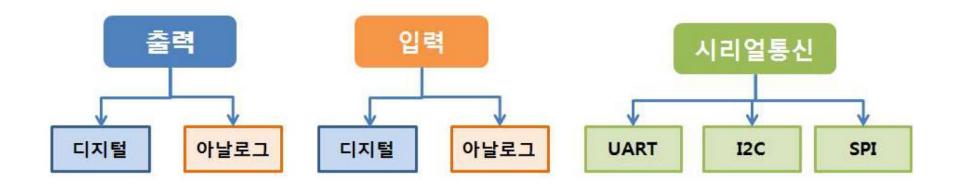
# 사물인터넷(IoT)

3. LED 응용 프로그램 제작하기, 시리얼 모니터 확인하기

## 목차

- 아두이노 기초 이론
- Fritzing 소개/연습
- LED 응용 프로그램 제작하기
  - 1개 LED 제어하기
  - 3개 LED 제어하기
  - 7개 LED 제어하기
- 시리얼 모니터 확인하기

## 아두이노 부품 회로 구성



## 디지털 입출력 장치



## 아날로그 입출력 장치



## 아날로그, 디지털

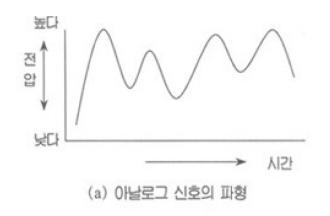
#### • 아날로그

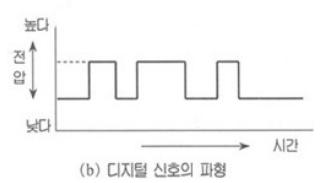
- -어떤 양 또는 데이터를 연속적으로 변환하는 물리량(전압, 전류 등)으로 표현
- -아날로그 신호는 전류의 주파수나 진폭 등 연속적으로 변화하는 형태로 전류를 전달

#### •디지털

- -어떤 양 또는 데이터를 2진수로 표현
- -디지털 신호는 전류가 흐르는 상태(1)와 흐르지 않는 상태(0)의 2가지 조합으로 전달

## 아날로그, 디지털





이를테면, 디지털은 0부터 1사이는 0, 1부터 2사이는 1, 이런식으로 표시, 아날로그는 0.3은 0.3, 0.327은 0.327로 그대로 표시

## 아날로그, 디지털 입출력

#### • 디지털

- LOW(0V, 0볼트, GND, GROUND), HIGH(5V, 5볼트)의 2가 지 상태를 입/출력한다.
- digitalWrite(), digitalRead()

#### • 아날로그

- 0 ~ 255 또는 0 ~ 1023 사이의 값을 입/출력 한다.
- analogWrite(), analogRead()

## 옴의 법칙 (Ohm's Law)

• 전기회로에 흐르는 전류는 전압에 비례하고 저항에 반비례

$$V = IR$$

$$I = \frac{V}{R}$$

$$V(V)$$

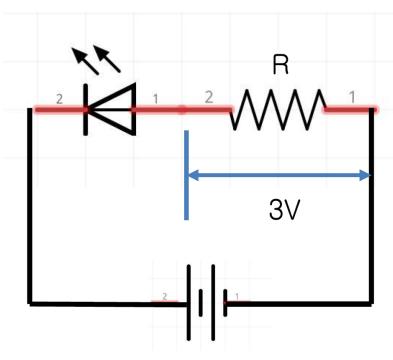
전압(V: Volt): 전류를 흐르게 하는 전기적인 압력, 단위 볼트 [V]

전류(I: Intensity of Current): 단위 시간에 통과하는 전하의 양, 단위 암페어 [A]

저항(R: Resistance): 전류의 흐름을 방해하는 성질, 단위  $\stackrel{\textbf{2}}{\textbf{2}}$ 

### LED가 202 Ω 저항을 사용하는 이유?

LED의 최대 전류값은 20mA이며, 사용 전압은 약2V이다.



R = V/I

R = 3V/0.02A

 $R = 150 \Omega$ 

**150** Ω이상인 저항을 사용하면 된다.

보통 LED회로에서는 220 Ω을 많이 사용한다. 구하기 쉽고 LED를 충분히 밝게 한다.

