

---

# Lab report 2 (Variant 2)

---

*Student :*

Herashchenko Serhii

*Teacher :*

Zhuravlova Zinaida Yuriyivna

16 жовтня 2024 р.

---

## 3mict

<b>1</b>	<b>Task 1</b>	<b>2</b>
1.1	Condition . . . . .	2
1.2	Solution code . . . . .	2
1.3	Output . . . . .	3
<b>2</b>	<b>Task 2</b>	<b>3</b>
2.1	Condition . . . . .	3
2.2	Solution code . . . . .	3
2.3	Output . . . . .	4
<b>3</b>	<b>Task 3</b>	<b>4</b>
3.1	Condition . . . . .	4
3.2	Solution code . . . . .	4
3.3	Output . . . . .	5
<b>4</b>	<b>Task 4</b>	<b>5</b>
4.1	Condition . . . . .	5
4.2	Solution code . . . . .	5
4.3	Output . . . . .	6
<b>5</b>	<b>Task 5</b>	<b>6</b>
5.1	Condition . . . . .	6
5.2	Solution code . . . . .	6
5.3	Input . . . . .	7
5.4	Output . . . . .	7

---

# 1 Task 1

## 1.1 Condition

Дано 10 випадкових точок одиничного кола в  $\mathbf{R}^2$ .

- а) Описати функцію `point2angle(x)`, що по заданій точці  $x$  повертає відповідний їй кут від 0 до  $2\pi$ . Вивести масив кутів за допомогою цієї функції.
- б) Знайти точку, якій відповідає найменший кут.
- в) Відсортувати точки в порядку зростання кутів, які їм відповідають.
- г) Профільтрувати отриманий масив, залишивши тільки кути від 0 до  $\frac{\pi}{2}$ .

## 1.2 Solution code

```
import numpy as np

def point2angle(points):
    points = np.array(points)

    x = points[:, 0]
    y = points[:, 1]

    angles = np.arctan2(y, x)
    angles = np.where(angles < 0, angles + 2 * np.pi, angles)

    return angles

random_angles = np.random.uniform(0, 2 * np.pi, 10)

points = np.column_stack((np.cos(random_angles), np.sin(random_angles)))

angles = point2angle(points)

sorted_indices = np.argsort(angles)
sorted_points = points[sorted_indices]
sorted_angles = angles[sorted_indices]

#-----
print(np.round(sorted_points[0], 3))
#-----

filtered_indices = np.where((sorted_angles >= 0) & (sorted_angles <= np.pi / 2))[0]

filtered_points = sorted_points[filtered_indices]
filtered_angles = sorted_angles[filtered_indices]
```

---

```

#-----
print("Filtered points:")
print(np.round(filtered_points, 3))
print("Filtered angles:")
print(np.round(filtered_angles, 3))
#-----

```

### 1.3 Output

```

[0.924 0.382]
Filtered points:
[[0.924 0.382]
 [0.915 0.404]
 [0.656 0.754]
 [0.121 0.993]]
Filtered angles:
[0.392 0.415 0.855 1.45 ]

```

## 2 Task 2

### 2.1 Condition

Сконструювати блочну матрицю (використовуючи функції для заповнення стандартних матриць) і застосувати функції обробки даних і поелементні операції для знаходження заданих величин.

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 & -2 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 3 & -2 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 3 & -2 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 3 & -2 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 3 & -2 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 3 & -2 & 1 & -1 \end{pmatrix} \quad s = \sum_{i=0}^5 \sum_{j=0}^5 a_{ij}$$

### 2.2 Solution code

```

import numpy as np

matrix = np.matrix([[1, -1, 3, -2, 1, -1]] * 6)

print(matrix)

s = np.sum(np.abs(matrix))

print(s)

```

---

## 2.3 Output

```
[[ 1 -1 3 -2 1 -1]
 [ 1 -1 3 -2 1 -1]
 [ 1 -1 3 -2 1 -1]
 [ 1 -1 3 -2 1 -1]
 [ 1 -1 3 -2 1 -1]
 [ 1 -1 3 -2 1 -1]]
54
```

## 3 Task 3

### 3.1 Condition

Написати функцію, що перевіряє по критерію Сильвестра, чи є матриця додатньо визначеною. Перевірити роботу функції на наступних матрицях:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 22 & -9 & 7 \\ -9 & 22 & -19 \\ 7 & -19 & 17 \end{pmatrix} \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 9 & 9 & 2 & 5 & 5 \\ -4 & 1 & 1 & 2 & 8 \\ 8 & 7 & 0 & 4 & 2 \\ 4 & -1 & 9 & 7 & -5 \\ 2 & 5 & 2 & -4 & 8 \end{pmatrix}$$

