Назва	Величина, її визначення	Одиниця вимірювання
	Основи кінематики	
Нерівномірний рух		
$x = x_0 + S_x$	$v_{\text{мит}}$ - митт ϵ ва швидкість;	M/C
$y = y_0 + S_y$	$v_{\text{сер}}$ - середня шляхова швидкість;	M/C
	t - час;	c
$v_{\text{mum}} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta S}{\Delta t}$	$v_{\text{сер}}$ - середня швидкість переміщення;	M/C
	х - координата	M
$\upsilon_{cep} = \frac{S_1 + S_2 + + S_n}{t_1 + t_2 + + t_n}$	х – початкова координата	M
\vec{c}		
$ u_{cep} = \frac{\vec{S}}{t} $	S-шлях	M
Рівномірний прямолінійний	í pyx	
$\vec{S} = \vec{v}t x = x_0 + v_x t$	S-шлях	M
0 2	υ- швидкість;	M/C
$S_x = v_x t$ $\vec{v} = \frac{\vec{S}}{t}$	t - yac	c
$S_x C_x t C = t$	х - координата;	M
$\overrightarrow{\upsilon_{_{\mathit{SHC}}}} = \overrightarrow{\upsilon_{_{\mathit{SDC}}}} + \overrightarrow{\upsilon_{_{\mathit{DC}}}}$	v_x - проекція вектора швидкості на вісь Ox ;	M/C
	S_x - проекція вектора переміщення	M
Рівнозмінний прямолінійни		
$\vec{S} = \overrightarrow{\upsilon_0}t + \frac{\vec{a}t^2}{2}$	S- шлях;	M
$S = U_0 I + \frac{1}{2}$	v_0 - швидкість;	M/C
$a t^2$	t - yac;	C
$S = \upsilon_{0x}t + \frac{a_x t^2}{2}$	а- прискорення;	M/c^2
-	$S_{\rm x}$ - проекція вектора переміщення;	M 2
$x = x_0 + v_{0x}t + \frac{a_x t^2}{2}$	$a_{\rm x}$ - проекція прискорення на вісь Ox ;	M/c^2
2	v_{0x} - проекція вектора швидкості на вісь Ox ;	M/C
$\vec{a} = \frac{\vec{v} - \vec{v_0}}{t};$ $\vec{v} = \vec{v_0} + \vec{a}t$		
	х координата;	M
$v_x = v_{0x} + a_x t$ $v^2 - v_0^2 = 2aS$	х - координата;	M
$S = \frac{\upsilon^2 - \upsilon_0^2}{2a}$		
Рівномірний рух по колу		
	R - радіус кола,	M
$\upsilon = \frac{2\pi R}{T} = 2\pi n n = \frac{1}{T}$	Т - період обертання,	c
	п - частота обертання,	1/c
$n = \frac{N}{t}$ $T = \frac{t}{N}$	N - кількість обертів	
. 21	t - yac	c
$\omega = \frac{\varphi}{t} = \frac{2\pi}{T} = 2\pi n$	ω - кутова швидкість,	рад/с
t T	φ - кут повороту,	радіан
$\upsilon = \omega R$	1 7	1
$a_{\delta} = \frac{4\pi^2 R}{T^2} = 4\pi^2 n^2 R$	a_{δ} - доцентрове прискорення	M/c^2

$$a_{\delta} = \frac{v^2}{R}$$

Основи динаміки

F- сила, що діє на тіло;

Другий закон Ньютона

$\vec{F} = m\vec{a}$	
$\vec{a} = \frac{\vec{F}}{\vec{F}}$	
<i>m</i> → →	
$Ft = m\upsilon - m\upsilon_0$	

Третій закон Ньютона

$$\overrightarrow{F_1} = -\overrightarrow{F_2}$$

Закон Гука

$$(F_{\pi p})_x = -kx$$

Закон всесвітнього тяжіння

$$F=Grac{m_{1}m_{2}}{r^{2}}$$
 $ec{g}=Grac{M_{n$ ланети}}{R_{nланети

Сила тяжіння, вага тіла

$$\vec{F}_{r} = m\vec{g}$$

$$\vec{P} = m\vec{g}$$

$$\vec{P} = m\left(\vec{g} \pm \vec{a}\right)$$

Рух під дією сили тяжіння

$$h = \overrightarrow{v_0}t + \frac{\overrightarrow{g}t^2}{2}$$

$$h = \upsilon_{0x}t + \frac{g_x t^2}{2}$$

$$y = y_0 + \upsilon_{0x}t + \frac{g_x t^2}{2}$$
$$\upsilon_x = \upsilon_{0x} + g_x t$$

$$\upsilon^2 - \upsilon_0^2 = 2gh$$
$$h = \frac{\upsilon^2 - \upsilon_0^2}{2g}$$

$$t_{noльomy} = \frac{2v_0 \sin \alpha}{g}$$

$$h_{\max} = \frac{\upsilon_0^2 \sin^2 \alpha}{2g}$$

$$l = \frac{2v_0^2 \sin \alpha \cos \alpha}{g}$$

т - маса тіла;	КГ
а- прискорення	M/c^2
<i>t</i> - час дії сили;	c
v- швидкість тіла, набута після дії сили	M/c
<i>v</i> - початкова швидкість тіла.	M/c

H

$$F_1, F_2$$
- сили, що діють на тіла під час Н взаємодії.

$$(F_{\rm np})_x$$
 - проекція сили пружності; Н k - коефіцієнт жорсткості пружного тіла; Н/м x - величина деформації (абсолютне видовження).

$$F$$
 - сила притягання тіл; $H \cdot M^2$

$$G = 6,67 \cdot 10^{-11} \frac{H \cdot M^2}{\kappa z^2}$$
 - стала всесвітнього

TAKIHIA,	
m_1, m_2 - маси тіл;	КГ
r - відстань	M

$$\frac{h\text{-}\ \text{висота}}{g} = 9.8\ \text{m/c}^2$$
 - прискорення вільного падіння. $\frac{\text{M}}{\text{m/c}^2}$

 α - кут між швидкістю та горизонтальною віссю

Рух штучних супутників Землі

- y y	v_I - перша космічна швидкість	M/C
	$g = 9.8 \text{ м/c}^2$ - прискорення вільного падіння.	M/c^2
$\upsilon_I = \sqrt{gR} = \sqrt{G\frac{M}{R+h}}$		
V = R + h	R – радіус планети	M
Cara sansa	M – маса планети	КГ
Сила тертя	E CHIO TONES	Н
$F_{\text{rep}} = \mu_0 N$	$F_{\text{тер}}$ - сила тертя; μ_0 - коефіцієнт тертя спокою;	11
$\mu_0 = \frac{F_T}{N}$	N - сила нормальної реакції.	Н
Елементи статики. Момент си		11
Елементи статики. Момент си.	н F - модуль сили;	H
M = Fd	d - плече сили;	M
112 114	M - момент сили.	Н.м
Умови рівноваги тіла		
$\overrightarrow{F_1} + \overrightarrow{F_2} + \dots + \overrightarrow{F_n} = 0$	$F_1, F_2,, F_n$ - сили, що діють на тіло;	Н
$M_1 + M_2 + \dots + M_n = 0$		22-5-6-7
$M_1+M_2+\ldots+M_n=0$	$M_1, M_2,, M_n$ - моменти цих сил.	Н·м
	кони збереження в механіці	
Імпульс тіла		
	\vec{p} - імпульс тіла (кількість руху);	$\kappa_{\mathcal{E}} \cdot M$
$\vec{p} = m\vec{\upsilon}$	т - маса тіла;	С КГ
	$\dot{\nu}$ - швидкість тіла.	M/c
Закон збереження імпульсу		
		$\kappa_{\mathcal{E}} \cdot M$
$\overrightarrow{p_1} + \overrightarrow{p_2} + \overrightarrow{p_n} = const$	p_1, p_2, p_n - імпульси тіл замкненої системи;	
(для безлічі тіл замкненої		$\kappa_2 \cdot M$
системи);	$m_1\overrightarrow{\upsilon_1}, m_2\overrightarrow{\upsilon_2}$ імпульси тіл до взаємодії;	
$m_1\overrightarrow{\upsilon_1} + m_2\overrightarrow{\upsilon_2} = m_1\overrightarrow{\upsilon_1'} + m_2\overrightarrow{\upsilon_2'}$	7 7	$\kappa_2 \cdot M$
1 1 2 2 1 1 2 2	$m_1\overrightarrow{\upsilon_1'},m_2\overrightarrow{\upsilon_2'}$ - імпульси тіл після взаємодії.	
Механічна робота		
	F - модуль сили, що діє на тіло;	\mathbf{H}
$A = F \cdot S \cdot \cos \alpha;$	S - модуль переміщення;	M
$A = E_2 - E_1 = \Delta E$	α- кут між напрямом сили і переміщенням;	рад
$H = L_2 - L_1 - \Delta L$	A - робота сталої сили;	Дж
_	ΔE - зміна енергії.	Дж
Потужність	N	D
$N = \frac{A}{t}$	N - потужність;	Вт
	F - модуль сили тяги;	H
$N = F \upsilon \cos \alpha$	υ - модуль швидкості руху тіла;	м/с
Кінетична і потенціальна енер	[10] [10] [10] [10] [10] [10] [10] [10]	П
	E_{κ} - кінетична енергія; m - маса тіла;	Дж
$E = mv^2$	т - маса тпа, U - швидкість тіла;	КГ м/с
$E_k = \frac{mv^2}{2}$	E_{π} - потенціальна енергія;	Дж
$E_{\pi} = mgh$	g - прискорення вільного падіння;	M/c^2
	h - різниця висот.	M
Теорема про кінетичну енергін	Apply Section of the Control of the	414
25 5575	А - робота тіпа;	Дж
$A = \frac{m\upsilon_1^2}{2} - \frac{m\upsilon_2^2}{2}$	$v_1 \ v_2$ - початкова і кінцева швидкості тіла.	
2 2	1 2	M/C

Потенціальна енергія пружно д	еформованого тіла	
2	E_{π} - потенціальна енергія пружно-	Дж
$E_n = \frac{k\alpha^2}{2}$	деформованого тіла;	1154 54
\mathcal{L}_n 2	k - коефіцієнт жорсткості тіла;	H/M
2	х - абсолютне видовження.	M
Закон збереження енергії в мех $E_{\pi 1} + E_{\kappa 1} = E_{\kappa 2} + E_{\pi 2}$		
$E_{\pi 1} + E_{\kappa 1} - E_{\kappa 2} + E_{\pi 2}$	E_{κ} - кінетична енергія;	Дж
	F	П
	E_{π} - потенціальна енергія.	Дж
Коефіцієнт корисної дії		
A_{\cdot}	η - ККД;	%
$\eta = \frac{A_k}{A_3}$	A_{κ} - корисна робота;	Дж
213	A_3 - затрачена робота	Дж
	Механіка рідин та газів	
Гідростатичний тиск		, 3
	ρ _p - густина рідини;	$K\Gamma/M^3$
$p = \rho_{p}gh$	g - прискорення вільного падіння;	M/c^2
	h - висота стовпа рідини;p - тиск рідини на глибині h.	м Па
Закон сполучених посудин	р - тиск рідини на глионні и.	114
	h_1, h_2 - висоти стовпів рідини в стані спокою;	M
$\frac{h_1}{h_2} = \frac{\rho_2}{\rho_1}$	ρ_1, ρ_2 - густини рідин.	$K\Gamma/M^3$
Гідравлічний прес	S ₂	1117111
	F_1, F_2 - сили, що діють на поршні;	H
$\frac{F_1}{F_2} = \frac{S_1}{S_2}$	S_1, S_2 - площі цих поршнів.	M^2
	51, 52 - Inlomi mix nopimais.	IVI
Закон Архімеда	ρ, - густина рідини;	$\kappa\Gamma/M^3$
$F_{ m A} = ho_{ m p} g V_{ m T}$	g - прискорення вільного падіння;	
A PPS'1	$V_{\rm T}$ - об'єм зануреної частини тіла.	$\frac{M/c^2}{M^3}$
Основи	молекулярно-кінетичної теорії	
Кількість речовини		
-	v - кількість молів молекул (або інших	MOTH
$v = \frac{N}{N_A}$ $v = \frac{m}{M}$	структурних одиниць)	МОЛЬ
	N - кількість частинок	-1
$m=m_0N$,	$N_{\rm A} = 6.02 \cdot 10^{23} $ моль ⁻¹ - число Авогадро	моль ⁻¹
$N = \frac{m}{M} N_A$	<i>т</i> - маса речовини	КГ КГ/МОЛЬ
M^{-A}	M - молярна маса m_0 - маса молекули (атома)	КГ/МОЛЬ
Основне рівняння молекулярн		KI
	р - тиск газу	Па
$p = \frac{1}{3} m_0 n \upsilon^{-2}$	т - маса молекули (атома)	КГ
	n - концентрація молекул	M^{-3}
$p = \frac{2}{3}n\overline{E}$	$\overline{\upsilon^2}$ - середній квадрат швидкості молекул	$\mathrm{m}^2/\mathrm{c}^2$
	ρ - густина газу	$K\Gamma/M^3$
$p = \frac{1}{3}\rho\overline{\upsilon^2}$	\overline{E} - середня кінетична енергія молекул	Дж
p = nkT	Т - абсолютна температура	К
	$k = 1,38 \cdot 10^{-23}$ Дж/К - стала Больцмана	Дж/К
Середня кінетична енергія руху		П
$E = \frac{3}{2}kT$	E - середня кінетична k - стала Больцмана	Джж
2	<i>m</i> - маса молекули	Дж/К кг
	m modernosterysm	Al

$m \overline{D^2}$	$\overline{\upsilon^2}$ - середній квадрат швидкості молекул	$\mathrm{m}^2/\mathrm{c}^2$
$E = \frac{m_0 \overline{\upsilon^2}}{2}$	 Т - абсолютна температура або температура в 	TC
$T = (t ^{\circ}\text{C} + 273,15) \text{ K}$	кельвінах	K
$t = (T - 273,15) ^{\circ}\text{C}$	t - температура в градусах Цельсія	$^{\circ}\mathrm{C}$
Середня квадратична швидкіст	гь молекул	
	v- середня квадратична швидкість молекул	м/с
$\upsilon = \sqrt{\frac{3kT}{m_0}}$ $\upsilon = \sqrt{\frac{3RT}{M}}$	R - універсальна газова стала	$\frac{\mathcal{A}$ ж $K \cdot $ моль
$\sqrt{m_0}$	k - стала Больцмана	Дж/К
$r_0 = \sqrt{3RT}$	<i>T</i> - абсолютна температура	K
$O = \sqrt{\frac{M}{M}}$	т - маса молекул	КГ
	М- молярна маса	кг/моль
Рівняння стану ідеального газу	-	
	p - тиск газу	Па
m	V - об'єм газу	\mathbf{M}^3
$pV = \frac{m}{M}RT$	т - маса речовини	KΓ
pV = nRT	<i>n</i> - кількість молів молекул газу	МОЛЬ
$\frac{p_1 V_1}{T_1} = \frac{p_2 V_2}{T_2}$	R - універсальна газова стала	$\frac{\mathcal{Д}$ ж $K \cdot $ моль
T_1 T_2	М модарио мосо	кг/моль
	M- молярна маса T - абсолютна температура	К
Газові закони	1 - аосолютна температура	K
Закон Бойля-Маріотта	р - тиск газу	Па
$p_1V_1 = p_2V_2$	V - об'єм газу	\mathbf{M}^3
<i>P</i> ₁ <i>r</i> ₁ − <i>P</i> ₂ <i>r</i> ₂ Закон Гей-Люссака	, 00 (1113)	111
$\frac{V_1}{T_1} = \frac{V_2}{T_2}$		
$egin{array}{ll} T_1 & T_2 \\ { m Закон \ Шарля} \end{array}$	T - абсолютна температура	К
_		
$\frac{p_1}{T_1} = \frac{p_2}{T_2}$		
	Основи термодинаміки	
Внутрішня енергія ідеального о	And the second s	
	<i>U</i> - внутрішня енергія газу	Дж
	т - маса газу	КГ
$_{II}$ 3 m $_{PT}$	М - молярна маса	кг/моль
$C = \frac{1}{2} \frac{1}{M} KI$	n :	Дж
. 3	R - універсальна газова стала	$K \cdot $ моль
$U = \frac{3}{2} \frac{m}{M} RT$ $U = \frac{3}{2} pV$	Т - абсолютна температура	K
-	p - тиск газу	Па
	V - об'єм газу	\mathbf{M}^3
Робота в термодинаміці		
	А - робота, що виконана над системою	Дж
$A = p\Delta V$	p - тиск газу	Па
$A = \frac{m}{R} R \Lambda T$	ΔV - зміна об'єму газу	\mathbf{M}^3
$A = \frac{m}{M} R\Delta T$	M- молярна маса	кг/моль
Кількість теплоти. Теплообмін		TC
$Q = cm(T_2 - T_1)$	T. 1 T. HOHOTKODO 1 KUHHADO TAMHADOTKOH TIHO	K
	T_1 і T_2 - початкова і кінцева температури тіла	
Q = rm	Q - кількість теплоти	Дж
Q = rm $Q = Lm$ $Q = qm$		

	r - питома теплота пароутворення	Дж/кг	
	L - питома теплота плавлення	Дж/кг	
	q - питома теплота згоряння палива	Дж/кг	
Перший закон термодинаміки	ATT	П	
$\Delta U = U + O$	ΔU - зміна внутрішньої енергії	Дж	
$\Delta U = A' + Q$	Q - кількість теплоти	Дж	
$Q = \Delta U + A$	A' - робота зовнішніх сил над газом	Дж	
LUCH TOTAL TOTAL	A - робота газу над зовнішніми тілами	Дж	
ККД теплового двигуна	A' - корисна робота	Дж	
A'	η - ККД	<u>дж</u> %	
$\eta = \frac{1}{O_0}$	Q_1 - кількість теплоти, яку одержало робоче		
$\eta = rac{A'}{Q_1}$ $\eta = rac{Q_1 - Q_2}{Q_1}$	тіло від нагрівника	Дж	
$\eta = \frac{\mathcal{Q}_1}{\mathcal{Q}_2}$	Q_2 - кількість теплоти, яку віддало робоче тіло	list-red)	
\mathcal{Q}_1	холодильнику	Дж	
Відносна вологість повітря	полодинин		
	φ - відносна вологість	%	
	р- парціальний тиск водяної пари	Па	
$p = p \times 1000\% = p \times 1000\%$	p_0 - тиск насиченої водяної пари	Па	
$\varphi = \frac{p}{p_0} \times 100\% = \frac{\rho}{\rho_0} \times 100\%$	ho - густина ненасиченої водяної пари при	$K\Gamma/M^3$	
	даній температурі		
	$ ho_0$ - густина насиченої водяної пари	$K\Gamma/M^3$	
Поверхневий натяг			
	s - коефіцієнт поверхневого натягу	H/M	
E	F - сила поверхневого натягу	H	
$\sigma = \frac{F}{I}$	1 - довжина периметру змочування	M	
$\sigma = \frac{F}{l}$ $h = \frac{2\sigma}{\rho gr}$	h - висота підняття або опускання рідини в	M	
$h = \frac{2\sigma}{2\sigma}$	капілярі	1000	
pgr	ho - густина рідини	$K\Gamma/M^3$	
	r - радіус капіляру	M 2	
2	g - прискорення вільного падіння	M/c^2	
Закон Гука	E ONE HAVEN OF MOTORION	Н	
	$F_{\rm np}$ - сила пружності матеріалу $(F_{\rm np})_{\rm x}$ - проекція сили пружності матеріалу на	П	
$\sigma = E \varepsilon $	$(Y_{\text{пр}})_x$ - проекція сили пружності матеріалу на вісь Ox	H	
$(F_{\pi p})_x = -kx$	E - модуль Юнга	Па	
$\varepsilon = \frac{x}{x}$	S - площа поперечного перерізу тіла	\mathbf{M}^2	
$\mathcal{E} = \frac{1}{\mathcal{X}}$	x_0 - початкова довжина тіла	M	
E	х - абсолютна деформація	M	
$\sigma = \frac{F_{np}}{S}$	k - коефіцієнт жорсткості	H/M	
S	є- відносне видовження		
	σ - механічна напруга	Па	
	Електростатика		
Закон збереження електричного заряду. Закон Кулона			
	q - електричний заряд	Кл	
$q_1 + q_2 + q_3 + \dots + q_n = const$	F - модуль сили електростатичної взаємодії	H	
	r - відстань між зарядами	M	
$F = k \frac{ q_1 \cdot q_2 }{r^2}$	$8.85 \cdot 10^{-12} K \pi^2$	$K \tau^2$	
	$\varepsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12} \frac{K \pi^2}{H \cdot M^2}$ - електрична стала	$\overline{H \cdot M^2}$	
$k = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} = 9 \cdot 10^9 \frac{H \cdot M^2}{K\pi^2}$	ε- діелектрична проникність середовища	(505)	
$4\pi\varepsilon_0$ $K\pi^2$		$H \cdot M^2$	
	k - коефіцієнт пропорційності	$\frac{H \cdot M^2}{K \pi^2}$	
		I C I	