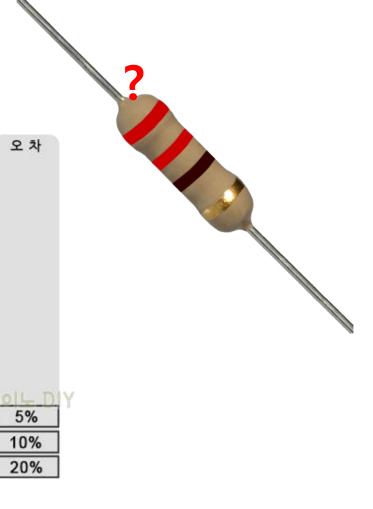
## 저항값 읽기



 $260 \times 1000 = 260,000Q$ 

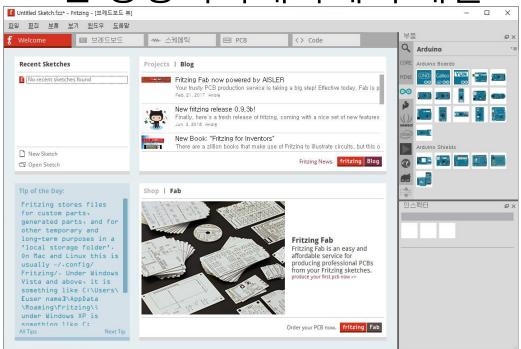
260,000Q = 260KQ 오차 ±10%



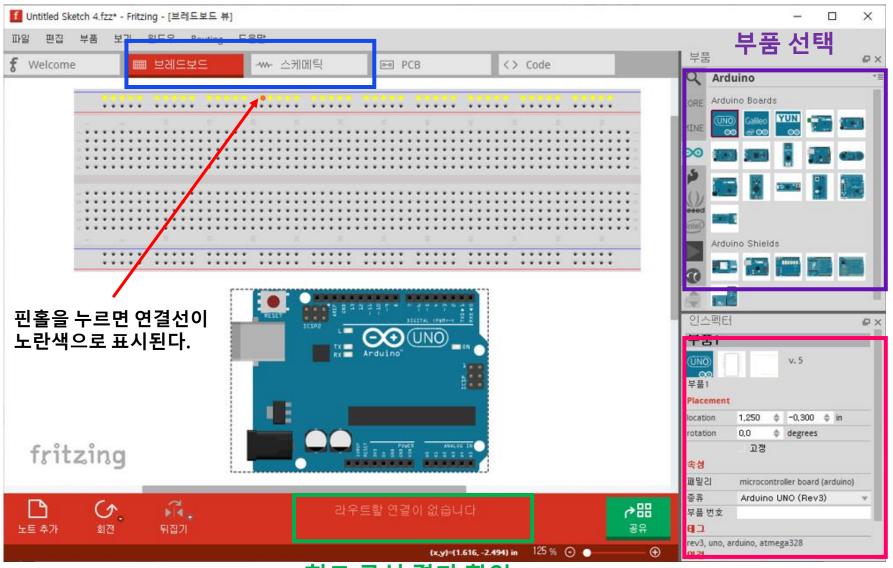


## Fritzing

- 전자 하드웨어 설계 오픈 소스 소프트웨어
- 프로토타입에서 제품으로 쉽게 이동할 수 있게 하는 설계 도구
- http://www.fritzing.org
- 독일 포츠담 응용과학대학에서 개발



