Motivazione

La distribuzione dell'energia elettrica avviene utilizzando tensioni e correnti che variano con legge sinusoidale.

Grazie all'analisi di Fourier, qualunque segnale variabile nel tempo può essere scomposto in una somma si contributi sinusoidali (serie di Fourier o integrale di Fourier)

Nomenclatura

Un segnale sinusoidale ha la forma della funzione seno o coseno.
Una corrente (tensione) sinusoidale è anche detta corrente (tensione) alternata
(o ac dall'inglese alternate current che si contrappone a dc direct current)

Data la funzione

$$v(t) = A \cos \omega t + B \sin \omega t$$

è sempre possibile scrivere $v(t) = C \cos(\omega t + \varphi)$

$$v(t) = C \cos(\omega t + \varphi)$$

Dimostrazione:

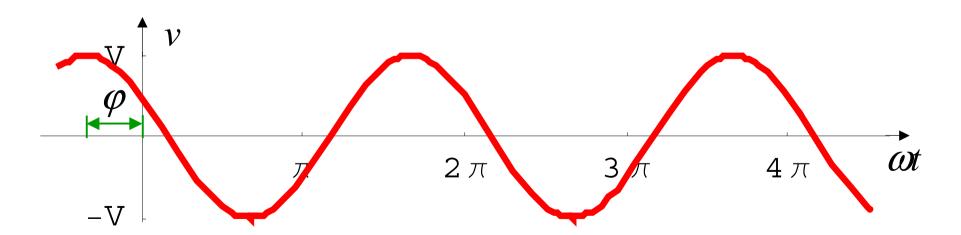
$$v(t) = C \cos(\omega t + \varphi) = C \cos \omega t \cos \varphi - C \sin \omega t \sin \varphi$$

da cui

$$\begin{cases} C \cos \varphi = A \\ C \sin \varphi = -B \end{cases} \qquad C = \sqrt{A^2 + B^2} \qquad \varphi = -\arctan \frac{B}{A}$$

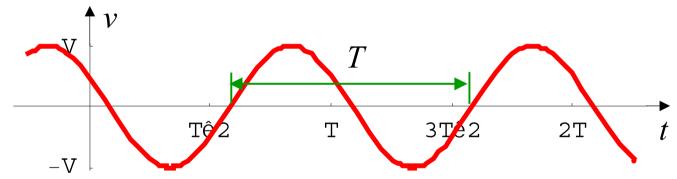
$$v(t) = V \cos(\omega t + \varphi)$$

- V ampiezza della sinusoide
- ω frequenza angolare o pulsazione (rad/s)
- ωt argomento della sinusoide
- φ fase della sinusoide



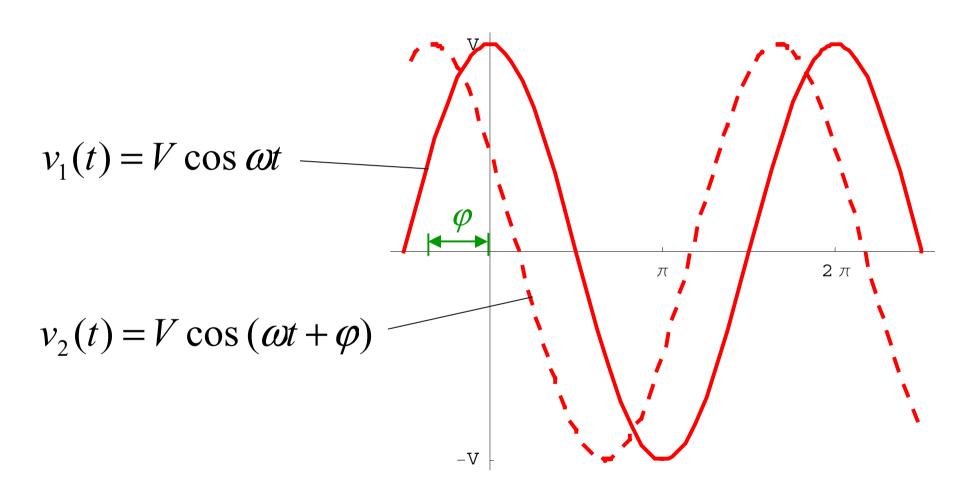
Il periodo $T = \frac{2\pi}{\omega}$ è tempo impiegato per compiere un ciclo

$$v(t) = V \cos \left(2\pi \frac{t}{T} + \varphi\right) \quad \square \qquad \qquad v(t + nT) = v(t)$$

