

Міністерство освіти і науки України

Прикарпатський національний університет імені Василя Стефаника
кафедра комп'ютерних наук та інформаційних систем

Архітектура комп'ютерів

Лабораторна робота №2

Дослідження паралельності архітектури на рівні ядра процесора
(звіт)

Виконав студент гр. ІПЗ-21

Коваль Сергій

Перевірив

д.т.н, проф.. Стрілецький Ю.Й.

Івано-Франківськ 2024

Відповідно до мети було досліджено ефективність використання паралелізму на рівні ядра процесора для обробки масиву даних, в результаті чого, було виконано завдання зазначені нижче.

1 Згортка ядра із зображенням

Для дослідження ефективності однопоточного процесу було написано програму, що виконує згортку ядра із зображенням.

Згортка - це по-піксельної обробки зображення в процесі чого утворюється нове зображення що є репрезентацією фільтру значень матриці. У моєму випадку матриця містить лише ва ненульові елементи, а саме $A_{0,0} = -1$ та $A_{1,1} = 1$. Що означає що результатом згортки буде дуже сильне збільшення контрастності зображення. Усі пікселі зображення, верхній лівий сусід, яких має значення таке ж як і в них перетворюються у нуль.

Фрагмент коду 1.1 Ядро зображення (матриця)

```
int kernel[3][3] = {  
    {-1, 0, 0},  
    {0, 1, 0},  
    {0, 0, 0}  
};
```

1.1 Зчитування даних з файлу

Першим етапом є зчитування даних з файлу за допомогою бібліотеки `fstream`. Перш за все, опрацьовуються розмір зображення, що необхідно для коректної обробки вмісту файлу. Після чого, завантажуються пікселі зображення у двовимірний масив. Оскільки формат файлу є `pgm`, то розділення на кольорові канали немає.

1.2 Проходження по пікселях зображення

Програма виконує ітерацію по окремих пікселях зображення записаних у двовимірний масив де кожна комірка зовнішнього масиву містить масив що складається із пікселів відповідного рядка зображення. Ітерація проходить від $(1;1)$ і до $(HEIGHT-2; WIDTH-2)$. Не зачіпаючи пікселі розташовані скраю.

Фрагмент коду 1.2 реалізація обходу масиву зображення

```
for (int i = 1; i < height - 1; i++) {  
    for (int j = 1; j < width - 1; j++) {
```

```

        //обчислення згортки
        //запис у вихідний масив
    }
}

```

1.3 Обчислення згортки

У внутрішньому циклі розміщено ще два цикли, всередині яких відбувається обчислення матриці згортки. Це обчислення полягає в накладанні відповідних значень комірок ядра (матриці) на відповідні сусідні пікселі зображення, після чого результат записується в масив, що і буде кінцевим результатом, який потім буде записано у файл.

Фрагмент коду 1.3 реалізація обчислення згортки

```

sum = 0;
for (int ki = -1; ki <= 1; ki++) {
    for (int kj = -1; kj <= 1; kj++) {
        sum += img[i + ki][j + kj] * kernel[ki + 1][kj + 1];
    }
}
result[i][j] = sum / 9;

```

1.4 Перенесення Країв зображення у масив нового зображення

Після маніпуляцій з обчислення згорток необхідно перемістити перші і останні пікселі з вихідного масиву у масив нового зображення. Це завдання виконують два цикли що виконуються перед записом результату у файл.

Фрагмент коду 1.4 перенесення країв оригінального зображення

```

for (int i = 0; i < HEIGHT; i++) {
    result[i][0] = img[i][0];
    result[i][w - 1] = img[i][WIDTH - 1];
}
for (int j = 0; j < WIDTH; j++) {
    result[0][j] = img[0][j];
    result[HEIGHT - 1][j] = img[HEIGHT - 1][j];
}

```

Примітка: код усієї програми знаходиться у додатку 1

2 Згортка із використанням паралельності

Для досягнення паралельності функцію обчислення згортки було переписано використовуючи SIMD інструкції.

2.1 Створення вектору для ядра та відповідних пікселів зображення

Першою зміною є створення вектору для зберігання значень ядра у вигляді 128-бітного вектору. Використовуються значення ядра фільтра (матриця 3x3) і додаються нулі, щоб заповнити весь 256-бітовий вектор, те ж саме було зроблено зі значеннями пікселів у вкладеному циклі для ітерації по комірках масиву зображення.

