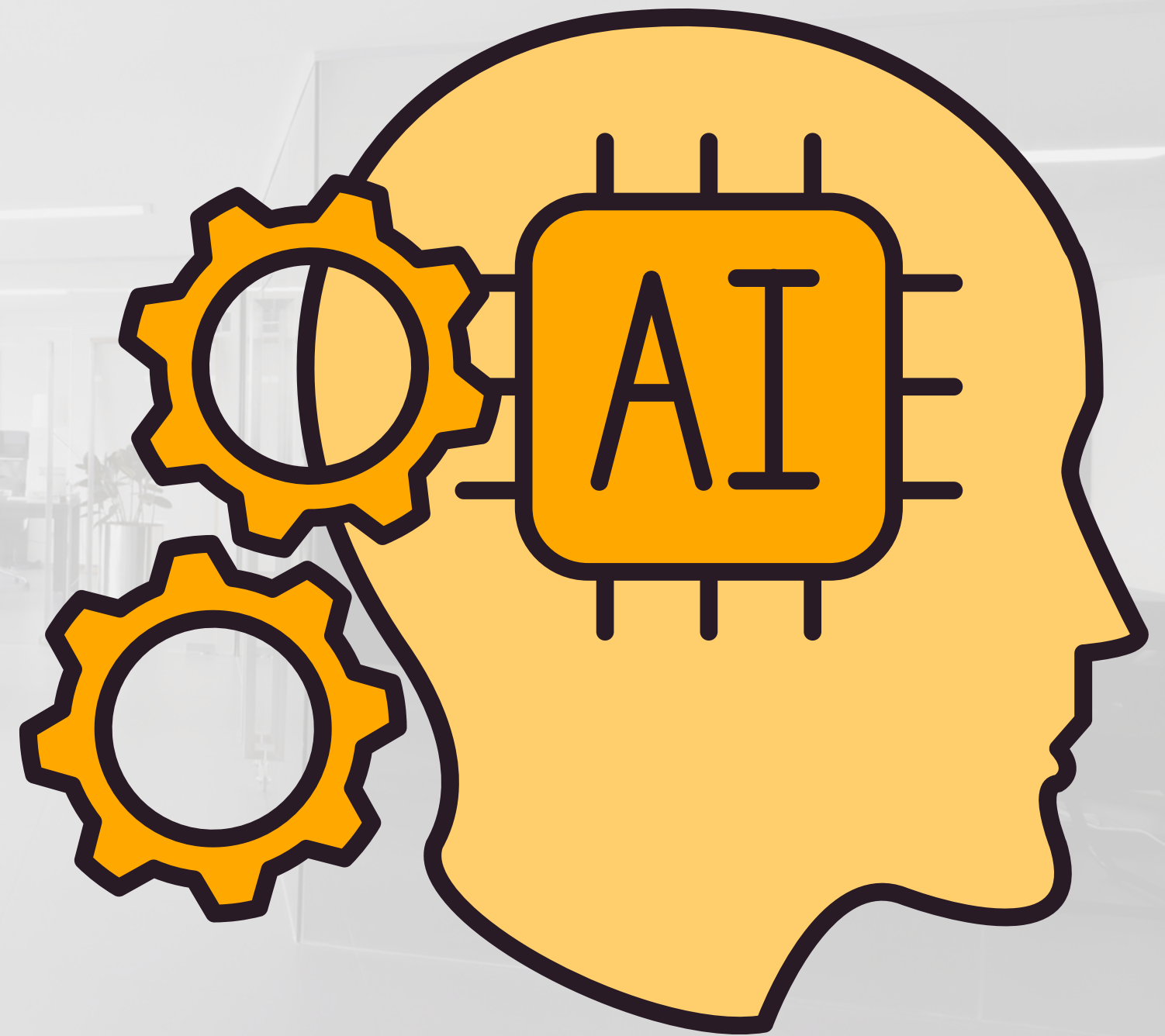


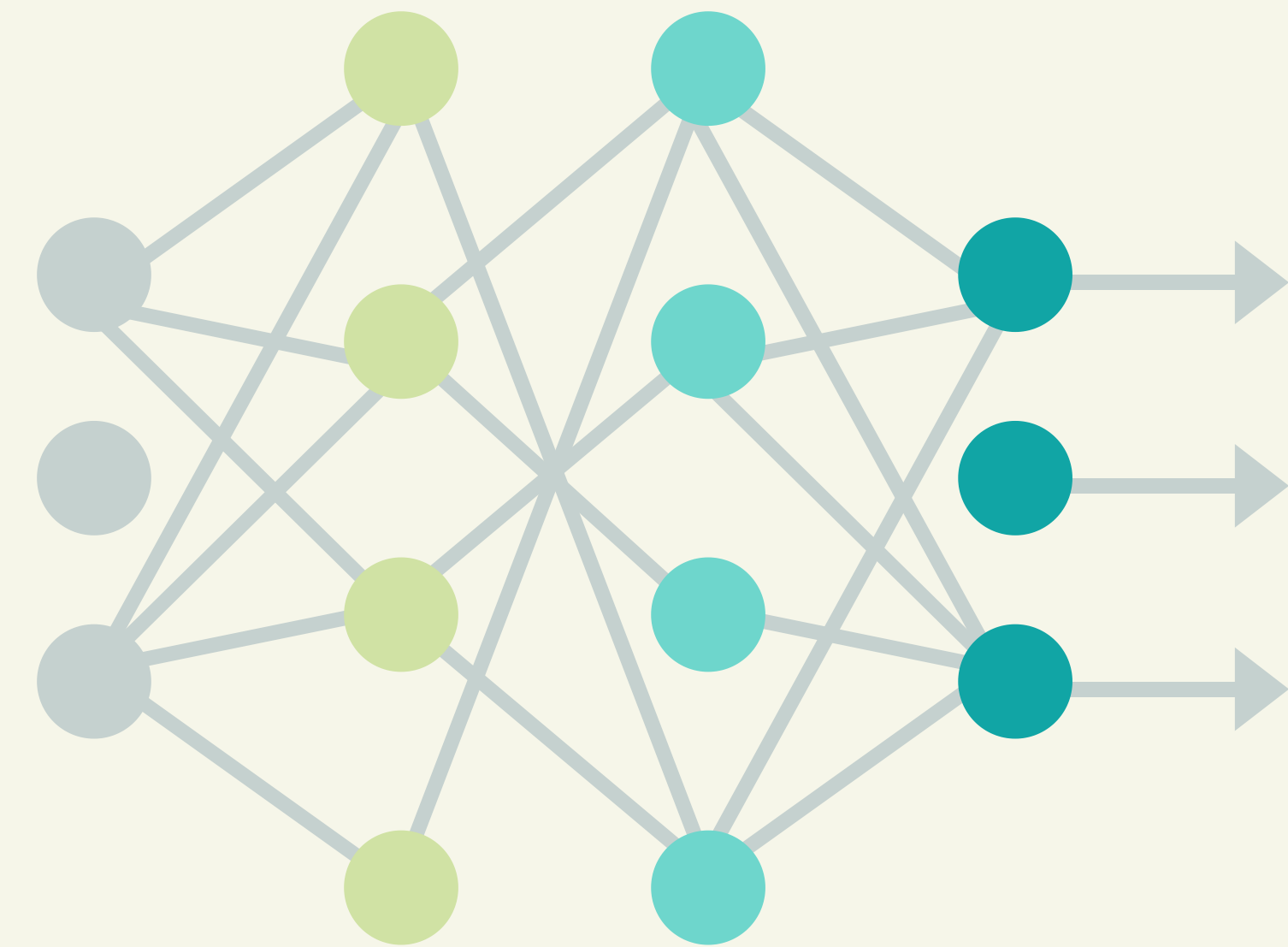
# BACKPROPAGATION

PRESENTADO POR:

- DANIEL FELIPE SORACIPA
- JUAN JOSE MEDINA
- CRISTIAN DANIEL MONTAÑEZ
- SERGIO ALEJANDRO RUIZ



# ARQUITECTURA DE UNA RED NEURONAL



Una red neuronal artificial se compone de capas de unidades de procesamiento llamadas neuronas. Estas capas están organizadas de manera secuencial: la entrada pasa por una o varias capas ocultas antes de llegar a la salida. Cada neurona transforma la información que recibe aplicando una combinación lineal de sus entradas seguida por una función de activación no lineal. La arquitectura define cómo fluye la información a través de la red y determina su capacidad de aprendizaje.

**1. Capa de entrada**

**2. Capas ocultas**

**3. Capa de salida**



# CAPAS DE UNA RED NEURONAL

## Capa de entrada

- Recibe directamente las variables de entrada ( $x_1, x_2, \dots, x_n$ ).
- Cada nodo representa una característica del conjunto de datos.
- No realiza transformaciones, solo entrega los datos a la siguiente capa.