Напруженість електричного по	ля	
$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{}$	\overrightarrow{E} - напруженість електричного поля	Н/Кл, В/м
$E = \frac{1}{q_0}$	q_0 - пробний заряд	Кл
	q - заряд, який створює електричне поле	Кл
$E = k \frac{ q }{r^2}$	r - відстань від заряду до довільної точки поля	M
•	$E_1, E_2,, E_n$ - напруженості електричних полів	Н/Кл, В/м
$\overrightarrow{E} = \overrightarrow{E_1} + \overrightarrow{E_2} + \dots + \overrightarrow{E_n}$	заряджених частинок замкненої системи тіл	,,
Потенціал і напруга		D
W_{-}	<i>ф</i> - потенціал електричного поля	В
$\varphi = \frac{W_p}{q}$ $\varphi = Ed$	$W_{\rm p}$ - потенціальна енергія електричного заряду в заданій точці поля	Дж
o = Fd	q - електричний заряд	Кл
<i>4</i>	U - напруга	В
$U = \frac{A}{q}$	A - робота сил електричного поля	Дж
$U = E\Delta d$	d - відстань, на яку перемістився заряд	M
$U - E \Delta u$	Δd - відстань між точками електричного поля	M
Робота під час переміщення зар		
	А - робота сил електричного поля	Дж
4 F41 T	Е - напруженість електричного поля	Н/Кл, В/м
$A = qE\Delta d = qU$	Ad - відстань між точками електричного поля	M
	q - електричний заряд	Кл
Електроємність. Енергія заряда	женого конденсатора	
1 1	С - електроємність провідника, конденсатора	<u>.</u>
$C = \frac{ q }{U}$ $C = \frac{\varepsilon \varepsilon_0 S}{d}$	або системи конденсаторів	Φ
1 1 1 1	q - електричний заряд конденсатора	Кл
$\frac{1}{C} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \dots + \frac{1}{C_n}$	U - напруга між обкладками конденсатора	В
1 2 "	S - площа однієї із пластин плоского	\mathbf{M}^2
$C = C_1 + C_2 + \ldots + C_n$	конденсатора	
$W_e = \frac{qU}{2}$	<i>d</i> - відстань між пластинами	M The
	$W_{\rm e}$ - енергія зарядженого конденсатора ε - діелектрична проникність середовища	Дж
$W_e = \frac{q^2}{2C}$	в - дієлектрична проникність середовища	$K \tau^2$
	ε_0 - електрична стала	12
$W_e = \frac{CU^2}{2}$		$H \cdot M^2$
$W_e = {2}$	$C_1, C_2,, C_n$ - ємності послідовно і паралельно	Φ
	з'єднаних конденсаторів	
3	Вакони постійного струму	
Електричний струм		
Δq	<i>I</i> - сила струму	A
$I = \frac{\Delta q}{\Delta t}$ $I = q_0 n v S$	Δq - кількість електрики	Кл
$I = q_0 n v S$	Δt - інтервал часу	C T/-
I	q_0 - заряд електрона (іона) n - концентрація зарядів	Кл м ⁻³
$j = \frac{I}{S}$	v- середня швидкість носіїв заряду	M/c
$j = q_0 nv$	S - площа поперечного перерізу провідника	M ²
	<i>j</i> - густина струму	A/M^2
Закон Ома для ділянки кола і д		
	I - сила струму	A
$I = \frac{U}{R}$	U - напруга на кінцях ділянки	В
	R - опір ділянки кола	Ом
	ε - електрорушійна сила	В

۶	R - опір зовнішньої ділянки кола	Ом		
$I = \frac{\varepsilon}{R + r}$	r - опір джерела струму	Ом		
K + r A	q - кількість електрики	Кл		
$\varepsilon = \frac{A_{cm}}{a}$	A_{cm} —робота сторонніх с $u\pi$	Дж		
Послідовне з'єднання провідників				
$I = I_1 = I_2 = \dots = I_n$	<i>I</i> - сила струму	A		
$U = U_1 + U_2 + \dots + U_n$	U - напруга на кінцях ділянки	В		
$R = R_1 + R_2 + \dots + R_n$	<i>R</i> - опір	Ом		
$R = R_1 + R_2 + + R_n$ Паралельне з'єднання провідни	•			
$I = I_1 + I_2 + + I_n$	I - сила струму	A		
$U = U_1 = U_2 = \dots = U_n$	U - напруга на кінцях ділянки	В		
$\frac{1}{R} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots + \frac{1}{R_n}$	R - опір	Ом		
Робота і потужність струму				
$A = UI\Delta t; A = I^2 R \Delta t$	A - робота електричного струму	Дж		
$U^2\Delta t$	I - сила струму	A		
$A = \frac{U^2 \Delta t}{R}$	U - напруга	В		
$P = IU$: $P = I^2R$	R - опір провідника	Ом		
$-U^2$	Δt - Yac	C		
$P = \frac{U^2}{R}$	P - потужність електричного струму	Вт		
Електрич	чний струм в різних середовищах			
Об'єднаний закон електролізу				
	R – опір при даній температурі	Ом		
	R_0 – опір при 0 С	Ом		
	ρ– питомий опір при даній температурі	Ом·м		
	$ ho_0$ — питомий опір при початковій температурі	Ом·м		
$R = R_0 \left(1 + \alpha t \right)$	α- температурний коефіцієнт опору	$\frac{1}{K} = K^{-1}$		
$\rho = \rho_0 \left(1 + \alpha t \right)$	т - маса речовини, що виділилась	KI		
$1 M_{res}$	M - молярна маса речовини	кг/моль		
$m = \frac{1}{F} \frac{M}{Z} I \Delta t$	$F = 96500 \; \text{Кл/моль}$ - число Фарадея			
m = kIt	Z - валентність	-		
	I - сила струму	A		
	Δt - Ψ ac	C		
	k — електрохімічний еквівалент	KZ		
		Кл		
	Магнітне поле струму			
Індукція магнітного поля	100			
•	М - магнітний момент рамки	$H \cdot M$		
	I - сила струму	A		
$B = \frac{M}{I \cdot S} = \frac{F}{I \Delta I}$	S - площа рамки	$\frac{A}{M^2}$		
$B = \frac{1}{I \cdot S} = \frac{1}{I \Delta I}$	В - магнітна індукція	Тл		
	F - максимальна сила, що діє на ділянку	H		
N F	провідника Δl з боку магнітного поля			
Магнітний потік	A	D.c		
$\Phi = BScos\alpha$	Ф - потік магнітної індукції	Вб		
	В - магнітна індукція S - площа контуру	Тл		
	5 - площа контуру	M^2		

