Implementare:

Cerința 1:

Se citește matricea corespunzătoare imaginii date prin parametru "image", urmând să se determine DVS. Se calculează matricea $A_k = U(m, 1:k) * S(1:k, 1:k) * V'(1:k, n)$.

Cerința 2:

Cerința 2.1:

Se reprezintă grafic, în ordine descrescătoare toate valorile singulare ale matricei A (A este matricea corespunzătoare imaginii date).

Cerința 2.2:

Se ia k de la 1 la minimul dintre numărul de linii si coloane, se aplică formula dată si se afișează graficul; pe axa Ox este reprezentat k, iar pe axa Oy, informația dată de primele k valori singulare.

Cerința 2.3:

Se ia k la fel ca la Cerința 2.2, se aplică formula si se afișează graficul, axa Ox reprezentând valorile lui k, iar axa Oy eroarea aproximării pentru matricea A.

Cerința 2.4:

Se ia k la fel ca la Cerința 2.2, se aplică formula si se afișează graficul, axa Ox reprezentând valorile lui k, iar axa Oy rata de compresie a datelor.

Cerința 3:

Se scade din fiecare linie a matricei A media acesteia, urmând să se calculeze matricea Z, DVS ale lui Z si matricele W si Y după formulele date. La

sfârșit se calculează $A_k = W * Y + u$, unde u reprezintă vectorul coloana ce conține mediile fiecărei linii din matricea A.

Cerința 4:

Similar cu Cerința 3, din fiecare linie a matricei A se scade media acesteia. Se calculează matricea Z, se afla valorile si vectorii proprii ale acesteia, urmând sa se determine matricele W si Y. Toate aceste calcule se determina cu ajutorul formulelor date. La sfârșit se calculează matricea A_k, fiind aceeași matrice ca la Cerința 3.

Cerința 5:

Cerința 5.1:

Se reprezintă grafic diagonala matricei S (matrice returnata prin apelarea Cerinței 3).

Cerința 5.2:

Similar cu Cerința 2.2.

Cerința 5.3:

Similar cu Cerința 2.3.

Cerința 5.4:

Se ia k de la 1 la minimul dintre numărul de linii si coloane al matricei A (are aceeași dimensiune cu matricea A_k) si se calculează rata de compresie a datelor conform formulei date. La sfârșit se realizează graficul, pe axa Ox fiind valorile lui k, iar pe axa Oy, rata de compresie în funcție de k.

Recunoaștere faciala:

eigenface_core:

Se citesc toate imaginile folosite pe post de "training faces". Matricea corespunzătoare fiecărei imagini se transforma într-un vector coloană, iar toți vectorii se introduc într-o matrice T. Se calculează media fiecărei linii a matricei T rezultatul introducându-se în vectorul m. Se calculează matricea A = T - m. Se determină valorile si vectorii proprii ale produsului dintre transpusa matricei A si matricea A. Se calculează matricele eigenfaces si pr_img conform formulelor date.

face_recognition:

Se ia o imagine de test, iar matricea corespunzătoare imaginii se transformă într-un vector coloana T. Se extrage din vector media fetelor (m). Se calculează proiecția imaginii de test în spațiul fetelor (PrTestImg) conform formulelor date. Se determina distanta minima dintre PrTestImg si proiecțiile imaginilor de test (pr_img).

Grafice cerința 2:

image2.gif:

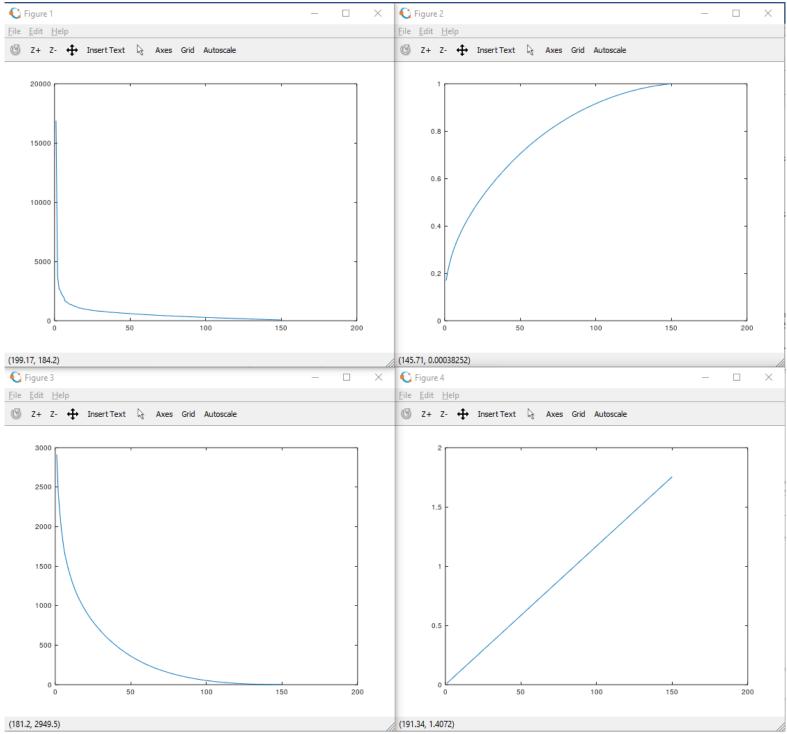
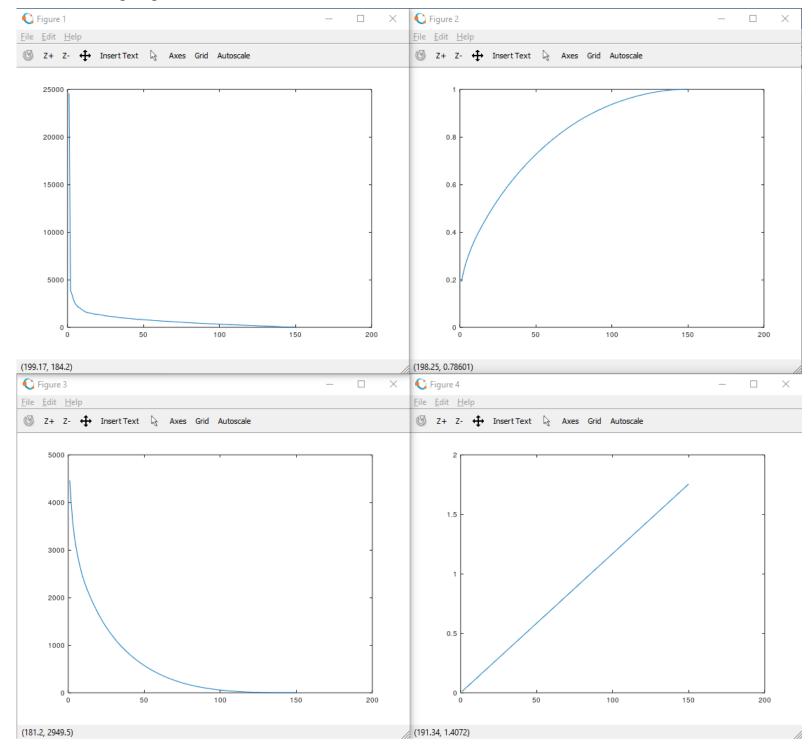


image4.gif:



Grafice cerința 5:

image2.gif:

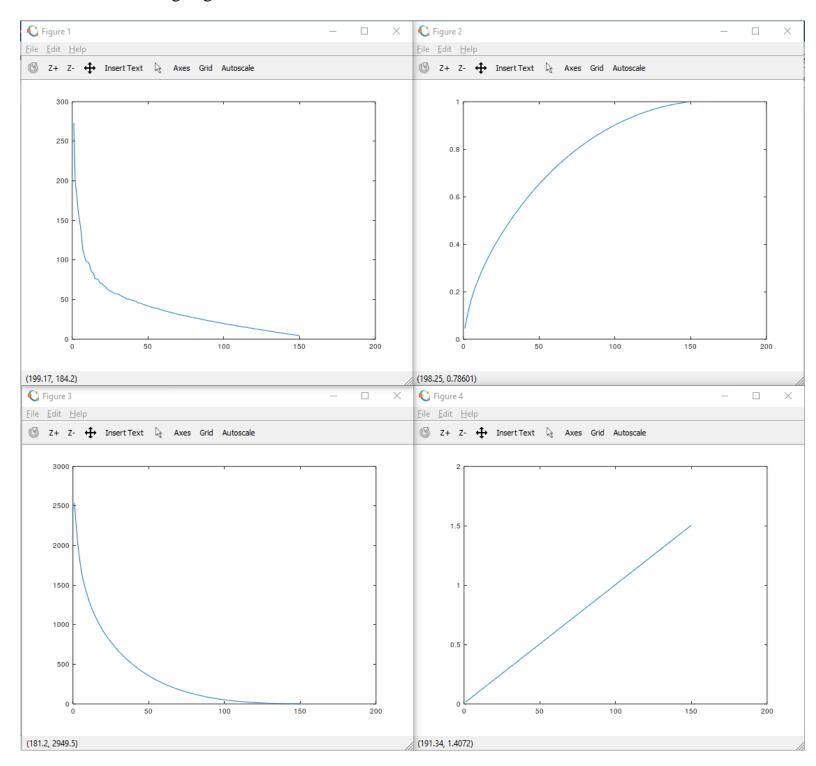


image4.gif:

