

# Создание скрипта на Python для ГИС GRASS

[Обсудить в форуме](#) Комментариев — 9

Эта страница опубликована в основном списке статей сайта по адресу <http://gis-lab.info/qa/grass64-python.html>

Как сделать новый модуль для GRASS

В статье рассматривается пример того, как можно расширить функциональность ГИС GRASS под нужды пользователя. В качестве примера возьмем задачу создания скрипта, вычисляющего расстояние Джеффриса-Мацуситы - меры, оценивающей степень различия классов. В качестве языка реализации был выбран язык Python, который в настоящее время становится одним из основных языков обработки геоданных.

Цель данной статьи состоит не в том, чтобы объяснить, как работает расстояние реализуемое этим конкретным скриптом, а в том, чтобы показать основные моменты, возникающие при создании собственного расширения: как производится передача параметров скрипту, как выполнить вызов внешних модулей и как получить результаты их работы.

В данной статье рассматривается подход, применимый к ГИС GRASS текущей стабильной версии 6.4. Начиная с версии GRASS GIS 7.0, которая в данный момент находится в стадии тестирования, все используемые системой скрипты, будут переведены на язык Python, соответственно, описанный ниже подход останется в силе и для последующих версий. Однако, следует оговориться, что версия GRASS GIS 7.0 предоставляет гораздо более широкие возможности для программирования расширений на языке Python, чем текущая версия, но эти возможности в данной статье не рассматриваются.

## Содержание

- [1 Общий обзор](#)
  - [1.1 Вызов скрипта](#)
    - [1.1.1 Формулы расчетов](#)
  - [1.2 Основные моменты реализации](#)
- [2 Реализация](#)
  - [2.1 Определение параметров, передаваемых модулю](#)
  - [2.2 Вызов модулей GRASS GIS из программы на Python](#)
  - [2.3 Результаты](#)

## Общий обзор

### Вызов скрипта

Сначала кратко пробежимся по основным моментам, а во втором разделе рассмотрим реализацию более детально.

Начнём с того, что определимся с входными и выходными данными. Как представляется, от нашего скрипта логично потребовать того, что он будет принимать на входе:

- список изображений (растров), из которых будут извлекаться значения яркостей пикселей для последующей классификации;

- растр, в котором хранятся маски объектов различных классов;
- два числа - номера тех категорий (классов), для которых нужно рассчитать расстояние.

Также логично потребовать от скрипта, чтобы он выдавал на выходе число - значение расстояния Джеффриса-Мацуситы для заданных классов.

Таким образом, запуск скрипта будет выглядеть так:

```
GRASS> i.jmdist base=A2000.092.1,A2000.092.2,A2000.104.1,A2000.104.2 cover=class
cats=1,2
```

где i.jmdist - название скрипта, base - параметр, в котором передается список анализируемых растров, cover - название растра масок, cats - список категорий.

## Формулы расчетов

В качестве справки в данном подразделе приводятся формулы, по которым производятся вычисления.

Расстояние будет рассчитываться по формуле:

$$J_{ij} = \sqrt{2(1 - e^{-B})}$$

где B -- расстояние Бхаттачария

$$B = \frac{1}{8}MH + \frac{1}{2} \ln \left\{ \frac{|(\sum_i + \sum_j)/2|}{|\sum_i|^{1/2}|\sum_j|^{1/2}} \right\},$$

которое, в свою очередь, рассчитывается на основе расстояния Махалланобиса:

$$MH = \sqrt{(m_i - m_j)^t \left( \frac{\sum_i + \sum_j}{2} \right)^{-1} (m_i - m_j)},$$

где  $\sum_i$  и  $\sum_j$  --- ковариационные матрицы классов i и j соответственно, а  $m_i$  и  $m_j$  --- вектора средних данных классов.

## Основные моменты реализации

Для того, чтобы рассчитать расстояние нам понадобится:

- вычислить векторы средних для каждого класса  $m_t$ ;
- вычислить матрицы ковариаций для каждого класса  $\sum_t$ ;
- вычислить искомое расстояние.

Для того, чтобы найти вектор средних значений, можно воспользоваться модулем [r.univar](#), который вычисляет различные статистики по растру. Для расчета матриц ковариаций существует модуль [r.covar](#).