## Capas ocultas

- Una o varias capas intermedias entre la entrada y la salida.
- Cada neurona realiza el siguiente cálculo:
$$z = \sum(w \cdot a) + b$$
$$a = \sigma(z)$$
Donde:
  - $w$ : pesos
  - $a$ : activaciones de la capa anterior
  - $b$ : sesgo (bias)
  - $\sigma(z)$ : función de activación (ReLU, Sigmoid, tanh, etc.)

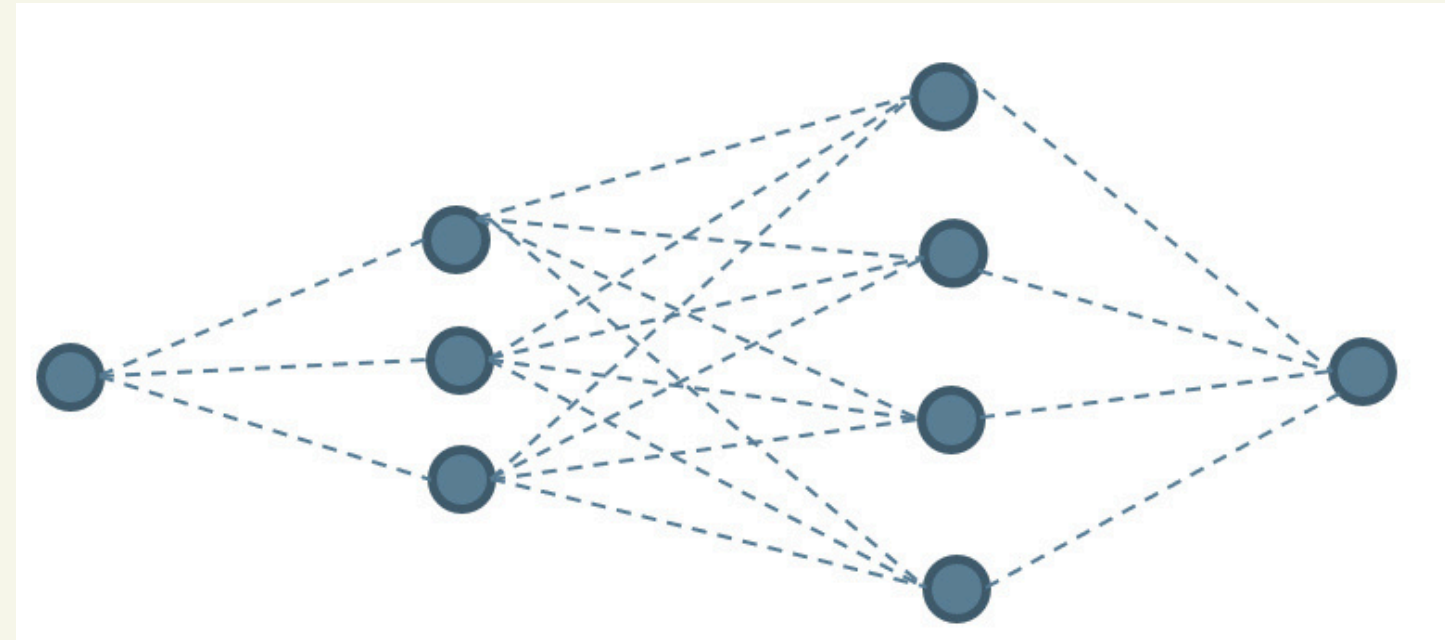
## Capas de salida

- Entrega la predicción de la red ( $\hat{y}$ ).
- Su forma depende del tipo de tarea:
  - Regresión: 1 neurona con activación lineal
  - Clasificación binaria: 1 neurona + Sigmoid
  - Clasificación multiclase: softmax sobre  $n$  neuronas



# 1. FORWARD PASS

calcular las salidas de la red y el costo (función de pérdida) para un ejemplo de entrenamiento.



