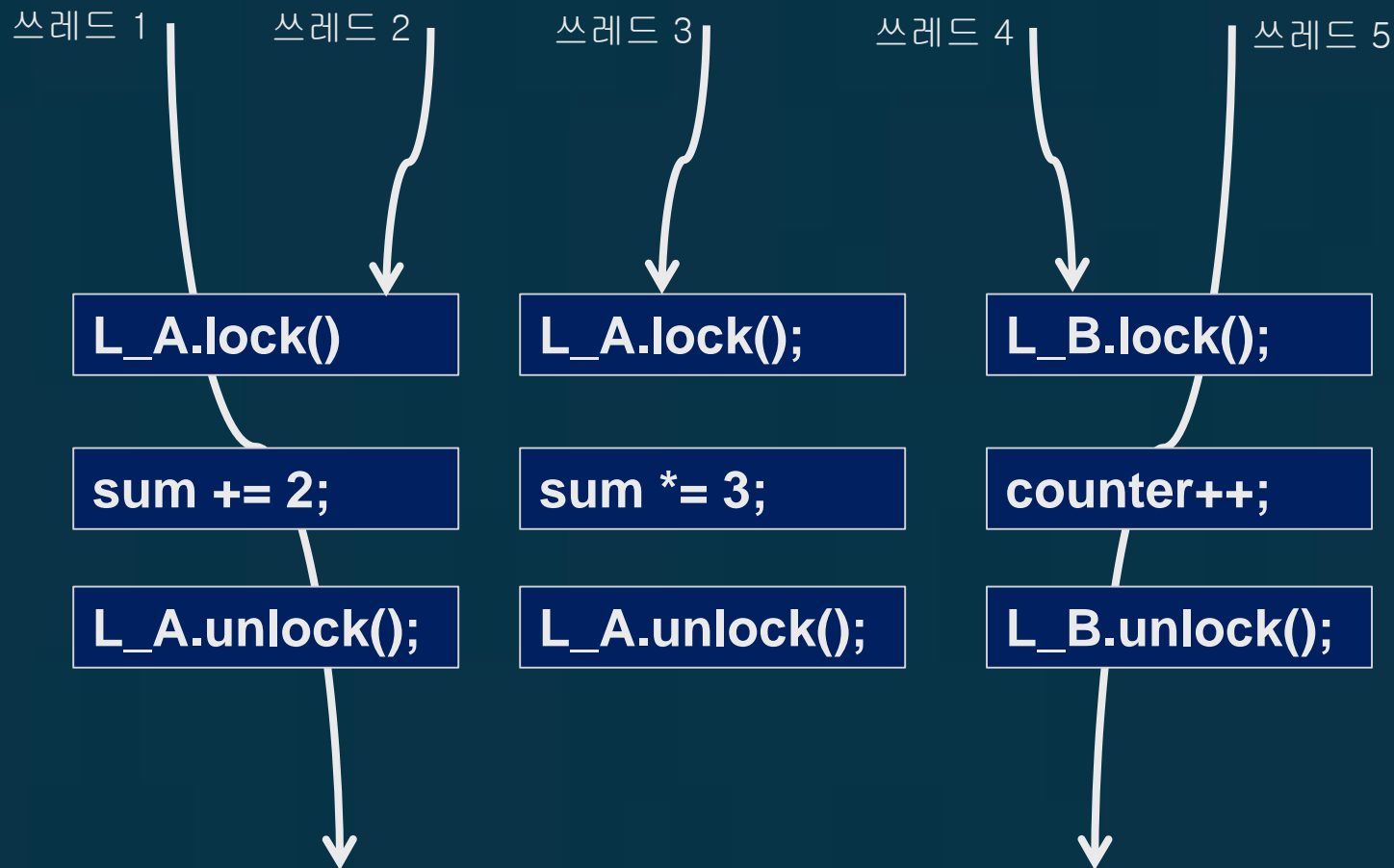
```
lock();
```

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- Lock과 Unlock : 주의점
  - Mutex객체는 전역 변수로.
  - 같은 객체 사이에서만 Lock/Unlock이 동작.
    - 다른 mutex객체는 상대방을 모름.
  - 서로 동시에 실행돼도 괜찮은 critical section이 있다면 다른 mutex객체로 보호하는 것이 성능이 좋음
    - 같은 mutex객체로 보호하면 동시에 실행이 안됨

# 멀티 쓰레드 프로그래밍

- Mutex 객체가 필요한 이유.



# 멀티 쓰레드 프로그래밍 (실습)

- Thread 2개를 만드는 프로그램 작성
  - 전역변수 `sum`
  - 쓰레드가 하는 일은 “`sum += 2`” 오천만 **/ 2** 번 수행
    - 쓰레드 종료 후 `sum` 출력
  - **맞는 결과가 나오도록 프로그램 수정**

```
mutex mylock;  
  
mylock.lock();  
mylock.unlock();
```

# 멀티 쓰레드 프로그래밍 (실습)

---

- Lock을 사용한 멀티 쓰레드
  - 결과는 맞는가?
  - 수행 시간은?