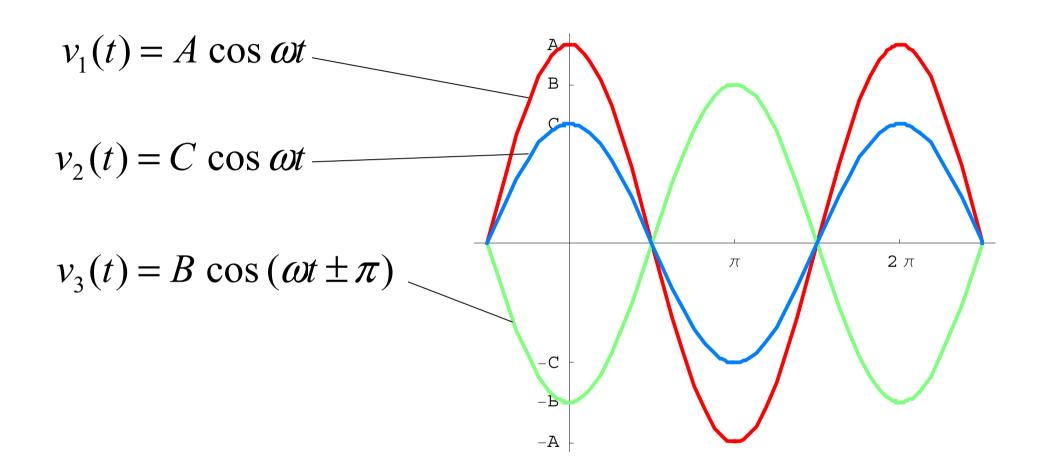


La frequenza $f = \frac{1}{T}$ è il numero di cicli per secondo e si

misura in Hertz (1 Hz = 1 s⁻¹). Si ha $\omega = 2\pi f$.



 v_2 è in anticipo su v_1



 v_1 e v_2 sono in fase, v_1 e v_3 sono in controfase

Numeri complessi

Unità immaginaria:
$$j = \sqrt{-1}$$

$$z = x + j y$$
 forma rettangolare o cartesiana

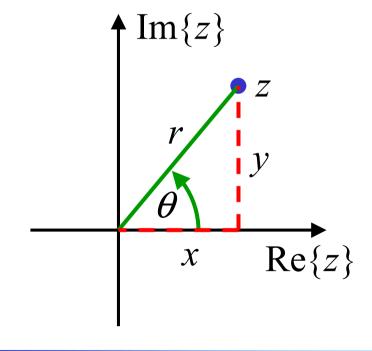
$$z = r e^{j\theta}$$
 forma esponenziale

$$z = r \angle \theta$$
 forma polare

- x parte reale di z
- y parte immaginaria di z
- $r \mod di z$
- θ argomento di z

$$x = r \cos \theta, \ y = r \sin \theta$$

 $r = \sqrt{x^2 + y^2}, \ \theta = \arctan(y/x)$



Proprietà dei numeri complessi

Dati
$$z = x + j y = r e^{j\theta}$$
, $z_1 = x_1 + j y_1 = r_1 e^{j\theta_1}$, $z_2 = x_2 + j y_2 = r_2 e^{j\theta_2}$ si ha:

$$z_1 + z_2 = x_1 + x_2 + j(y_1 + y_2)$$

$$z_1 - z_2 = x_1 - x_2 + j(y_1 - y_2)$$

$$z_1 \cdot z_2 = r_1 \cdot r_2 \angle (\theta_1 + \theta_2)$$

$$z_1/z_2 = r_1/r_2 \angle (\theta_1 - \theta_2)$$

$$1/z = 1/r \angle -\theta$$

$$\sqrt{z} = \sqrt{r} \angle \theta / 2$$

$$z^* = x - j y = r \angle -\theta = r e^{-j\theta}$$

$$1/j = -j$$

$$|z_1/z_2| = |z_1/|/|z_2| = r_1/r_2$$

$$Re\{1/z\} = x/(x^2 + y^2) \neq 1/x$$

$$Re\{1/z\} \neq 1/Re\{z\}$$

Fasori

Poiché $e^{j\theta} = \cos \theta + j \sin \theta$ (identità di Eulero) si ha:

$$v(t) = V \cos(\omega t + \varphi) = V \operatorname{Re}\left\{e^{j(\omega t + \varphi)}\right\}$$
$$= \operatorname{Re}\left\{V e^{j\varphi} e^{j\omega t}\right\} = \operatorname{Re}\left\{V e^{j\omega t}\right\}$$

Il numero complesso $\mathbf{V} = V e^{j\varphi}$ è il fasore che corrisponde alla funzione v(t) alla pulsazione ω (\mathbf{V} è indipendente da t)

Fasori

Il modulo e l'argomento del fasore rappresentano l'ampiezza e la fase della funzione sinusoidale:

funzione

$$v(t) = V \cos(\omega t + \varphi)$$

fasore

$$\mathbf{V} = V e^{j\varphi}$$

$$|\mathbf{V}| = V$$

$$arg{V} = \varphi$$

Proprietà dei fasori: linearità

funzione	fasore
$v_1(t) = V_1 \cos\left(\omega t + \varphi_1\right)$	$\mathbf{V}_1 = V_1 \mathbf{e}^{j\varphi_1}$
$v_2(t) = V_2 \cos\left(\omega t + \varphi_2\right)$	$\mathbf{V}_2 = V_2 \mathbf{e}^{j\varphi_2}$
$v(t) = a_1 \cdot v_1(t) + a_2 \cdot v_2(t)$	$\mathbf{V} = a_1 \cdot \mathbf{V}_1 + a_2 \cdot \mathbf{V}_2$
a_1 , a_2 costanti reali	

dimostrazione

$$\begin{split} v(t) &= a_1 \cdot v_1(t) + a_2 \cdot v_2(t) = a_1 \cdot V_1 \cos{(\omega t + \varphi_1)} + a_2 \cdot V_2 \cos{(\omega t + \varphi_2)} \\ &= \text{Re} \Big\{ a_1 \cdot V_1 \mathrm{e}^{j\varphi_1} \mathrm{e}^{j\omega t} \Big\} + \text{Re} \Big\{ a_2 \cdot V_2 \mathrm{e}^{j\varphi_2} \mathrm{e}^{j\omega t} \Big\} \\ &= \text{Re} \Big\{ \Big(a_1 \cdot V_1 \mathrm{e}^{j\varphi_1} + a_2 \cdot V_2 \mathrm{e}^{j\varphi_2} \Big) \mathrm{e}^{j\omega t} \Big\} = \text{Re} \Big\{ \Big(a_1 \cdot \mathbf{V}_1 + a_2 \cdot \mathbf{V}_2 \Big) \mathrm{e}^{j\omega t} \Big\} \end{split}$$

Proprietà dei fasori: derivazione

funzione	fasore
$v_1(t) = V_1 \cos\left(\omega t + \varphi_1\right)$	$\mathbf{V}_{1} = V_{1} \mathbf{e}^{j\varphi_{1}}$
$v(t) = \frac{dv_1(t)}{dt}$	$\mathbf{V} = j\boldsymbol{\omega}\mathbf{V}_1$

dimostrazione

$$v(t) = \frac{dv_1(t)}{dt} = \frac{d}{dt} \left(V_1 \cos(\omega t + \varphi_1) \right) = \frac{d}{dt} \operatorname{Re} \left\{ V_1 e^{j\varphi_1} e^{j\omega t} \right\}$$
$$= \operatorname{Re} \left\{ \frac{d}{dt} \left(V_1 e^{j\varphi_1} e^{j\omega t} \right) \right\} = \operatorname{Re} \left\{ j\omega V_1 e^{j\varphi_1} e^{j\omega t} \right\} = \operatorname{Re} \left\{ j\omega V_1 e^{j\omega t} \right\}$$