## Pre-activación :

$$z_j^L = \sum_k w_{jk}^L \cdot a_k^{L-1} + b_j^L$$

## Activación :

$$a_j^L = \sigma(z_j^L) \quad \text{donde } \sigma \text{ es una función de activación (sigmoide, ReLU, etc.)}$$

## Ejemplo:

con una sola neurona de salida (coste cuadrático medio):

## Coste:

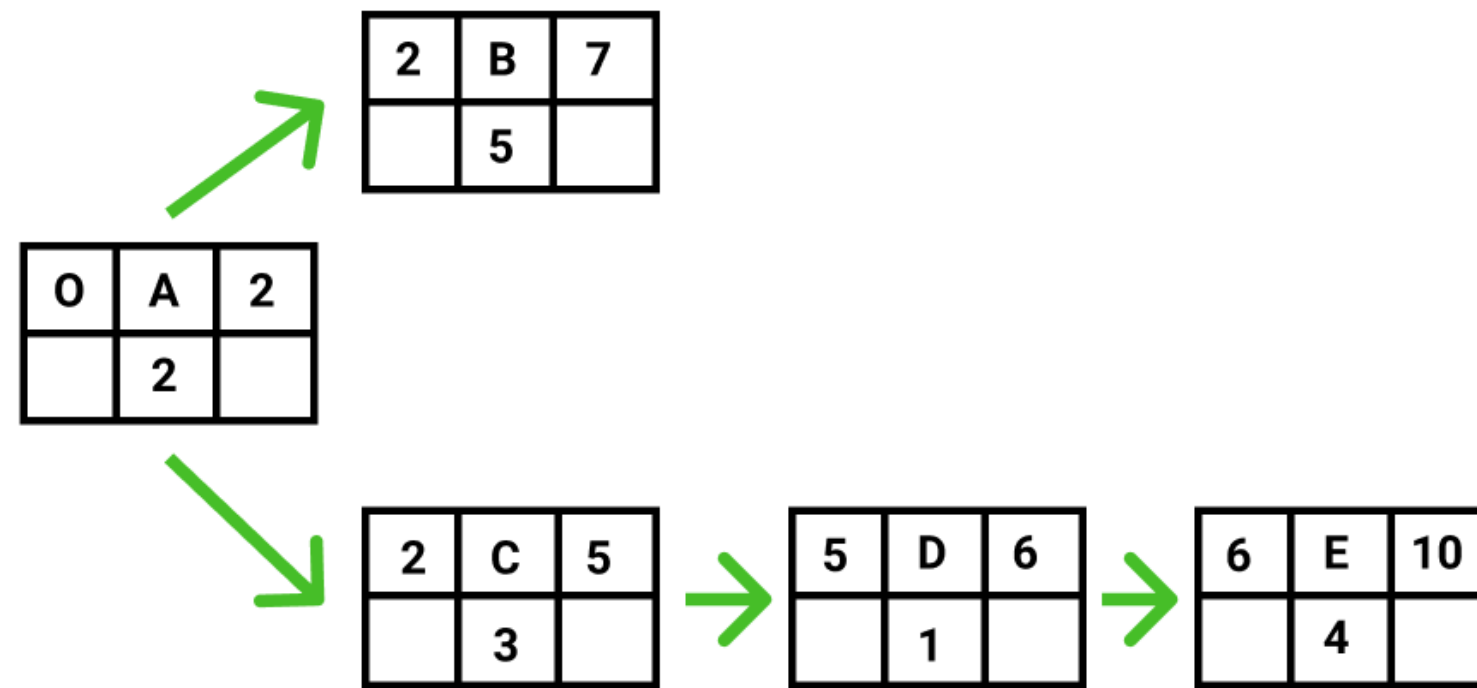
$$C = \frac{1}{2} (a^L - y)^2$$

- Calculamos  $z$  y luego  $a$  capa por capa.
- Al llegar a la salida, se evalúa el costo (error) con respecto al valor deseado  $y$ .



## 2. BACKWARD PASS

Determinar cuánto afectó cada neurona de la capa de salida al error final.



## FORMULAS

**Error en la capa de salida :**

$$\delta^L = \partial C / \partial a^L \cdot \sigma'(z^L)$$

**Costo cuadrático medio**

$$\delta^L = (a^L - y) \cdot \sigma'(z^L)$$

- $\delta^L$  mide la “culpa” de cada neurona de salida en el error total.
- Es el punto de partida para propagar errores hacia atrás.

