Сделайте краткий обзор любой статьи посвященной тому или иному алгоритму для object detection, который не рассматривался на уроке. Проведите анализ: Чем отличается выбранная вами на рассмотрение архитектура нейронной сети от других архитектур? В чем плюсы и минусы данной архитектуры? Какие могут возникнуть трудности при применении данной архитектуры на практике?

Запустите детектор (ssdMobile_v2 или faster_rcnn, или любой другой детектор) для своей картинки и попробуйте найти 10 объектов, 100 объектов.

(не обязательное) Постройте детектор в TF2 Object Detection API (см. пример для разметки с Roboflow)

(не обязательное) Ссылка на репозиторий с полным кодом для обучения ssd нейросети - https://github.com/sergeyveneckiy/ssd-tensorflow. Попробуйте улучшить точность ее работы и напишите отчет, что вы пробовали изменить в ее параметрах и как это отражалось на процессе обучения нейронной сети. Обратите внимание! Мин. сист. требования для запуска данного проекта - это минимум 8 Gb ОЗУ. Если у вас недостаточно мощности компьютера, то вы можете просто изучить содержимое исходного кода и датасета данного проекта.

CenterNet

В случае обнаружения объекта ключевыми точками являются центр поля, которые находятся по тепловой карте объектов, Чтобы сформировать тепловые карты истинности для распространения потерь, эти центры разбиваются с использованием ядер Гаусса, в случае, когда два гаусса одного и того же класса перекрываются, они берут максимум по элементам, чтобы найти целевой класс

```
#Umnopt Bcero

# Currently %tensorflow_version 2.x installs beta1, which doesn't work here.

# %tensorflow_version can likely be used after 2.0rc0

#!pip install tf-nightly-gpu-2.0-preview

#!pip install tf-nightly-gpu-2.0-preview

from __future__ import absolute_import, division, print_function, unicode_literals

# Install TensorFlow

import tensorflow as tf

# For running inference on the TF-Hub module.

import tensorflow as tf

import tensorflow_hub as hub
```

```
# For downloading the image.
import matplotlib.pyplot as plt
import tempfile
from six.moves.urllib.request import urlopen
from six import BytesIO
# For drawing onto the image.
import numpy as np
from PIL import Image
from PIL import ImageColor
from PIL import ImageDraw
from PIL import ImageFont
from PIL import ImageOps
# For measuring the inference time.
import time
%matplotlib inline
# Check available GPU devices.
print("The following GPU devices are available: %s" % tf.test.gpu_device_name())
     The following GPU devices are available:
from google.colab import files
import cv2 as cv
Формирование и обработка результатов детектирования
# выводит картинку
def display_image(image):
  fig = plt.figure(figsize=(20, 15))
  plt.grid(False)
  plt.imshow(image)
# Грузим и обрабатываем картинку
def download_and_resize_image(url, new_width=256, new_height=256,
                              display=False):
  _, filename = tempfile.mkstemp(suffix=".jpg")
  response = urlopen(url)
  image_data = response.read()
  #read image
  image data = BytesIO(image data)
  pil_image = Image.open(image_data)
  pil_image = ImageOps.fit(pil_image, (new_width, new_height), Image.ANTIALIAS)
  pil_image_rgb = pil_image.convert("RGB")
  pil_image_rgb.save(filename, format="JPEG", quality=90)
  #print("Image downloaded to %s." % filename)
  if display:
    display_image(pil_image)
  return filename
```

```
# Рисуем рамку на изображении
def draw_bounding_box_on_image(image,
                               ymin,
                               xmin,
                               ymax,
                               xmax,
                               color,
                               font,
                               thickness=4,
                               display_str_list=()):
  """Adds a bounding box to an image."""
  draw = ImageDraw.Draw(image)
  im width, im height = image.size
  (left, right, top, bottom) = (xmin * im_width, xmax * im_width,
                                ymin * im_height, ymax * im_height)
 draw.line([(left, top), (left, bottom), (right, bottom), (right, top),
             (left, top)],
            width=thickness,
            fill=color)
 # If the total height of the display strings added to the top of the bounding
 # box exceeds the top of the image, stack the strings below the bounding box
 # instead of above.
 display_str_heights = [font.getsize(ds)[1] for ds in display_str_list]
 # Each display str has a top and bottom margin of 0.05x.
 total_display_str_height = (1 + 2 * 0.05) * sum(display_str_heights)
 if top > total_display_str_height:
   text bottom = top
 else:
   text_bottom = bottom + total_display_str_height
 # Reverse list and print from bottom to top.
  for display_str in display_str_list[::-1]:
   text_width, text_height = font.getsize(display_str)
   margin = np.ceil(0.05 * text height)
    draw.rectangle([(left, text_bottom - text_height - 2 * margin),
                    (left + text_width, text_bottom)],
                   fill=color)
    draw.text((left + margin, text_bottom - text_height - margin),
              display str,
              fill="black",
              font=font)
   text_bottom -= text_height - 2 * margin
# Рисуем все рамки
# max boxes - максимальное число объектов для отображения, min score=0.01 - минимакльная т
# можно менять
def draw_boxes(image, boxes, class_names, scores, max_boxes=3, min_score=0.01):
  """Overlay labeled boxes on an image with formatted scores and label names."""
 colors = list(ImageColor.colormap.values())
 try:
    font = ImageFont.truetype("/usr/share/fonts/truetype/liberation/LiberationSansNarrow-R
                              25)
```

```
HW7.ipynb - Colaboratory
  except IOError:
    print("Font not found, using default font.")
    font = ImageFont.load default()
  for i in range(min(boxes.shape[0], max_boxes)):
    if scores[i] >= min_score:
      ymin, xmin, ymax, xmax = tuple(boxes[i])
      display_str = "{}: {}%".format(class_names[i].decode("ascii"),
                                      int(100 * scores[i]))
      color = colors[hash(class_names[i]) % len(colors)]
      image_pil = Image.fromarray(np.uint8(image)).convert("RGB")
      draw bounding box on image(
          image pil,
          ymin,
          xmin,
          ymax,
          xmax,
          color,
          font,
          display_str_list=[display_str])
      np.copyto(image, np.array(image_pil))
  return image
Загрузка детектора
module_handle = "https://tfhub.dev/google/faster_module_handle = "https://tfhub.dev/google_v2/1"
detector = hub.load(module_handle).signatures['default']
     INFO:tensorflow:Saver not created because there are no variables in the graph to rest
     INFO:tensorflow:Saver not created because there are no variables in the graph to rest
def load img(path):
```

```
img = tf.io.read_file(path)
img = tf.image.decode jpeg(img, channels=3)
return img
```