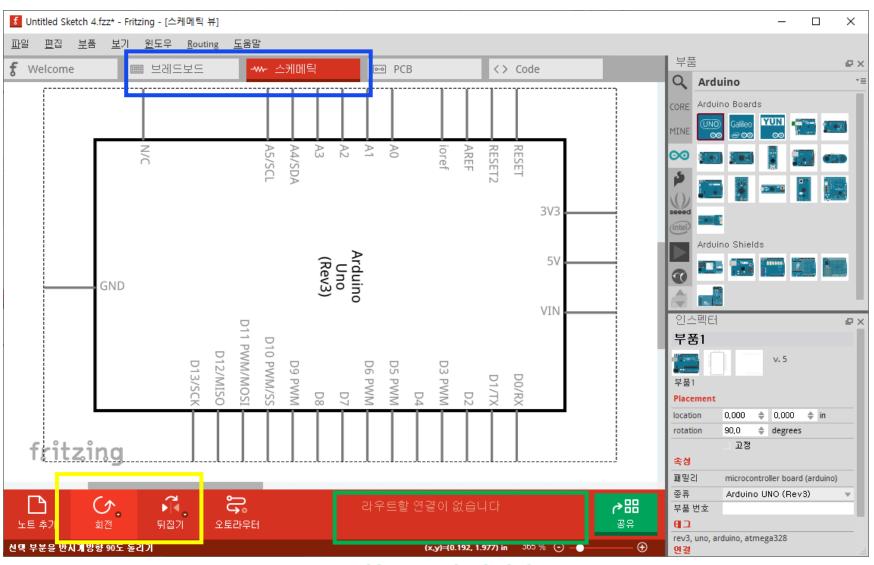
- 브레드보드/스케메틱에서 회로 구성
  - 브레드보드 회로



회로 구성 결과 확인

부품 속성 설정

#### • 스케메틱 회로

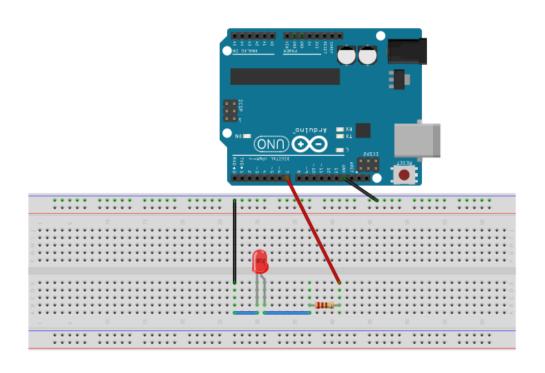


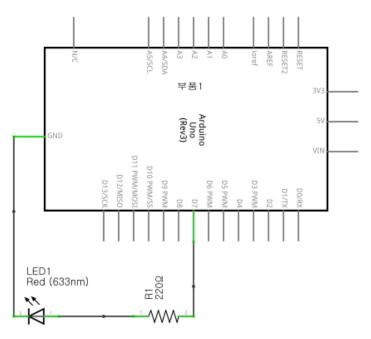
적절히 사용한다.

회로 구성 결과 확인

## 1개 LED 제어하기

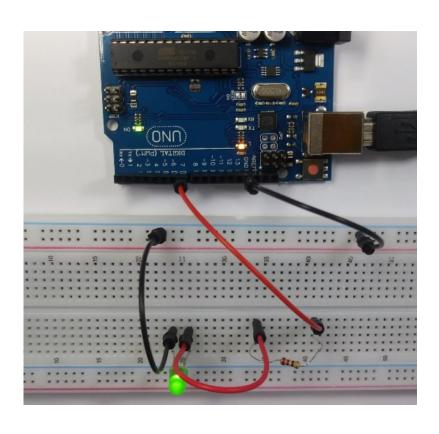
- 한 개의 LED를 0.1초 간격으로 켜고 끄도록 함
- 1. 회로 설계하기(with fritzing)





### 2. 실제 회로 구성

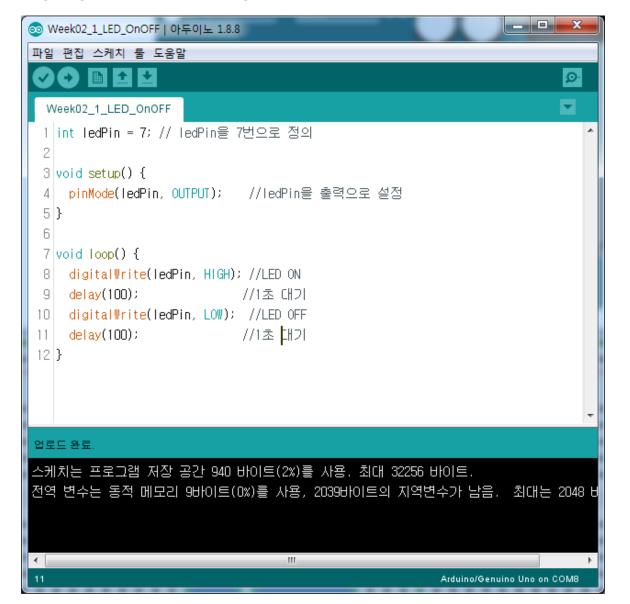
• 준비물 : 브레드보드, 아두이노, 저항 220 Ω 1개, LED 1개