# 3. COSTO (FUNCIÓN DE PÉRDIDA)

Error cuadrático medio para  
una sola muestra

$$C = \frac{1}{2} \sum_j (a_j^L - y_j)^2$$

Cross-Entropy

$$C = - \sum_j [y_j \log a_j^L + (1 - y_j) \log(1 - a_j^L)]$$

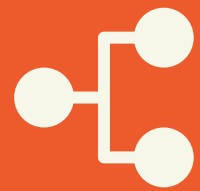
# BACKWARD PASS (RETROPROPAGACIÓN)

## Objetivo:

Calcular

- $\frac{\partial C}{\partial w_{jk}^l}$
- $\frac{\partial C}{\partial b_j^l}$

Usando la regla de la cadena de cálculo diferencial.



## Paso 2: Error en capas ocultas

Para capas  $l = L-1, L-2, \dots, 2 | l = L-1, L-2, \dots, 2$ :

$$\delta_j^l = \left( \sum_k w_{kj}^{l+1} \cdot \delta_k^{l+1} \right) \cdot \sigma'(z_j^l)$$

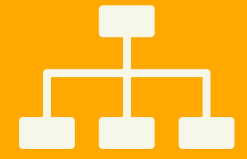
Se propaga el error hacia atrás usando los pesos y la derivada de la activación.

## Paso 1: Error de la capa de salida

Definimos el "error"  $\delta_j^L$  de la neurona  $j$  en la última capa  $L$ :

$$\delta_j^L = \frac{\partial C}{\partial z_j^L} = \frac{\partial C}{\partial a_j^L} \cdot \frac{\partial a_j^L}{\partial z_j^L} = (a_j^L - y_j) \cdot \sigma'(z_j^L)$$

Este es el inicio del flujo hacia atrás. Se mide cuánto contribuye cada salida al error final.



