Teorema de Liouville

Sergio González Montero (U2)

2 de abril de 2024

1. Objetivo

Dado el hamiltoniano de un oscilador no lineal, las ecuaciones de Hamilton-Jacobi nos llevan a $H(q,p)=p^2+\frac{1}{4}(q^2-1)^2$, $\ddot{q}=-2q(q^2-1)$, describiendo la evolución de q(t) y $p(t)=\frac{\dot{q}}{2}$, con condiciones iniciales $D_0=[0,1]^2$ y parámetro temporal $t=n\delta,\ \delta\in[10^{-4},10^{-3}], n\in\mathbb{N}\cup\{0\}$, se representará el espacio fásico, el valor del área en el tiempo $t=\frac{1}{3}$ con una estimación del error y se verificará que el Teorema de Liouville se cumple durante la evolución de la ecuación diferencial anterior. Además, se creará un GIF del diagrama de fases D_t para $t\in(0,5)$.

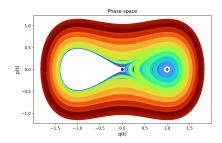
2. Material y datos

Se usaron los siguientes apartados de las notas de Robert Monjo de la asignatura de Geometría Computacional, a día 25/03/2024: Definición 3.2.1. Espacio de fases; Teorema 3.2.1. Liouville; Sección 3.2.3. Computación de simplectomorfismos, Algoritmo 3.2.1. Área del espacio fásico de un oscilador y Ejemplo 3.2.4. Oscilador con dos mínimos.

En cuanto al código, se usaron como base las plantillas GCOM2024-practica3_plantilla y GCOM2023-ejemplo animacion esfera. En él, se han utilizado las librerías siguientes:

- 1. numpy: operaciones matemáticas y cálculos numéricos
- 2. matplotlib: para visualización de gráficos y GIF
- 3. scypy.spatial: añade el cálculo y representación del diagrama de la envolvente convexa

3. Resultados



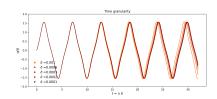
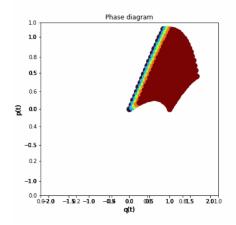


Figura 1: Phase space and time granularity

Para $\delta=10^{-4}$, la granularidad más fina de nuestro intervalo y a priori mejor, nos arroja el resultado de área de $D_{\frac{1}{3}}=0.9999+-0.0004$, con resultados redondeados a la diezmilésima. Esto supone un error inferior al 0,1%. Tanto para esta aproximación como para las siguientes se ha tenido en cuenta la deformación de las condiciones iniciales, calculando la aproximación real del



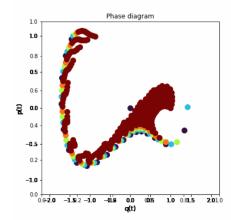


Figura 2: Phase diagram evolution

área a través de la envoltura convexa total y haciendo la diferencia con las envolturas de los lados derecho e inferior con el fin de reducir el error de medición.

Los errores se han calculado variando la granularidad desde 3.0 hasta 3.9, calculando el área del diagrama de fases para cada una de ellas y haciendo la diferencia con la medición tomada en $t=\frac{1}{3}$, tomando el máximo de ellas.

Se añaden también dos momentos del GIF para apreciar la evolución del sistema.

4. Conclusión

Por un lado, una granularidad más fina conduce a mejores resultados al asemejarse más al caso continuo. Nótese que con un paso aún menor podría darse la situación de que, computacionalmente, hayan oscilaciones y producir inestabilidad en la evolución del sistema debido a los errores de redondeo.

Por otro lado, para verificar la satisfacción del teorema de Liouville, ha bastado con observar la evolución del diagrama de fases para encontrar dónde aplicar de nuevo las envolturas convexas y conseguir una aproximación más fina. Sin embargo, otra evolución más caótica quizá dificulte esta tarea y sea más conveniente usar otras librerías como Polygon, de shapely.

