Operační systém reálného času s fixní prioritou úloh pro Raspberry Pi

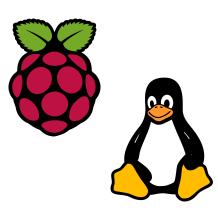
Bc. Josef Kolář

Vedoucí: doc. Ing. Vladimír Janoušek, Ph.D.



Dva světy







- + Linux
- ≥ 90 % případů





Cíle práce



- Vybrat open-source RTOS
- Vytvořit jeho port na 64bit ARM
- Umožnit sdílení dat mezi úlohami
- Demonstrovat na sběrnici CAN















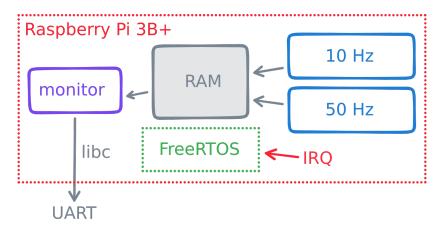




Dosavadní výsledky



- FreeRTOS naportován na Raspbbery Pi
- Demonstrováno na čítačích a monitorovací úloze



Děkuji za pozornost!