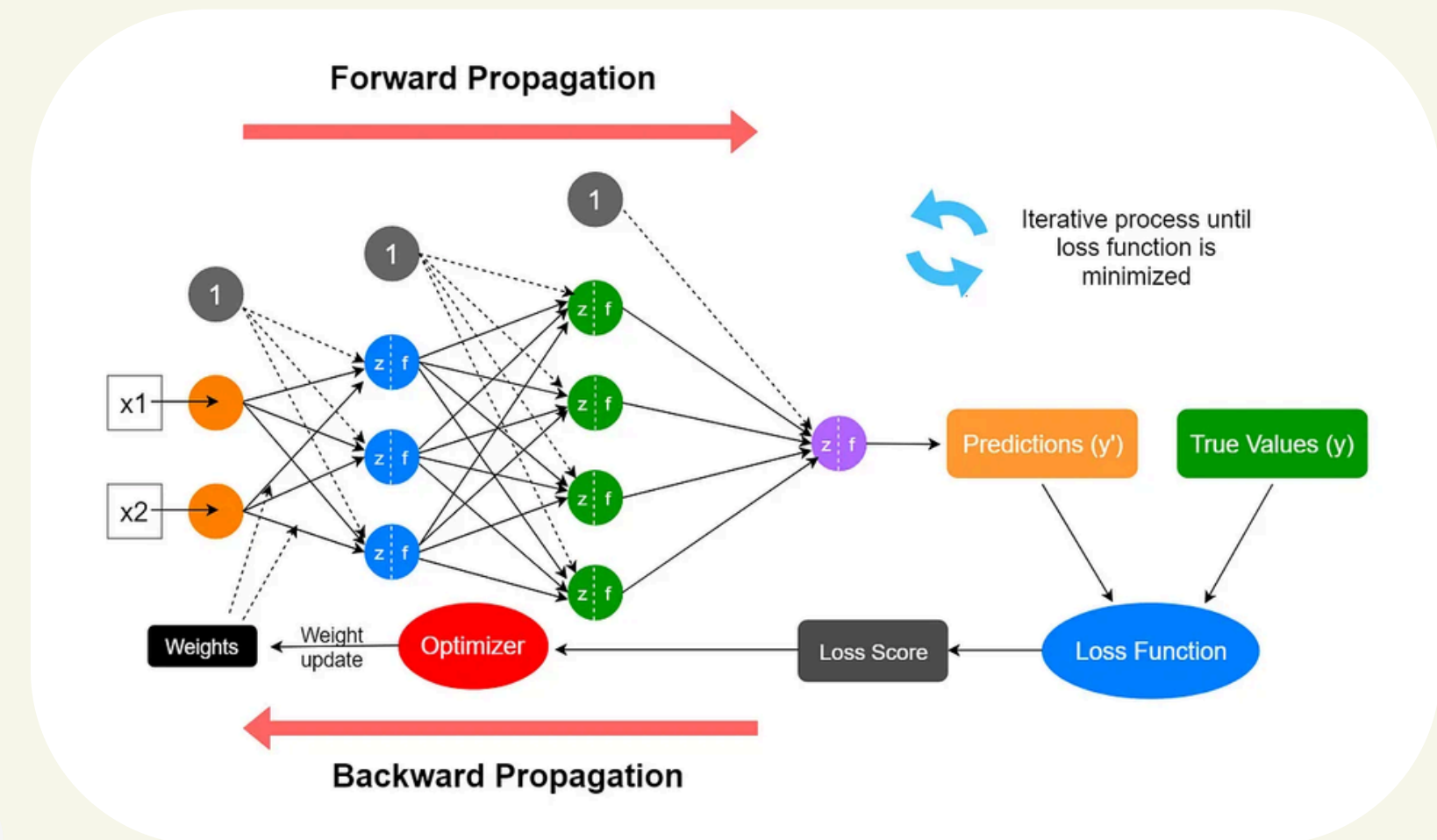
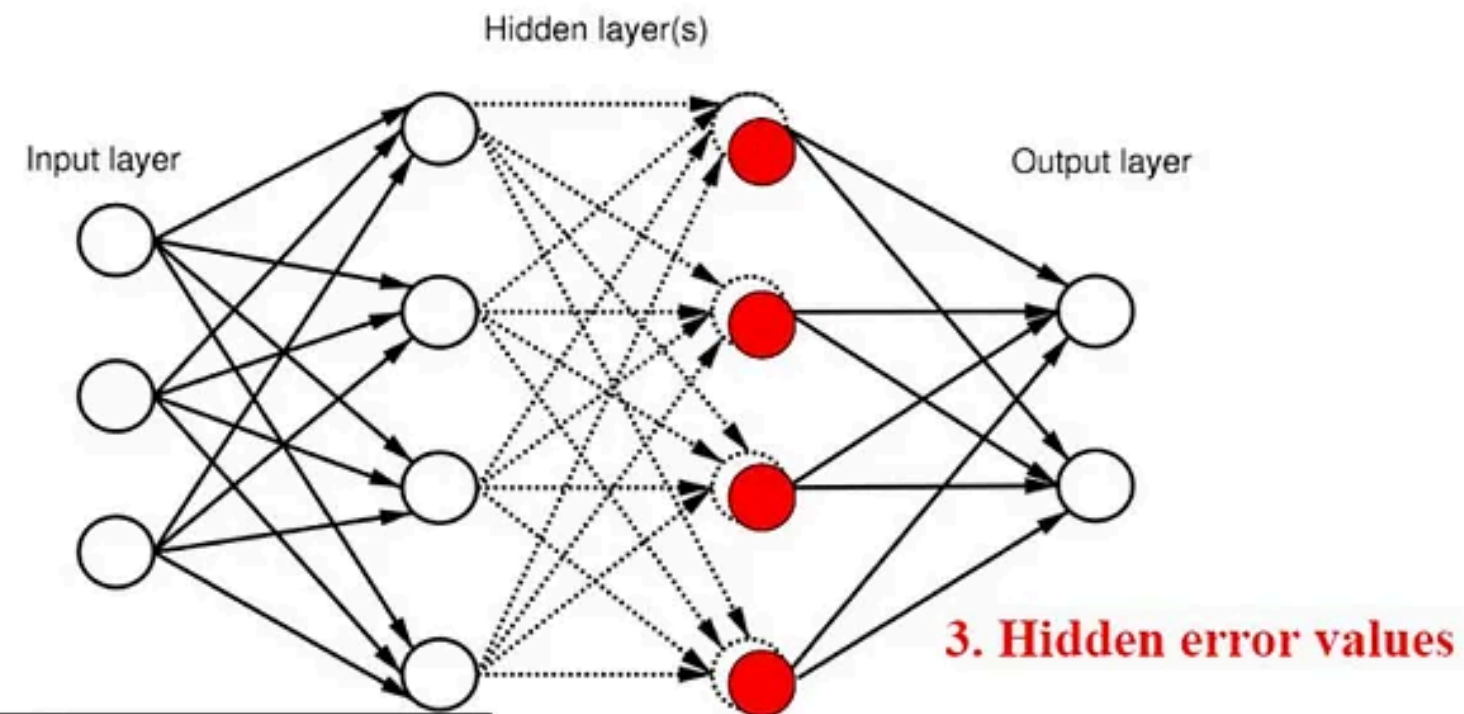
## Gradientes para pesos y biases

$$\frac{\partial C}{\partial w_{jk}^l} = a_k^{l-1} \cdot \delta_j^l \quad , \quad \frac{\partial C}{\partial b_j^l} = \delta_j^l$$