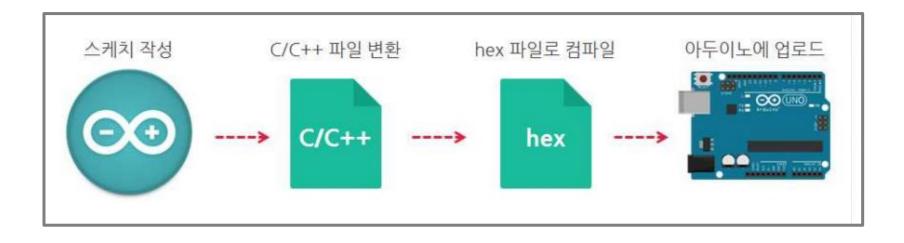
#### 주의사항

- 아두이노 회로 구성 시 반드시 PC연 결 USB 제거할 것
- 업로드 실패 시 COM포트 확인할 것

### 3. 스케치 프로그래밍



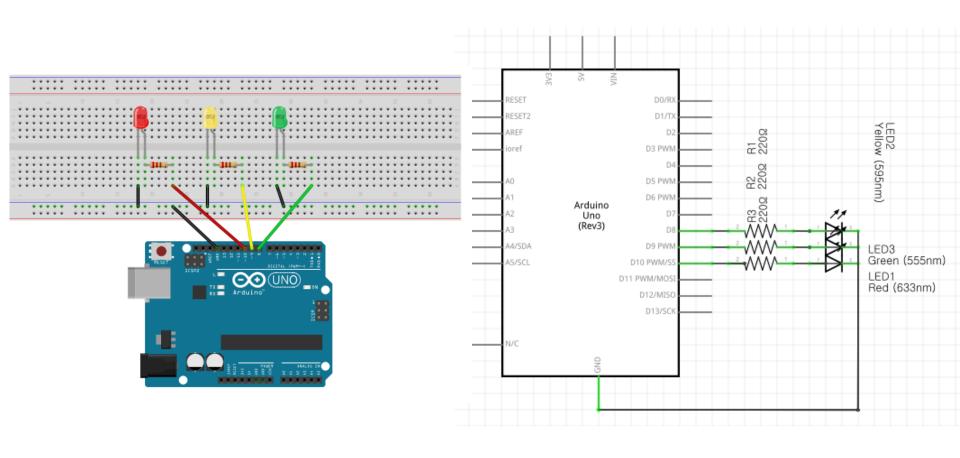
• 스케치로 작성한 프로그램의 동작 과정



## 3개 LED 제어하기 – 신호등

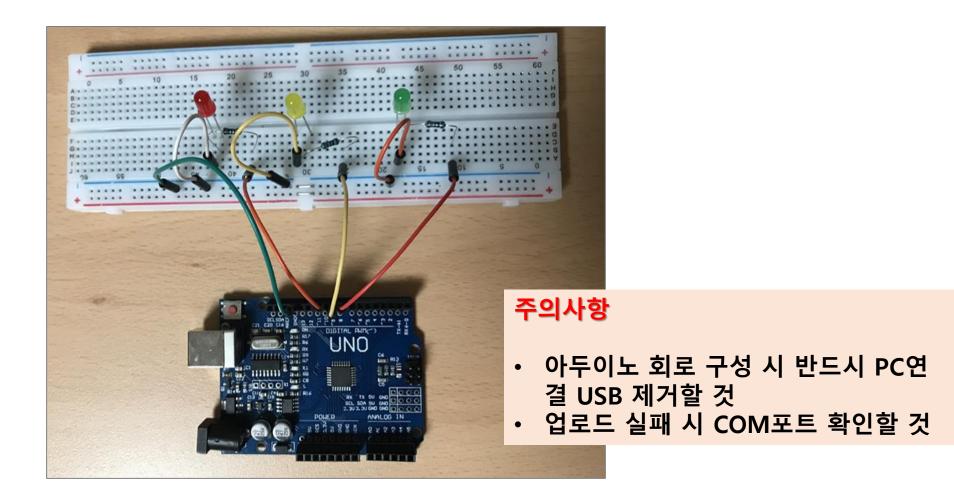
- 빨강, 노랑, 초록의 LED를 1초 간격으로 켜고 끄 도록 함
- 1. 회로 설계하기(with fritzing)
  - 출력핀 10 : 빨강, 9 : 노랑, 8 : 초록
- 2. 실제 회로 구성하기
  - 준비물 준비하기
- 3. 스케치 프로그래밍
- 4. 실행

## 1. 회로 설계하기(with fritzing)



### 2. 실제 회로 구성하기

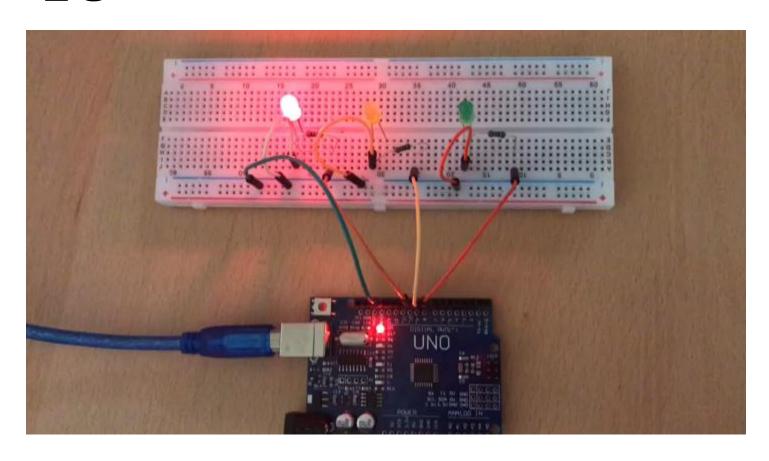
• 준비물 : 브레드보드, 아두이노, 저항 220 Ω 3개, LED 3개



### 3. 스케치 프로그래밍

```
sketch_mar16a§
int red = 10;
int yellow = 9;
int green = 8;
int delaytime=1000;
void setup() {
 // 8, 9, 10핀을 출력핀으로 설정
 pinMode(red,OUTPUT);
 pinMode(yellow,OUTPUT);
 pinMode(green,OUTPUT);
void loop() {
 // put your main code here, to run repeatedly:
 digitalWrite(red, HIGH);
  delay(delaytime);
 digitalWrite(red, LOW);
  delay(delaytime);
  digitalWrite(yellow, HIGH);
  delay(delaytime);
  digitalWrite(yellow, LOW);
 delay(delaytime);
  digitalWrite(green, HIGH);
 delay(delaytime);
  digitalWrite(green, LOW);
  delay(delaytime);
```