Proprietà dei fasori: integrazione

funzione	fasore
$v_1(t) = V_1 \cos\left(\omega t + \varphi_1\right)$	$\mathbf{V}_1 = V_1 \mathbf{e}^{j\varphi_1}$
$v(t) = \int v_1(t) dt$	$\mathbf{V} = \frac{\mathbf{V}_1}{j\boldsymbol{\omega}}$

dimostrazione

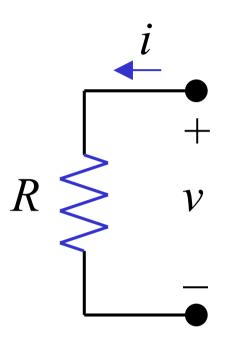
$$v(t) = \int V_1(t) dt = \int V_1 \cos(\omega t + \varphi_1) dt = \int \operatorname{Re} \left\{ V_1 e^{j\varphi_1} e^{j\omega t} \right\} dt$$
$$= \operatorname{Re} \left\{ \int V_1 e^{j\varphi_1} e^{j\omega t} dt \right\} = \operatorname{Re} \left\{ \frac{V_1 e^{j\varphi_1} e^{j\omega t}}{j\omega} \right\} = \operatorname{Re} \left\{ \frac{V_1}{j\omega} e^{j\omega t} \right\}$$

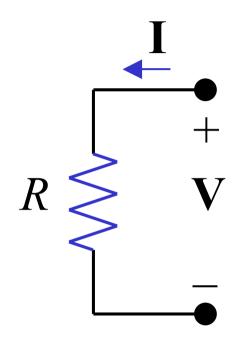
Quando è possibile usare i fasori?

Un circuito può essere analizzato nel dominio dei fasori quando tutti i segnali (tensioni e correnti) sono sinusoidi alla stessa pulsazione ω .

Tutti i generatori indipendenti funzionano alla pulsazione ω e il circuito include solo elementi lineari

Relazioni tra fasori di tensione e corrente

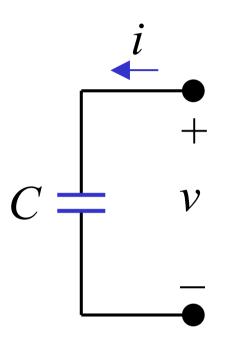


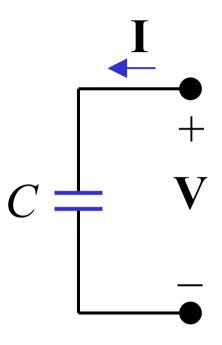


$$v = R \cdot i$$

$$\mathbf{V} = R \cdot \mathbf{I}$$

Relazioni tra fasori di tensione e corrente

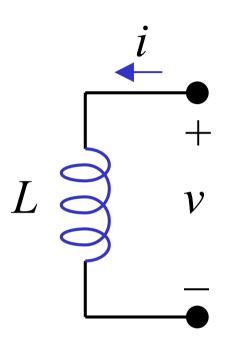


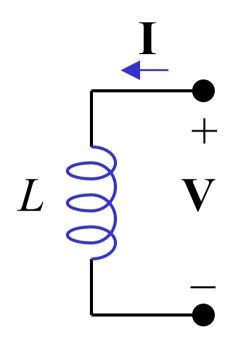


$$i = C \cdot \frac{dv}{dt}$$

$$\mathbf{I} = j\omega \mathbf{C} \cdot \mathbf{V}$$

Relazioni tra fasori di tensione e corrente





$$v = L \cdot \frac{di}{dt}$$

$$\mathbf{V} = j\omega L \cdot \mathbf{I}$$

Impedenza

$$\mathbf{Z} = \frac{\mathbf{V}}{\mathbf{I}} = R + jX = |\mathbf{Z}| \angle \theta_Z$$