Фрагмент коду 1.3 Створення вектору для ядра та, у вкладеному циклі, відповідних пікселів зображення

```
__m256i expanded_kernel = _mm256_set_epi8(
    kernel[2][2], kernel[2][1], kernel[2][0],
    kernel[1][2], kernel[1][1], kernel[1][0],
    kernel[0][2], kernel[0][1], kernel[0][0],
    0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0,
);

for (int i = 1; i < height - 1; i++) {
    for (int j = 1; j < width - 1; j++) {
        __m256i expanded_pixels = _mm256_set_epi8(
            img[i + 1][j + 1], img[i + 1][j], img[i + 1][j - 1],
            img[i][j + 1], img[i][j], img[i][j - 1],
```

```

        img[i - 1][j + 1], img[i - 1][j], img[i - 1][j - 1],
        0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0
    );
    //Логіка обчислення
    // Запис у вихідний масив
}
}

```

2.2 Обчислення згортки за допомогою SIMD інструкцій

Після створення векторів, вони конвертуються у 128-бітові вектори. Потім ці вектори множаться, і результат розділяється на дві частини. Кожна частина обробляється за допомогою горизонтального додавання. Результати обробки двох частин об'єднуються у єдину суму, використовуючи додаткову операцію додавання. З отриманої суми витягуються перші два значення, які відповідають кінцевим результатам для цієї комірки зображення. Ці значення додаються для отримання фінальної величини, яка записується у відповідну комірку нового зображення.

Фрагмент коду 2.2 Обчислення згортки за допомогою SIMD шнструкцій

```

__m128i pixels = _mm_set_epi8(
    img[i - 1][j - 1], img[i - 1][j], img[i - 1][j + 1],
    img[i][j - 1], img[i][j], img[i][j + 1],
    img[i + 1][j - 1], img[i + 1][j], img[i + 1][j + 1],
    0, 0, 0, 0, 0, 0, 0
);
__m256i expanded_pixels = _mm256_cvtepu8_epi16(pixels);
__m256i expanded_kernel = _mm256_cvtepu8_epi16(kernel_reg);

__m256i product = _mm256_mullo_epi16(expanded_pixels, expanded_kernel);

```

```

__m128i result_low = _mm256_extractf128_si256(product, 0);
__m128i result_high = _mm256_extractf128_si256(product, 1);

result_low = _mm_hadd_epi16(result_low, result_low);
result_low = _mm_hadd_epi16(result_low, result_low);
result_high = _mm_hadd_epi16(result_high, result_high);
result_high = _mm_hadd_epi16(result_high, result_high);
__m128i final_sum = _mm_add_epi16(result_low, result_high);
int result_value = _mm_extract_epi16(final_sum, 0) +
_mm_extract_epi16(final_sum, 1);
result[i][j] = ( result_value);

```

Примітка: код усієї програми знаходиться у додатку 2

3 Зображення

Згортки було протестовано на першому зображенні формату pgm (3.1 рис.).

Результатом виконання згортки без використання паралельності є зображення посередині (3.2 рис), і відповідно останнє зображення (3.3 рис) було отримано у результаті виконання програми з використанням паралельності.

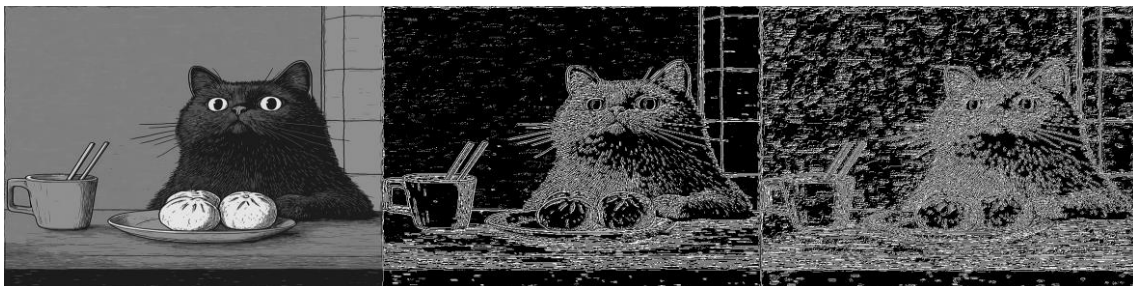


рис. 3.1

рис. 3.2

рис. 3.3

4 Час

Для вимірювання часу було використано бібліотеку “time.h”.

Першу програму було виконано за 16 мілісекунд (рис. 4.1) у той же час як програма із використанням паралельності змогла закінчити своє виконання за 2 мілісекунди швидше (рис. 4.2).

Image size is 800x600	Image size is 800x600
Convolution is done	Convolution is done
Elapsed time: 0.016 seconds.	Elapsed time: 0.014 seconds.