	α - кут між вектором індукції і нормаллю до поверхні	град
Сила Ампера	F - сила, що діє на провідник із струмом з боку магнітного поля	Н
	I - сила струму в провіднику	A
$F = BI/\sin\alpha$	l - активна довжина провідника	M
1 Distinct	 α - кут між напрямом сили струму і вектором 	141
	магнітної індукції	град
Сила Лоренца		
	F - сила, яка діє на електричний заряд, що	H
	рухається в магнітному полі	
$F = q_0 vB \sin \alpha$	q_0 - заряд частинки	Кл
1 40 020110.	<i>v</i> - швидкість частинки	M/C
	α - кут між напрямами швидкості руху заряду	град
	і вектором магнітної індукції	-1
Магнітна проникність середові		
B	В - індукція магнітного поля в довільному	Тл
$\mu = \frac{B}{B_0}$	середовищі	Т-
N.T.	B_0 - індукція магнітного поля у вакуумі	Тл
	Електромагнітна індукція '''	
Закон електромагнітної індукц	ϵ_i - EPC індукції контуру	В
	δ_i - Ст С індукції контуру $\Delta \Phi$ - зміна магнітного потоку	Вб
	Δt - час зміни потоку	c
$\Delta\Phi$	N - кількість витків в котушці	
$\varepsilon = -\frac{\Delta\Phi}{\Delta t}$	ε _i - ЕРС індукції, що виникає в	_
	прямолінійному провіднику	В
$arepsilon = -Nrac{\Delta\Phi}{\Delta t}$	В - індукція магнітного поля	Тл
$\varepsilon_i = Blvsin\alpha$	1 - активна довжина провідника	М
$\varepsilon_i - Diosino.$	v- швидкість руху провідника	м/с
	α - кут між напрямами вектора магнітної	
	індукції і швидкістю руху провідника	град
ЕРС самоіндукції		
	ε_{si} - EPC самоіндукції	В
$\varepsilon_{si} = -\frac{\Delta\Phi}{\Delta t}$	$\Delta \Phi$ - зміна магнітного потоку	Вб
	Φ - магнітний потік, що пронизує контур	Вб
$\Phi = LI$	I - сила струму, що проходить в контурі	A
$c = I^{\Delta I}$	L - індуктивність контуру	Гн
$arepsilon_{si} = -L rac{\Delta I}{\Delta t}$	ΔI - зміна сили струму	A
	Δt - ac	C
Енергія магнітного поля струм		
II^2	$W_{\scriptscriptstyle m M}$ - енергія магнітного поля струму	Дж
$W_{\scriptscriptstyle M} \frac{LI^2}{2}$	<i>I</i> - сила струму	A
2	L - індуктивність контуру	Гн
M	еханічні коливання і хвилі	
Рівняння гармонічного колива	ння	
$x = x_{\rm m} cos(\omega_0 t + \varphi_0)$	х - зміщення	\mathbf{M}
$v = \alpha r \cos \left(\alpha t \pm \pi \right)$	$x_{ m m}$ - амплітуда коливань	M
$v_x = \omega x_{\text{max}} \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$	$\varphi = \omega_0 t + \varphi_0$ - φ a3a	рад
$v_{\text{max}} = \omega x_{\text{max}}$	$arphi_0$ - початкова фаза	рад
max	ω_0 - циклічна частота	рад/с
	<i>t</i> - час	c

$a_x = \omega^2 x_{\text{max}} \cos(\omega t + \pi)$	v_x - проекція швидкості на вісь OX	_M /c	
Частота і період коливань	200 C		
1	v - частота коливань	Гц	
$v = \frac{1}{T}$	N - число повних коливань		
N	<i>T</i> - період коливань	c	
$v = \frac{N}{t};$			
$\omega = 2\pi v = \frac{2\pi}{T}$			
	ω - кругова (циклічна) частота	рад/с	
$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$			
Період коливань пружинного і	математичного маятників		
	т - маса вантажу	КГ	
$T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$	k - жорсткість пружини	H/M	
12 - 17	1 - довжина маятника	M	
$T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$		M/c^2	
$1 - 2n\sqrt{g}$	g - прискорення вільного падіння	M/C	
Довжина і швидкість хвилі			
	λ - довжина хвилі	M	
l = vT	<i>T</i> - період коливань	С	
$v = \lambda n$	<i>v</i> - швидкість розповсюдження хвилі	м/с	
	n - частота коливань в джерелі	Гц	
	громагнітні коливання і хвилі		
Період і частота електромагніт		Г.,	
Формула Томсона	L - індуктивність C - ємність	<u>Гн</u> Ф	
$T = 2\pi\sqrt{LC}$	T - період коливань	c c	
$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$			
120	ω_0 - циклічна частота коливань в контурі	рад/с	
Енергія у коливальному конту			
$W_e = \frac{qU}{2}$	С - електроємність провідника, конденсатора	Φ	
4	або системи конденсаторів	T/-	
q^2	q - електричний заряд конденсатора	Кл В	
$W_e = \frac{1}{2C}$	U - напруга між обкладками конденсатора $W_{\scriptscriptstyle \rm M}$ - енергія магнітного поля струму	Дж	
CU^2	I - сила струму	A	
$W_e = \frac{q^2}{2C}$ $W_e = \frac{CU^2}{2}$ $W_{\frac{M}{2}} = \frac{LI^2}{2}$	T child cipying	11	
$_{II}$ LI^{2}	L - індуктивність контуру	Гн	
w _M			
Електромагнітні гармонічні коливання генератора			
	q - митт ϵ ве значення заряду	Кл	
	$q_{ m m}$ - амплітудне значення заряду	Кл	
$q = q_{\rm m} cos \omega t$	Φ - магнітний потік	Вб	
$\Phi = BScos\omega t$	В - магнітна індукція	$T_{\frac{1}{2}}$	
$\varepsilon = BS\omega sin\omega t$	S - площа контуру	M ²	
$U = U_{\rm m} sin\omega t$	ε- миттєве значення ЕРС індукції	В	
$I = I_{\rm m} \sin(\omega t + \varphi_0)$	U _m - амплітудне значення напруги	B B	
	U - миттєве значення напруги I - миттєве значення сили струму	A	
	$I_{\rm m}$ - амплітудне значення сили струму	A	
Діюче значення сили струму і н	· · ·	11	
диоче значения сили струму Г	<i>i</i> - діюче значення сили змінного струму		
$i = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$	The second community copyrig	A	