Следовательно, нужно написать модуль, который будет играть роль "клея", т.е. модуль, который будет:

- Считывать параметры base, cover, cats, передаваемые из командной строки.
- Строить маски и рассчитывать статистики. (Сделать прозрачными все данные, которые не относятся к первой категории, рассчитать вектор средних и ковариации для первого класса; сделать прозрачными все данные, которые не относятся ко второй категории, рассчитать вектор средний и ковариации для второго класса). Т.е.:
  - Построить соответствующую маску.
  - Вызвать модуль r.univar, передать ему название анализируемого(ых) растра(ов) и считать ответ (средние значения) в вектор средних.

- Вызвать модуль `r.covar` и считать его ответ в матрицу ковариаций.
- После получения двух векторов средних и двух матриц ковариаций, производить необходимые расчеты для вычисления искомого расстояния.

Здесь есть тонкое место: построение масок. Если не маскировать значения категорий, то расчеты будут производиться для всего раstra в целом, а нам нужно получить соответствующие параметры для каждой категории в отдельности.

Для построения такого склеивающего модуля годится любой язык программирования, позволяющий запускать внешние программы. Здесь будет использован язык Python, соответственно, нужны знания о том, как Python производит создание и запуск подпроцессов.

## Реализация

Для того, чтобы пользователям было удобно использовать язык Python для создания модулей для ГИС GRASS, разработчики этой системы предоставили пакет-обертку для основных функций GRASS. Поэтому, модуль, написанный под GRASS GIS на языке Python, должен сначала импортировать этот пакет (и, конечно же, другие пакеты, используемые модулем):

```
import os, sys                                # эти модули и функции
from math import exp, sqrt, log               # пригодятся по ходу
import numpy as np                            # вычислений.

import grass.script as grass                  # это импорт возможностей GRASS GIS
```

## Определение параметров, передаваемых модулю

Для того, чтобы указать, какие параметры и флаги будет использовать модуль, каковы их типы и т.д. вначале модуля необходимо прописать соответствующий заголовок:

```
##Module
## description: Program calculates Jeffries-Matusita Distance
##End
##option
## key: base
## type: string
## gisprompt: base input maps
## description: Name of base raster maps
## required : yes
## multiple: yes
##end
##option
## key: cover
## type: string
## gisprompt: cover map
## description: Name of cover raster map
## required : yes
## multiple: no
##end
##option
## key: cats
## type: integer
## gisprompt: cats of cover map
## description: Categories of cover raster map for analyze
## required : yes
## multiple: yes
##end
```

Что это означает? Рассмотрим на примере параметра base:

```
##option
## key: base
## type: string
## gisprompt: base input maps
## description: Name of base raster maps
## required : yes
## multiple: yes
##end
```

Здесь указаны основные свойства параметра, такие как название параметра (key), его тип (type), обязательный ли это параметр (required), может ли данный параметр содержать список значений (multiple).

В результате создаваемый модуль "будет знать", о том, что ему требуется для работы и даже сообщить об этом пользователю:

```
GRASS> i.jmdist --help
```

Description:

Program calculates Jeffries-Matusita Distance

Usage:

```
i.jmdist base=string,string,... cover=string cats=value,value,...
--verbose --quiet
```

Flags:

```
--v  Verbose module output
--q  Quiet module output
```

Parameters:

```
base  Name of base raster maps
cover Name of cover raster map
cats  Categories of cover raster map for analyze
```

Более того, если не будет указан какой-либо из обязательных параметров, то будет показано соответствующее сообщение:

```
GRASS> i.jmdist cover=class.435 cat=1,6
```

```
ERROR: Required parameter base not set:
(Name of base raster maps).
```

Для того, чтобы получить доступ к передаваемым параметрам, необходимо использовать функцию parser():

```
if __name__ == "__main__":
    if "GISBASE" not in os.environ:
        print "You must be in GRASS GIS to run this program."
        sys.exit(1)

    options, flags = grass.parser()
    main(options, flags)
```