рис 4.1

рис 4.2

Висновок

У цій лабораторній роботі я вивчив алгоритм згортки зображення з ядром 3x3 для виділення особливостей. Також я освоїв використання асемблерних інструкцій AVX2 для оптимізації процесу згортки. Використовуючи SIMD-команди (Single Instruction, Multiple Data), я зміг виконувати паралельні операції множення та додавання, що пришвидшило виконання алгоритму. Це дозволило мені порівняти час виконання традиційної програми та програми з оптимізацією і побачити, як використання паралельних обчислень може зменшити час обробки зображень великих розмірів.

Додаток 1

```
#include <iostream>

#include <fstream>

#include <string>

#include <time.h>

using namespace std;

const int WIDTH = 800;

const int HEIGHT = 600;

void read_pgm_image(const string& filename, unsigned char img[HEIGHT][WIDTH], int& width, int& height, int& max_intensity) {

    ifstream file(filename, ios::binary);

    if (file.is_open()) {

        string magic, creator_info;

        file >> magic;

        getline(file, creator_info);

        file >> width >> height >> max_intensity;

        if (width != WIDTH || height != HEIGHT) {

            cout << "Error: Image size does not match 800x600.\n";

            file.close();

            return;

        }

        file.get();

        for (int i = 0; i < HEIGHT; i++) {

            for (int j = 0; j < WIDTH; j++) {

                img[i][j] = file.get();
```



```

    }

}

file.close();

}

else {

    cout << "Error opening the file!\n";

}

}

```

```

void write_pgm_image(const string& filename, unsigned char img[HEIGHT][WIDTH], int width, int height,
int max_intensity) {

```

```

    ofstream file(filename, ios::binary);

    if (file.is_open()) {

        file << "P5\n" << width << ' ' << height << '\n' << max_intensity << '\n';

        for (int i = 0; i < HEIGHT; i++) {

            for (int j = 0; j < WIDTH; j++) {

                file.put(img[i][j]);

            }

        }

        file.close();

    }

    else {

        cout << "Error creating the file!" << endl;

    }

}

```

```

void convolve(unsigned char img[HEIGHT][WIDTH], unsigned char result[HEIGHT][WIDTH], int width, int
height) {

```

```

    int kernel[3][3] = {

        {1, 0, 0},

```

```

    {0, -1, 0},

    {0, 0, 0}

};

int sum;

for (int i = 1; i < height - 1; i++) {
    for (int j = 1; j < width - 1; j++) {
        sum = 0;

        for (int ki = -1; ki <= 1; ki++) {
            for (int kj = -1; kj <= 1; kj++) {
                sum += img[i + ki][j + kj] * kernel[ki + 1][kj + 1];
            }
        }
        result[i][j] = sum/4;
    }
}

for (int i = 0; i < HEIGHT; i++) {
    result[i][0] = img[i][0];
    result[i][WIDTH - 1] = img[i][WIDTH - 1];
}

for (int j = 0; j < WIDTH; j++) {
    result[0][j] = img[0][j];
    result[HEIGHT - 1][j] = img[HEIGHT - 1][j];
}
}

int main() {
    clock_t start_ticks, end_ticks;

    string input_image = "C:/Users/CepriЙ/Desktop/test.pgm";

```

```

string output_image = "C:/Users/CepriЙ/Desktop/result.pgm";

int width, height, max_intensity;

unsigned char img[HEIGHT][WIDTH];
unsigned char result[HEIGHT][WIDTH];

read_pgm_image(input_image, img, width, height, max_intensity);

start_ticks = clock();
convolve(img, result, width, height);
end_ticks = clock();

write_pgm_image(output_image, result, width, height, max_intensity);

cout << "Image size is\t" << WIDTH << "x" << HEIGHT << endl;
cout << "Convolution is done\n";
cout << "Elapsed time: " << double(end_ticks - start_ticks) / CLOCKS_PER_SEC << " seconds.\n";

return 0;
}

```

Додаток 2

```

#include <iostream>

#include <fstream>

#include <string>

#include <stdio.h>

#include <time.h>

```

```

#include <immintrin.h> // Для AVX2

const int WIDTH = 800;
const int HEIGHT = 600;

int kernel[3][3] = {
    {-1, 0, 0},
    {0, 1, 0},
    {0, 0, 0}
};

void read_pgm_image(const std::string& filename, unsigned char
img[HEIGHT][WIDTH], int& width, int& height, int& max_intensity) {
    std::ifstream file(filename, std::ios::binary);

    if (file.is_open()) {
        std::string magic, creator_info;
        file >> magic;
        std::getline(file, creator_info);
        file >> width >> height >> max_intensity;

        if (width != WIDTH || height != HEIGHT) {
            std::cout << "Error: Image size does not match 800x600.\n";
            file.close();
            return;
        }

        file.get();

        for (int i = 0; i < HEIGHT; i++) {