### 3.2 Solution code

```
import numpy as np

def is_positive_definite(matrix):
    n = matrix.shape[0]

    for i in range(1, n + 1):
        minor = matrix[:i, :i]
        if np.linalg.det(minor) <= 0:
            return False

    return True

A = np.matrix([[22, -9, 7],
               [-9, 22, -19],
               [7, -19, 17]])

B = np.matrix([[9, 9, 2, 5, 5],
               [-4, 1, 1, 2, 8],
               [8, 7, 0, 4, 2],
               [4, -1, 9, 7, -5],
               [2, 5, 2, -4, 8]])
```

---

```
print(is_positive_definite(A))
print(is_positive_definite(B))
```

### 3.3 Output

```
True
False
```

## 4 Task 4

### 4.1 Condition

При розв'язання багатьох задач транспортної логістики виникає необхідність в побудові матриці відстаней між об'єктами. Спробуємо розв'язати цю підзадачу у NumPy. Згенерувати 10 випадкових точок на площині. Нехай, для визначеності, ці точки потрапляють у квадрат, що обмежений прямими . Необхідно побудувати матрицю попарних відстаней між ними, якщо в якості відстані обрана менхентенська метрика.

$$\rho(A, B) = |x_A - x_B| + |y_A - y_B|$$

На основі цієї матриці знайти 2 найбільш віддалені (в указаній метриці) точки.

### 4.2 Solution code

```
import numpy as np

points = np.random.uniform(0, 20, (10, 2))

def manhattan_distance_matrix(points):
    num_points = points.shape[0]
    distance_matrix = np.zeros((num_points, num_points))

    for i in range(num_points):
        for j in range(num_points):
            distance_matrix[i, j] = np.abs(points[i, 0] - points[j, 0]) + np.abs(points[i, 1] - points[j, 1])

    return distance_matrix

distance_matrix = manhattan_distance_matrix(points)

max_distance_index = np.unravel_index(np.argmax(distance_matrix, axis=None), distance_matrix.shape)
point1 = points[max_distance_index[0]]
point2 = points[max_distance_index[1]]

print("Generated points:")
for point in points:
    print(f"({point[0]:.2f}, {point[1]:.2f})")
```

---

```
print("\nDistances:")
print(np.round(distance_matrix, 2))

print(f"\nMost remote points: ({point1[0]:.2f}, {point1[1]:.2f}) and ({point2[0]:.2f}, {point2[1]:.2f})")
```

## 4.3 Output

Generated points:

```
(12.66, 12.43)
(6.30, 18.96)
(18.68, 13.60)
(5.26, 12.03)
(16.79, 6.95)
(9.20, 7.81)
(13.17, 11.25)
(10.38, 10.80)
(9.22, 2.96)
(11.49, 5.78)
```

Distances:

```
[[ 0. 12.89  7.19  7.8  9.62  8.07  1.69  3.9 12.91  7.83]
 [12.89  0. 17.74  7.97 22.51 14.05 14.58 12.25 18.92 18.38]
 [ 7.19 17.74  0. 14.99  8.54 15.26  7.87 11.09 20.1 15.02]
 [ 7.8  7.97 14.99  0. 16.62  8.16  8.69  6.35 13.03 12.48]
 [ 9.62 22.51  8.54 16.62  0.  8.46  7.93 10.26 11.56  6.48]
 [ 8.07 14.05 15.26  8.16  8.46  0.  7.4  4.17  4.87  4.32]
 [ 1.69 14.58  7.87  8.69  7.93  7.4  0.  3.23 12.23  7.15]
 [ 3.9 12.25 11.09  6.35 10.26  4.17  3.23  0.  9.01  6.13]
 [12.91 18.92 20.1 13.03 11.56  4.87 12.23  9.01  0.  5.09]
 [ 7.83 18.38 15.02 12.48  6.48  4.32  7.15  6.13  5.09  0. ]]
```

Most remote points: (6.30, 18.96) and (16.79, 6.95)

## 5 Task 5

### 5.1 Condition

Написати функцію, що замінює максимальний елемент вектору середнім значенням усіх його елементів. Функція зчитує вектор з файлу input.csv і записує результуючий вектор в файл output.csv.

### 5.2 Solution code

```
import numpy as np

file = open("C:\\ALL\\OTHER\\GitHub\\HOMEWORK\\Python\\L2_V2_Herashchenko\\5_task\\inp
```

---

```
data = file.read().split(" ")
vector = np.array(data, float)

average = np.sum(vector)/vector.size

max_index = np.argmax(vector)

vector[max_index] = average

file.close()

file = open("C:\\ALL\\OTHER\\GitHub\\HOMEWORK\\Python\\L2_V2_Herashchenko\\5_task\\out.txt", "w")
file.write(str(np.round(vector,3)))
file.close
```

### 5.3 Input

1 2 7 4 8 6 3

### 5.4 Output

[1. 2. 7. 4. 4.429 6. 3. ]