Como se apreciará en el GIF y en las capturas anteriores, los puntos (0,0) y (1,0) de la malla quedan invariantes con el tiempo, de donde se deduce que se tratan de puntos de equilibrio.

5. Código

Programa 1: practica3.py

```
1
   # Sergio Gonzalez Montero
2
   # Victor Martin Martin
3
  import os
   import numpy as np
   import matplotlib.pyplot as plt
   from scipy.spatial import ConvexHull, convex_hull_plot_2d
9
   from matplotlib import animation
10
11
   os.getcwd()
12
   # q = variable de posicion, dq0 = \det\{q\}(0) = valor inicial de la derivada
13
14
   # d = granularidad del parametro temporal
15
   def deriv(q, dq0, d):
16
      \# dq = np.empty([len(q)])
17
      dq = (q[1:len(q)]-q[0:(len(q)-1)])/d
18
      dq = np.insert(dq, 0, dq0)
      return dq
19
20
21
   # Oscilador no lineal
22
   def F(q):
23
       ddq = -2*q*(q**2-1)
24
       return ddq
25
26
   # Resolucion de la ecuacion dinamica \dot{q} = F(q), obteniendo la orbita q(t)
   # Los valores iniciales son la posicion q0 := q(0)
   # y la derivada dq0 := \dot{q}(0)
   def orb(n, q0, dq0, F, args=None, d=0.001):
30
       q = np.empty([n+1])
31
       q[0] = q0
32
       q[1] = q0 + dq0*d
33
       for i in np.arange(2, n+1):
34
           args = q[i-2]
35
           q[i] = -q[i-2] + d**2*F(args) + 2*q[i-1]
36
       return q
37
38
  print("-----\n")
39
40
41
   Grafico del espacio de fases
   H \cdot H \cdot H
42
```

```
def simplectica(q0, dq0, F, col=0, d=10**(-4), n=0, marker='-', plot=False):
43
44
45
       q0 : float; variable de estado
46
       dq0 : float; derivada de q0
       F : function; funcion del oscilador no lineal
47
48
       col : int; controla el color de la linea del grafico
49
       d : float; longitud de paso en el mallado
50
       n : int; numero de subintervalos
51
       marker : patron de graficado
52
       plot : bool; control de graficado
53
54
       q = orb(n, q0=q0, dq0=dq0, F=F, d=d)
55
       dq = deriv(q, dq0=dq0, d=d)
56
       p = dq/2
57
       if plot: plt.plot(q, p, marker, c=plt.get_cmap("turbo")(col))
58
59
60
   def espacio_fasico(F, d, plot=False):
       0.00
61
62
       F : function; ecuacion diferencial
63
       d : float; longitud de paso en el mallado
64
       plot : bool; control de graficado
       Se plotea el espacio fasico completo
65
       H H H
66
67
       if plot:
68
            fig = plt.figure(figsize=(8, 5))
69
           fig.subplots_adjust(hspace=0.4, wspace=0.2)
70
            ax = fig.add_subplot(1, 1, 1)
71
       # Condiciones iniciales:
72
       seq_q0 = np.linspace(0., 1., num=10)
73
       seq_dq0 = np.linspace(0., 2, num=10)
74
       for i in range(len(seq_q0)):
75
            for j in range(len(seq_dq0)):
76
                q0 = seq_q0[i]
77
                dq0 = seq_dq0[j]
                col = (1+i+j*(len(seq_q0)))/(len(seq_q0)*len(seq_dq0))
78
79
                simplectica (q0=q0, dq0=dq0, F=F, col=col, d=d, n=int(16/d),
                             marker='o', plot=plot)
80
81
       if plot:
82
            ax.set_xlabel("q(t)", fontsize=12)
83
           ax.set_ylabel("p(t)", fontsize=12)
84
           plt.title("Phase space")
           plt.savefig('Phase space.png', dpi=250)
85
86
           plt.show()
87
88
   # CALCULO DE ORBITAS
```

```
89
   11 11 11
90
    Grafico del oscilador con d = [10^-4, 10^-3]
91
    Se busca la mayor granularidad del mallado