## 4. 실행



## 7LED 제어하기-위험 안내 LED

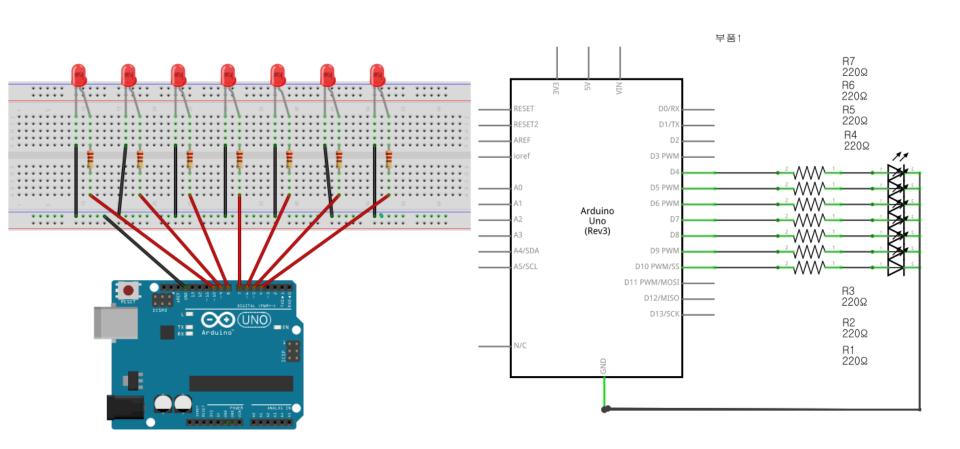
- 빨강색 LED 7개가 1초에 한번씩 점멸하는 표지판 제작하기
  - 1. 회로 설계하기(with fritzing)
    - 출력핀 4~10까지 7개
  - 2. 실제 회로 구성하기 준비물
  - 3. 스케치 프로그래밍
  - 4. 실행





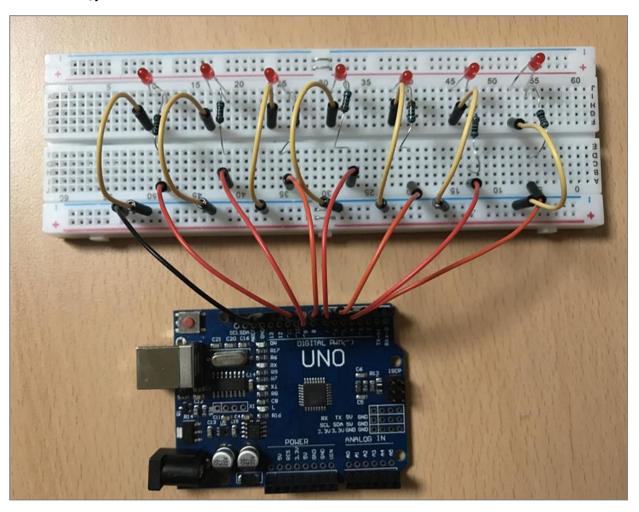


## 1. 회로 설계하기(with fritzing)



### 2. 실제 회로 구성

• 준비물 : 브레드보드, 아두이노, 저항 220 Ω 7개, LED 7개



### 3. 스케치 프로그래밍

```
    ○ 04-7LED | 아두이노 1.8.8

                                                     \times
파일 편집 스케치 툴 도움말
   Ø
 04-7LED §
void setup() {
 Serial.begin(9600); //아두이노와 PC간의 통신 속도 설정
  pinMode(4, OUTPUT);
 pinMode(5, OUTPUT);
  pinMode(6, OUTPUT);
  pinMode(7, OUTPUT);
  pinMode(8, OUTPUT);
  pinMode(9, OUTPUT);
  pinMode(10, OUTPUT);
void loop() {
 //4~10까지의 핀에 연결된 LED를 켠다.
 digitalWrite(4, HIGH);
  digitalWrite(5, HIGH);
  digitalWrite(6, HIGH);
  digitalWrite(7, HIGH);
  digitalWrite(8, HIGH);
  digitalWrite(9, HIGH);
  digitalWrite(10, HIGH);
  delay(1000); //1초 쉰다.
 //4~10까지의 핀에 연결된 LED를 끈다.
  digitalWrite(4, LOW);
  digitalWrite(5, LOW);
  digitalWrite(6, LOW);
  digitalWrite(7, LOW);
  digitalWrite(8, LOW);
  digitalWrite(9, LOW);
  digitalWrite(10, LOW);
  delay(1000); //1초 쉰다.
```

