

# Práctica 7

## Conexión de actuadores a la tarjeta arduino

Laboratorio de Bio-Robótica  
Construcción de Robots Móviles

### Objetivos

- Familiarizar al alumno con el uso del software de control de versiones `git`.
- Aprender a utilizar el software desarrollado en el Laboratorio de Bio-Robótica para la operación de robots móviles autónomos.

### 1. Introducción