92
   q0 = 0.
93
94
   dq0 = 1.
   fig, ax = plt.subplots(figsize=(12, 5))
   plt.ylim(-2, 2)
    plt.rcParams["legend.markerscale"] = 6
97
98
    ax.set_xlabel("t = n $\delta$", fontsize=12)
99
   |ax.set_y|abel("q(t)", fontsize=12)
100
   | iseq = np.linspace(3.,4., num=5)
    horiz = 32
101
102
   for i in iseq:
103
        d = 10 **(-i)
104
        n = int(horiz/d)
105
        t = np.arange(n+1)*d
106
        q = orb(n, q0=q0, dq0=dq0, F=F, d=d)
        plt.plot(t, q, \circ, markersize=0.5/i,
107
108
                 label='$\delta$ ='+str(np.around(d, 4)),
109
                 c=plt.get_cmap("turbo")(i/np.max(iseq)))
110
        plt.rcParams["legend.markerscale"] = 35
111
        ax.legend(loc=3, frameon=False, fontsize=12)
112
        plt.title("Time granularity")
113
114
   plt.savefig('Time granularity.png', dpi=250)
115
   plt.show()
116
117
    Se detecta en la grafica que el delta que
118
    mejor ajusta es el menor, d = 10^-4
119
120
121
    # ESPACIO FASICO
122
123
    Representacion del espacio fasico para d = 10^-4
124
125
    d = 10 ** (-4)
126
    espacio_fasico(F, d, True);
127
128
129
   print("\n-----\n")
130
131
    t = nd, con t = 1/3; d = 10^-4 --> n = t/d --> n = 3333.33
132
   n = int(horiz/d), con n = 3333.33; d = 10^-4 -->
133
    --> horiz ~ n*d --> horiz = 0.33
134 | " " "
```

```
| def area_convexa(F, d=10**(-4), horiz=0.33, plot=False, verdad = True):
135
136
137
        F : function; ecuacion diferencial
138
        d : float; longitud de paso en el mallado
139
        horiz : int; maximo de pasos temporales
140
        plot : bool; control de graficado
141
        return : area de la envolvente convexa
142
143
        seq_q0 = np.linspace(0., 1., num=20)
144
        seq_dq0 = np.linspace(0., 2, num=20)
145
        q2 = np.array([])
146
        p2 = np.array([])
147
148
        if plot: ax = fig.add_subplot(1, 1, 1)
149
150
        for i in range(len(seq_q0)):
151
             for j in range(len(seq_dq0)):
152
                 q0 = seq_q0[i]
153
                 dq0 = seq_dq0[j]
154
                 n = int(horiz/d)
                 q = orb(n, q0=q0, dq0=dq0, F=F, d=d)
155
156
                 dq = deriv(q, dq0=dq0, d=d)
                 p = dq/2
157
                 q2 = np.append(q2, q[-1])
158
159
                 p2 = np.append(p2, p[-1])
160
161
        if plot:
            plt.xlim(-2.2, 2.2)
162
163
            plt.ylim(-1.2, 1.2)
164
            plt.rcParams["legend.markerscale"] = 6
165
             ax.set_xlabel("q(t)", fontsize=12)
             ax.set_ylabel("p(t)", fontsize=12)
166
167
             plt.plot(q[-1], p[-1], marker="o", markersize=10,
168
                      c=plt.get_cmap("turbo")(i/np.max(iseq)))
169
170
        X = np.array([q2,p2]).T
171
        hull = ConvexHull(X)
172
        area = hull.volume
173
174
        if verdad:
175
176
            Y = []
177
             for i in range(0,400,20):
178
                 Y.append(X[i])
179
            hull_inf = ConvexHull(Y)
180
             area_inf = hull_inf.volume
```

```
181
182
            Z = []
183
            for i in range (380,400):
184
                Z.append(X[i])
            hull_drch = ConvexHull(Z)
185
186
            area_drch = hull_drch.volume
187
188
            area_total = area-area_inf-area_drch
189
190
191
        if plot:
192