$$R = \text{Re}\{\mathbf{Z}\}$$
 resistenza

$$X = Im\{Z\}$$
 reattanza

$$|\mathbf{Z}| = \sqrt{R^2 + X^2}$$

$$|\mathbf{Z}| = \sqrt{R^2 + X^2}$$

$$\theta_Z = \operatorname{arctg} \frac{X}{R}$$

Ammettenza

$$\mathbf{Y} = \frac{1}{\mathbf{Z}} = \frac{\mathbf{I}}{\mathbf{V}} = G + jB = |\mathbf{Y}| \angle \theta_{Y}$$

$$G = \text{Re}\{\mathbf{Y}\}$$
 conduttanza

$$B = Im\{Y\}$$
 suscettanza

$$|\mathbf{Y}| = \sqrt{G^2 + B^2} = \frac{1}{|\mathbf{Z}|}$$

$$\theta_Y = \operatorname{arctg} \frac{B}{G} = -\theta_Z$$

Relazioni fra impedenza e ammettenza

$$G + jB = \frac{1}{R + jX}$$

$$G = \frac{R}{R^2 + X^2}$$

$$B = -\frac{X}{R^2 + X^2}$$

$$R = \frac{G}{G^2 + B^2}$$

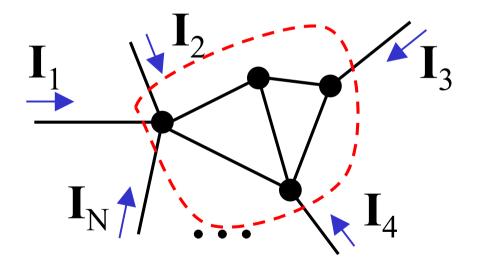
$$X = -\frac{B}{G^2 + B^2}$$

Impedenza e ammettenza per R, L, C.

	impedenza	ammettenza
resistenza <i>R</i>	$\mathbf{Z} = R$	$\mathbf{Y} = \frac{1}{R}$
capacità C	$\mathbf{Z} = \frac{1}{j\omega C}$	$\mathbf{Y} = j\omega C$
induttanza L	$\mathbf{Z} = j\omega L$	$\mathbf{Y} = \frac{1}{j\omega L}$

KCL per i fasori

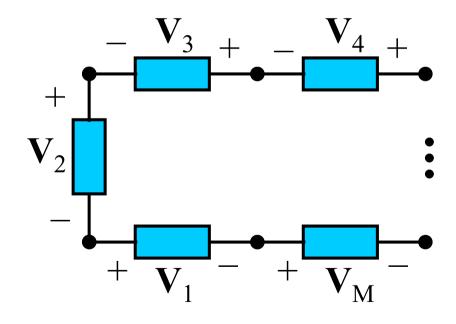
La somma algebrica dei fasori delle correnti che entrano in una superficie chiusa è zero



$$\sum_{n=1}^{N} \mathbf{I}_n = 0$$

KVL per i fasori

La somma algebrica dei fasori delle tensioni lungo una maglia è zero



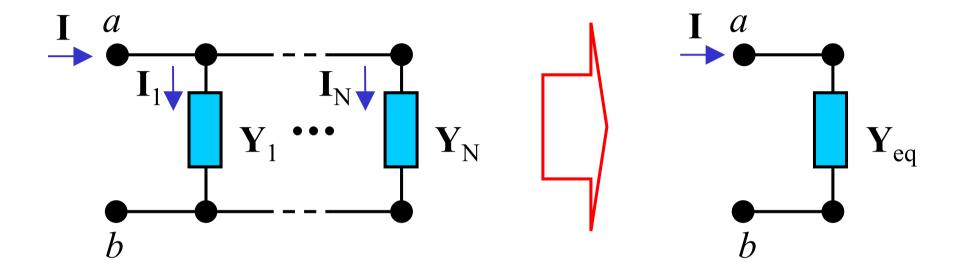
$$\sum_{m=1}^{M} \mathbf{V}_m = 0$$

Impedenze in serie

$$\mathbf{Z}_{eq} = \mathbf{Z}_1 + \mathbf{Z}_2 + \ldots + \mathbf{Z}_N = \sum_{n=1}^{N} \mathbf{Z}_n$$

$$\mathbf{V}_{n} = \frac{\mathbf{Z}_{n}}{\mathbf{Z}_{1} + \mathbf{Z}_{2} + \ldots + \mathbf{Z}_{N}} \mathbf{V}$$