```

```

        for (int j = 0; j < WIDTH; j++) {
            img[i][j] = file.get();
        }
    }
    file.close();
}
else {
    std::cout << "Error opening the file!\n";
}
}

```

```

void write_pgm_image(const std::string& filename, unsigned char
img[HEIGHT][WIDTH], int width, int height, int max_intensity) {
    std::ofstream file(filename, std::ios::binary);

    if (file.is_open()) {
        file << "P5\n" << width << ' ' << height << '\n' << max_intensity << '\n';

        for (int i = 0; i < HEIGHT; i++) {
            for (int j = 0; j < WIDTH; j++) {
                file.put(img[i][j]);
            }
        }
        file.close();
    }
    else {
        std::cout << "Error creating the file!" << std::endl;
    }
}

```

```
}
```

```
int scale(int value, int min_old, int max_old, int min_new, int max_new) {  
    if (max_old == min_old) { // Ensure no division by zero  
        return min_new; // Or handle this case as needed  
    }  
    return (value - min_old) * (max_new - min_old) / (max_old - min_old) + min_new;  
}
```

```
void convolve(unsigned char img[HEIGHT][WIDTH], unsigned char  
result[HEIGHT][WIDTH] ) {
```

```
    __m128i kernel_reg = _mm_set_epi8(  
        kernel[0][0], kernel[0][1], kernel[0][2],  
        kernel[1][0], kernel[1][1], kernel[1][2],  
        kernel[2][0], kernel[2][1], kernel[2][2],  
        0, 0, 0, 0, 0, 0, 0  
    );
```

```
    for (int i = 1; i < HEIGHT - 1; i++) {  
        for (int j = 1; j < WIDTH - 1; j++) {  
            __m128i pixels = _mm_set_epi8(  
                img[i - 1][j - 1], img[i - 1][j], img[i - 1][j + 1],  
                img[i][j - 1], img[i][j], img[i][j + 1],  
                img[i + 1][j - 1], img[i + 1][j], img[i + 1][j + 1],  
                0, 0, 0, 0, 0, 0, 0  
            );  
            __m256i expanded_pixels = _mm256_cvtepu8_epi16(pixels);
```

```

__m256i expanded_kernel = _mm256_cvtepu8_epi16(kernel_reg);

__m256i product = _mm256_mullo_epi16(expanded_pixels, expanded_kernel);
__m128i result_low = _mm256_extractf128_si256(product, 0);
__m128i result_high = _mm256_extractf128_si256(product, 1);

result_low = _mm_hadd_epi16(result_low, result_low);
result_low = _mm_hadd_epi16(result_low, result_low);
result_high = _mm_hadd_epi16(result_high, result_high);
result_high = _mm_hadd_epi16(result_high, result_high);

__m128i final_sum = _mm_add_epi16(result_low, result_high);
int result_value = _mm_extract_epi16(final_sum, 0) +
_mm_extract_epi16(final_sum, 1);
result[i][j] = ( result_value);

    }
}

for (int i = 0; i < HEIGHT; i++){
    result[i][0] = img[i][0];
    result[i][WIDTH - 1] = img[i][WIDTH - 1];
}

for (int j = 0; j < WIDTH; j++) {
    result[0][j] = img[0][j];
    result[HEIGHT - 1][j] = img[HEIGHT - 1][j];
}
}

```

```
int main(){
    clock_t start_ticks, end_ticks;

    std::string input_image = "C:/Users/Сепрій/Desktop/test.pgm";
    std::string output_image = "C:/Users/Сепрій/Desktop/result2.pgm";
    std::cout << "Convolution is done\n";

    int width, height, max_intensity;

    unsigned char img[HEIGHT][WIDTH];
    unsigned char result[HEIGHT][WIDTH];

    read_pgm_image(input_image, img, width, height, max_intensity);

    start_ticks = clock();
    convolve(img, result);
    end_ticks = clock();

    write_pgm_image(output_image, result, width, height, max_intensity);

    std::cout << "Image size is\t" << WIDTH << "x" << HEIGHT << std::endl;
    std::cout << "Convolution is done\n";

    std::cout << "Elapsed time: " << double(end_ticks - start_ticks) / CLOCKS_PER_SEC
    << " seconds.\n";

    return 0;
}
```