            convex_hull_plot_2d(hull)
193
            plt.show()
194
195
        if verdad:
196
            return (round(area_total, ndigits=4),round(area, ndigits=4),
197
                    round(area_inf, ndigits=4),round(area_drch, ndigits=4))
198
199
            return round(area, ndigits=4)
200
201
    H H H
202
    Calculo del area segun d = iseq en t = 1/3, devuelve la maxima
203
    diferencia de cada area con el area del delta con mayor granularidad
204
205
    # CALCULO DEL AREA
206
   | area_tercio = area_convexa(F,10**(-4),0.33) |
207
    print(f"Whole convex hull area d = 10^-4, horiz = 0.33:\n
    {round(area_tercio[1], ndigits=4)}\n")
208
209
    print(f"Lower convex hull area d = 10^-4, horiz = 0.33:\n\
    {round(area_tercio[2], ndigits=4)}\n")
210
211
    print(f"Right Convex hull area d = 10^-4, horiz = 0.33:\n\
    {round(area_tercio[3], ndigits=4)}\n")
212
    print(f"Real area approximation d = 10^-4, horiz = 0.33:\n\
213
214
    {round(area_tercio[0], ndigits=4)}\n")
215
216
    # CALCULO DEL ERROR
217
    iseq = np.linspace(3., 3.9, num=10)
    areas_esp_fas = [area_convexa(F,10**(-i),0.33)[0] for i in iseq]
218
    areas_err = [abs(area_esp_fas-area_tercio[0])
219
                 for area_esp_fas in areas_esp_fas]
220
221
    area_max_error = np.max(areas_err)
222
   # Area +- error
    print("Area D_1/3:", round(area_tercio[0], ndigits=4), "+-",
223
224
   round(area_max_error,ndigits=4))
225
226 # TEOREMA DE LIOUVILLE
```

```
227
    print("\nLiouville theorem")
228
    tseq = np.linspace(1.00969697e-02, 0.33, num=33)
229
    areas_0_t = [area_convexa(F,10**(-4),t)[0]  for t in tseq]
230
    print(f"\nAreas from D_0 to D_1/3:\n{areas_0_t}\n")
231
    print("Maximum error:", round(max(abs(np.max(areas_0_t) - 1),
232
                    abs(np.min(areas_0_t) - 1)),ndigits=4))
233
234
235
    print("\n----\n")
236
    def animate(ft):
237
        seq_q0 = np.linspace(0., 1., num=20)
238
        seq_dq0 = np.linspace(0., 2, num=20)
239
        q2 = np.array([])
240
        p2 = np.array([])
241
242
        ax = fig.add_subplot(1, 1, 1)
243
244
        horiz = ft
        for i in range(len(seq_q0)):
245
246
            for j in range(len(seq_dq0)):
247
                q0 = seq_q0[i]
248
                dq0 = seq_dq0[j]
249
                d = 10 * * (-4)
250
                n = int(horiz/d)
251
                q = orb(n, q0=q0, dq0=dq0, F=F, d=d)
252
                dq = deriv(q, dq0=dq0, d=d)
253
                p = dq/2
254
                q2 = np.append(q2, q[-1])
255
                p2 = np.append(p2, p[-1])
256
257
                plt.xlim(-2.2, 2.2)
258
                plt.ylim(-1.2, 1.2)
259
                plt.rcParams["legend.markerscale"] = 6
260
                ax.set_xlabel("q(t)", fontsize=12)
261
                ax.set_ylabel("p(t)", fontsize=12)
262
                plt.plot(q[-1], p[-1], marker="o", markersize=10,
263
                           c=plt.get_cmap("turbo")(i/np.max(iseq)))
264
265
        return ax
266
267
    def init():
268
        return animate(10)
269
    # Representacion: animacion
270
   |fig = plt.figure(figsize=(6, 6))
272 | ani = animation.FuncAnimation(fig, animate, np.arange(0.1, 5, 0.1),
```

```
273 | init_func=init, interval=48)
274 | plt.title("Phase diagram")
275 | ani.save("Phase diagram.gif", fps = 30)
276 | plt.close(fig)
277 | print("Done")
```