### 3. 스케치 프로그래밍

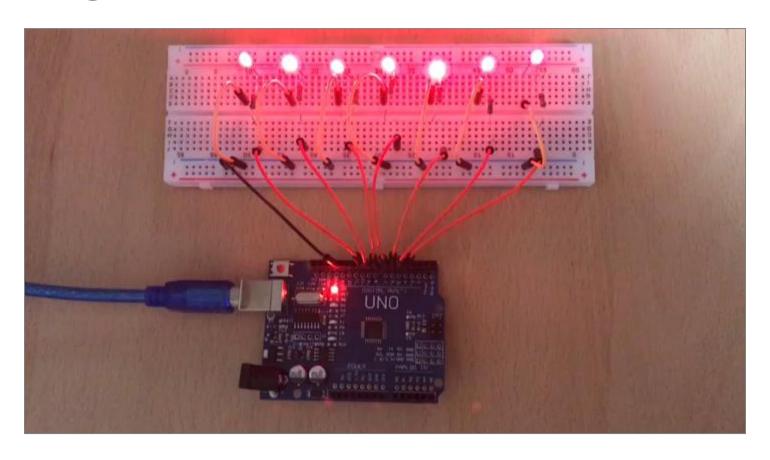
- For문 사용하여 프로그래밍
- For문의 문법

```
for(초기화; 조건; 증감값) {
 // 명령문 블록
}
```

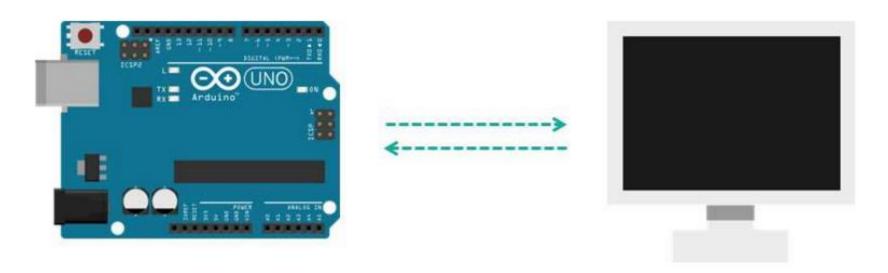
- **초기화는** 제 정확히 한 번만 발생
- 루프를 통과 할 때마다 **조건** 테스트
- 조건 결과가 참(true)이면 증감값과 명령문 블록이 실행
- 조건 결과가 거짓(false)이면 루프 종료

```
◎ 04-7LED | 아두이노 1.8.8
파일 편집 스케치 툴 도움말
 04-7LED §
void setup() {
  Serial.begin(9600): //아두이노와 PC간의 통신 속도 설정
  for(int i=4; i<11;i++){ //4~10까지의 핀을 출력핀으로 설정
   pinMode(i, OUTPUT);
void loop() {
  for(int i=4; i<11; i++){ //4~10까지의 핀에 연결된 LED를 켠다.
   digitalWrite(i, HIGH);
  delay(1000); //1초 쉰다.
  for(int i=4; i<11; i++){ //4~10까지의 핀에 연결된 LED를 끈다.
   digitalWrite(i, LOW);
  delay(1000); //1초 쉰다.
저장 완료
                                       Arduino/Genuino Uno on COM1
```