# 5. FLUJO COMPLETO DEL ALGORITMO

Resumen esquemático del funcionamiento interno de una red neuronal durante su entrenamiento. Divide el proceso en dos fases:

## Backpropagation Learning



## Con esto podemos entender y visualizar:

- Cómo los errores se propagan hacia atrás (para saber cómo ajustar los pesos).
- Qué variables se calculan en cada paso.
- Qué ecuaciones se deben aplicar.

Este flujo nos permite calcular gradientes que usamos para actualizar los pesos y los sesgos durante el entrenamiento.



## 5. FLUJO COMPLETO DEL ALGORITMO

### Forward Pass (Propagación hacia adelante):

$$a^0 \rightarrow z^1 \rightarrow a^1 \rightarrow z^2 \rightarrow a^2 \rightarrow \dots \rightarrow z^L \rightarrow a^L \rightarrow C$$

- $a^0$ : entrada (input).
- $z^l$ : suma ponderada de la entrada en la capa  $l$  ( $z^l = w^l \cdot a^{l-1} + b^l$ ).
- $a^l$ : activación de la capa  $l$  ( $a^l = \sigma(z^l)$ , donde  $\sigma$  es la función de activación como sigmoid, ReLU, etc.).
- $C$ : coste (error) del output  $a^L$  respecto al valor esperado  $y$ .

**Esto representa cómo se propagan los datos de entrada por la red para producir una salida.**

### Backward Pass (desde $L$ hasta 1)

$$\partial C / \partial a^L \rightarrow \delta^L$$

$$\delta^L \rightarrow \delta^{L-1} \rightarrow \dots \rightarrow \delta^1$$

$$\delta^l \rightarrow \partial C / \partial w^l \text{ y } \partial C / \partial b^l$$

- $\partial C / \partial a^L$ : sensibilidad del costo con respecto a la salida (output).
- $\delta^L$ : "error" en la capa de salida (también se llama delta), que es:

$$\delta^L = \partial C / \partial a^L \odot \sigma'(z^L)$$

- $\delta^l$ : error en una capa intermedia, propagado hacia atrás:

$$\delta^l = (w^{l+1})^T \cdot \delta^{l+1} \odot \sigma'(z^l)$$

# EJEMPLO NUMÉRICO SENCILLO (UNA SOLA NEURONA EN CADA CAPA)

Supongamos:

- $a^{L-1} = 0.6$
- $w^L = 0.8$
- $b^L = 0.1$
- $\sigma(z) = \text{sigmoid}(z)$
- $y = 1$

Entonces:

1.  $z^L = w^L a^{L-1} + b^L = 0.8 \cdot 0.6 + 0.1 = 0.58$
2.  $a^L = \sigma(0.58) \approx 0.64$
3.  $C = (a^L - y)^2 = (0.64 - 1)^2 \approx 0.1296$
4.  $\delta^L = (a^L - y) \cdot \sigma'(z^L)$