Эта функция анализирует параметры и флаги, передаваемые модулю, и возвращает словарь с соответствующими значениями, который может быть использован в дальнейшем:

```
def main(options, flags):
    ...
    base_maps = options'base'.split(',')
    cover_map = options'cover'
    cats = options'cats'.split(',')
    ...
```

## Вызов модулей GRASS GIS из программы на Python

Для вызова существующих модулей GRASS GIS предоставляется функция `run_command()`, которой передаются параметры - название вызываемого модуля, а также флаги и параметры, используемые модулем. Например, если мы хотим воспользоваться модулем [r.mask](#), управляющим слоем маски MASK, и установить маску, сделав прозрачными для системы все области, для которых значения растра `class` не равны 2:

```
GRASS> r.mask -o input=class maskcats=2
```

Для того, чтобы вызвать эту команду из Python, нужно передать соответствующие параметры функции `run_command()`:

```
grass.run_command('r.mask', input='class', maskcats=2, flags='o')
```

Но часто возникает необходимость не только запустить определенный модуль с требуемыми параметрами, но и прочесть вывод этого модуля для дальнейшей обработки, так, например, нам потребуется результат расчетов матрицы ковариаций. Для этих целей можно воспользоваться идеей **каналов**, которые перенаправляют стандартный вывод одной программы на стандартный вход другой. Идея каналов является классической для UNIX-систем, но с недавних пор такая возможность появилась и в Windows. Чтение данных другой программы при помощи каналов предоставляет функция `pipe_command()`.

До того, как мы рассмотрим вызов модуля `r.covar` из программы на Python, остановимся на том, какие параметры этот модуль требует для своей работы и каков его формат вывода.

Итак, модуль принимает параметр `map` - список названий растров, разделенных запятой, для которых рассчитываются ковариации, на выходе модуля - значение матрицы ковариаций:

```
GRASS> r.covar map=A2000.092.1,A2000.092.2,A2000.104.1,A2000.104.2
```

```
191239.578042 336787.737497 116070.882664 161302.532934
336787.737497 718625.461443 195030.439805 386349.959486
116070.882664 195030.439805 132796.215126 182562.501485
161302.532934 386349.959486 182562.501485 414655.863421
```

Таким образом, следующая функция вызывает модуль `r.covar`, считывает результаты его работы и возвращает список элементов матрицы ковариаций:

```
def get_covars(maps):
    """Вычисляет матрицу ковариаций для заданных карт"""
    result =
    p = grass.pipe_command('r.covar',map=maps, flags='q') # запустили модуль
    r.covar
    for line in p.stdout: # построчно считываем его стандартный вывод и разбиваем
строки, чтобы получить элементы матрицы
        result.append( float(a) for a in line.strip().split())
    p.wait()
```

```
return result
```

Аналогично, для получения вектора средних значений для списка карт будет использоваться следующая функция:

```
def get_averages(maps):  
    """Вычисляет средние значения ячеек для каждой карты из списка карт maps"""  
    results =  
    for m in maps:  
        univar = {}  
        p = grass.pipe_command('r.univar', flags='g', map=m)  
        for line in p.stdout:  
            val, count = line.strip().split('=')  
            univarval = float(count)  
        p.wait()  
        results.append(univar'mean')  
    return results
```

Полученные значения можно анализировать средствами Python, передавать их следующим модулям и т.д.

## Результаты

Итак, в статье были рассмотрены следующие вопросы создания модуля для GRASS GIS на языке Python:

- Вызов модуля, анализ параметров командной строки.
- Запуск внешних программ при помощи функции `run_command()`
- Чтение результатов работы внешних программ при помощи функции `pipe_command()`

Поскольку цель статьи - дать читателю представление об основных моментах создания скриптов для GRASS GIS, то основной упор в статье делается на описание передачи данных между различными модулями GRASS, соответственно, в статье не разбирается функция вычисления расстояния. Заинтересовавшийся читатель может скачать созданный модуль по [ссылке](#) для более детального знакомства.

## Ссылки по теме

- [GRASS and Python](#)

[Обсудить в форуме](#) Комментариев — 9

Последнее обновление: 2014-05-15 01:37

Дата создания: 25.04.2011

Автор(ы): [Дмитрий Колесов](#), [Максим Дубинин](#)