$u = \frac{U_m}{\sqrt{2}}$	$I_{ m m}$ - амплітудне значення сили змінного	A
$u = \sqrt{2}$	струму	
	и - дюче значення змінної напруги	В
T	$U_{ m m}$ - амплітудне значення змінної напруги	В
Індуктивний і ємнісний опори $X_{\rm L} = \omega L$		Ом
	$X_{\rm L}$ - індуктивний опір $X_{\rm C}$ - ємнісний опір	Ом
$X_C = \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{2\pi vC}$	Z – повний опір кола	Ом
	ω - циклічна частота коливань в контурі	рад/с
$Z = \sqrt{R^2 + \left(X_L - X_c\right)^2}$	v - частота коливань	Гц
Трансформатор		
II N	N_1 - кількість витків у первинній обмотці	
$k = \frac{U_1}{U_2} = \frac{N_1}{N_2}$	N_2 - кількість витків у вторинній обмотці	2 200
2 2	I_1 ; U_1 - струм і напруга в первинній обмотці	A; B
$\eta = \frac{I_2 U_2}{I_1 U} \times 100\%$	I_2 ; U_2 - струм і напруга у вторинній обмотці	A; B
I_1U	k - коефіцієнт трансформації	
T	η - ККД трансформатора	%
Поширення радіохвиль. Радіо		
	1 - відстань до предмета	M
$t \cdot c \cdot t$	$c = 3 \cdot 10^8$ м/с - швидкість електромагнітних	M/c
$1 = \frac{c \cdot t}{2}$	ХВИЛЬ	
	<i>t</i> - час проходження електромагнітних хвиль в	c
	прямому і зворотному напрямах	
2	Геометрична оптика	
Заломлення хвилі і світла	n_{21} - відносний показник заломлення	
$n_{21} = \frac{\sin \alpha}{\sin \beta}$	α - кут падіння	град
$\sin \beta$	β - кут заломлення	град
$v_1 = v_1$	v_1 - швидкість світла в першому середовищі	M/C
$n_{21} = \frac{\upsilon_1}{\upsilon_2}$	v_2 - швидкість світла в другому середовищі	M/C
2	с - швидкість світла в вакуумі	M/c
$n = \frac{c}{v_{cepe\partial}}$	$v_{\text{серед}}$ - швидкість світла в середовищі	M/C
U_{ceped}	п - абсолютний показник заломлення	
Формула тонкої лінзи		
	d - відстань від предмета до лінзи	M
$\pm \frac{1}{d} \pm \frac{1}{f} = \pm \frac{1}{F}$	f - відстань від лінзи до зображення	M
	F - фокусна відстань лінзи	M
$\Gamma = \frac{H}{h} = \frac{f}{d}$	Γ - збільшення лінзи	M
h d	h - висота предмету	M
$D = \frac{1}{F}$	Н - висота зображення	M
F	D - оптична сила лінзи	M
	Хвильова оптика	
Інтерференція хвилі і світла		
умова максимуму $\Delta d = 2k \frac{\lambda}{2}$	Δd - різниця ходу	M
умова мінімуму $\Delta d = (2k+1)\frac{\lambda}{2}$	λ - довжина хвилі	M
Дифракція хвилі і світла		
максимум	d - період дифракційної гратки	M
$dsin\varphi = k\lambda$		
*	φ - кут спостереження	град
мінімум		
$d\sin \alpha - (2L+1)\lambda$		
$d\sin\varphi = (2k+1)\frac{\lambda}{2}$		