# 멀티 쓰레드

- Lock 사용시 주의점

- Lock의 부하

- lock 호출 자체가 상당한 부하를 유발한다.
    - 호출한 코어 뿐만 아니라 다른 코어와 다른 CPU에도 Delay를 발생시킨다.

- Lock의 크기 (임계영역의 크기)

- 의미 : 하나의 Lock으로 보호 받는 변수의 크기 또는 프로그램의 길이
    - 너무 작다 : lock이 자주 호출되어 성능 저하가 심해진다.
    - 너무 크다 : lock을 얻지 못해 오랫동안 대기하는 쓰레드로 인한 성능 감소가 커진다. 병렬성이 떨어진다.



# 멀티 쓰레드 프로그래밍 (실습)

- Thread 2개를 만드는 프로그램 작성
  - 맞는 결과가 나오도록 프로그램 수정
  - Lock을 최소한 사용하여 성능 개선

# 멀티 쓰레드 프로그래밍 (실습)

- 쿼드 코어(with Hyperthread)에서의 결과

```

void optimal_thread_func(int num_threads)
{
    volatile int local_sum = 0;
    for (auto i = 0; i < 50000000 / num_threads; ++i) local_sum += 2;
    mylock.lock();
    sum += local_sum;
    mylock.unlock();
}

int main()
{
    vector<thread*> threads;
    for (auto i = 1; i <= MAX_THREAD
    {
        sum = 0;
        threads.clear();
        auto start = high_resolution
        for (auto j = 0; j < i; ++j)
        for (auto tmp : threads) tmp
        auto duration = high_resolut
        cout << i << " Threads" << "
        cout << " Duration = " << d
    }

```

C:\Windows\system32\cmd.exe

```

1 Threads    Sum = 1000000000 Duration = 116 milliseconds
2 Threads    Sum = 1000000000 Duration = 58 milliseconds
4 Threads    Sum = 1000000000 Duration = 30 milliseconds
8 Threads    Sum = 1000000000 Duration = 32 milliseconds
16 Threads   Sum = 1000000000 Duration = 30 milliseconds
32 Threads   Sum = 1000000000 Duration = 28 milliseconds
64 Threads   Sum = 1000000000 Duration = 23 milliseconds

```

계속하려면 아무 키나 누르십시오 . . .

# 멀티 쓰레드 프로그래밍 (실습)

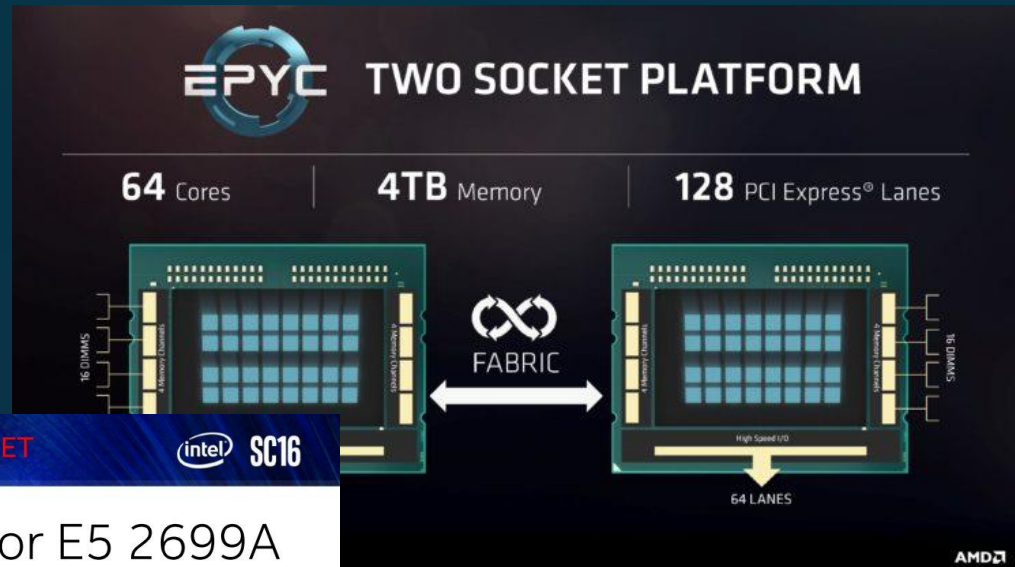
- 수행시간 비교
  - 싱글 쓰레드 수행시간
  - 멀티 쓰레드 수행시간
  - 멀티 쓰레드 + **lock**수행시간
  - (성능개선) 멀티 쓰레드 + **local** 계산 후 합산

# 정리

- 게임서버의 성능향상을 위해서는 멀티스레드 프로그래밍이 필수이다.
- 멀티 코어환경에서는 메모리 공유에 주의해야 한다. (Data Race)
- Lock은 성능저하를 초래한다.
- Lock을 최소한도로 사용하도록 프로그램을 작성해야 한다.

# 현재

## • 서버용 CPU



AMD 32 core EPYC

New

Embargo until Nov. 15 11:30 AM PT/2:30 PM ET

intel SC16

Introducing: Intel® Xeon® Processor E5 2699A



Intel® Xeon® Processor E5-2699A v4  
(22 cores, 2.40 GHz, 55 MB L3 cache)

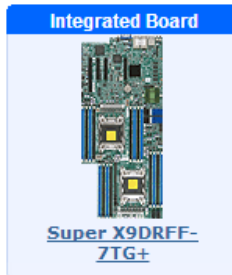
World Record Performance  
Up to 4.8% LINPAC gain vs  
Intel Xeon processor E5-2699

Results have been estimated or measured based on internal Intel analysis and are provided for informational purposes only. Any difference in system hardware or software design or configuration may affect actual performance. Software and workloads used in performance tests may have been optimized for performance only on Intel microprocessors. Performance tests, such as SYSmark and MobileMark, are measured using specific computer systems, components, software, operations and functions. Any change to any of those factors may cause the results to vary. You should consult other information and performance tests to assist you in fully evaluating your contemplated purchases, including the performance of that product when combined with other products. Configurations: Intel internal measurements as of September 2016. Measured see configuration P28. For more information go to <http://www.intel.com/performance/datacenter>. Copyright © 2016, Intel Corporation. \*Other names and brands may be claimed as the property of others.

# 현재

## • 멀티 CPU 컴퓨터

[Products](#) ▶ [Systems](#) ▶ [FatTwin](#) ▶ [\[ F627G2-F73PT+ \]](#)



Available Colors:

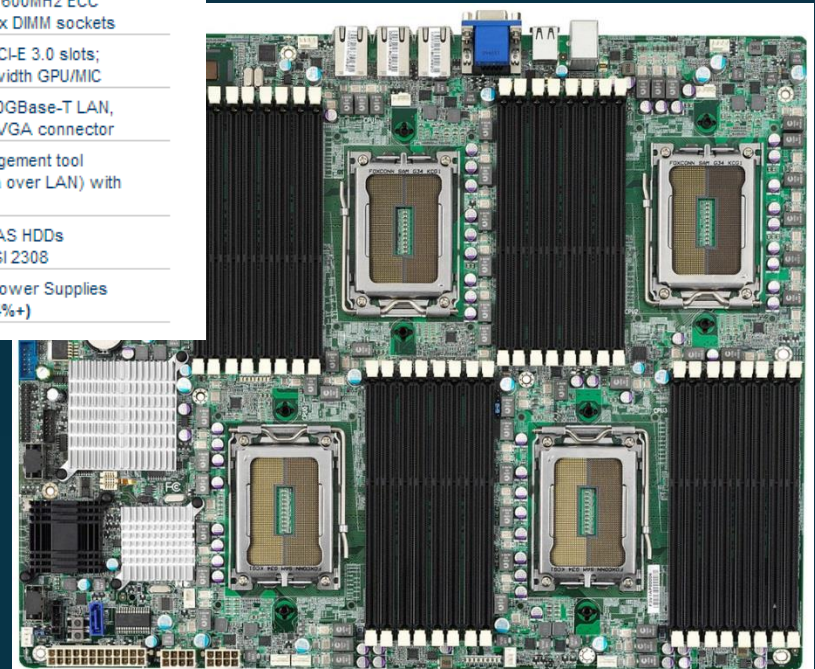
Black

▶ [Drivers & Utilities](#) ▶ [BIOS](#) ▶ [IPMI](#) ▶ [Tested HDD](#)

### Key Features

#### 4 Hot-plug System Nodes in 4U Front I/O. Each node supports:

1. Intel® Xeon® processor E5-2600 family; QPI up to 8GT/s
2. Up to 512GB DDR3 1600MHz ECC Registered DIMM; 16x DIMM sockets
3. 3 (x16) and 2 (x8) PCIe 3.0 slots; Support 3x Double-width GPU/MIC
4. Front I/O ports: 2x 10GBase-T LAN, 2x USB 2.0, and 1x VGA connector
5. Built-in Server management tool (IPMI 2.0, KVM/media over LAN) with dedicated LAN port
6. 6x 2.5" Hot-swap SAS HDDs SAS2 support via LSI 2308
7. 1620W Redundant Power Supplies Platinum Level (94%+)



# 미래 전망

- Core의 개수는 계속 증가한다.
  - 현재 32 core를 갖는 서버 CPU가 등장
- 새로운 개념이 사용될 것이다.
  - Transactional Memory
- 64개 이상의 core에서는 C++가 아닌 다른 프로그래밍언어가 필요하다.
  - Haskell, Erlang

# 다음시간

---

- IOCP



# 끝내기 전에

- 지금 까지 이야기한 멀티쓰레드 프로그래밍은 단지 맛보기
- 진정한 멀티쓰레드프로그래밍은 IOCP 끝나고 한 시간 더
- 멀티쓰레드 프로그래머의 필독서

Intel® 64 and IA-32 Architectures  
Software Developer's Manual  
Volume 3A:  
System Programming Guide, Part 1