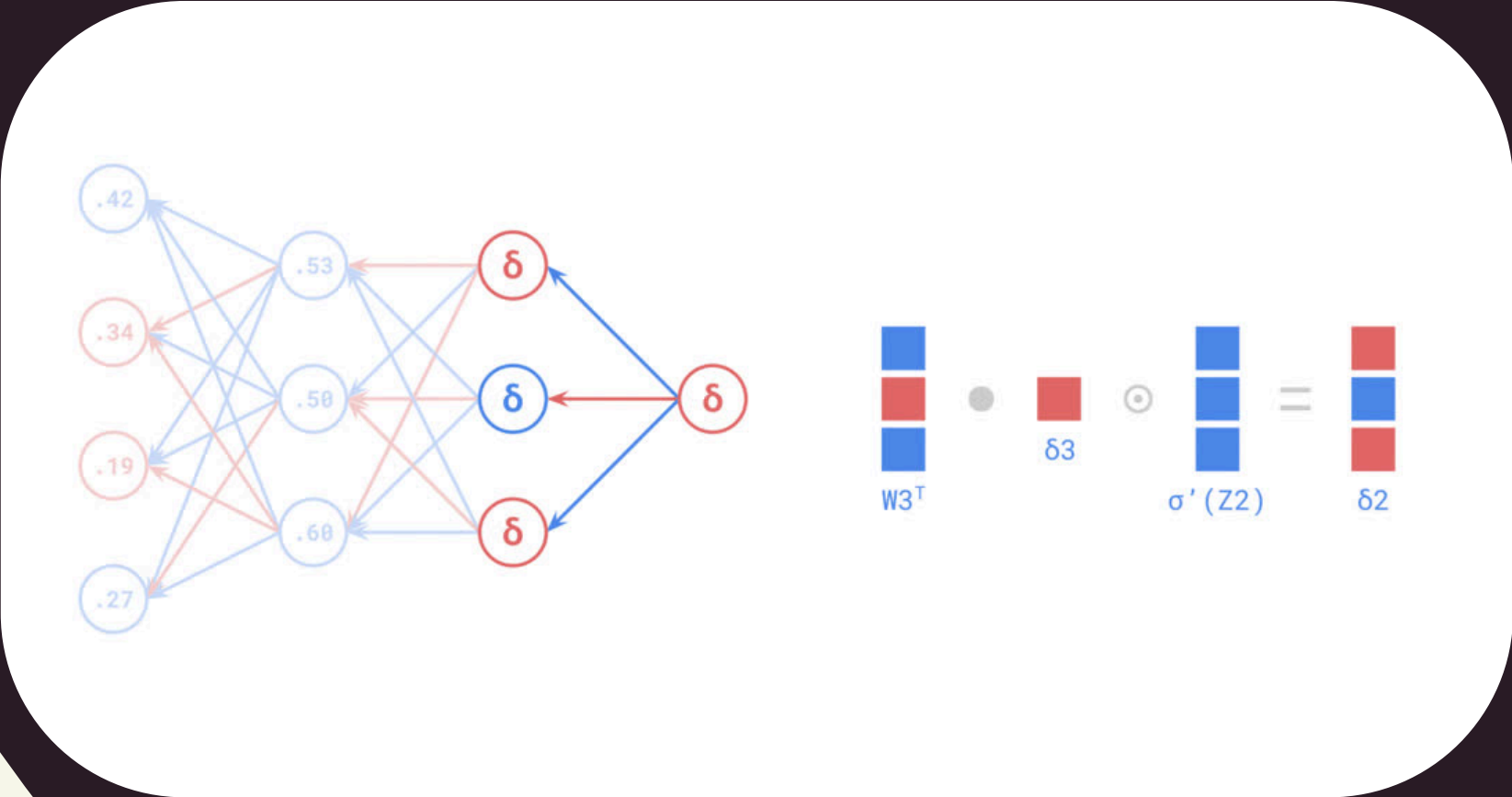
$$\sigma'(z^L) = \sigma(z^L)(1 - \sigma(z^L)) = 0.64 \cdot (1 - 0.64) \approx 0.2304$$
$$\delta^L = (0.64 - 1)(0.2304) \approx -0.0833$$

Su gradiente de peso seria:

$$\frac{\partial C}{\partial w^L} = a^{L-1} \cdot \delta^L = 0.6 \cdot (-0.0833) \approx -0.05$$

## NOTACIÓN GENERAL

Símbolo	Significado
$z_j^l$	Entrada ponderada a la neurona $j$ en capa $l$
$a_j^l$	Activación de la neurona $j$ en capa $l$
$w_{jk}^l$	Peso de neurona $k$ de capa $l - 1$ a neurona $j$ de capa $l$
$b_j^l$	Bias de la neurona $j$ en capa $l$
$\delta_j^l$	Error local en la neurona $j$ de capa $l$
$\sigma(z)$	Función de activación

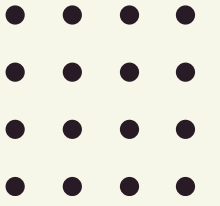


<https://medium.com/the-feynman-journal/what-makes-backpropagation-so-elegant-657f3afbba>

# CONCLUSIÓN

El algoritmo de backpropagation:

- Usa la regla de la cadena para descomponer cómo los pesos afectan el costo final.
- Flujo:
  - Hacia adelante para calcular activaciones y el costo.
  - Hacia atrás para propagar el error y calcular gradientes.
- Es la base del aprendizaje por descenso de gradiente en redes neuronales.



# GRACIAS