Выполняем детектор

```
def run detector(detector, path):
  img = load img(path)
 converted_img = tf.image.convert_image_dtype(img, tf.float32)[tf.newaxis, ...]
 start_time = time.time()
 result = detector(converted img)
 end_time = time.time()
 #print(result['detection_scores'])
 result = {key:value.numpy() for key,value in result.items()}
```

```
image_with_boxes = draw_boxes(
   img.numpy(), result["detection_boxes"],
   result["detection_class_entities"], result["detection_scores"], max_boxes=10)

display_image(image_with_boxes)
return result
```

Возвращаем рамки для объектов

```
# Найдем рамку
# max_boxes - максимальное число объектов для отображения, min_score=0.0 - минимакльная то
# можно менять
def get_bounding_box_on_image(image, boxes, class_names, scores, max_boxes=2, min_score=0.
  """Overlay labeled boxes on an image with formatted scores and label names."""
  if len(image.shape)>3:
    image=image.reshape(image.shape[-3],image.shape[-2],image.shape[-1])
  I shape=np.uint8(image).shape
 #print(I shape)
  im array=[]
  for i in range(min(boxes.shape[0], max_boxes)):
   #print(tuple(boxes[i]))
   if scores[i] >= min_score:
      ymin, xmin, ymax, xmax = tuple(boxes[i])
      yminI = np.int(ymin*I_shape[0])
      ymaxI = np.int(ymax*I shape[0])
      xminI = np.int(xmin*I_shape[1])
      xmaxI = np.int(xmax*I_shape[1])
      imf = np.array(image)[yminI:ymaxI,xminI:xmaxI,:]
      #print(imf.shape,imf[0,0,:])
      im_array.append(imf.copy())
  return im_array
# Вернем рамки
def get boxes(image, boxes, class names, scores, max boxes=2, min score=0.1):
  """Overlay labeled boxes on an image with formatted scores and label names."""
  image_pil = np.array(image)
  for i in range(min(boxes.shape[0], max_boxes)):
    if scores[i] >= min_score:
      ymin, xmin, ymax, xmax = tuple(boxes[i])
      imf= get_bounding_box_on_image(image_pil, boxes, class_names, scores, max_boxes=max_
  return imf
```

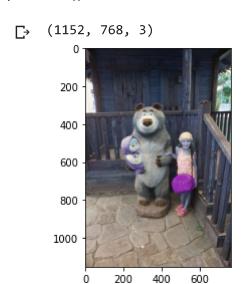
```
files.upload()
```

Выбрать файлы Файл не выбран Upload widget is only available when the cell has been executed in the current browser session. Please rerun this cell to enable. Saving DSC08201.JPG to DSC08201.JPG {
'DSC08201.JPG': b'\xff\xd8\xff\xe0\x00\x10JFIF\x00\x01\x01\x01\x01^\x01^\x00\x00\xff

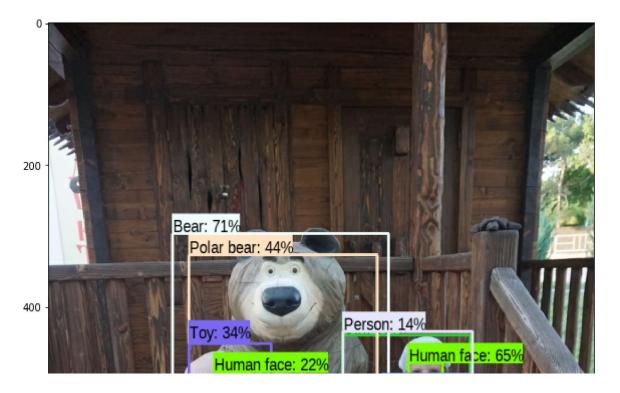
im1 = cv.imread('/content/DSC08201.JPG')
print(im1.shape)

plt.imshow(im1)

plt.show()



result = run_detector(detector, '/content/DSC08201.JPG')





×