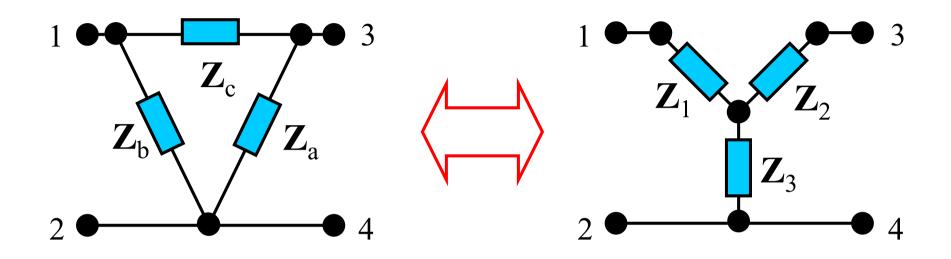
Impedenze in parallelo



$$\mathbf{Y}_{eq} = \mathbf{Y}_1 + \mathbf{Y}_2 + \ldots + \mathbf{Y}_N = \sum_{n=1}^{N} \mathbf{Y}_n$$

$$\mathbf{I}_{n} = \frac{\mathbf{Y}_{n}}{\mathbf{Y}_{1} + \mathbf{Y}_{2} + \ldots + \mathbf{Y}_{N}} \mathbf{I}$$

Trasformazioni impedenze stella/triangolo



triangolo ⇒ stella

$$\mathbf{Z}_1 = \frac{\mathbf{Z}_b \cdot \mathbf{Z}_c}{\mathbf{Z}_a + \mathbf{Z}_b + \mathbf{Z}_c}$$

$$\mathbf{Z}_2 = \frac{\mathbf{Z}_c \cdot \mathbf{Z}_a}{\mathbf{Z}_a + \mathbf{Z}_b + \mathbf{Z}_c}$$

$$\mathbf{Z}_3 = \frac{\mathbf{Z}_a \cdot \mathbf{Z}_b}{\mathbf{Z}_a + \mathbf{Z}_b + \mathbf{Z}_c}$$

stella ⇒ triangolo

$$\mathbf{Z}_{a} = \frac{\mathbf{Z}_{1} \cdot \mathbf{Z}_{2} + \mathbf{Z}_{2} \cdot \mathbf{Z}_{3} + \mathbf{Z}_{3} \cdot \mathbf{Z}_{1}}{\mathbf{Z}_{1}} \qquad \mathbf{Z}_{b} = \frac{\mathbf{Z}_{1} \cdot \mathbf{Z}_{2} + \mathbf{Z}_{2} \cdot \mathbf{Z}_{3} + \mathbf{Z}_{3} \cdot \mathbf{Z}_{1}}{\mathbf{Z}_{2}} \qquad \mathbf{Z}_{c} = \frac{\mathbf{Z}_{1} \cdot \mathbf{Z}_{2} + \mathbf{Z}_{2} \cdot \mathbf{Z}_{3} + \mathbf{Z}_{3} \cdot \mathbf{Z}_{1}}{\mathbf{Z}_{3}}$$

$$\mathbf{Z}_{b} = \frac{\mathbf{Z}_{1} \cdot \mathbf{Z}_{2} + \mathbf{Z}_{2} \cdot \mathbf{Z}_{3} + \mathbf{Z}_{3} \cdot \mathbf{Z}_{1}}{\mathbf{Z}_{2}}$$

$$\mathbf{Z}_{c} = \frac{\mathbf{Z}_{1} \cdot \mathbf{Z}_{2} + \mathbf{Z}_{2} \cdot \mathbf{Z}_{3} + \mathbf{Z}_{3} \cdot \mathbf{Z}_{1}}{\mathbf{Z}_{3}}$$