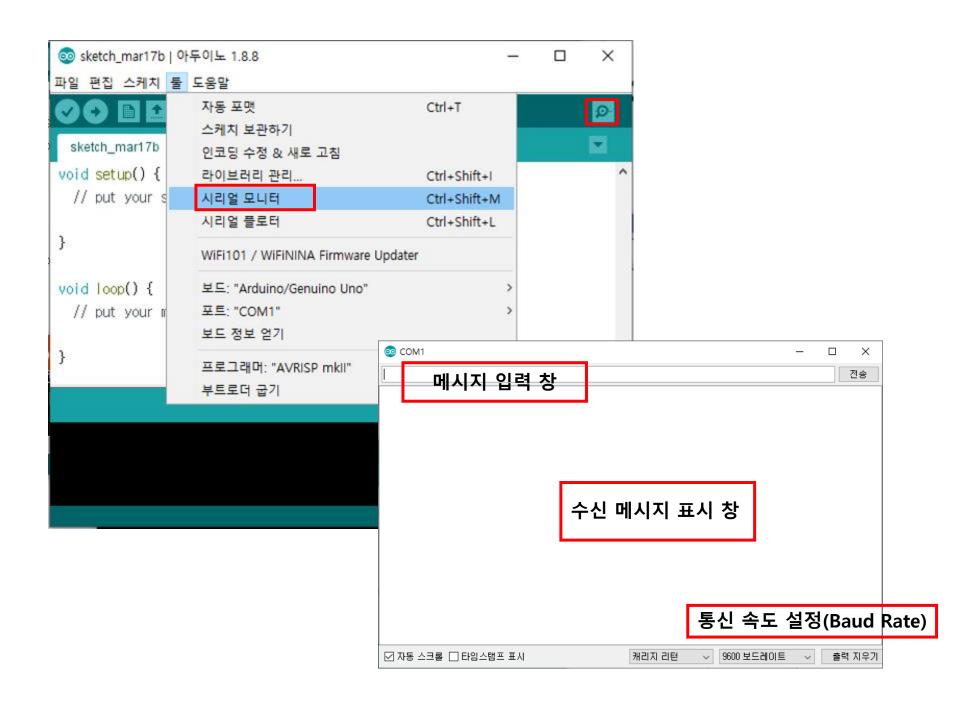
## 4. 실행



## 시리얼 모니터



- 컴퓨터와 아두이노 간의 통신을 위해 사용하는 툴
- 아두이노 디버깅, 데이터 입력을 위해 사용
- 시리얼 모니터를 이용한 디버깅 메시지를 보는 것이 거의 유일한 디버깅 방법



## Serial.begin(speed)

- PC와 아두이노가 직렬 데이터 송수신을 위한 속 도 설정
- Baud Rate (통신 속도)
  - 시리얼 라인으로 전송되는 데이터 속도 단위
  - Bits-per-second (bps) 단위로 표시

## Serial.println(value)

- 아두이노에서 PC로 메세지를 보내는 명령어
- Serial.println(value)는 메시지 끝에 줄바꿈 기호가 붙어서 보내지고 Serial.print(value)는 없이 보내짐
- Serial.begin("Hello, World");

```
void loop() {
    Serial.println("Hello, World!");
    //아두이노에서 PC로 문자 보내기
}
```

 위험 안내 LED 실습에서 아두이노 LED가 점멸 횟수를 PC에서 다음과 같이 표시하도록 프로그 램을 변경 하시오.



```
void setup() {
 Serial.begin(9600): //아두이노와 PC간의 통신 속도 설정
 for(int i=4; i<11;i++){ //4~10까지의 핀을 출력핀으로 설정
   pinMode(i, OUTPUT);
void loop() {
 for(int i=4; i<11; i++){ //4~10까지의 핀에 연결된 LED를 켠다.
   digitalWrite(i, HIGH);
 }
 delay(1000); //1초 쉰다.
 for(int i=4; i<11; i++){ //4~10까지의 핀에 연결된 LED를 끈다.
   digitalWrite(i, LOW);
 delay(1000); //1초 쉰다.
 count+=1; //점멸횟수 변수를 증가시킨다.
 Serial.print(count); //시리얼모니터에 출력한다.
 Serial.println("번 점멸");
```

## <참고>단위 크기 접두어

| 인 자       | 접 두 어 | 기 호 | 인 자        | 접 두 어 | 기 호 |
|-----------|-------|-----|------------|-------|-----|
| $10^{1}$  | 데 카   | da  | $10^{-1}$  | 데 시   | d   |
| $10^{2}$  | 헥 토   | h   | 10-2       | 센 티   | с   |
| $10^{3}$  | 킬 로   | k   | $10^{-3}$  | 밀 리   | m   |
| $10^{6}$  | 메가    | M   | $10^{-6}$  | 마이크로  | μ   |
| $10^{9}$  | 기가    | G   | $10^{-9}$  | 나 노   | n   |
| $10^{12}$ | 테 라   | Т   | $10^{-12}$ | 피 코   | p   |
| $10^{15}$ | 페 타   | P   | $10^{-15}$ | 펨 토   | f   |
| $10^{18}$ | 엑 사   | Е   | $10^{-18}$ | 아 토   | a   |
| $10^{21}$ | 제 타   | Z   | $10^{-21}$ | 젭 토   | Z   |
| $10^{24}$ | 요 타   | Y   | $10^{-24}$ | 욕 토   | У   |