Теорія відносності

Зв'язок між масою і енергією

Зв'язок між масою і енергією		
1900	$v_{\it внс}$ - швидкість відносно нерухомої системи	м/с
$U_{\text{BHC}} = \frac{\text{spc}}{1} \frac{\text{pc}}{1}$	v_{phc} - швидкість відносно рухомої системи	M/c
$\upsilon_{\textit{\tiny ghc}} = \frac{\upsilon_{\textit{\tiny gpc}} + \upsilon_{\textit{\tiny pc}}}{1 + \frac{\upsilon_{\textit{\tiny gpc}} \cdot \upsilon_{\textit{\tiny pc}}}{c^2}}$	$v_{\it ehc}$ - швидкість рухомої системи	M/c
c ⁻	t_0 — час тіла у стані спокою	c
$m = \frac{m_0}{m_0}$	t – $ ext{ 4ac}$	C
$m = \frac{m_0}{\sqrt{1 - \frac{\upsilon^2}{2}}}$	т - маса тіла	КГ
$\sqrt{1-\frac{c^2}{c^2}}$	m_0 - маса спокою тіла	КГ
t	Е - повна енергія (тіла, випромінювання, поля)	град
$t = \frac{r_0}{\sqrt{r_0}}$	$c = 3.10^8$ м/с - швидкість світла у вакуумі	м/с
$t = \frac{t_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$	$E_{\mathbf{k}}$ - кінетична енергія	Дж
$\sqrt{c^2}$	$E_{\rm cn}$ - енергія спокою тіла	Дж
$ m_{c}c^{2}$	υ- швидкість тіла	м/с
$E = mc^{2} = \frac{m_{0}c^{2}}{\sqrt{1 - \frac{v^{2}}{c^{2}}}}$	<i>l</i> - лінійні розміри тіла	M
$E_k = E - E_{cn}$		
$E_{k} = m_{0}c^{2} \left(\frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^{2}}{c^{2}}}} - 1 \right)$ $I = I_{0}\sqrt{1 - \frac{v^{2}}{c^{2}}}$	l_0 - лінійні розміри тіла у стані спокою	M
$I = I_0 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$		
	Світлові кванти	
$m = \frac{hv}{c^2} = \frac{h}{c^2}$	т - маса фотона	KΓ
C C/L	р - імпульс фотона	
$p = mc = \frac{hv}{c} = \frac{h}{\lambda}$	Е - енергія кванта (фотона)	Дж
$p - mc - \frac{1}{c} - \frac{1}{\lambda}$	<i>n</i> - частота світла	Гц
E = hn	$h = 6,63 \cdot 10^{-34}$ Дж·с - стала Планка	
$E = \frac{hc}{\lambda}$	λ - довжина світлової хвилі	M
л Рівняння Ейнштейна для фото	nemerry	
тынини Еннштенна для фото	$A_{\text{вих}}$ - робота виходу електрона	Дж
	у - частота випромінювання світла	Гц
2		тц
m_D^2	mv^2 .	П

	Thux - poodta bhxody chekipona	Дл
	v - частота випромінювання світла	Гц
$hv = A_{\text{\tiny BUX}} + \frac{mv^2}{2}$	$\frac{mv^2}{2}$ - кінетична енергія електрона	Дж
, hc	$m = 9,1 \cdot 10^{-31}$ кг - маса електрона	
$A_{eux} = {\lambda_{\max}}$ $A = hv_{min}$	λ_{\max} - максимальна довжина світлової хвилі, при якій ще можливий фотоефект;	М
	<i>v</i> - швидкість електрона	M/c
	v_{\min} - частота світлової хвилі, при якій ще можливий фотоефект;	Гц

Основи атомної фізики

Правило квантування орбіт

e^2	т - маса електрона	КГ
$E = -\frac{c}{4\pi\varepsilon_{o}r}$	υ- швидкість електрона	M/C
0	r - радіус n -ї орбіти	\mathbf{M}
$E = -\frac{1}{\left(4\pi\varepsilon_0\right)^2} \cdot \frac{me^4}{2\hbar^2 n^2}$	n - номер орбіти $\hbar = 1,05\cdot 10^{-34} \text{Дж}\cdot\text{c}$ - зведена стала Планка	Дж∙с
$m \circ r = n \hbar$	e – заряд електрона	Кл
$r_n = 4\pi\varepsilon_0 \frac{\hbar^2 n^2}{m \cdot e^2}$	ϵ_0 - електрична стала	$\frac{K\pi^2}{H \cdot M^2}$

Частота випромінювання і поглинання світла

n = p(1, 1)	$R = 3,27 \cdot 10^{15} \text{ c}^{-1}$ - стала Рідберга	c ⁻¹
$V_{kn} \equiv K \left(\frac{1}{n^2} + \frac{1}{k^2} \right)$	n; k - номери орбіт	
(1 1)	n_{kn} - частота випромінювання	Гц
$v_{nk} = R\left(\frac{1}{k^2} - \frac{1}{n^2}\right)$	n_{nk} - частота поглинання	Гц
$v_{kn} = \frac{E_k - E_n}{h}$	E_k, E_n - енергії відповідних стаціонарних станів атомів k і n ;	Дж

Основи ядерної фізики

Закон радіоактивного розпаду

N - кількість радіоактивних ядер, що не розпалися в момент часу <math>t $N = N_0 \cdot 2^{-\frac{t}{T}}$ $N_0 - кількість радіоактивних ядер, що не розпалися в момент часу <math>t = 0$ T - період піврозпаду с

Правила зміщення

$_{Z}^{A}X \rightarrow _{2}^{4}He + _{Z-2}^{A-4}Y$	A – атомне число	
α розпад		
$_{Z}^{A}X \rightarrow _{-1}^{0}e + _{Z+1}^{A}Y$	Z – зарядове число	
β розпад		

Енергія зв'язку атомних ядер

	$\Delta E_{\scriptscriptstyle 3B}$ - енергія зв'язку атомного ядра	MeB
$\Delta E_{3B} = \Delta m c^{2}$ $\Delta m = (Zm_{p} + Nm_{n}) - m_{\pi}$ $m_{\pi} = A - Zm_{e}$	Z - кількість протонів у ядрі N - кількість нейтронів в ядрі	
$E_{num} = \frac{E_{se}}{A}$	m_{π} — маса ядра	а.о.м
	m_{e} -маса електрона	a.o.m
	E_{36} — енергія зв'язку	MeB
	E_{num} - питомаенергія зв'язку	MeB